

L. U. TECHNIKOS FAKULTETAS

Docentas J. Sliogeris

ELEKTROTECHNIKOS PASKAITOS

STUDENTŲ TECHNIKŲ DRAUGIJOS LEIDINYS

1925.

P R A K A L B A

Patiekdamas Universiteto studentams elektrotechnikos kursą, autorius nelaiko reikalingu rašyti čionai apie nuolatinės srovės pagrindinius dėsnius, nors pirmose paskaitose Ohmo, Kirehhofo ir Joule'o dėsniai būna trumpai primenami ir aiškinami. Taip pat patiekiamame kurse bemaž nieko neminima apie matavimo aparatus, nors jų konstrukcija ir tipai taipogi būna aiškinami kurso pradžioje. Autorius skaito, jog studentai darbuodamiesi laboratorijoje gali ganėtinai susipažinti su aparatais, o pagrindiniai dėsniai nuolatinės srovės yra jiems žinomi jau iš bendro fizikos kurso.

Autorius neskaito reikalingu nurodinėti visų šaltinių, kuriais jis naudojosi, rašydamas šią knygą; jų būtų itin daug. Tačiau yra pažymėtina, kad nė vienas iš jų nepadarė į autorių tokios didelės įtakos, kaip profesoriaus Aukštojos Technikos Mokyklos Karlsruhe Dr. Adolfo Thomaeleno „Elektrotechnikos kursas“. Ypatin-
gai patraukia autorių profesoriaus Thomaeleno knygos teoretinė dalis. Todėl autorius, rašydamas teoretinę kurso dalį, bemaž išimtinai į visus apsimetimus žiūri prof. Thomaeleno akimis. Taigi autorius išreiškia prof. dr. A. Thomaelenui ypatingą pagarbą ir padėką už tokią aiškią trumpoje formoje fizinių elektrotechnikos pagrindų išdestymą, kokio negalima surasti

II

išstudijavus net ilgiausius toms ta pačia tema parašytus. Autorius negali nepadėkoti ir prof. J. Germannui už trumpo ir aiškaus dėstymo pamoką, kaip tas laidiniuose Bibliotekos Gešen jo yra padaryta.

Docentas Inž. J. Šliogeris
Lietuvos Universiteto Elektrotechnikos
Katedros Vedėjas.

T U R I N Y S .

Pusl.

A p ž v a l ė a .

I

| | |
|--|----|
| Apsoliutiniai arba CGS sistemos ir var- tojamieji praktikoje vienetai | 12 |
|--|----|

I. Maġnetizmas.

| | | |
|------|--|----|
| § 1 | Coulombo dėsnis | 17 |
| § 2 | Magnetinis laukas | 18 |
| § 3 | Indukcijos sriautas | 20 |
| § 4 | Indukcijos vamzdžiai | 22 |
| § 5 | Taško pavidalo polio magnetinis lau- kas | 24 |
| § 6 | Magnetinio lauko jėga | 26 |
| § 7 | Vieno taško pavidalo polio vieneto ir dviejų tokių pat polių lauko sti- prumas II ir potencialas | 28 |
| § 8 | Geležies įmagnetinimas | 30 |
| § 9 | Indukcijos linijų perėjimas į kitą medžiagą | 33 |
| § 10 | Hysteresis | 35 |

II. Elektromaġnetizmas.

| | | |
|------|--|----|
| § 11 | Indukcijos dėsnis | 38 |
| § 12 | Induktiruotos el. varančios jėgos kryptis | 41 |
| § 13 | Lygiame magnetiniame lauke apskri- timu judantis tiesus laidininkas | 45 |

IV

| | | |
|------|---|----|
| § 14 | Magnetinis laidininko su srove laukas | 50 |
| § 15 | Perverimo dėsnis | 54 |
| § 16 | Laidininko su srove ore lauko stiprumas | 57 |
| § 17 | Magnetinė grandinė | 58 |
| § 18 | Savoindukcija | 68 |
| § 19 | Savoindukcija kintamosios srovės grandinėje | 75 |
| § 20 | Tarpusavė indukcija | 77 |
| § 21 | Vėsulo srovės arba Fuko srovės | 79 |
| § 22 | Laidininkas su srove magnetiniame lauke | 81 |
| § 23 | Mechaninis srovės sudarymo darbas | 89 |

III. Elektrinis laukas.

| | | |
|------|---|-----|
| § 24 | Elektrinė indukcija | 91 |
| § 25 | Elektrinio lauko stiprumas ir potencialas | 99 |
| § 26 | Santykis tarp indukcijos, lauko stiprumo ir talpumo | 103 |
| § 27 | Elektrinio lauko energija | 107 |

IV. Kintamosios srovės grandinė.

| | | |
|------|--|-----|
| § 28 | Kintamosios srovės įtempimas ir srovės jėga ir jų išreiškimas vektoriais | 110 |
| § 29 | Vidutinė ir veikiančioji (efektinė) srovės jėga | 113 |
| § 30 | Kintamosios srovės galimumas arba galia | 116 |
| § 31 | Talpumas kintamosios srovės grandinėje | 120 |

| | | |
|-------------------|---|-----|
| § 32 | Sudėjimas įtempimų ir išsiskakojusių srovių vektorių pagalba | 123 |
| § 33 | Ohmo dėsnis kintamosios srovės grandinėje, kuri sudaryta iš nuosekliai įjungtų ohminio ir induktyvinio pasipriešinimų | 125 |
| § 34 | Ohmo dėsnis kintamosios srovės grandinėje, sudarytoje iš nuosekliai įjungtų ohminio ir talpinio pasipriešinimų | 131 |
| § 34 ² | Bendra Ohmo dėsnio formula kintamosios srovės grandinėje | 133 |
| § 35 | Rezonansas | 135 |

*V. Magnetinių ir elektrinių
vienetų apžvalga.*

| | |
|------------------------|-----|
| A) Magnetinisi dydžiai | 140 |
| B) Elektriniai dydžiai | 142 |

*VI. Nuolatinės srovės genera-
toriai.*

| | | |
|------|---|-----|
| § 37 | Nuolatinės srovės generatorio konstrukcija | 148 |
| § 38 | Dinamo mašinos elektrovarančioji jėga | 156 |
| § 39 | Inkaro apsuka | 166 |
| § 40 | Magnetizmo sužadinimo būdai | 172 |
| § 41 | Mašinų ypatybės atsižvelgiant į sužadinimo būdą | 176 |
| § 42 | Nuolatinės srovės dinamo mašinose magnetiniai santykiai | 186 |
| § 43 | Dinamo mašinų charakteristikos | 191 |
| § 44 | Dinamo mašinos be kibirkščių darbo sąlygos | 194 |

VI

| | | |
|------|---|-----|
| § 45 | Naudingo darbo koeficientas arba atidavimas | 196 |
|------|---|-----|

VII. Nuolatinės srovės elektrovarykliai.

| | | |
|------|---|-----|
| § 46 | Varyklio sukimosi kryptis | 202 |
| § 47 | Sukimosi momentas, apsisukimų skaičius ir galia | 205 |
| § 48 | Series varykliai | 213 |
| § 49 | Šunt varykliai | 215 |
| § 50 | Compound varykliai | 217 |
| § 51 | Elektro varyklių reguliavimas | 219 |

VIII. Akumulatoriai.

| | | |
|------|---|-----|
| § 52 | Akumulatorio principas | 226 |
| § 53 | Akumulatorio konstrukcija ir sujungimas elementų į batarėjas | 231 |
| § 54 | Išlydinimas ir įlydinimas akumulatorio ir batarėjos akumuliatorių | 233 |
| § 55 | Akumulatorio talpumas ir naudingo darbo koeficientas | 238 |

IX. Nuolatinės srovės elektrogamyklos.

| | | |
|------|--|-----|
| § 56 | Dinamo mašinų sujungimas bendram darbui | 242 |
| § 57 | Elektrogamyklų su akumulatorinėmis batarėjomis schemas | 249 |
| § 58 | Įtempimo dalinimas | 260 |
| § 59 | Elektrogamyklų sujungimo schemas trilaidinėje sistemoje ir akumulatorinės batarėjos apskaičiuotė | 263 |

Tolimesnio kurso programa.

| | | |
|------|---|-----|
| X | Elektroenergijos kanalizacija | 267 |
| XI | Elektroenergijos perdavimas ir pasiskirstymas | 267 |
| XII | Šviesa | 269 |
| XIII | Daugfazinės srovės | 271 |
| XIV | Alternatoriai | 271 |
| XV | Kintamosios srovės elektrovarykliai | 272 |
| XVI | Transformatoriai | 272 |
| XVII | Elektros trauka ir elektroenergijos pritaikymas kitiems tikslams. | 273 |

PASTEBĖTŲ KLAIDŲ ATITAIŠYMAS.

| Pusl. | Eilė | Atspausdinta | Turi būti |
|-------|-----------|---|---|
| 3 | 9 iš virš | $\lambda = 0,0000075 \text{ mm}$ $\lambda = 0,000004 \text{ mm}$ | $\lambda = 0,000750 \text{ mm};$ $\lambda = 0,000400 \text{ mm}.$ |
| 57 | - | - | Prie formulų 13 |
| 58 | - | - | ir 14-os praleista pastaba: Išrodymą formulų 13 ir 14-os žiūrėk L. U. Techn. Fak. studentų laidiny užvardytame „Bendrosios Elektrotechnikos kurso dalis skaityta privat docento inž. Šliogerio I pusmetyje 1922-23 m. L. U. Tech. Fak. 5-to sem. studentams“. |
| 115 | 6 iš virš | $J^2 RT = \int_0^T i^2 R dt$ | $J^2 RT = \int_0^T i^2 R dt$ |
| 115 | 7 „ „ | $J = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 R dt}$ | $J = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 dt}$ |
| 119 | 2 „ „ | nes mainosi | nes α mainosi |
| 151 | 21 „ „ | apsukos vijokliais | apsukos vijais |
| 171 | 5 iš ap. | $p = Sta$ | $p_y = Sta.$ |
| 224 | 5 iš ap. | Stabdžiu | Konduktoriams plotmų. |

A P Ž V A L G A.

Šiandien elektros jėga pritaikinama beveik visose kulturingo žmogaus gyvenimo srytyse. Nors elektros jėga taip plačiai vartojama tačiau, kas tai yra elektra, mes nežinome. Žinome tik tai, kad elektra yra vienas energijos apsireiškimo būdų. Tačiau mums nežinoma, kas yra energija. Ją žinome tik tai apsireiškimuose. Ji apsireiškia tai tokiu, tai kitokiu būdu. Galima tvirtinti, kad energija apsireiškia išimtinai judesiais. Tie judesiai būna įvairūs. Tą, ką mes vadiname šviesa, šilima, elektra, cheminiu reiškiniu, vis tai yra judesiai, panašūs tiems judesiams, kuriuos mes matome turinčiuose svorį kūnuose. Vis tai energijos apsireiškimai.

Galima tvirtinti, jog psichiškos jėgos ir tūkstančiai kitų mums dar nežinomų yra vibracijos to paties pradmens, reiškiniai tos pačios energijos.

Taip plačiai į energijos apsireiškimus mes galime žiūrėti dėka kelių šimtmečių įvairių mokslininkų triūsui, o labiausiai dėka darbams anglų fiziko Maxwellio. Maxwellis, tyrinėdamas šviesos apsireiškimų esmę, priėjo prie išvados, jog šviesa yra atskiras bendro elektro-magnetinių jėgų apsireiškimo atvejis. Tą savo mokslą jis 1867 metais apgarsino, pavadinęs jį „Elektro-magnetine šviesos teorija“.

Sulig Maxwelliu, visos šviesos bangų rūšys

yra tam tikros etero vibracijos, kurios susidaro iš priešasties atatinkamų etero sujudinimų. Todėl reikėjo tyrimu parodyti, kad iš priešasties elektro-magnetinių jėgų veikimo įvyksta etere spinduliai, panašūs į šviesos spindulius. Tą uždavinį atliko 1887 metais prof. Hertzas.

Jis sudarė labai didelio dažnumo kintamąją srovę. Keičiantis laidininke srovės jėgos dydžiui, aplink laidininką taip pat keičiasi magnetinis laukas. Tas laukas sujudino esantį aplink laidininką ramų eterą, suteikdamas jam tolygius niuksus. Rezultate apie laidininką Hertzas gavo spindulius, panašius į šviesos spindulius. Jų plėtimosi greitumas lygus šviesos plėtimosi grei tumui apie 300.000 km/sek. Hertzo spinduliai skiriasi nuo šviesos spindulių tuo, kad jie nematomi, lengvai perveria nevaiskius daiktus ir turi daug didesnę bangos ilgį. Tie spinduliai neša su savim elektro-magnetinę energiją.

Maxwellio ir Hertzo darbai davė galų gale fizikams galimybės apibendrinti pažiūrą į spindulinę energiją. Dabar skaitoma, jog Hertzo spinduliai, infra-raudoni spinduliai, įvairūs spektro šviesos spinduliai, ultravioletiniai spinduliai ir Rentgeno spinduliai yra etero vibracijos, kurios viena nuo kitos skiriasi tik ^{dažnumu} ~~tančumu~~ bei bangos ilgiu.

Kaip žinoma, kiekvienas bangų pavidalo judesys gali būti išreikštas formula:

$$\lambda = cT$$

kur λ yra bangos ilgis, c plėtimosi greitumas ir T vieno periodo laikas.

Prie pastovaus C bangos ilgis λ yra juo didesnis, juo ilgesnis vieno periodo laikas. Hertzo spinduliai sudaromi etero bangomis ilgumo nuo kelių milimetrų iki kelių kilometrų. Todel ir vieno periodo vibracijos laikas Hertzo spindulio sulyginamai didelis. Šiluminiai, šviesos ir ultravioletiniai spinduliai turi labai mažą bangos ilgį (raudonų spindulių $\lambda = 0,0000075$ mm, o violetinių $\lambda = 0,000004$ mm), todel jų vieno periodo vibracijos laikas labai mažas. Trumpiausią bangos ilgį turi Rentgeno spinduliai, o ilgiausią Hertzo spinduliai; paskutiniuosius dabar vartoja radiotelegrafijoje.

Sukdami mechaninės jėgos pagalba laidininką magnetiniame lauke, mes deformuojame aplink laidininką esantį eterą ir todel mechaninė laidininko sukimo energija persikeičia į elektrinę, kuri ir apsireiškia laidininke elektros srovės pavidale. Išrišimai klausimų, kaip toji srovė sukamame laidininke atsiranda, kokius įtaisymus vartojama tai srovei pagaminti ir kokiais desniais toji srovė veikia, sudaro šios knygos uždavinį. Tą nurodysime paskiau. Dabar pažiūrėsime, ką žinojo apie elektros energiją mūsų protėviai ir kokią pritaikinimą žmogaus gyvenime turėjo elektrinė ir magnetinė jėgos?

Pirmos žinios elektros ir magnetizmo srytyje atsiranda 600 metais prieš Kristų. Tales pastebėjo, jog gintaras, trinamas, pritraukia kitų kūnų daleles. Graikai vadina gintarą elektronu, nuo ko elektra gavo savo vardą. Tales taipogi duoda pirmas žinias apie magnetą. Jis sako, jog tūlas piemuo radęs netoli Magnėzijos miesto akmenį, kuris prilipo prie geležinio jo lazdos galo. Graikai pavadino tą ak-

menį magnetu.

Yra davinių, jog kompasas buvo žinomas dar aigiptiečiams, tačiau galima tvirtinti, kad jis egzistuoja nuo mūsų eros pradžios.

Niurnbergo laikrodininkai naudojami kompasu, kad nustatytų šiaurės ir pietų kryptį. 1431 metais jų pastebėta rodyklės atsilenkimas sausumoje, o jūroje šis apsiereiškimas nustatytas Kolumbo 1492 metais laike pirmos jo kelionės Amerikon.

Iki 17-to šimtmečio, išskyrus viršnurodytą pritaikinimą magneto rodyklės, nei apie magnetizmą, nei apie elektrą žmonija beveik nieko nežinojo. Graikai ir romėnai laikė elektros jėgą dievų galybe. Tačiau ir jie žinojo, jog nuo perkūno galima triobas apsaugoti, prisodinus aplink medžių. Kolumlejus I amžiuje rašo: „Tor-chonas, kad apsaugojus namus nuo Didžiojo Jupiterio žaibo, apsodino juos baltomis vynuogėmis“. Plinijus tatai peikia: pataria sodinti laurų medžius. Karolio Didžiojo kareiviai, kad apsisaugojus nuo perkūno, smeigdavo į žemę ietis. Popiežius Silvestras II X-ame amžiuje įsako savo kariuomenei smeigti ilgas kartis su geležinėmis galūnėmis. Tai viskas, kas buvo žinoma žmonijai magnetizmo ir elektros srytyse iki 17-to amžiaus pradžiai.

1600 metais anglas Vilijamas Zalberis skelbia, jog žemė yra magnetas. Jis pirmas paduoda mintį apie taip vadinamas jėgų linijas ir gali būti skaitomas Faradėjaus ir Maxwelllio pirmtakūnu.

Pirmą mašiną elektrai gaminti padarė Magdeburgo burmistras Otto de Gerike 1650 metais. Ją sudarė sferos rutulis, kurį galima sukuti apie

horizontalę ašį. Elektra iš to rutulio buvo gaunama rankų delnais trinant į sukamąjį siero rutulį. Ant savo mašinos Otto de Gerike nustato, jog esą ne tik elektrinės jėgos pritraukimo, bet ir atstumimo.

Tokio tipo elektros mašina laikosi apie 100 metų. 1740 metais Viurtembergo prof. Boz pakeičia Otto de Gerike mašinoje siero rutulį stikliniu ir įveda prietaisą, kuriuo galima surinkti elektra didesniame kiekyje. Tas prietaisas yra skardinis cilindris, prikabin-tas ant šilkinų siūlų ir sujungtas metaline grandinėle su stikliniu rutuliu. Toje mašinoje elektra taipogi gaminama trinant rankomis stiklinį rutulį. Piešinys 1 vaizduoja Otto de Gerike mašiną su prof. Bozo patobulinimais.

Aštuonioliktas amžius elektros srytyje charakterizuoja dideliu susidomėjimu atmosferos elektra, būtent, anų laikų fizikus labai inter-suoja klausimas, ar atmosferos elektra nebū-s toji pati jėga, kuri gaunama elektrinių maši-nų pagalba? Tuo laiku mašina Otto de Gerike - Bozo tampa žymiai patobulinta. Rutulį pamaino skrituliu, įveda šukas ir sudaro mašiną tokio tipo, kurio mes dabar matome fizikos kabinetuo-se.

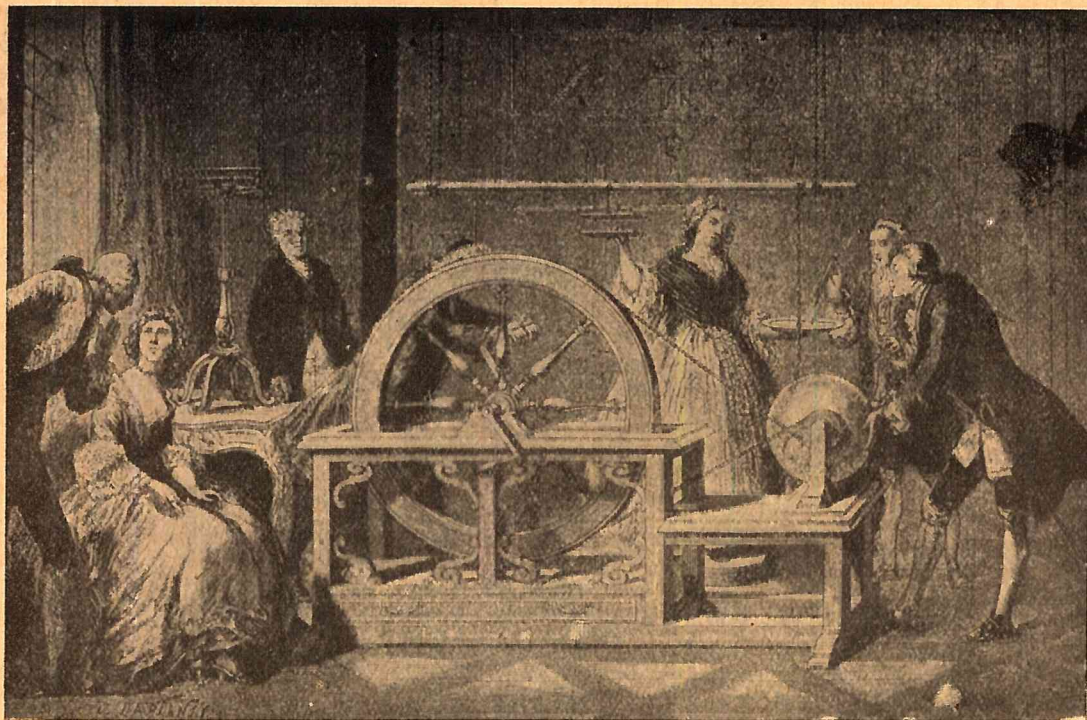
Iš tų mašinų gaunamos sulyginamai didelės kibirkstys, panašios į žaibą, bet niekas dar nežino, ar tas žaibas toks pat, kaip atmosfe-ros žaibas. Tyrinėjimai su tokiomis mašinomis priveda amerikietį Frankliną prie manymo, kad jėga, gaunama mašinomis, yra ta pati jėga, ku-ri apsireiškia atmosferoje. Jis nustato, kad laidininkai, nors jie būtų ir izoliuoti nuo žemės, bet, jei jiems suteikti aštrumai, jie

greitai nustoja elektros ypatybių. Jis pataria statyti metalinius stiebus, kad išgautų elektrą iš atmosferos, bet tyrimu pats to nepadarė.

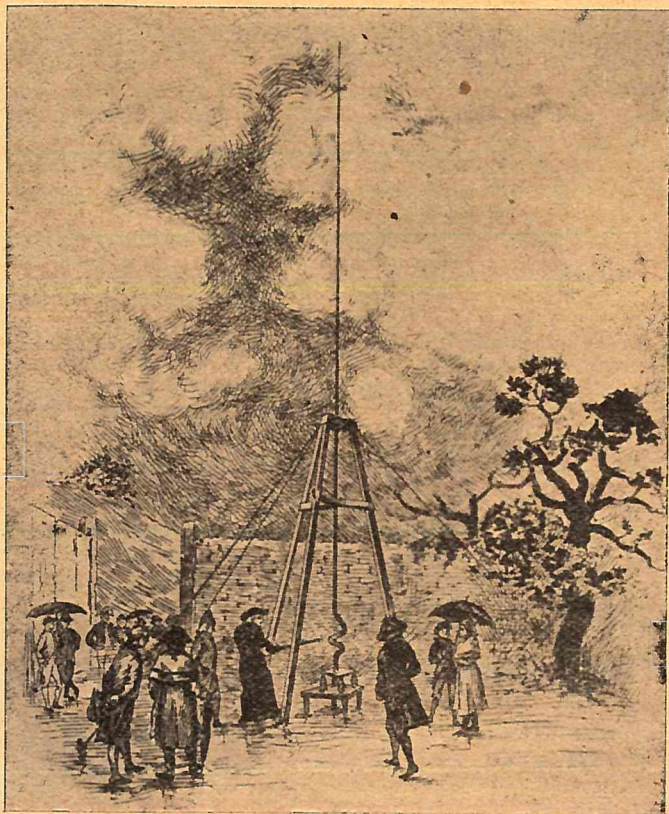
Elektros iš atmosferos gavimo garbė teko kunigui Dalibarui. Jis 10/V 1752 m. pastatė izoliuotą geležinį stiebą ir pirmos audros metu iš to stiebo išgavo kibirkstis tokias pat, kaip ir iš elektros mašinos (pieš.2). Tais pačiais metais 20/XI Franklinas gavo elektrą iš atmosferos lakdynės pagalba (pieš.3).

Panašiais į Delibaro bandymais užsiimdavo visų kraštų fizikai. Buvo net nelaimingų atsitikimų (su akademiku Richmanu Petrapilyje 1753 m.). Tačiau iš tų bandymų praktišką išvadą padarė tiktai Franklinas. 1760 m. pasiremdamas bandymais, jis pastato perkūnsargį Filadelfijoje ant Džono Vesto namų. Laike pirmos audros į tą perkūnsargį trenkė perkūnas, tačiau nepadarė žalos namams. Nuo to laiko pradėta statyti perkūnsargiai. Iki 1776 metų visoj Europoj statomi perkūnsargiai, išskyrus Franciją, kuri pirma pradėjo daryti bandymus, tačiau perkūnsargius pradėda statyti vos nuo 1783 metų ir tai su skandalu. Įsiutusi minia pirmą pastatytą perkūnsargį suardė. Iš tos priežasties net įvyko teisme byla, kuri tuo idomi, jog joje dalyvavo, dar tuomet nežymus, advokatas Robespieras. Netrukus patiko ir francūzams perkūnsargiai, jie juos net prisitaisydavo prie skrybelių.

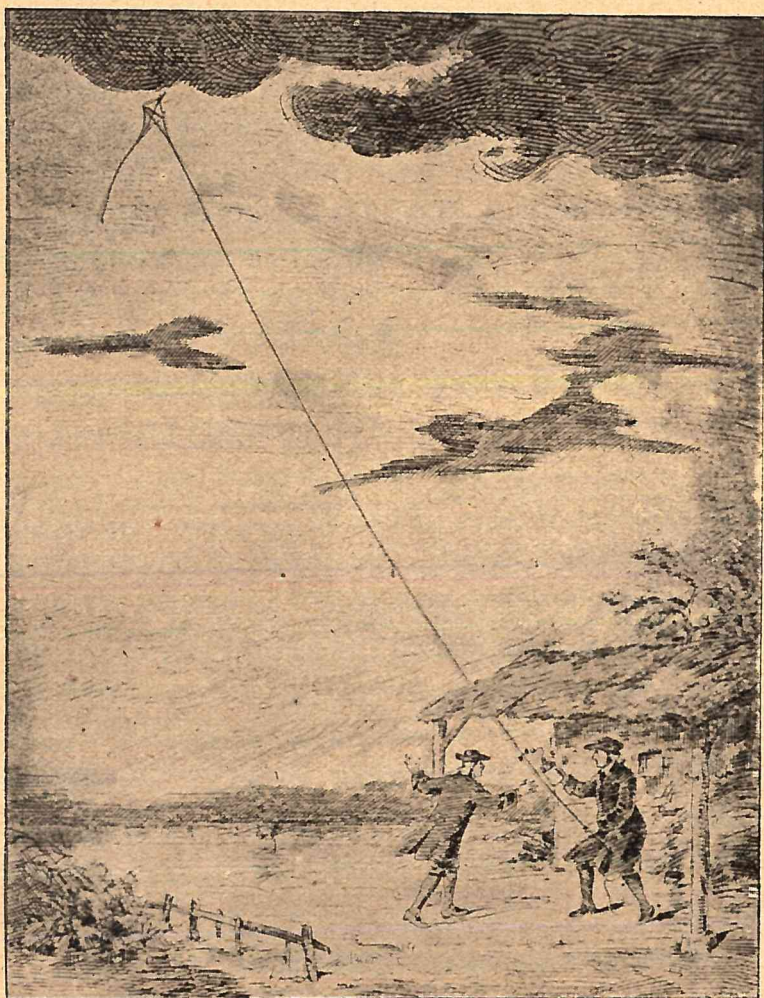
Mes matome, jog 18-me amžiuje sužinota, kad mašinų ir atmosferos elektrą yra ta pati jėga, jos veikia tomis pačiomis taisyklėmis. Bet niekas nemėgino išmatuoti tų jėgų ir su-



Pieš. Nr. 1.
Otto de Gerike mašina su profesoriaus Boz'o patobulinimais.



Pieš. Nr. 2.
Kun. Dalibar'o bandymas.



Pieš. Nr. 3.
Franklino bandymas.

lyginti jų veikimą su kokiu nors žinoma jėga. Tą atliko irgi 18-me amžiuje fizikas Coulombas. Jis 1785 m. išleido savo veikalą apie išmatavimą elektros ir magnetinių jėgų vielos susisiekimo pagalba. Taip vadinamomis Coulombo susisukimo svarstyklėmis jis parodė, kad pritraukimo ir atstumimo jėgos tarp elektrizuotų kūnų veikia tiesiai proporcingai kvadratiniam atstumui ir atvirkščiai proporcingai atstumo kvadratui. Savo sukimosi svarstyklėmis Coulombas padėjo pamatą visiems įrankiams, kuriuos mes vartojame tų jėgų matavimui. Coulombą galima pavadinti pirmu mokslininku elektros srityje.

18-to amžiaus gale, dėka Bulonijos Universiteto anatomijos prof. Galvani tyrinėjimams, mokslas apie elektrą įeina į kitas vėžias. Iš-tiko tatau atsitiktinai. Galvani tyrinėjo nervišką varlių jautrumą. Tame pačiame kambary, kur prof. Galvani užsiėmė su studentais varlių preparavimu, profesoriaus draugas drauge su Galvanio žmona darė bandymus su elektros mašina. Atsitiktinai preparuota varlė buvo padėta ant elektros mašinos stalo. Ponia Galvani pastebėjo, kad kiekvieną kartą, kai mašina duoda kibirkstis, krustelėja varlės kojos, jei jas paliesti geležiniu pincetu. Tas, iš pažiūros nieko nereiškiantis pastebėjimas, nuvedė mokslą apie elektrą kitu keliu. Kaip žinome Galvani pradėjo tyrinėti elektros pagalba varlių nerviškumą. Tie jo tyrinėjimai privėdė jį prie tam tiktos jo teorijos apie specialę gyvių elektrą. Tarp prof. Galvani ir fiziko Volta kilo ginčas. Volta tvirtino, jog jokio elektrinio fluido varlėse nėra ir būti nega-

li. Varlių krutėjimą jis aiškino elektra, susidarančia prisilietėjimu 2-jų metalų. Savo teorijos patikrinimui jis gruodžio mėn. 1799 m. sustatė stiebą iš cinko ir vario skrituliukų, perskirtų gelumbiniais skrituliukais, sušlapintais parūkštintame vandeny. Toks stiebas davė galimybę pagaminti sulyginamai didelį elektros kiekį, tačiau taip, kad toji elektra išsikrauna ne momentaliai, o gali būti gaunama sulyginamai ilgą laiką elektros srovės pavidale, jei kraštutiniai skrituliukai sujungti viela.

Negalima nepažymėti, kad dar prieš pastčius Voltai savo stiebą, Florencijos chemikas Fabroni atkreipė dėmesį į tai, jog Galvanio bandymuose elektros atsiradimo priežastis glūdi cheminiuose reiškiniuose, o ne fluide ir ne metalų prisilietėjime. Tačiau į jo nuomonę niekas neatkreipė dėmes. Visi buvo pasidalinę į dvi grupes: vieni už Galvanį, kiti už Voltą.

Praėjus kiek laiko po Voltos stiebo pastatymo fizikams paaiškėjo, jog Voltos stiebe elektros atsiradimo priežastis – cheminė reakcija. Todėl elektrą pradeda gaminti taip vadinamais galvaniniais elementais.

Tokiu būdu gaminama elektra vadinasi galvaninė elektros srovė. Elektros srovę reikia sau išivaizdinti panašia į vandens bėgimą vamzdyje. Kaip vandens bėgimo vamzdyje priežastis – skirtumas vandens paviršių induose, kuriuos jungia vamzdis, taip ir elektros srovės atsiradimo priežastis vieloje, jungiančioje du batarėjos polių yra skirtumas potencialų tarp tų polių.

Iki 1820 m. buvo ištirti šiluminiai ir da-

linai cheminiai elektros srovės veikimai.

Pradžią elektrolizui ir galvanoplastikai padėjo anglas Kavendiš, suskirstęs vandenį į vandenilį ir deguonį.

1820 m. Kopenhagos prof. Erstedtas patėmijo, kad srovė veikia į magneto rodyklį. Francūzų fizikas Amperas detaliai ištyrė tą veikimą ir davė tam tikrą desnį vadinama ampero plaukimo desnį.

Amperas dar nurodė, jog dydis jėgos, kuria srovės vyjis veikia į magneto rodyklį, priklauso ne tik nuo tuo viju einančios srovės dydžio, bet ir nuo apsiaučiančių magneto rodyklį vijų kiekio.

Kitas francūzų fizikas, Arago, surado kad laidininkas su srove turi magneto ypatybes. Tos magnetinės ypatybės aiškiai apsireiškia, jei leisti elektros srovę viela, suvyniota į špulį, kurioje padaryta daug vijų. Idėjus į tos špulios vidurį, išilgai špulios ašies geležį, geležis pasidaro magnetu.

Truputį pirmiau Arago išradimo t v 1826 m. vokiečių fizikas Ohmas duoda taip vadinamą Ohmo desnį elektros srovės grandinei. Po Arago išradimo apgarsinimo kai kuriems fizikams atėjo galvon, jog elektros srovę galima sudaryti magnetu. Taip galvodamas, Ženewos fizikas Kolladon pamėgino įstatyti magnetą į trumpai sujungtą per galvanometrą špulį tačiau jokios srovės galvanometro grandinėje nepastebėjo. Baisiai nustebę Kolladonas sužinojęs, jog Faradey tokiam pat bandyme gavo špulios grandinėje srovę. Tatai atsitiko 1831 metais. Faradeyus ne tik bandymu gavo srovę, bet ir davė jo vardu vadinamą indukcijos desnį. Sulig Faradeyaus,

sujungtame laidininke atsiranda įtempimas, jei indukcijos sriautas, kuris perkerta vijų plokštumą, mainosi; dydis to įtempimo proporcingas keitimosi grei'tumui to indukcijos sriauto ir špulios vijų kiekiui.

Kolladonas negalėjo užtemyti srovės galvanometro grandinėje, nes špulcia ir galvanometras jo tyrime buvo įvairiuose kambariuose.

Remiantis Faradėjaus indukcijos dėsniu, greitu laiku po to dėsniu paskelbimo buvo išrasta dinamomašina, o paskiau transformatoriai ir telefonas.

Pirmutinė dinamomašina Faradėjaus indukcijos dėsniu principu buvo padaryta 1832 metais mechaniko Piksija. (Pieš.4). Toji mašina susideda iš dviejų ramiai stovinčių špulių ir sukamų prieš jas nuolatinių magnetų.

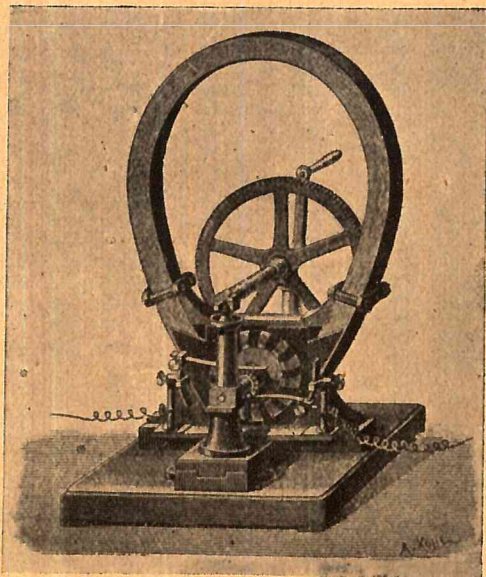
Klarkas įveda sekantį Piksijos dinamomašinos pagerinimą: (pieš.5). Jis suka špulias prieš ramiai stovinčius magnetus. Rezultate gaunamas tas pat, kaip ir Piksijos mašinoje, bet Klarko mašinos sukimui reikalinga daug mažesnė jėga.

Sekantieji po Klarko išradėjai eina jo pėdomis, būtent: magnetiniame lauke suka špulias. Indukcijos padidimui į špulios vidurį įvedama geležinė širdesė. Pirmą mašiną su geležiniu špulios viduje širdesiu įveda Siemensas 1854 metais. Savo špulią, taip vadinamą „Doppel - T - Ankerį“ Siemensas stato tarp polių galūnių pasagos tipo magnetų.

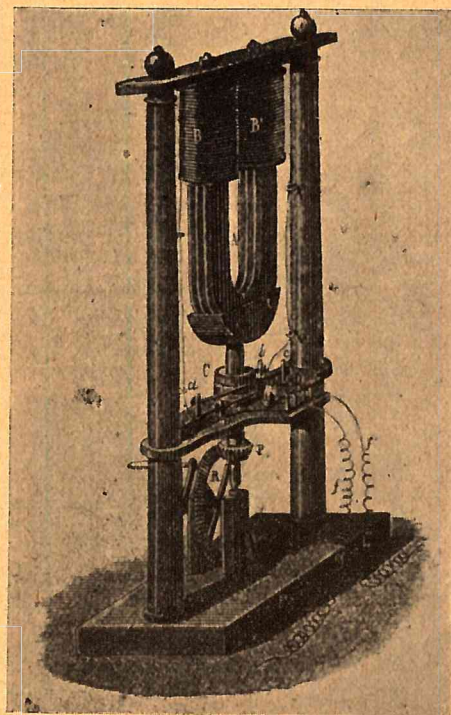
1860 metais Pacinotti išranda žiedo apsuką, o 1872 metais Hefner Alterekas būbninę apsuką.

Elektrovarykliai buvo išrasti atsitiktinai.

1872 metais mechanikas Tonet laike parodos Vie-



Pieš. Nr. 5.
Mašina susukamomis špulėmis magne-
tiniame lauke.



Pieš. Nr. 4.
Mechaniko Piksija mašina.

noje netyčiomis sujungė stovinčią dinamomašinę su elektros srovės grandine. Dinamomašina pradėjo sukstis. Nuo to laiko visiems pasidarė aišku, kad ne tiktai sukant dinamomašinę galima gauti elektros srovę, bet ir atvirkščiai, praleidus per mašiną elektros srovę, mašina gali atlikti mechaninį darbą.

Pirmutinis tramvajus pasirodo laike parodos Berlyne 1879 metais, o Paryžiuje 1881 metais.

Telefono išradėjais galima skaityti amerikiečius Grejų ir Bellį. 1876 m. vasario 24 d. abudu jie atvyko į Vašingtono patentų biurą. Antrą valandą Bellis gavo patentą, o Grejus ketvirtą valandą gavo liūdyką apgynimui savo teisių iki tam laikui, kol jis nepatobulins savo aparato. Kadangi Bellis dviem valandom anksčiau išgavo liūdyką, tai Vašingtono tribunolas priteisė jam pilną patentą.

Kaip grūde yra viskas, kas reikalinga augalo augimui, taip Maxwelllio ir Hertzo darbuose yra viskas, kas reikalinga radiotelegrafijai. Tačiau praėjo su viršum dvidešimt metų nuo Hertzo darbų paskelbimo iki radiotelegrafo praktikon įvedimo. Radiotelegrafo išradėju reikia skaityti Markoni, nors žymiai dar pirm jo Popovas darė bandymus ir gavo teigiamus rezultatus. Apie Popovo darbus štai ką rašo vienas iš francūzų istorikų: „Anais laikais (1895 m.), kuomet dar niekas negalėjo padaryti jokio pasiūlymo apie bevielį telegrafą, buvo kas tai, kuris elektros pagalba be vielų telegrafavo iš tolo. Tas kas tai buvo žaibas, kuris telegrafavo Popovui „aš čia“ ir davė jam tikslius davinius savo kelio“.

APSOLIUTINIAI ARBA CGS SISTENOS IR VARTOJAMIEJI PRAKTIKOJE VIENETAI.

1. *Ilgis* (l), plotas (l^2), turis (l^3). Ap-
soliutiniu vienetu ilgio skaitomas centimetras
(cm) lygus vienai šimtdaliai normalio etalono,
laikomo Paryžiuje. Prie temperatūros 0°C 10°
cm sudaro ilgį, lygų vienai ketvirtadaliai že-
mės rutulio meridiano. Kaip ilgio vienetas
praktikoje vartojamas arba milimetras (mm), ar-
ba metras (m), arba kilometras (km).

2. *Masė* (m). Apsoliutiniu masės vienetu
priimtas gramas (g), kuris lygus vienai tūks-
tantinei daliai etalono, laikomo Paryžiuje.
Gramas yra masė 1 cm^3 vandens prie 4°C ir 760
mm. gyvojo sidabro stiebo atmosferos spaudimo.
Praktikoje vietoje gramo dažnai vartojamas ki-
logramas arba tona. $1 \text{ kg.} = 1000 \text{ g.}$ $1 \text{ t.} = 1000$
kg.

3. *Laikas* (t). Apsoliutiniu laiko vienetu
skaitoma sekunda (s), t.y. 86.400 dalis paros.
Praktikoje sekundos vietoje dažnai vartojama
minutė (m) arba valanda (h).

4. *Greitumas* ($v = l.t^{-1}$). Greitumu vadina-
si ilgis kelio, kuri perbėga tolygiai judantis
kūnas laiko vieneto laikotarpy, todėl:

$$v = \frac{\text{ilgis}}{\text{laikas}} = \frac{l}{t} = l.t^{-1}$$

Kūnas, kuris 1 sekundos laikotarpy perbėga
ilgį kelio lygų 1 cm, juda greitumu, lygiu ap-
soliutiniam greitumo vienetui. Sakoma, kad toks

kūnas juda greitumu „centimetrais per sekundą“, o rašoma cm/s arba cm.s^{-1} . Praktikoje dažnai vartojama metras per sekundą (m/sek) ir kilometras per valandą (km/h).

5. *Pagreitinimas* ($a = \text{cm.t}^{-2}$). Pagreitinimu vadinasi greitumo priaugimas vienos sekundos laikotarpyje. Apsoliutinį pagreitinimo vienetą turi toks kūnas, kuris sekundai praslinkus nuo judėsio pradžios turi greitumą 1 cm/sek . Pagreitinimas matuojamas centimetrais per sekundą² = cm/s^2 .

6. *Mechaninė jėga* ($P = \text{cm.t}^{-2}$). Jėga lygi sandaugai kūno masės ir jo pagreitinimo. Apsoliutinis jėgos vienetas arba dyna yra jėga kuri masei 1 g . suteikia pagreitinimą 1 cm/s^2 arba ramiai stovinčiai masei 1 g . suteikia laikotarpyje 1 sekundos greitumą cm/s .

Kiekvienam liuosai krintančiam kūnui svorio jėga suteikia pagreitinimą 981 cm/s^2 . Reiškia, kiekvieną masės gramą žemė traukia savo centro kryptimi jėga 981 dynų. Jei 1 kg . masės mes pakabinsime ant kabliuko, tai tas kabliukas bus ištempiamas jėga 981000 dynų. Tokiame atsitikime sakoma „kabliukas ištempiamas vieno kg . jėga“. Tame sakinyje suprantama svorio jėga (ne masė), kuria vieną kilogramą masės žemė traukia žemės rutulio centro kryptimi. Svorio jėga kilogramas vartojamas ne kaip masės vienetas, bet kaip technikinis jėgos vienetas, ir jis ženklinamas kg^x ; todėl $1 \text{ kg}^x = 981000$ dynų; $1 \text{ g}^x = 981$ dynai.

Be kilogramo, kaip jėgos vienetas, praktikoje dar vartojamas vadinamas Joule/cm, kuris lygus 10^7 dynų.

7. *Darbas, energija* ($A = \text{cm.t}^{-2}$). Mechani-

nės jėgos darbu vadinasi sandauga jėgos ir ilgio kelio, kurį perbėgo kūnas jėgos veikimo kryptimi. Apsoliutinis darbo vienetas, *Ergas*, atliekamas tuomet, kai jėga viena dyna perkelia kūną ant ilgio kelio 1 cm. Jei P yra jėga, išreiksta dynomis ir l kelio ilgis centimetrais, tai darbas bus:

$$A = P \cdot l \text{ Ergų.}$$

Pavyzdžiui, jei 1 kilogramo svorį pakeltumėm ant aukštumo 1 metro, tai būtų atliktas darbas:

$$A = 981000 \cdot 100 = 9,81 \cdot 10^7 \text{ Ergų, nes } \text{čia}$$

$$P = 981000 \text{ dynu ir } l = 100 \text{ cm.}$$

10^7 Ergų priimta vadinti 1 Joule'ius (Dzoulius).

Iš viršišdėstyto seka:

$$1 \text{ m.kg} = 9,81 \cdot 10^7 \text{ Ergų} = 9,81 \text{ Joule.}$$

Jouleius vartojamas kaip praktiškas energijos vienetas. Kitus praktikoje vartojamus darbo vienetus nurodysime paskiau.

8. *Galia arba galingumas* ($A_s = l^2 m \cdot t^{-3}$). Padalinę darbą iš laiko ilgio, kurio laikotarpytas darbas buvo atliktas, gausime galingumą arba darbą laiko vieneto laikotarpyje. Apsoliutini galingumo vieneta sudaro darbas, lygus 1 Ergui 1 sekundos laikotarpyje.

Praktikoje kaip galios vienetas priimtas darbas 10^7 Ergų laike 1 sekundos; jis lygus 1 Joule/sek. ir vadinasi 1 Wattu. Tokiu būdu, kuomet darbas A išreikštas Jouleiais, o laikas t sekundomis, tai galia A_s išsireiškia Watais:

$$A_s = \frac{P}{t} \text{ Wattų.}$$

Kadangi 1 mkg = 9,81 Joule, tai:

1 mkg/sek = 9,81 Joule/sek = 9,81 Wattų.

Dideliam galingumui esant, vietoje 1 Watto vartojamas 1 Hektowattas = 100 Wattų arba 1 Kilowattas = 1000 Wattų.

Mechaninę galią praktikoje dažnai išreiskia arklio jėgomis PS, arba kilogramometrais į sekundą. Su elektriniais vienetais mechaniniai vienetai surišti sekančiai:

1 PS = 75 mkg/sek = 736 Wattams = 0,736 KW

1 mkg/sek = 9,81 Wattų; 1 KW = 1,36 PS.

Vartojamieji praktikoje darbo vienetai.

Kaip jau buvo nurodyta elektrotechnikoje galingumas matuojamas Wattaais, o darbas Jouleiais. Prie to 1 Wattas yra darbas 1 Jouleio per sekundą: $1 \text{ W} = 1 \frac{J}{s}$, reiškia $1 \frac{J}{s} = 1 \text{ W/s}$. Dideli energijos kiekiai matuojami Wattvalandomis, Hektowattvalandomis ir Kilowattvalandomis (KWh).

1 Wattvalanda = 3600 Wattsekundu = 3600 Jouleiu

1 Hektowattvalanda = 100 Wattvalandu.

1 (KWh) Kilowattvalanda = 1000 Wattvalandu.

Mechanikoje priimta darbą matuoti arklio jėgomis/sekundomis ir arklio jėgomis/valandomis PSh, turint omenyje, kad darbas = galingumas \times \times laiko.

Taipogi mechanikoje darbas matuojamas kilogramometrais, turint omenyje, kad darbas = mechaninei jėgai \times ilgio kelio. Viena arklio jėga per sekundą $1 \text{ PS}_s = 75$ kilogramometrams, reiškia $1 \text{ PS} = 75 \text{ mkg}$ per sekundą.

Su elektriniais vienetais mechaniniai darbo vienetai surišti sekančiais:

$$1 \text{ kg/m} = 9,81 \text{ Joule arba } 1 \text{ J} = 0,102 \text{ kgm.}$$

$$1 \text{ Wattvalanda} = 367 \text{ kgm.}$$

$$1 \text{ KWh} = 367000 \text{ kgm} = 1,36 \text{ PSh.}$$

Šiluminiai vienetai.

Šiluma matuojama kalorijomis: mažomis-gramokalorijomis (gcal) ir didelėmis-kilogramokalorijomis (Kcal). Kalorija vadinasi šilumos kiekis, kurį reikalinga suteikti vienam vandens gramui arba kilogramui jos temperatūrai pakelti ant 1°C .

Su elektriniais ir mechaniniais vienetais šiluminiai vienetai santykinuoja sekančiais:

$$1 \text{ gcal} = 0,427 \text{ mkg} = 0,427 \cdot 9,71 \text{ Jouleių}$$

$$1 \text{ J} = 0,24 \text{ gcal.}$$

$$1 \text{ Wattvalanda} = 859 \text{ gcal.}$$

$$1 \text{ KWh} = 859 \text{ Kcal.}$$

Reiškia, pakėlimui temperatūros vieno kubinio metro vandens, t.y. vienos tonos vandens, ant $0,859^\circ\text{C}$ reikalinga energija 1 KWh-os , o sušildymui 1 kg. vandens nuo $14,1^\circ\text{C}$ iki 100°C reikalinga $0,1 \text{ KWh-os}$.

I. M A G N E T I Z M A S.

§ 1. Coulombo dėsnis.

Magnetu vadinasi plieninis gabalas, pritraukias ir užlaikąs pritrauktus prie savęs nedidelius geležinius kūnus arba geležies piūvenas. Didžiausią pritraukimo galią turi magneto galai. Magneto vietos, kuriose apsireiškia didžiausia pritraukimo galia, vadinasi magneto poliais, o atstumas tarp polių - magneto ašimi. Ilguose ir laibuose magnetuose polius priimta skaityti taškais.

Magneto rodyklis, liuosai pakabintas centro svoryje ant vertikalės ašies, turi tą ypatybę, jog vienas jo polis krypta į šiaurę, o kitas į pietus. Pirmas vadinasi to magneto šiaurės polių (N), o antras pietų polių (S). Mes vadinsime šiaurės polių *teigiamu*, o pietų polių *neigiamu*. Tyrimas rodo, kad vienkiliai (vienvardžiai) poliai kiti kitą atstumia, o įvairiavardžiai - pritraukia. Todel galima priimti, jog šiaurėje randasi magnetinis (fizinis) pietų polis (S), o paliai pietų žemės ašigali magnetinis šiaurės polis (N).

Gamtoje liuso magnetinio polio nėra, tačiau, kad geriau supratus magnetizmo dėsnius, mes įvesime supratimą apie liusą šiaurės bei pietų polius.

Atstumimo ir pritraukimo jėgos, kuriomis



poliai viensi kita veikia, priklauso nuo „magnetizmo kiekio“ tuose poliuose ir nuo atstumo tarp jų.

Už „magnetizmo kiekio“ vieneta priimtas toks taško pavidalo polis, kuris veikia į kitą tokį polį vieno centimetro atstume jėga, lygia vienai dynai.

Tokį polį (magnetizmo kiekį) vadinsime 1 Weberiu.

Coulombas vartodamas ilgus ir laibus magnetus, išrodė, jog jėga \mathcal{P} tarpusavio veikimo dviejų linosų, taško pavidalo, polių, kurių magnetizmai m_1 ir m_2 Weberių ir kurie randasi atstume r cm. nuo vienas kito, išsireiškia formula:

$$\mathcal{P} = \gamma \frac{m_1 m_2}{r^2} \text{ dynų} \dots\dots (1).$$

Koeficientas γ priklauso nuo medžiagos kurioje randasi magnetiniai poliai. Ore koeficientas γ yra lygus 1.

§ 2. Magnetinis laukas.

Technikoje turima reikalo ne su taško pavidalo poliais, bet su magnetiniais laukais. Kad supratus, kas tai yra magnetinis laukas, reikia įsivaizdinti, jog visa erdvė aplink magnetą yra magnetizuota, t.y. randasi tam tikrame stovyje.

Visa erdvė, kurioje apsireiškia magnetiniai veikimai, vadinasi magnetiniu lauku. Laukas surandamas savo dvejopomis ypatybėmis, būtent: indukcijos ir jėgų veikimais.

Svarbiausias yra magnetinio lauko indukti-

Jos veikimas. Jis, pavyzdžiui, gali apsireikšti momentaliu elektros srovės atsiradimu sujungtame laidininko kontūre, jei mes tą kontūrą pasuksime magnetiniame lauke ant 180° . Daleiskime, kad mes turime lygų magnetinį lauką. Pastatysime mūsų kontūrą (vijį), kurio plokštuma yra lygi plokštumos vienetui, į tokią padėtį, kurioje prie pasukimo mūsų kontūro ant 180° gauname jame didžiausią elektros srovę.

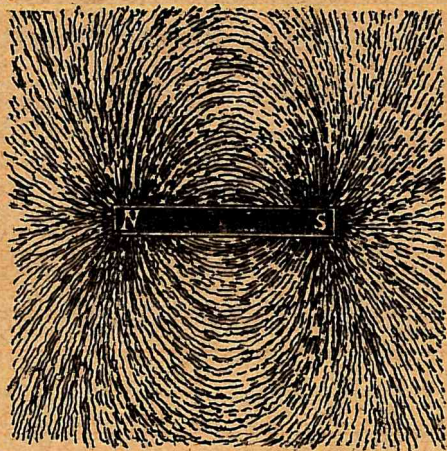
Dydis lauko, kurį mes matuojame ta momentale elektros srove, vadinasi magnetinė indukcija, arba magnetiniu tirštumu B . Kai po magnetinės indukcijos vienetą priimta indukcija vieno centimetro atstume nuo polio vienetu. Magnetinės indukcijos vienetą vadinasi 1 Gaussas.

Kadangi indukcijos suradimui mes privalome nustatyti mūsų kontūrą tam tikra kryptimi, tai indukcija, kaip ir jėga, turi tam tikrą kryptį erdvėje. Indukcijos kryptis mūsų tyrime duodama kryptimi statmens plokštumai kontūro, jo pirmutinėje padėtyje. Reiškia, jei norima surasti tam tikroje vietoje įvairių polių atstojamąją indukciją, tai atskiras indukcijas reikalinga sudėti tokiu pat būdu, kaip jėgas.

Išskyrus magnetus ir kristalus, indukcijos kryptis sutampa su magnetinės jėgos kryptimi. Magnetinio lauko indukcijos kryptį mes galime surasti geležies piūvenų pagalba.

Pabėrus geležies piūvenų magnetiniame lauke ant plokštumos, piūvenos sugula ant tos plokštumos tam tikromis linijomis (Br. l.). Tos linijos kiekvienoje vietoje rodo mums magnetinės jėgos ir indukcijos kryptį. Tokias lini-

jas mes galėtumėm išbraižyti visą laiką eida-
mi indukcijos kryptimi. Tokios kreivosios, ku-
rių liečiamosios bet kokiame taške rodo in-



dukcijos kryptį ta-
me taške, vadinasi
indukcijos linijos-
mis. Skaitoma, kad
indukcijos linijos
išeina iš šiaurės
(N) polio ir įeina
į pietų (S) magne-
tinį polį. Tos li-
nijos rodo tiksliai
indukcijos kryptį.

Br. 1. Indukcijos linijos

Kadangi jos es-
ti įvairaus tanku-
mo (ant polių tan-

kiau, o toliau nuo polių rečiau), tai jas ga-
lima panaudoti aiškesniam indukcijos dydžio
supratimui įvairiuose magnetinio lauko taš-
kuose.

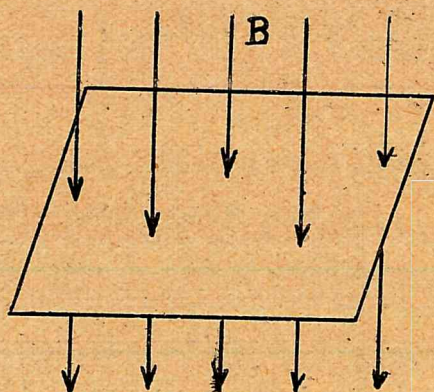
§ 3. Indukcijos sriautos.

Sandauga plokštumos ir perpendikuliarės tai
plokštumai sudedamosios indukcijos vadinasi
indukcijos sriautu per tą plokštumą. Už induk-
cijos sriauto vienetą priimtas sriautos per
 1 cm^2 plokštumą, kuriai perpendikuliarė induk-
cija yra lygi 1 Gaussui. Indukcijos sriauto
vienetas vadinasi 1 Maxwelliu. Dažnai jį vadi-
na viena jėgos linija.

Jei magnetinis laukas yra lygus (Br. 2), tai
indukcijos sriautos per plokštumą $S \text{ cm}^2$, kurios
perpendikuliarė indukcija yra B , bus:

$$\Phi = B \cdot S \text{ Maxwellių.}$$

Jei lygaus magnetinio lauko indukcija B sudaro su statmenim plokštumai S kampą α



tai statmena tai plokštumai sudedamoji indukcijos bus:

$$B \cdot \cos \alpha \text{ (Br.3).}$$

Todel indukcijos sriautas per plokštumą S bus:

$$\Phi = B \cdot S \cdot \cos \alpha \text{ Maxwellių}$$

Br.2. Lygaus magnetinio lauko indukcija statmena plokštumai.

damoji plokštumos.

Paimsime nelygiame magnetiniame lauke bet

koki paviršių (Br.4).

Paimsime ant to paviršiaus be galo

mažą plokštumėlę

dS . Daleiskime,

kad indukcija toje

plokštumėlėje su-

daro su statmenim

tai plokštumėlei

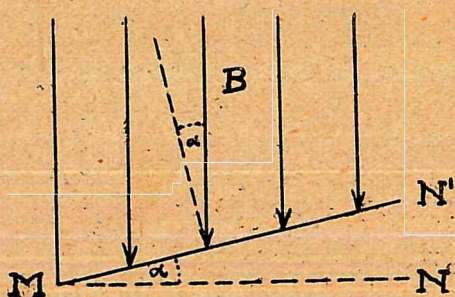
kampą α . Tuomet

indukcijos sriau-

tas per plokštumė-

Br.3. Indukcija B su statmenim plokštumai sudaro kampą α .

lę dS išsireikš:

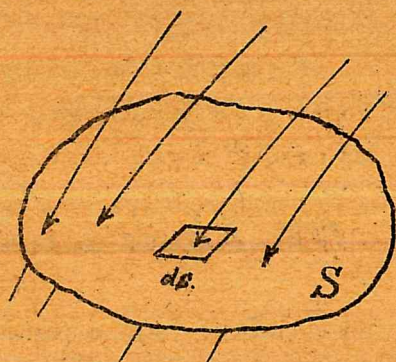


$$d\phi = B \cdot dS \cdot \cos \alpha$$

Todel indukcijos sriautas per visą paviršių išsireikš:

$$\phi = \int B \cdot dS \cdot \cos \alpha \quad \text{Maxwellių.}$$

Indukcijos sriautas, gaunamas kaip sandauga indukcijos ir plokštumos, yra atitrauk-



tinis skaičius. Todel jis neturi krypties

erdvėje. Per tat, kuomet reikalinga suras-

ti kelių indukcijų sriautų per kokį nors

paviršių suma, tai reikia tuos indukcijos

sriautus sudėti algebraiškai, visai

nekreipiant dėmesio į tai, kokią kryptį tu-

ri indukcijos santykyje su tuo paviršium.

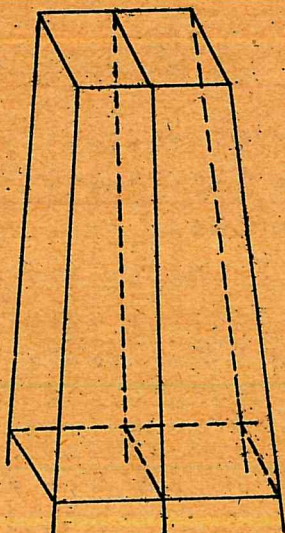
Br.4. Indukcijos sriautas per bet kokį paviršių.

§ 4. Indukcijos vamzdžiai.

Padalinsime magnetinį lauką į gretimų vamzdžius arba kanalus (Br.5) bet kokio pūvio, vienok taip, kad tų kanalų sienos bet kokiame sienos taške turėtų indukcijos kryptį.

Tokių vamzdžių vadinsime indukcijos vamzdžiais. Indukcijos vamzdis charakterizuojasi ta ypatybe, kad indukcijos sriautas per bet kokią to vamzdžio sienos dalį yra lygus nuliui, o

indukcijos sriautas per bet koki skersinį to vamzdžio piūvį yra dydis pastovus (constant).



Br.5. Indukcijos vamzdis.

Toji sąlyga pasilieka net ir tada, kai tas vamzdis pereina vieną paskui kitą įvairias medžiagas, pav. orą, geležį.

Vamzdį, per bet koki piūvį, kurio indukcijos sriautas yra lygus 1 Maxwelliui, priimta skaityti už vamzdį-vienetą. Vamzdis vienetas dažnai vadinamas viena jėgos linija. Kadangi indukcijos sriauto dydis per bet koki indukcijos vamzdžio skersinį piūvį nesikeičia, tai

toks vamzdis atrodo mums tarytum užpildytu visame savo ilgyje vienodo dydžio sriautu.

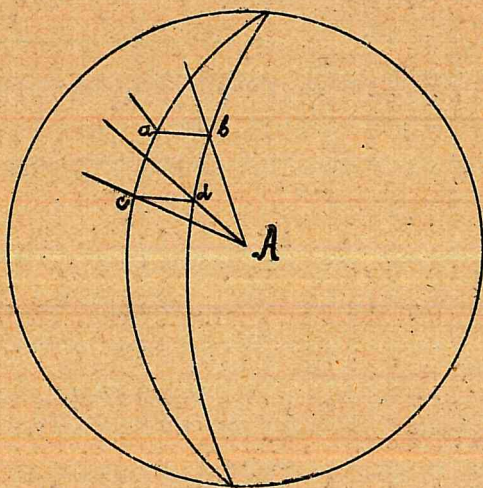
Tasai sriautas išeina iš šiaurės (N) polio, perkerta visą magnetinį lauką ir įeina į pietų (S) magneto polį. Daleidžiama, jog toks vamzdis eina ir pačiu magnetu: nuo pietų polio (S) į šiaurės polį (N). Tokiu būdu išetė na, kad indukcijos linijos yra sujungtos linijos, t.y. be galo ir pradžios žiedai.

Tokio sriauto palaikymui nereikalinga atimti energijos. Tas, taip sakant, cirkuliuojas vamzdyje sriautas nesudaro fizinio dydžio. Supratimai apie jį yra įvesti tiksliai tam, kad, vartojant jį, lengviau išaiškintų magneto elektrinius apsireiškimus. Indukcijos sriautas, kaip kas tai cirkuliuojas erdvėje, fiziniai (gamtoje) neekzistuoja. Dydį $\int B \cdot dS \cdot \cos \alpha$

kaipo ką tai fiziškai, tikriau būtų laikyti už magnetinio lauko jėgą.

§ 5. Taško pavidalo polio magnetinis laukas.

Daleiskime, kad taške A (Br.6) randasi 1 Weberis magnetizmo. Apibrėšime apie tašką A , kaip centrą, rutulį vienam cm lygiu radiusu,



ir paimsime ant to rutulio paviršiaus bet kokią jo dalelę $a b c d$. Suling § 2 indukcija ant to rutulio paviršiaus bus lygi vienam Gaussui. Pravesime spindulius per taškus $a b c d$. Tokiu būdu gausime indukcijos vamzdį.

Br.6. Indukcijos vamzdis.

Indukcijos sriautas perkerta paviršių

$a b c d$ ir indukcijos vamzdžiu, taip sakant, cirkuliuoja tolyn. Ant rutulio paviršiaus, kuris turi radiusą, lygų r centimetrų; to vamzdžio indukcijos sriautas perkerta paviršių r^2 kartų didesni už paviršių $a b c d$. Todel ant rutulio paviršiaus radiuso r turėsime r^2 kartų mažesnę indukciją. Ji bus lygi $\frac{1}{r^2}$ Gaussų. Reikia indukcijos atvirkščiai proporcingos atstumo kvadratumui nuo polio.

Kaip žinoma, r cm rutulis turi paviršių, lygų $4\pi r^2 \text{ cm}^2$. Jei ant rutulio paviršiaus indukcija lygi $\frac{1}{r^2}$ Gaussų, tai indukcijos sriau-

tas per visą to rutulio paviršių bus:

$$\Phi = 4\pi \cdot r^2 \cdot \frac{1}{r^2} = 4\pi \text{ Maxwellių.}$$

Suprantama, jog toks pat indukcijos sriautas bus ir per bet koki paviršių, kursai apsiaučia iš visų pusių taško pavidalo polių su magnetizmo kiekiu, lygiu 1 Weberiui.

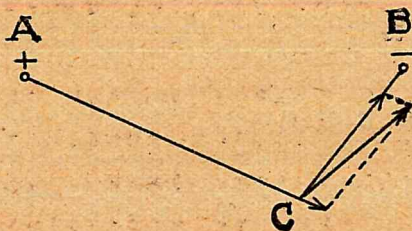
Reiškia, vienas Maxwellis sudaro 4π dalį indukcijos sriauto, kuri sudaro 1 Weberis.

Jei mes butumėm turėję taške A ne vieną, bet m Weberių magnetizmo, tai tokio polio indukcijos sriautas būtų buvęs:

$$\Phi = 4\pi \cdot m \text{ Maxwellių.}$$

Kuomet mes turime 2 įvairiavardžius taško pavidalo polių A ir B (Br.7), tai bet kokiame

erdvės taške C indukcija gali būti surasta, kaip geometrinė suma indukcijų, kurias sudaro poliai A ir B .



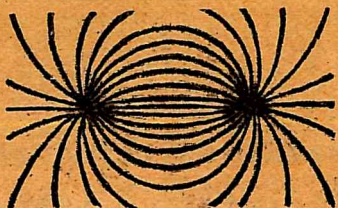
Br.7. Lauke dviejų lygių įvairiavardžių polių A ir B indukcija.

Jei atstumai AC ir BC santykiuoja, kaip $2 : 1$, tai polių A ir B indukcijos taške C santy-

kiuos, kaip $1 : 4$, t.y. atvirkščiai proporcingai atstumų kvadratui nuo polių. Geometrinė indukcijų suma polių A ir B duoda suminę indukciją taške C .

Suprantama, jog dviejų vienodo dydžio įvairiavardžių polių indukcijos vamzdžiai nebetu-

rės išvaizdos tiesių spindulių, išeinančių iš-
vieno taško, kaip tat
buvo prie vieno polio,
bet kreivų vamzdžių
(Br.8), kurių storis,
didėjant atstumui nuo
kiekvieno polio, didės,
bet nevisai taip pat
visuose vamzdžiuose ly-
giai, kaip didėja spin-
dulio storis prie vieno polio.



Br.8. Indukcijos vamz-
džiai dviejų lygių
įvairiavardžių polių.

§ 6. Magnetinio lauko jėga.

Nuo indukcijos veikimų magnetiniame lauke išskiriami *jėgų veikimai* tame lauke. Jei taško pavidalo polis juda magnetiniame lauke, tai tas laukas atlieka darbą. Darbas tas teigiamas tuomet, kai judėsio kryptis sutampa su jėgos veikimo kryptimi, ir neigiamas, kai judėsio kryptis priešinga jėgos veikimo kryptčiai.

Pastovaus magneto lauke pilnas darbas nepriklauso nuo kelio, bet tik nuo pirmutinės ir paskutinės polio padėties tame lauke. To darbo atlikimui energija imama iš magnetinio lauko. Jei polis bus kokios nors pašalinės jėgos perkeltas į savo pirmutinę padėtį, tai magnetinio lauko energija vėl turės savo pirmutinį dydį. Tas apsireiškimas panašus į tą, ką mes turime prie kūno kritimo ir pakelimo žemės paviršiuje.

Darbas, kuri atlieka magnetinis laukas, kuomet jis teigiamo magnetizmo vieneta perneša iš tam tikro taško į begalinę, vadinasi *potencialu tame taške*.

Darbas, kurį atlieka magnetinis laukas laike teigiamo magnetizmo vieneto judėsio iš vieno taško į kitą, vadinasi potencialų skirtumu arba magnetiniu įtempimu tarp tų dviejų taškų.

Jei padalinsime darbą, kurį magnetinis laukas atlieka jėgos kryptimi ant labai mažo ilgio kelio, iš to kelio ilgio, tai gausime vienetui ilgio magnetinį įtempimą, arba lauko stiprumą. Jį ženklinsime raide \mathcal{H} .

Kadangi santykiavimas tarp darbo ir kelio rezultate duoda jėgą, tai lauko stiprumą \mathcal{H} galima matuoti jėga, kuria magnetinis laukas veikia į polio vieneta.

Magnetinio lauko stiprumas yra lygus vienetui, jei tas laukas veikia į polio vieneta (Weberi) jėga, lygia 1 dynai. Reiškia lauko stiprumas matuojamas dynomis/Weberio.

Jei magnetinis laukas veikia į poli (m) Weberių jėga (n) dynų, tai lauko stiprumas \mathcal{H} išsireikš:

$$\mathcal{H} = \frac{n}{m} \text{ dynų/Weberių.}$$

Atvirkščiai, žinant lauko stiprumą, galima surasti potencialų skirtumą tarp bet kokių to lauko taškų. Aišku, jog potencialų skirtumas tarp taškų A ir B (Br.9) lygaus magnetinio lauko bus $\mathcal{H}l$, jei \mathcal{H} yra to lauko stiprumas, o l atstumas tarp taškų A ir B . Jei laukas nelygus, tai reikia paimti integralą iš $\mathcal{H}_e dl$ kur \mathcal{H}_e lauko stiprumo sudedamoji sutampanti su judėsio kryptimi, o kelias gali būti išrinktas bet kaip.

Lauko stiprumo kryptis duodasi jėgos kryptimi. Todėl lauko stiprumo kryptis gali būti

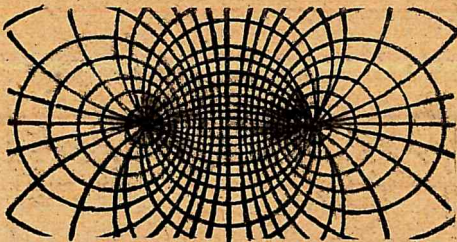
atrasta arba magneto rodykliu, įneštu į tą lauką, arba pagalba geležinių piūvenų, pabertų



ant plokštumos tame lauke. Kaip jau mūsų nurodyta § 2, indukcijos ir jėgos kryptys sutampa. Todel ir lauko

Br. 9. Lygus magnetinis laukas. stiprumo kryptis sutampa su indukcijos kryptimi.

Vadinamas jėgų linijas mes surasime, jei eisime indukcijos kryptimi. Lauko stiprumo



Br. 10. Jėgų linijos ir vienodo potencialo paviršiai.

linijos (Br. 10) turės tokia pat išvaizdą, kaip ir indukcijos linijos. Tyrimas rodo, kad ore taip indukcija, taip ir lauko stiprumas vienodai santykiuoja.

Sulig § 1 vieno centimetro atstume nuo magnetizmo vieneto (Weberio) lauko stiprumas \mathcal{H} yra lygus 1 dynai/Weberio. Sulig § 2 indukcija B toje vietoje yra lygi 1 Gaussui. Todel lauko stiprumas \mathcal{H} ir indukcija B ore išsireiškia vienodais skaičiais.

§ 7. Vieno taško pavidalo polio vienetų ir dviejų tokių pat polių lauko stiprumas \mathcal{H} ir potencialas.

Atstume r nuo polio vienetų indukcija B yra lygi $\frac{1}{r^2}$ Gaussų. Taipogi sulig § 6 lauko stiprumas \mathcal{H} ore tame atstume yra lygus $\frac{1}{r^2}$ dy-

nu/Weberio. Reiškia, atstume r nuo polio, turinčio (m) Weberių magnetizmo, lauko stiprumas bus:

$$H = \frac{m}{r^2} \quad \text{dynų/Weberių.}$$

Atstume r centimetrų nuo polio potencialas arba darbas, kurį atlieka magnetinis laukas, magnetizmo vienetui judant iš to taško į begalinę, bus:

$$U = \int_r^{+\infty} H \cdot dr = \int_r^{\infty} \frac{m}{r^2} \cdot dr = \frac{m}{r}$$

Prie dviejų lygių įvairiavardžių polių tam tikrame taške, kurio atstumas nuo vieno polio yra lygus r_1 cm, o nuo kito polio r_2 cm, potencialas bus:

$$U = \frac{m}{r_1} - \frac{m}{r_2}$$

Taškai, kurie turi vienodą potencialą, gali sudaryti visą paviršių. Toks paviršius vadinasi *vienodo potencialo paviršiumi*. Jis turi tokią ypatybę, kad darbas perkeltimo magnetizmo vieneto iš vieno taško to paviršiaus į kitą yra lygus nuliui. Tatai gali būti tiksliai tuomet, kai jėgos kryptis yra statmena judesio kryptčiai. Todel jėgos kryptis yra statmena kiekviename taške elementariai plokštumėlei vienodo potencialo paviršiaus.

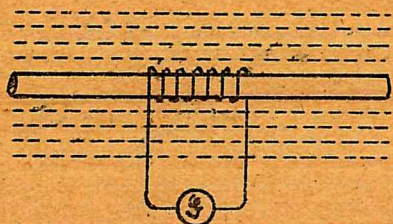
Br. 10-me kreivosios, kurios apsiaučia polių, duoda su popierio plokštuma piūvius vienodo potencialo paviršių. Tos kreivosios taip išbrėžtos, kad tarp dviejų gretimųjų pa-

viršių potencialų skirtumas yra vienodas.

§ 8. Geležies įmagnetinimas.

Iki šiol mes tyrinėjome lauko stiprumą ir indukciją ore. Pažiūrėsime, koks bus santykis tarp lauko stiprumo ir indukcijos geležyje ir kituose kūnuose.

Del geležies tyrimas duoda kitokių santyki tarp \mathcal{H} ir \mathcal{B} . Paimsime geležies rąsteli ir padėsime jį į lygų magnetinį lauką, kaip nurodyta br. 11. Jei magnetinis laukas lygus ir didelis (užima didelę erdvę) ir rąstelis



Br. 11. Geležies rąstelis lygiame magnet. lauke.

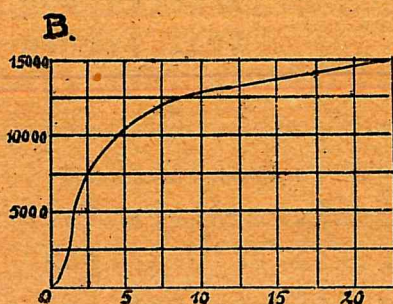
Prie tam tikro magnetinio lauko stiprumo \mathcal{H} indukcija geležies rąstelyje gali būti surasta šiaip:

Apsuksime rąsteli apsuka, kaip nurodyta br. 11 ir sujungsime tos apskukos galus su galvanometru. Jei mes umai sumažinsime magnetinį lauką geležies rąstelyje iki nuliui, tai apskukoje induktiruosis elektros srovė, kurios dydį galime išmatuoti galvanometru, įjungtu į špulios (apsukos) grandinę. Dydis induktiruotos apskukoje elektros srovės duos galimybę surasti indukcijos sriautą rąstelyje. Pa-

ilgas, tai ir įnešus jį į magnetinį lauką galima priimti, kad apie magneto vidurį turėsime lygų magnetinį lauką. Todėl surastas lauko stiprumas ant rąstelio paviršiaus arti jo vidurio gali būti priimtas už lauko stiprumą ir pačioje rąstelio ge-

dalinus jį (sriautą) iš skersinio rąstelio ploto piūvio, gausime indukciją rąstelyje. Pakartojus kelius kartus tą bandymą, mainant magnetinio lauko stiprumą (\mathcal{H}), gausime atskandčias indukcijas \mathcal{B} .

Jei mes išreikšime, surastus tokiais bandymais davinius, stačiakampėse koordinatose, būtent: indukcijas \mathcal{B} atidėliosime ant ordinatų ašies, o lauko stiprumus \mathcal{H} ant abscisų ašies, tai santykis tarp \mathcal{H} ir \mathcal{B} išsireikš kreivąja, kaip nurodyta 12 braižinyje. Tokia kreivoji vadinasi *įmagnetinimo kreivoji*. Pradžioje indukcija \mathcal{B} auga mažai, paskiau, kai lauko stiprumas didėja, indukcija auga labai greitai, bet tik iki tam tikro lauko stiprumo. Ant galo kreivoji darosi nužulnesnė ir beveik lygiagrečiai abscisų ašiai; tas reiškia, jog prie dide-



H.

Br. 12. Įmagnetinimo kreivoji.

grandinės; ženklinama jį raide \mathcal{H} .

$$\mathcal{B} = \mu \mathcal{H}.$$

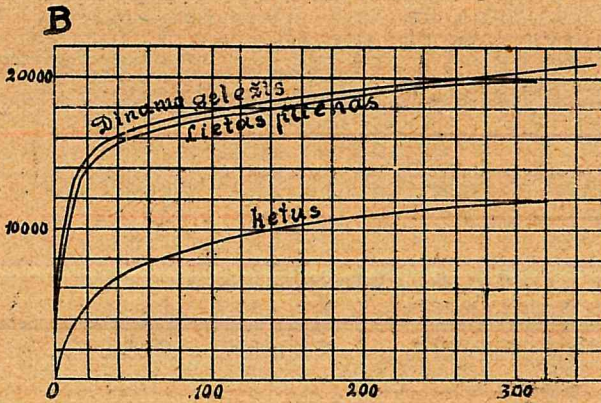
Ore $\mu = 1.$

Kaip matome iš kreivosios 12 braiž. μ priklauso nuo įmagnetinimo laipsnio. Sulyginamai prie nedidelio įmagnetinimo pralaidumo galia μ siekia arti 4.000. Įmagnetinimui augant,

pralaidumo galia M mažėja.

Be to pralaidumo galia priklauso nuo geležies rūšies. Taip pav. ketaus pralaidumo galia maža, lieto plieno didesnė ir minkštos geležies didžiausia (Br. 13).

Sulig Weberio geležis susideda iš mažutėlių elementarių magnetų, kurie neįmagnetintoje geležyje stovi bet kaip. Kuomet ją įmagne-



tina, tai tie elementariai magnetai pasisuka taip, kad jų ašys darosi lygiagretės magneto ašiai taip, kad jų šiaurės poliai pasisuka į tą pusę,

Br. 13. Įmagnetinimo kreivosios.

kur susidaro šiaurės magneto polis, o pietų poliai pasisuka į pietų magneto polio pusę. Magneto polių susidarymo priežastis yra tas elementarių magnetukų pasisukimas. Prie pakankamo įmagnetinimo elementarių magnetikų, ašys tampa lygiagretės magneto ašiai; nepilnai įmagnetintoje geležyje jos dar ne visai lygiagretės.

Sustabdžius magnetizavimą, minkšta geležis nustoja magneto ypatybių, o ketus ir užgrūdintas plienas ilgai dar tas ypatybes užlaiko. Tатаi dėl to, kad minkštoje geležyje elementariams magnetikams palyginamai lengva pasisukti į savo pirmutinę neįmagnetintos geležies padėtį. Ketuje ir užgrūdintame pliene

medžiagos kietumas neduoda tam įvykti.

Ta Weberio teorija pasitvirtina apsireiškimu šilimos išsiskyrimo geležyje prie jos permagnetinimo. Tas apsireiškimas vadinasi *Hysterezisu*. Fiziniai jį reikia suprasti, kaipo trinimasi elementarių magnetikų į viens kitą, kai jiems prisieina pasisukti ant 180° laike vieno pilno permagnetinimo.

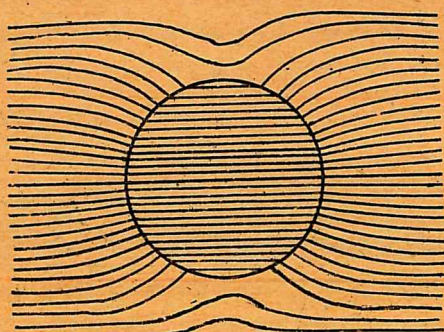
Išsiskyrusios prie geležies permagnetinimo šilimos kiekis, arba, kitaip sakant, suvartotos ant Hystereziso energijos kiekis (Hystereziso nuostoliai), yra *proporcingas permagnetinimu skaičiui ir geležies kiekiui*; be to *Hystereziso nuostoliai didėja, didinant įmagnetinimą ir geležies kietumą*.

§ 9. Indukcijos linijų perėjimas į kitą medžiagą.

Įnešime į lygų magnetinį lauką geležinį rutulį. Bandytas su piūvenomis mums parodys, kad magnetinis laukas pasidarė jau nebelygus. Rutulio diametro galuose, kurie sutampa su magnetinio lauko kryptimi, mes surasime didžiausią indukciją, o ant ekvatoriaus mažiausią (Br. 14). Indukcijos linijos persilaužia ir įeina į geležinį rutulį beveik statmenai jo paviršiui, t.y. įeina rutulio radiuso kryptimi. Geležyje indukcijos vamzdžiai darosi siauresni ir turi magnetinio lauko kryptį. Pats rutulis pasidarė magnetu. Toje pusėje, kur įeina į jį indukcijos linijos, mes rasime pietų polį, o priešingoje jo pusėje šiaurės polį.

Lauko stiprumas rutulio viduje yra lygus lauko stiprumui ore ant jo ekvatoriaus. Induk-

cija B jo viduje yra lygi indukcijai ant polių. Lauko stiprumas ant rutulio ekvatoriaus, palyginant su lauko stiprumu lygaus magnetinio lauko, prieš įnešimą į jį geležinio rutulio,



Br. 14. Geležinis rutulis lygiame magn. lauke.

sumažėjo. Indukcija

B viduje rutulio ir ant jo polių ne N kartų didesnė už lauko stiprumą H kuri tas laukas turėjo prieš įnešant į jį geležinį rutulį, bet tik N kartų didesnė už lauko stiprumą H ant ru-

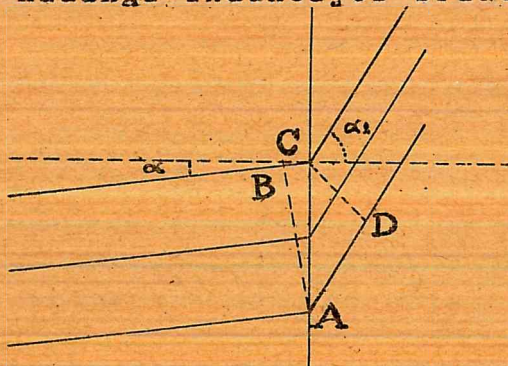
tulio ekvatoriaus.

Kai indukcijos linijos pereina į kitą medžiagą, tai jos persilaužia. Daleiskime, kad indukcijos linijos pereina iš medžiagos I į medžiagą II (Br. 15). Plokštumos, kurias indukcijos linijos perpendikuliariai perkerta, santykiuoja taip, kaip $AB : CD$.

Jei persilaužimo kampas yra α_1 ir α_2 , tai:

$$AB = AC \cos \alpha_1 \text{ ir } CD = AC \cos \alpha_2.$$

Kadangi indukcijos srautas nepriklauso



nuo medžiagos, tai jis bus vienodas taip medžiagoje pirmoje, taip ir antroje. Todel

$B_1 AB = B_2 CD$
kur B ir B_2 medžiagų 1 ir 2 induk-

Br. 15. Induke. linijų persilauž.

cijos. Pastatę į tą lygtį vietoje AB ir CD jų aukščiau išvestus reiškinius, gauname:

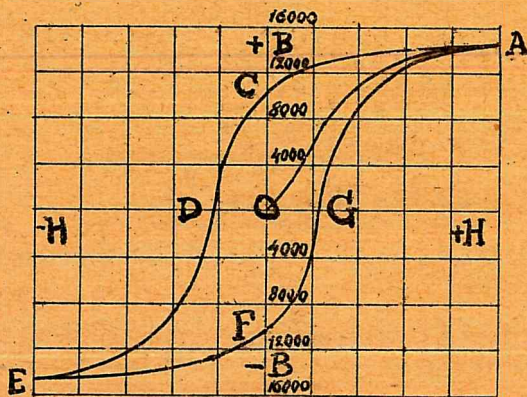
$$B_1 \cdot AC \cos \alpha_1 = B_2 \cdot AC \cos \alpha_2, \quad \text{arba}$$

$$B_1 \cos \alpha_1 = B_2 \cos \alpha_2$$

kas rodo, jog statmenos persilaužimo plokštumai indukcijos yra tarpusavy lygios.

§ 10. Hysteresis.

Įnešime į silpną magnetinį lauką geležinį rąsteli ir sustiprinsime tą lauką iki bet kokio dydžio, pav. iki $\mathcal{H} = 20$ dynų/Weberio (Br.16). Pradžioje, kol magnetinio lauko stiprumas lygus nuliui, indukcija taipogi lygi nuliui. Magnetinio lauko stiprumui didė-



moje kryptyje indukcija auga kreivąja DE ir prie lauko stiprumo $\mathcal{H} = 20$ dynų/Weber indukcija pasieks tokio neigiamo dydžio, kokį pirmiau turėjo maksimali teigiama. Jei vėl pradėti mažinti \mathcal{H} , tai indukcija vėl mažės lėčiau, kaip augo ir taip, kad prie $\mathcal{H} = 0$ rąstelyje dar bus liekanos magnetizmo, kurio indukcija išsireikš vektoriu OF . Tiktai prie \mathcal{H} lygaus OG indukcija darosi lygi nuliui. Jei vėl įmagnetinimą kelsime iki $\mathcal{H} = 20$ dynų, tai indukcija didės kreivąja GA , ir prie įmagnetinimo $\mathcal{H} = 20$ dynų indukcija pasieks tašką A . Toks atsilikimas indukcijos nuo lauko stiprumo atsitinka deliai inercijos elementarių geležies magnetikų ir jų trinimosi į viens kitą prie geležies permagnetinimo. Tas apsireiškimas vadinasi Hysteresisu. Kreivoji 16 br. vadinasi Hysteresiso šleifu. Energija, aikvojama laike vieno permagnetinimo vieno kubinio centimetro geležies ir išreiksta ergais, lygi $4\pi^a$ Hysteresiso šleifo plokštumos daliai.

Sulig Steinmetzo Hysteresiso nuostoliai tūrio vienete laike vieno permagnetinimo (vieno periodo) proporcingi 1,6 laipsniui maksimalės indukcijos B_m .

Jie gali būti išreikšti formula:

$$\frac{A}{v} = \eta B_{max}^{1.6} \quad \text{Ergu/cm}^3$$

A = suvartojamoji ant Hysteresiso energija tyrinėjamame geležies gabale;

v = tyrinėjamojo geležies gabalo tūris;

B_m = maksimalė indukcija;

η = koeficientas priklausąs nuo geležies rū-

šies.

Jei G yra geležies svoris kg., tai prie lyginamojo geležies svorio 7,7 jos tūris bus:

$$v = (G \cdot 1000) : 7,7 \text{ cm}^3$$

Kadangi 1 Ergas/sek = 10^{-7} Wattų, tai prie N periodų į sekundą suvartota geležyje galia bus:

$$A_s = \frac{\eta \cdot B_m^{16} \cdot G \cdot 1000 \cdot N \cdot 10^{-7}}{7,7} \text{ Wattų} \dots\dots (2)$$

Geležies lapuose, kurie vartojami mašinose, koeficientas η priimamas nuo 0,001 iki 0,004.

II. ELEKTROMAGNETIZMAS.

§ 11. Indukcijos dėsnis.

Sulig Faradėjaus, špulioje induktiruojasi e.v. jėga tuomet, kai apstaustas jos vijais indukcijos sriautas mainosi.

Toji e.v. jėga turi tokią kryptį, kad jos sudaryta elektros srovė priešinasi keitimuisi, perkertančio špulią indukcijos sriauto.

Faradėjaus dėsnį galime išreikšti dar taip:

Sudarytas špulioje įtempimas proporcingas mainymosi greitumui sriauto, kursai perkerta špultos plokštuma ir proporcingas skaičiui nuosekliai sujungtų špultos vijų. Jei vienu vijų apstaustas indukcijos sriautas vienos sekundos laikotarpį mainosi vienu Maxwelliu, tai sudarytas jame įtempimas lygus apsoliutiui vieneto vienetai. 10^8 apsoliutinių įtempimo vienetų priimta vadinti 1 Voltu.

Sulig išdestytu, e.v. jėgos dydis špulioje, kuri susideda iš N nuostoliai sujungtų vijų, kurių plokštumas perkerta indukcijos sriautas ϕ ir mainosi laikotarpį dt ant $d\phi$, išsireikš formula:

$$e = -N \frac{d\phi}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ Voltų} \dots \dots (3).$$

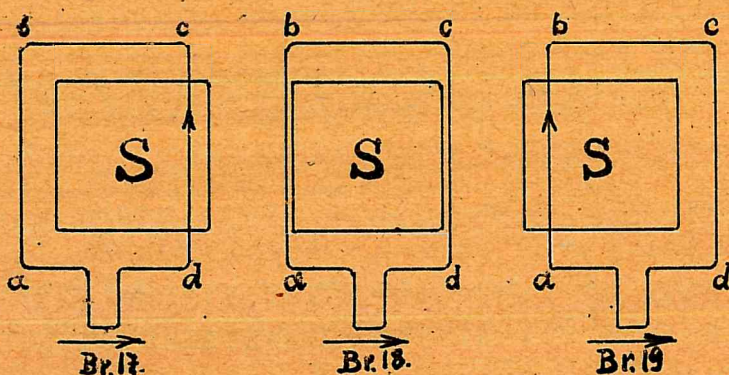
ženklą minus statome dėl to, kad sudaryta to įtempimo srovė priešinasi indukcijos sriauto

mainymuisi.

Jei špulcia maino savo padetį magnetiniame lauke, kaip tat yra dinamo mašinose, tai sriautas, kuri apsiaučia špulios vijai, mainosi ir todėl špulios apsukoje induktiruojsi \mathcal{E} .v.jėga.

Taipogi gali induktiruotis įtempimas ir ramiai stovinčioje špulioje, jei indukcijos sriautas, kuri apsiaučia špulios vijai mainosi. Tokį atsitikimą turime transformatoriuose, kur ramiai stovinčioje špulioje, indukcijos sriautas, laikui bėgant, mainosi.

Atskirų vijų kontūrai, paimti iš dinamo mašinų apsukų, turi sudarytų iš 2 vielų šleifų (kilpų) formas; skaitysime tuos šleifus stačiakampiniais, kaip tai schematiniai nurodyta 17, 18 ir 19 braižiniuose. Tokiu būdu kiekvieną viją, kuriame induktiruojsi įtempimas



Šleifo judėsis magnetiniame lauke.

iš priežasties jo judėsis magnetiniame lauke, galima įsivaizdinti sau kaip šleifą (kilpą), kursai susideda iš dviejų vielų; tos vielos, judėdamos statmenai (perpendikuliariai) magnetinio lauko linijoms, perpiauna jas; todėl indukcijos sriautas, kuri apsiaučia šlei-

fas, mainosi. Kadangi indukcijos sriauto persimainymas lygus perpiautų indukcijos linių bei vamzdžių vienetų kiekiui, tai sulig Faradajaus, sudarytą judančiame laidininke įtempimą absoliutiniuose vienetuose galima skaičiuoti lygiu kiekiui perpiautų laidininku per sekundą indukcijos vamzdžių vienetų.

Daleiskime, kad ilgumas prieš polių gulinčios vielos lygus l cm. (Br. 17) ir kad tos vielos judėsio greitumas sudaro v cm/s. Daleiskime taipogi, kad indukcija B prieš polių ant ilgio l cm. visur vienoda, t.y. kad laukas prieš polių lygus, ir kad judėsio kryptis stačia indukcijai ir laidininko ilgiui.

Jei laidininkas laikotarpy dt pereina ke-
lia ds cm, tai jo apibrėžta plokštuma lygi $l \cdot ds$
 cm^2 , ir indukcijos sriauto priaugimas bus:
 $d\phi = B \cdot l \cdot ds$. Nekreipiant dėmes į e.v. jėgos kryptį gauname, jog ji išsireišk:

$$e = \frac{d\phi}{dt} \cdot 10^{-8} = B \cdot l \cdot \frac{ds}{dt} 10^{-8} = B \cdot l \cdot v \cdot 10^{-8} \text{ Voltų. (4).}$$

Jei laidininko ilgis nestatmenas lauko kryptiai, arba judėsio kryptis nestatmena laidininkui ir lauko kryptiai, tai dėl l ir v reikalinga paimiti statmenas sudedamasias.

Suradimui induktiruojamosios judančiame laidininke e.v. jėgos krypties vartojamas vadinamas dešinės rankos dėsnis:

Ištiesti dešinę ranką išilgai laidininko taip, kad indukcijos linijos įeity į delną statmenai, o atstatytas nykštis rodytų laidininko judėsio kryptį, tuomet kiti pirštai ištiestos rankos rodys induktiruotos laidininke

e.v. jėgos kryptį, t.y. induktiruota laidininke srovė rodysis išeinanti iš dešinės rankos pirštų galų.

§ 12. Induktiruotos el.var.jėgos kryptis.

Pritaikindami dešinės rankos dėsni (17 br), randame, jog laidininke *cd* induktiruota *e.v. jėga* turės kryptį iš apačios į viršų. Todel srovė sujungtame konture *abcd* turės kryptį, priešingą laikrodžio rodykliai judėsio krypties, o indukcijos linijų kiekis, kursai perkerta tą kontūrą, prie judėsio laidininko, nurodyto 17-me br., didės.

Kai konturas santykiuje su polių priims padėtį, nurodytą 18 br. konture nesiinduktiruos jokia *e.v. jėga*, nes nei laida *cd*, nei *ab* neperkerta magnetinio lauko indukcijos linijų, todėl ir sriautas, kurį apsiaučia kontūras, nesimaino.

Kai toliau judantis konturas santykiuje su polių priims padėtį, nurodytą 19-me br., tai laidininke *ab* induktiruosis *e.v. jėga* krypties iš apačios į viršų. Todel sujungtame konture *abcd* induktiruosis srovė laikrodžio rodykliai judėsio krypties, o indukcijos linijų kiekis, kurias tas konturas apsiaučia, mažės.

Iš viršisdėstyto matome, jog judant kontūrai magnetiniame lauke statmenai indukcijos linijoms, tame konture induktiruojasi tai vienos, tai kitos krypties srovė. Vidurinėje konturo padėtyje (18 br.), kuomet konturas apsiaučia visą magnetinį lauką, dydis induktiruotos jame *e.v. jėgos* lygus nuliui. Prie tolimesnio judėsio to konturo (19 br.), jame vėl atsiranda *e.v. jėga* tokio pat dydžio, kaip

fas, mainosi. Kadangi indukcijos sriauto persimainymas lygus perpiautų indukcijos linių bei vamzdžių vienetų kiekiui, tai sulig Faradajaus, sudarytą judančiame laidininke įtempių absoliutiniuose vienetuose galima skaičiuoti lygiu kiekiui perpiautų laidininku per sekundą indukcijos vamzdžių vienetų.

Daleiskime, kad ilgumas prieš polius gulinčios vielos lygus ℓ cm. (Br. 17) ir kad tos vielos judėsio greitumas sudaro v cm/sek. Daleiskime taipogi, kad indukcija B prieš polių ant ilgio ℓ cm. visur vienoda, t.y. kad laukas prieš polius lygus, ir kad judėsio kryptis stačia indukcijai ir laidininko ilgiui.

Jei laidininkas laikotarpį dt pereina ke-
lia ds cm, tai jo apibrėžta plokštuma lygi $\ell \cdot ds$ cm², ir indukcijos sriauto priaugimas bus:
 $d\phi = B \cdot \ell \cdot ds$. Nekreipiant dėmesį į e v. jėgos kryptį gauname, jog ji išsireišk:

$$e = \frac{d\phi}{dt} \cdot 10^{-8} = B \cdot \ell \frac{ds}{dt} 10^{-8} = B \cdot \ell \cdot v 10^{-8} \text{ Voltų. (4).}$$

Jei laidininko ilgis nestatmenas lauko kryptčiai, arba judėsio kryptis nestatmena laidininkui ir lauko kryptčiai, taidel ℓ ir v reikalinga paimti statmenas sudedamasias.

Suradimui induktiruojamosios judančiame laidininke e v. jėgos krypties vartojamas vadinamas dešinės rankos dėsnis:

Ištiesti dešinę ranką išilgai laidininko taip, kad indukcijos linijos įeitų į delną statmenai, o atstatytas nykštis rodytų laidininko judėsio kryptį, tuomet kiti pirštai ištiestos rankos rodyd induktiruotos laidininke

e.v. jėgos kryptį, t.y. induktiruota laidininke srovė rodysis išeinanti iš dešinės rankos pirštų galų.

§ 12. Induktiruotos el.var.jėgos kryptis.

Pritaikindami dešinės rankos dėsni (17 br), randame, jog laidininke *cd* induktiruota *e.v. jėga* turės kryptį iš apačios į viršų. Todel srovė sujungtame konture *abcd* turės kryptį, priešingą laikrodžio rodykliai judėsio krypties, o indukcijos linijų kiekis, kursai perkerta tą kontūrą, prie judėsio laidininko, nurodyto 17-me br., didės.

Kai konturas santykiuje su poliu priims padėtį, nurodytą 18 br. konture nesiinduktiruos jokia *e.v. jėga*, nes nei laida *cd*, nei *ab* neperkerta magnetinio lauko indukcijos linijų, todel ir sriautas, kurį apsiaučia kontūras, nesimaino.

Kai toliau judantis konturas santykiuje su poliu priims padėtį nurodytą 19-me br., tai laidininke *ab* induktiruosis *e.v. jėga* krypties iš apačios į viršų. Todel sujungtame konture *abcd* induktiruosis srovė laikrodžio rodykliai judėsio krypties, o indukcijos linijų kiekis, kurias tas konturas apsiaučia, mažės.

Iš viršisdėstyto matome, jog judant konturui magnetiniame lauke statmenai indukcijos linijoms, tame konture induktiruojasi tai vienos, tai kitos krypties srovė. Vidurinėje konturo padėtyje (18 br.), kuomet konturas apsiaučia visą magnetinį lauką, dydis induktiruotos jame *e.v. jėgos* lygus nuliui. Prie tolimesnio judėsio to konturo (19 br.), jame vėl atsiranda *e.v. jėga* tokio pat dydžio, kaip

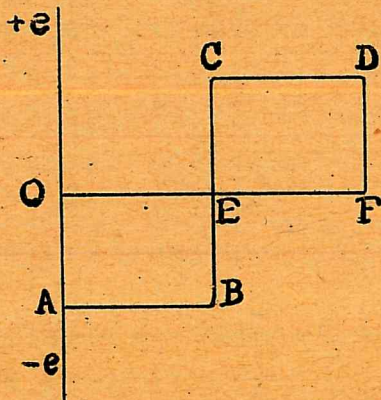
ir padėty 17 br., bet priešingos krypties. Todėl, jei e.v.jėga, kuri induktiruoja konture, jo padėtyje, nurodytoje 17 br., mes skaitysimė neigiama, tai e.v.jėga, kuri induktiruoja konture, kuomet jis esti padėtyje, nurodytoje 19 br. turėsimė skaityti teigiama.

Viršįdėstytas atsitinka tuomet, kuomet magnetinis laukas lygus, t.y. tuomet, kuomet visuose taškuose prieš polių indukcija vienoda. Aišku, jog ir induktiruotos laidininke e.v. jėgos dydis visose to laidininko padėtyse prieš polių bus vienodas. Reiškia, stačiakampėse koordinatose dydis induktiruotos e.v. jėgos konture $abcd$, laikotarpy jo judėsio magnetiniame lauke, pradedant nuo momento, kai laida cd įeina į magnetinį lauką ir baigiant momentu, kai laida ab išeina iš to lauko, gali būti parodyta taip, kaip tas nurodyta 20-me braižinyje, kur ant abscisų ašies atidėtas ilgis kelio, kurį konturas perėjo, judant prieš polių; būtent: momente O laidininkas cd įėjo į magnetinį lauką, o momente E jis išėjo iš to lauko; momente E laidininkas ab įėjo į magnetinį lauką, o momente F išėjo. Ordinatas vaizduoja induktiruotos e.v. jėgos dydį įvairiose konturo padėtyse.

Kaip seka iš 4-ės formulos (§ 11), dydis e.v. jėgos priklauso nuo B , l ir v . Prie pastovių l ir v , jei B mainytusi, tai ir e.v. jėgos dydis nebūtų pastovus.

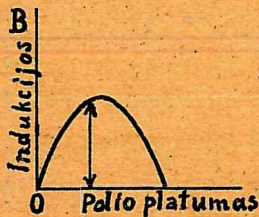
Dinamo mašinos polių galūnėms suteikiama tokia forma, kad jų sudarytas magnetinis laukas esti nelygus: įvairiose polio galūnės dalyse gaunama įvairi indukcija, ir stengiamasi padaryti taip, kad toji indukcija mainytusi

sinuso dėsnio. Daleiskime, kad nurodytame atsitikime, pradedant



Br. 20. Judančiame kontūre abcd e.v. jėgos diagrama.

magnetiniame lauke, kurio indukcija mainosi nurodytu braižinyje 21^{mt} dėsnio, jame indukti-



Br. 21. Sinusoidalis magnetinis laukas.

Jei žiūrėti per kontūrą indukcijos linijų kryptimi, tai didėjant indukcijos linijų skaičiui, kurias apsiaučia konturas šiame induktiruojamasi e.v. jėga, kuri turi kryptį priešingą laikrodžio rodykliai, o mažėjant indukcijos linijų skaičiui, jame induktiruojamasi e.v. jėga laikrodžio rodykliai judėsio krypties (Maxwel-

sitikime, pradėdant nuo kairiojo polio krašto iki dešiniojo br. 17, indukcija nepastovi, bet mainosi taip, kaip parodyta 21-me br., kur ant abscisų ašies atidėtas polio plotumas, o ant ordinatų ašies atsakanti indukcija **B**.

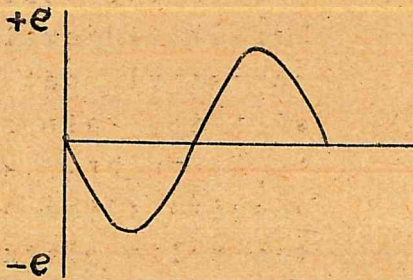
Suprantama, kad judant kontūrai abcd (br. 17, 18 ir 19), tokiam

indukcijos e.v. jėga, kurios dydis mainysis taip, kaip nurodyta 22 braižinyje, bet ne 20-to braižinio dėsnio. Iš tyrinėjimų e.v. jėgos ir srovės jėgos krypties kontūre abcd 17, 18 ir

19 br. ir taipogi indukcijos srauto, kursai tą kontūrą perkerta, galima iš-

lio dēsnis).

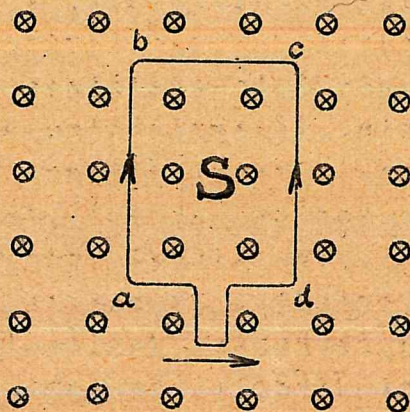
17, 18 ir 19 braižiniuose mes peržiūrėjome atsitikimą, kai tiktai viena konturo laida perpliauna indukcijos linijas. Pažiūrėsime, kas atsitiktų, jei judant konturui abcd (23 br.) abi šleifo vielos ab ir cd būtų drau-



Br.22. Sinusoidalė e.v. jėga konture abcd.

ge lygiame magnetiniame lauke.

Daleiskime, kad mūsų magnetinis laukas žymiai platesnis už konturą (br. 23) ir kad indukcijos linijos eina iš viršaus į užpakalį popierio plokštumos, t.y. kad braižinyje 23-me



Br.23. Abi šleifo vielos sykiu perkerta indukcijos linijas m lauke.

jei jie turės kryptį į užpakalį popierio plokštumos, o skrituliuku su taškeliu jo centre,

turime tokią pat lauko kryptį, kaip ir braižiniuose 17, 18 ir 19. Inducijos linijų užpakaliai tame braižinyje pažymėti skrituliukais su kryžiuokais viduryje.

Žemiau, kaip indukcijos linijų kryptį, taip ir elektros srovės jėgos ir e.v. jėgos kryptį mes ženklinysime skrituliuku su kryžiuuku viduje,

jei jų kryptis bus iš užpakalio popierio plokštumos į skaitytoją.

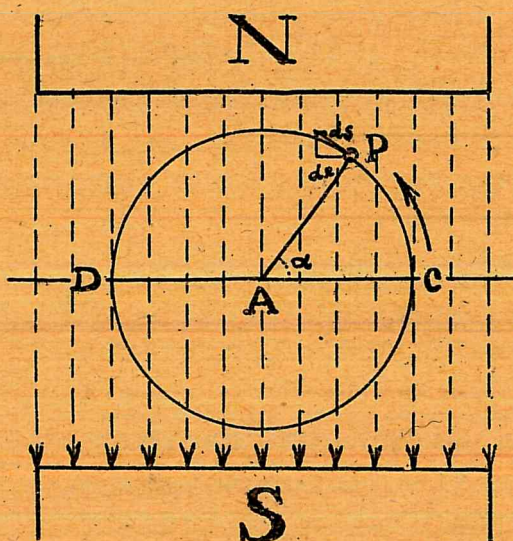
Daleiskime, kad konturą $abcd$ juda dešinėn 23 br. strėlos kryptimi ir statmenai, kaip indukcijos linijoms, taip ir laidoms ab ir cd . Dešinės rankos dėsniu surandame, jog abiejuose tose laidose induktiruosis e.v. jėga iš apačios į viršų. Jei ilgis laidos ab lygus cd , jų judėsio greitumai ir indukcija B visose lauko dalyse vienodi, tai tos e.v. jėgos turės vienodą dydį ir priešingas kryptis. Todel suma - rinė e.v. jėga konture bus lygi nuliui ir konture nebus jokios srovės.

Suprantama, kad, jeigu magnetinis laukas būtų nelygus, pav. dešinėje lauko pusėje indukcija B būtų mažesnė, tai prie nurodyto 23 br. konturo judėsio, jame atsirastų srovė, kuri turėtų laikrodžio rodyklės judėsio kryptį. Todel aukščiau nurodytas Maxwelllio dėsnis, apie e.v. jėgos kryptį konture, judančiame magnetiniame lauke, yra teisingas ir tuomet, kai magnetinis laukas nelygus ir konturas mažesnis už magnetinį lauką. Reiškia Maxwelllio dėsnis teisingas visuose atsitikimuose.

§ 13. Lygiame magnetiniame lauke apskritimu judantis tiesus laidininkas.

Dabar pažiūrėsime, kokia e.v. jėga induktiruosis tiesiame laidininke, jei jis judės lygiame magnetiniame lauke apskritimu. 24-me braižinyje parodytas lygus magnetinis laukas, kurio kryptis nurodyta strėlomis. Taškas A vaizduoja ašį, stačią braižinio plokštumai. Apie tą ašį, atstume r cm. nuo jos, ir jai lygiagrečiai kryptimi, priešinga laikrodžio ro-

dyklio judėsiui, sukasi viela P statmenai lauko kryptčiai. Daleiskime, kad toji viela daro N apsisukimų per sekundą, o laikas vieno pilno apsisukimo sudaro T sekundų. Taške C viela P juda lygiagrečiai lauko kryptčiai, todėl induktiruota joje e.v. jėga lygi nuliui. Toliau mesniam vielos P judėsy taško D link, ji per-



Br.24. Lygiame magn. lauke sukasi tiesus laidininkas.

tolimesnio judėsiu nuo taško D link taško C , vieloje P vėl induktiruosis e.v. jėga, bet priešingos kryptties. Jei skaitysime viršutinėje pusėje apskritimo e.v. jėgą teigiama, tai apatinėje pusėje bus neigiama.

Jei visą laiką viela P tolygiai suksime apie ašį A , tai toje vieloje induktiruosis kintama e.v. jėga, kuri tam tikrame momente lygi nuliui, paskiau auga iki tam tikro maksimumo ir pagaliau mažėja iki nuliui. Čia mai-
no savo kryptį ir vėl auga iki maksimumo, o paskui krinta iki nuliui. Toliau visa tai kar-

kerta indukcijos linijas ir todėl joje induktiruojasi e.v. jėga, kuri sulig dešinės rankos dėsnio turės kryptį iš popierio plokštumos į skaitytoją. Taške D e.v. jėga vieloje P vėl bus lygi nuliui, dėl tos pačios priežasties, kaip ir taške C . Prie

tojasi ta pačia tvarka.

Jos dydis bet kokioje vielos P padėtyje išsireikš formula (11 §). Pritaikinant čia formulą: $e = Blv \cdot 10^{-8}$ Voltų; greitumą v čia reikia suprasti, kaip greitumo sudedamąją, statmeną indukcijos linijų krypčiai. Toji greitumo sudedamoji taškuose C ir D yra lygi nuliui, o ant vertikalio diametro ji yra didžiausia ir lygi vielos judėsio greitumui. Todel ir induktiruojama e.v. jėga padėtyse vielos P taškų C ir D yra lygi nuliui, o padėtyse jos ant vertikalio diametro e.v. jėga esti joje didžiausia. Daleiskime, kad be galo mažame laikotarpy viela P praėjo kelią ds ; statmena lauko krypčiai, judėsio sudedamoji bus:

$$dx = ds \cdot \sin \alpha$$

jei α yra kampas PAC.

Prie apskritimo radiuso r . vielos P judėsio greitumas v išsireikš: $v = 2\pi r N$. To greیتumo sudedamoji, statmena indukcijos linijų krypčiai, bus: $v = 2\pi r N \cdot \sin \alpha$

Pastatę reiškini v į formulą (4), gausime:

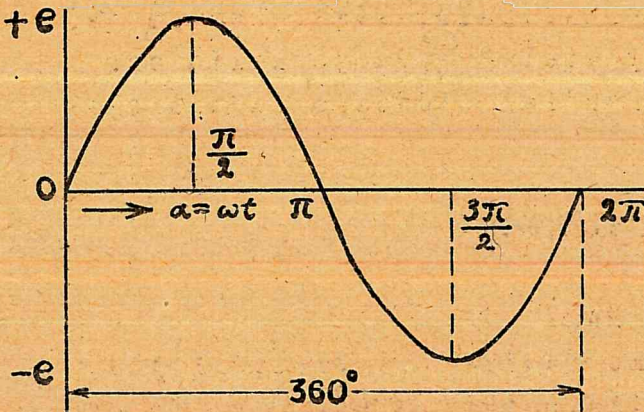
$$e = B l \cdot 2\pi r N \cdot \sin \alpha \cdot 10^{-8} \text{ Voltų} \dots (5).$$

Kadangi $2\pi r l$ yra statmena magnetinio lauko krypčiai plokštuma, kurią laidininkas P perkerta magnetinio lauko indukcijos linijas, tai $B \cdot 2\pi r l$ bus indukcijos sriautas per ta plokštumą; todėl vietoje (5) lygties galime parašyti:

$$e = \Phi \pi N \sin \alpha \cdot 10^{-8} \text{ Voltų} \dots (6).$$

Išreikšta ta lygtimi e.v. jėga mainosi sinuso dėsnio. Todel prie kiekvieno kampo α lengva surasti e.v. jėgos dydį.

Aiškiai vaizduojasi e.v. jėgos mainymasis, jei ją išbrėžti grafiškai. Ant abscisų ašies atidėsimė (lankus) kampas α , išreikštus 2π dalimis ir del kiekvieno kampo ant statmenų abscisų ašiai atidėsimė atitinkamus e.v. jėgos dydžius, išskaitliuotus sulig (6) lygties. Tuomet gausime sinusoidą kintamos e.v. jėgos. (25 br.). Pilnas mainymosi ciklas tos e.v. jėgos



Br. 25. Kintamojo įtempimo sinusoida kaip 2π funkcija.

įvyksta laikotarpy vieno pilno apsisukimo vielos P apie ašį A. Mainymosi ciklą priimta vadinti banga, o laikas, per kurį tas mainymasis įvyksta, pe-

riodu. Tos sinusoidos bangos ilgis atsako kam-pui 360° arba 2π .

Momentalių e.v. jėgos dydžių reiškinys (6) turi būti parodytas ne tik kaip lankų funk-cija, bet ir laiko. Tą parodyti nesunku. Kaip aukščiau nurodyta, laikas vieno pilno apsisukimo vielos P apie ašį A lygus T sek. Reiškia, pilna banga susidaro laikotarpy T sekundų. To-kiu būdu bangos ilgį galima išreikšti T sekun-domis, o atstumus ant abscisų ašies nuo koor-

dinaty pradžios laikotarpiu t. 25-me brai-
žiny 2π sudaro bangos ilgį ir α bet kokios
ordinatos atstumą nuo koordinatų pradžios. Rei-
škia, braižiniams 25 ir 26 galima parašyti
proporciją:

$$\alpha : . = 2\pi : T \text{ iš kur}$$

$$\alpha = 2\pi \frac{t}{T} = 2\pi Nt = \omega t, \text{ kur}$$

$$N = \frac{1}{T} \text{ ir } \omega = 2\pi N$$

Reiškinį $\omega = 2\pi N$ vadina *kampiniu greitumu*, o N
dažnumu arba *periodų skaičiumi per sekundą*.
Dažnumą ženkliname raide f arba \sim . Dabar lygtį
(6) galima parašyti šiaip:

$$e = \Phi \pi N \sin(\omega t) \cdot 10^{-8} \text{ Voltų} \dots \dots (7).$$

Didžiausia e bus tuomet, kai $\sin(\omega t) = 1$, t.y.

prie $t = \frac{T}{4}$; $t = \frac{3}{4}T$ ir t. toliau.

Prie to $\omega t = \frac{1}{2}\pi$; $\omega t = \frac{3}{2}\pi$ ir t. toliau.

Maksimalų dydį e ženkliname e_{\max} todėl:

$$e_{\max} = \Phi \pi N 10^{-8} \text{ Voltų}.$$

Lygtis (7) dabar gali būti parašyta taip:

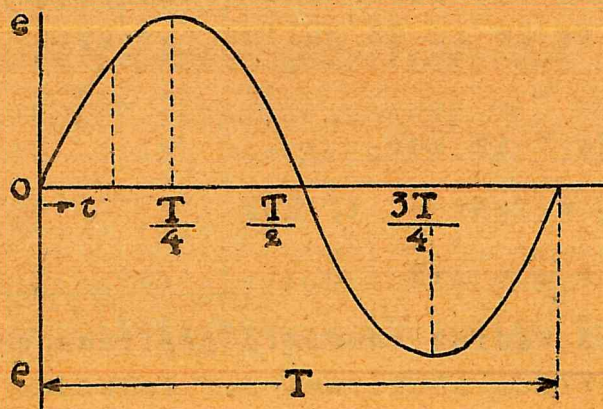
$$e = e_{\max} \sin(\omega t) \text{ Voltų} \dots \dots \dots (8).$$

Toje lygtyje dydį e reikia suprasti kaipo mo-
mentalią dydį įtempimo, praslinkus t sekundoms
nuo judėsio pradžios.

Norint vieloje P turėti e.v. jėgą, bendrai
praktikoje vartojama dažnumo 50 periodų, vie-
la P reikėtų sukti greitumu 3000 apsisukimų į

minutę.

Ar tikrai perkertančio indukcijos linijas laidininko dalyje atsiranda įtempimas, išro-



Br. 26. Kintamojo įtempimo sinuso-
soida, kaipo laiko funkcija.

rata, kuriuo matuojame. Greičiau galima abe-
joti, jog toks apsimėškimas fiziniai įvyktų,
kol grandinė nesujungta. Todėl, norint būti
visai tikrais, tekt kalbėti apie sudarytą
įtempimą tik sujungtoje grandinėje. Toji gran-
dinė gali būti sudaryta ir iš nelaidininkų.

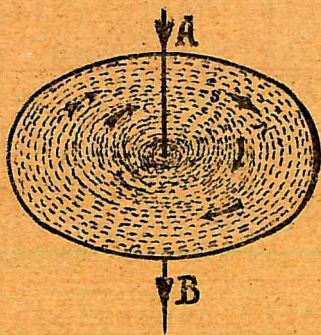
Visą viršišdėstyta apibudinant, reikia
pripažinti, kad induktiruotas sujungtame kon-
tūre įtempimas, vis vien ar tas kontūras su-
darytas iš laidininkų ar nelaidininkų, yra ly-
gus indukcijos sriauto pėrveriančio kontūrą,
mainymosi greitumui.

§ 14. Magnetinis laidininko su sro- ve laukas.

Aplink tiesų laidininką su srove susidaro
magnetinis laukas. To lauko linijos turi kon-
centrinių apskritimų išvaizdas, kurių centrai
sutampa su laidininko ašimi.

dyti negali-
ma, nes kiek-
vieną kartą,
kai mes ma-
tuojame
įtempimą bet
kokioje lai-
dininko da-
lyje, mes tą
laidininko
dalį įjungia-
me į grandi-
nę per apa-

Jei AB (27 br.) yra tiesus apskritas laidininkas su srove, tai jo lauko linijos atrodo koncentriniais apskritimais (27 br.) Daleidžia-



Br.27. Magnetinis tiesaus laidininko su srove laukas.

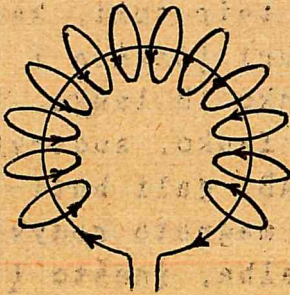
rinčiu į magneto rodyklį, prie to pamatytumėm, jog rodyklės šiaurės polis krypta kairėn.

Kad suradus tiesaus laidininko su srove lauko kryptį, galime vartoti dar sekančią taisyklę: Jei žiūrėti išilgai laidininko srovės kryptimi, tai liuosas šiaurės polis, įneštas į tą lauką, judėtų laikrodžio rodyklės judesio kryptimi.

Jei sulenkti laidininką su srove į apskritimą (padaryti šleifą 28 br.), tai lauko linijos įeina į vijį iš vienos pusės šleifo plokštumos ir išeina iš kitos jo pusės ir tarpusavy susijungia iš oro to šleifo pusės. Tokiu būdu plokščias šleifas atrodo lyg magnetinė ripkelė, kurios šiaurės polių sudaro toji vijo pusė, kurion išeina lauko linijos, o pietų polių - pusė, kurion jos įeina.

įjungtas laidininkas AB, randasi taip toli, kad jos neturi įtakos laidininko AB laukui. Kryptis lauko, sudaryto srovės AB, gali būti surasta magneto rodyklės pagalba, įnešto į tą lauką. Kad suradus to lauko kryptį, reikia išsivaizdinti save plaukiančiu išilgai laidininko (Ampero taisyklė) srovės kryptimi ir žiū-

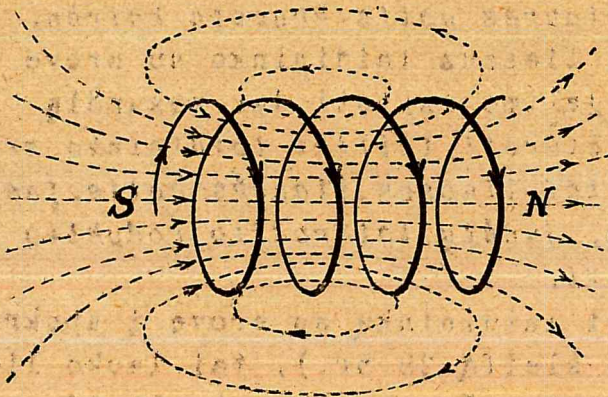
Jei, žiūrint į vijų plokštumą ir srovę tuo vijų eina laikrodžio rodyklės judėsio kryptimi, tai prieš save turime pietų polį, o vijų užpakalyje - šiaurės polį.



Labai patogi kamščiatraukio taisyklė. Pastatykime kamščiatraukio aštrumą ant vijų plokštumos ir sukime jo rankeną srovės kryptimi. Tuomet išilgas kamščiatraukio judėsis duos mums lauko kryptį.

Br.28. Šleifos.

Sujungsime nuosekliai daugelį vijų į vieną špulią (29. br.). Tokioje špulioje, kurios vijais eina nuolatinė srovė, lauko linijos perveria tų vijų plokštumas ir susidaro iš jų ilgos linijos, kaip nurodyta 29 braižinyje. Bendrai



imant, tos linijos špulios ašiai lygiagrečios. Jos susijungia išejusios iš špulios, nors ne visos pereina išilgai visos špulios.

Br.29. Magnetinis špulios laukas.

Laidininko indukcijos sriauto palaikymui, nereikalinga aikvoti energijos. Reikalinga tiksliai, kad visą laiką laidininku eitų elektros srovė. Tiesa, energijos dalis aikvojasi laidininko pasipriešinimo pergalejimui, bet visa ta energija grį-

žta grandinėn šilimos pavidale. Žodžiu sakant, vieną kartą sudarytas laidininko indukcijos laukas jokios energijos savo užlaikymui nebereikalauja. Tame ir gludi skirtumas tarp magnetinio sriauto grandinės ir grandinės elektros srovės, nes palaikymui paskutinės visą laiką reikia aikvoti energija. Tačiau magnetinio lauko sudarymui energija aikvoti reikalinga. Ta paaiškinsime sekančiai. Daleiskime, kad mes turime tam tikro skersinio piuvio ir ilgio špulią, ant kurios užviniota W vijų, kuriais galima paleisti elektros srovę. Daleiskime, kad, einant špnlios apsuka elektros srovei i amperų, vijų plokštumas perveria indukcijos sriautas Φ . Reiškia, špulios apsukos įjungimo į grandinę momente, kuomet srovė špulioje pakyla nuo nulio iki i, indukcijos sriautas, kuris perveria špulios vijų plokštumas, persimaino iš nulio į Φ . Sulig § 11 kiekvienas indukcijos sriauto persimainymas špulioje, kuri turi W vijų, iššaukia sudarymą joje priešveikiančios el. v. jėgos, lygios:

$$e = -W \frac{d\phi}{dt} 10^{-8} \text{ Volty.}$$

Kad srovė i ir sriautas Φ galėtų didėti, būtinai reikalinga pergalėti tą priešveikiančią e. v. jėgą, t.y. reikalinga pastatyti prieš ją kitą e.v. jėgą. Todel srovė turės atlikti darbą:

$$dA = e.i.dt \text{ Jouleiy } \dots \dots \dots (9).$$

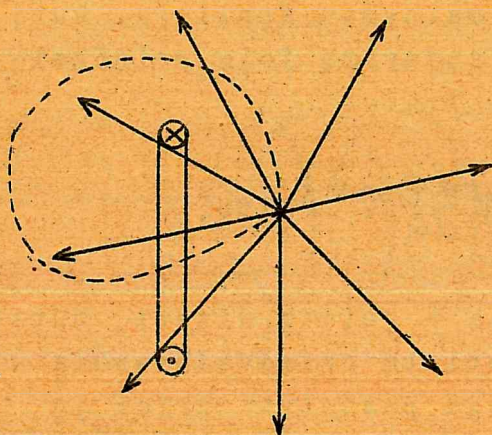
iš kur:

$$dA = (-W \frac{d\phi}{dt} \cdot 10^{-8})(i \cdot dt) = -i \cdot W \cdot d\phi \cdot 10^{-8} \text{ Jouleių. (10)}$$

I paskutinę lygtį neįeina dt , kas reiškia, kad indukcijos srauto persimainymo greičumas neturi įtakos i energijos kieki, reikalingą tam tikram indukcijos srautui sudaryti. Jei i ir Φ turi vienodus ženklus, tai darba gauname neigiamą, kas reiškia, kad špuliai reikia suteikti energiją iš pašalinio šaltinio, - atvirkščiai špuliai atlieka teigiamą darbą.

§ 15. Pervėrimo dėsnis.

Daleiskime, kad (br.30) teigiamo magnetizmo vienetas randasi lauke špulios, sudarytos iš W vijų, kuriais eina srovė. (30-me braižinyje špulia parodyta susidedanti iš vieno vielos vijų). Daleiskime, kad iš viso indukcijos



Br.30. Špulia ir magnetizmo vienetas su nurodytu keliu, kuriuo jis tą špulį perveria.

srauto 4π , kuri tolygiai siunčia erdven polio vienetas špulį apsiaučiančią dalį Φ . Apvesime tą polio vieneta bet koku keliu aplink špulį (kelias nurodytas taškuota linija), bet taip, kad tas polis pervertų špulios vijų plokštumą, ir grąžinsime tą polio vieneta į pirmutinę jo padėtį.

Kadangi laike polio judėsio apsiaustas špulios vijais indukcijos sriautas Φ mainysis, tai špulioje induktiruosis įtempimas. Daleiskime, kad laike polio judėsio špulios vijais eina pastovi srovė i . Tą mes galėtumėm pasiekti tam tikrai mainant elektrinės grandinės pasipriešinimą ir polio judėsio greitumą, arba kitokiu būdu padaryti taip, kad induktiruotas špulioje įtempimas nemainytų srovės dydžio špulioje.

Laike polio judėsio aplink špulios vijus yra toks momentas, kuomet indukcijos sriautas polio per špulios vijų plokštumas pasidaro lygus nuliui, ir paskiaus tas vijų plokštumas iš kitos polio pusės perveria indukcijos sriautas - $(4\pi - \Phi)$.

Špulios atliktas darbas laike to polio judėsio sulig (10) lygties bus:

$$-\int_{\Phi}^{-(4\pi - \Phi)} i \cdot W \cdot d\Phi \cdot 10^{-8} = 4\pi \cdot i \cdot W \cdot 10^{-8} \text{ Joule/Weber.}$$

Laike perkėlimo viršnurodyto polio mes turėjome pergalėti jėgą, kuria špulios srovė veikia į polių. Jei H_e yra jėgos sudedamoji bet kokioje polio padėtyje, kryptimi polio judėsio, o dl be galo maža dalelė to kelio, tai visas darbas atliktas laike viršnurodyto polio perkėlimo bus: $\int H_e \cdot dl$. Priimant domėn, kad $1 \text{ Ergas} = 10^{-7} \text{ Jouleių}$ ir kad darbas, atliktas srovės laikotarpyje polio judėsio, turi būti lygus energijai, kuri išaikovota polio perkėlimui, tai:

$$\int H_e \cdot dl = 4\pi i W \cdot 10^{-1} = 0,4\pi i W \text{ Ergų/Weberio.}$$

Vadinsime $\int H_e dl$ linijiniu magnetinio lauko stiprumo integralu, o sandaugą JW (Ampervijus) apsiaustos srovės perveriamybe. Reiškia, magnetinio lauko stiprumo linijinis integralas Ergais/Weberio lygus perveriamybei amperais, padaugintais iš $0,4\pi$.

Polio judesys srovės sudarytame magnetiniame lauke skiriasi nuo tokio pat judesio lauke nuolatinio magneto. Judant poliui, nuolatinio magneto lauke darbas, atliktas to lauko, priklauso tik nuo pirmutinės ir paskutinės polio padėties, bet nepriklauso nuo kelio krypties. Tuo tarpu, kai elektros srovės sudarytame lauke tas darbas priklauso ir nuo kelio krypties. Svarbu žinoti, ar polis perkertą vijo plokštumas ir, jeigu taip, tai kiek kartų tas atsitiko laike to polio judesio.

Kuomet polio judesio pradžia ir pabaiga sutampa, tai darbas, atliktas elektros srovės sudaryto magnetinio lauko yra tik tuomet lygus nuliui, kuomet judesio kelias neperkirs srovės vijų plokštumos, t.y. jei perveriamybe sujungtame kelyje bus lygi nuliui. O jei polio judesio kelias perkirs nešančių srovę vijų plokštumas, tai tas darbas bus lygus $0,4\pi \cdot i \cdot W$ ir išsireikš Ergais, jei i išsireiškia amperais. Judant poliui el. srovės, sudarytame magnetiniame lauke, mechaninis darbas yra perkeičiamas į elektrinį arba atvirkščiai, kaip tai yra elektrovarykliuose, elektrinis darbas perkeičiamas į mechaninį.

Sulig viršnurodytu $\int H_e dl$ yra magnetinis įtempimas išilgai viso kelio. Tą įtempimą mes galime sau geriau įsivaizdinti, negu magnetinio lauko įtempimą, apie kurį kalbėjome § 6.

Dabar mums visai aišku, jog magnetinis įtempimas išilgai kokio nors sujungto ilgio kelio, lygus apsiaustams srovės amperais (ampervijams) padauginčiams iš $0,4\pi$ ir kad tas įtempimas sudarytas tomis elektros srovėmis.

§ 16. Laidininko su srove ore lauko stiprumas.

Surasime lauko stiprumą H atstume r cm nuo tiesaus labai ilgo apskrito laidininko, kuris randasi ore ir neša nuolatinę elektros srovę i (27 br.). Įvesime į ta lauką magnetizmo vienetą (1 Weberį) ir apvesime jį aplink laidininką apskritimu radiuso r . Kelias, kurį padarys magnetizmo vienetas aplink laidininką, yra lygus $2\pi r$.

Jei lauko stiprumas atstume r nuo laidininko ašies yra H , tai darbas, atliktas apvedant polį tuo keliu, bus: $H \cdot 2\pi r$. Iš kitos pusės tas darbas sulig § 15 lygus $0,4\pi \cdot i \cdot W$. Reiškia:

$$H \cdot 2\pi r = 0,4\pi \cdot i \cdot l,$$

iš kur:

$$H = \frac{0,2i}{r} \text{ dynų/Weberio (12)}$$

Galima išrodyti, kad lauko stiprumas laidininko su srove, kurie turi apskritimo išvaizdą, centre to apskritimo (28 br.) išsireiškia formula:

$$H = \frac{0,2\pi i}{r} \text{ dynų/Weberio (13)}$$

kur r yra apskritimo radiusas, išreikštas centimetrais, o srovė i amperais. Taipogi galima

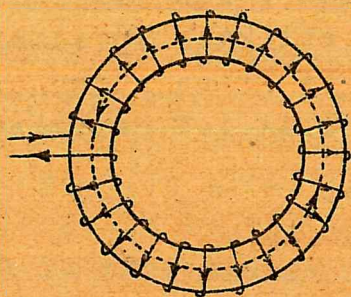
išrodyti, kad lauko stiprumas H viduje labai ilgos ir siauros špulios išsireiškia formula:

$$H = \frac{0.4\pi i W}{l} \text{ dynų/Weberio (14)}$$

kur i išreikštas amperais, o špulios ilgis l centimetrais. Visuose tokios špulios skersinio pūvio taškuose lauko stiprumas vienodas. Tokiu būdu tokioje špulioje gaunamas lygus magnetinis laukas.

§ 17. Magnetinė grandinė.

Jei ant špulios, turinčios žiedo išvaizdą (31 br.) tolygiai užvyniota apsuka ir tos špulios viduje randasi geležis, tai visuose



Br. 31. Žiedo išvaizdos špulia.

taškuose tam tikros indukcijos linijos lauko stiprumas H esti vienodas. Tokios linijos perveriamybę sudaro srovė, kuri eina špulios vijais. Ji yra lygi sandaugai srovės jėgos iš špulios vijų skaičiaus. Tą sandaugą mes vadinsime sužadiniu ir ženklinysime raide x .

Tuomet perveriamybės dėsnis (lygtis 11) duoda sekanti lauko stiprumą tos linijos kryptimi:

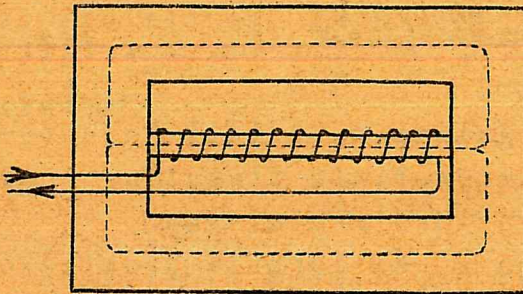
$$Hl = 0.4\pi i W = 0.4\pi x \quad \dots (15)$$

kur l yra tos lauko linijos ilgis; i - srovės jėgos dydis špulios vijuose.

Jei špulvia laiba ir turi didelį diametrą, tai skirtumas ilgių įvairių lauko linijų bus nedidelis ir tuomet lauko stiprumas H visuose taškuose špulios viduje galima skaityti vienodu. Indukcija špulios viduje taipogi bus vienoda, būtent:

$$B = \mu H \dots \dots \dots (16)$$

Patyrinėsimė dabar špulią (32 br.), kurios srovė magnetizuoja vienodo skersinio piūvio Scm^2 ir ilgio 1cm tiesų geležinį rąstelių. Indukcijos linijų sugrižimui pritaikysime tarp to geležinio rąstelių galų storą geležinę galūnę, turinčią vienos arba dviejų pasagų išvaizdą (32 br.). Tokiu būdu indukcijos linijų sugri-



žimui bus pri-
ruoštas didelio
magnetinio pra-
laidumo kelias.
Indukcijos lini-
jos tame rąstely-
je turės kryptį
lygiagrečią jo
ašiai ir susi-
jungs per geleži-

nes galūnes, kaip
tai braiž. 32-me nurodyta taškuota linija. At-
sisakos per šonus špulios labai mažai induk-
cijos linijų, nes jų susijungimui čia sudaro
daug didesnę pasipriešinimą, kaip geležis pri-
taisyto galūnių. Todėl indukcija bet kokiame
rąstelių skersiniame piūvyje bus vienoda. Rei-
škia lygtį 15-tą mes galime tiesiog ir induk-
cijai pritaikinti:

$$B = \mu H = \frac{0.4\pi \mu i W}{l} \text{ Gaussų .. (17)}$$

Kaipo perveriamybę privalome paimti sumą visų tų srovių, kurios (32 br.) apsiaučia linijas pravestas punkturu. Reiškia, mes privalome paimti sumą srovių, kurios eina špulio.

Kadangi toji srovių suma sudaro špulios amperijų skaičių arba, kitaip sakant, jos sužadimą, tai iš to galime padaryti išvadą, jog bus vis viena, ar špulios vijus apuynioti tolygiai ant širdeso ar juos sutraukti į vieną vietą.

Padauginę abi 17 lygties dalį iš skersinio špulios piūvio ploto $S \text{ cm}^2$ gausime vadinamą Ohmo formulą magnetinei grandinei analoginę elektrinės grandinės Ohmo dėsnio formulai:

$$\Phi = BS = \frac{0.4\pi i W \mu S}{l} \dots \dots (17')$$

kurioje dydį $0.4\pi i W$ galime pavadinti *magneto-varančia jėga*, arba *magnetiniu įtempimu*, o dydį $\frac{\mu S}{l}$ *magnetinės grandinės pralaidumu*.

Deliai nepastovumo μ , ši formula praktiškos vertės neturi.

Ohmo dėsnio formulai indukcijos sriauto grandinėj duosime truputi kitokią išvaizdą.

Jei mes abi dalį lygties $B = \mu H$, rodančios santykį tarp lauko stiprumo ir indukcijos, padauginsime iš skersinio piūvio špulios ploto S , o antrą tos lygties dalį padauginsime ir išdalinsime dar iš 0.4π ir l , tuomet taipogi gausime reiškinių indukcijos sriauto per plokštumą S . Atlikę viršnurodytą, gauname:

$$\Phi = B.S = \frac{H.l}{0.4\pi} \cdot \frac{0.4\pi MS}{l} \dots (18)$$

Jei magnetinis laukas lygus ir jo indukcija yra B, tai BS yra indukcijos sriautas Φ per tą plokštumą.

Kaip seka iš 11 lygties 15-to §, reiškiny $\frac{H.l}{0.4\pi}$ sudaro dydį proporcingą magnetiniam įtempimui tarp galų ilgio l, nes lygiame magnetiniame lauke $H.l = 0.4\pi \cdot iW$ Ergų/Weberio. Gi reiškiny $\frac{0.4\pi MS}{l}$ yra dydis proporcingas magnetinės grandinės pralaidumui.

Kadangi $\frac{H.l}{0.4\pi} = iW = X$ ir X mes pavadiname sužadiniu, kursai, kaip matome, 0.4π kartų mažesnis už magnetinį įtempimą, kitaip sakant,

$X = \frac{l}{0.4\pi} = 0.8$ magnetinio įtempimo, o dydis $\frac{0.4\pi MS}{l}$ yra 0.4π kartų didesnis už magnetinės grandinės pralaidumą, tai daleidę $\frac{0.4\pi MS}{l} = M$ Ohmo dėsnio formula magnetinei grandinei priims išvaizdą:

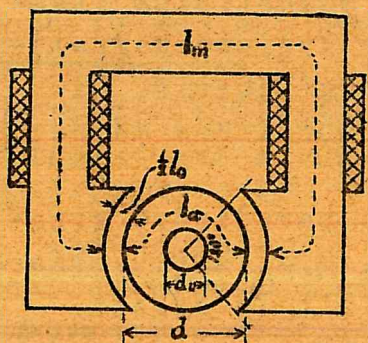
$$\Phi = X.M \quad \text{Maxwellių} \dots (19)$$

Praktikoje magnetinės grandinės apskaitliavimai vedami 19-tąja formula, vadinamu Hopkinsono metodu, kuris pasižymi tuo, kad toji formula pritaikinama atskiroms magnetinės grandinės dalims.

Pavyzdžiui, reikalinga surasti dinamo mašinos sužadinimas (kiekį ampervijų induktorių), jei žinomos išmieros ir medžiaga induktorių, tarpgeležinės erdvės ir inkaro ir žinomas dar reikalingas indukcijos sriautas armaturoje?

Daleiskime, kad duota (br.33): magnetinės

induktorių grandinės ilgis l_m cm, armatūros magnetinės grandinės ilgis l_a cm, abiejų tarpgeležinių erdvių ilgis l_0 cm, skersiniai tų dalių mašinos piūviai S_m , S_a ir S_0 . Induktorių medžiaga – spižius, armatūros – minkštos geležies lapai. Reikalinga turėti indukcijos sriautą armaturoje Φ_a Maxwellių. Surasti, koki



Br.33. Dinamo mašinos magnetinė grandinė.

ki sužadininimą reikalinga duoti induktoriams, kad armaturoje būtų indukcijos sriautas Φ_a Maxwellių.

Daleiskime, kad visoje tos magnetinės grandinės dalyse turėsime lygų magnetinį lauką, t. y. jei pav. kokiame nors induktorių taške indukcija bus lygi B , tai ta pati indukcija bus ir visuose kituose induktorių taškuose. Armaturoje ir tarpgeležinėje erdvėje indukcija savo dydžiu gali skirtis nuo indukcijos magnetuose, bet laukai tose dalyse taipogi lygūs.

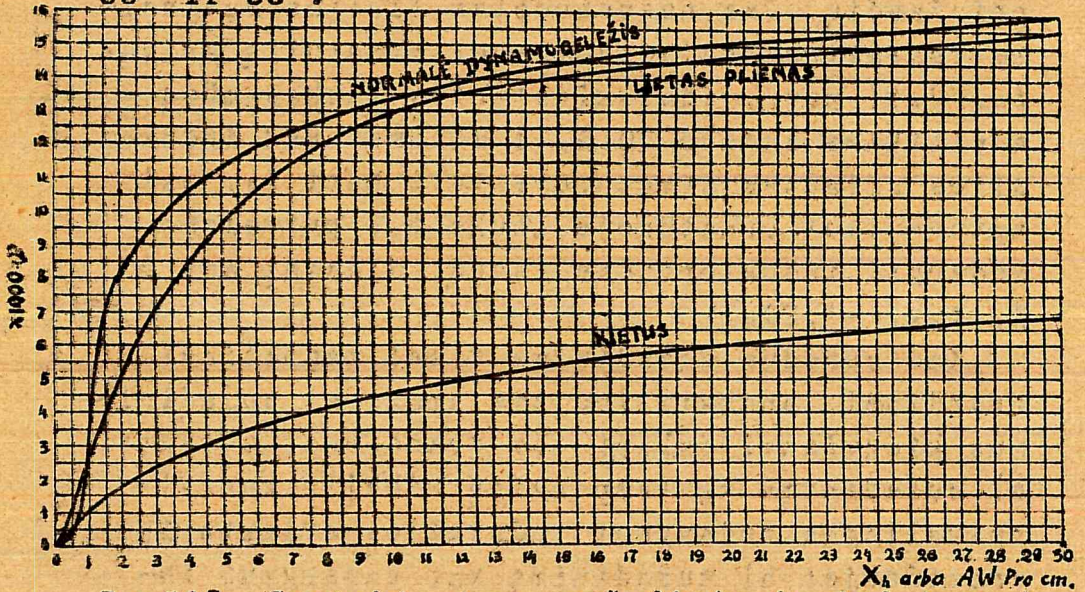
Idealių magnetinių grandinių, t. y. tokių, kuriose visos indukcijos linijos, tam tikros špulios sudarytos, eitu ta kryptimi, kuria norima, praktika beveik nežino. Vartojamose praktikoje magnetinėse grandinėse (dinamo mašinose) visumet tam tikros špulios sudarytų indukcijos linijų dalis nepasiekia tos vietos, kur norėtusi, pav., dinamomašinos ammatūros, bet susijungia kitokiu keliu, kaip tai oru, mašinos korpusu; t. p. būdu. Kiekis indukcijos linijų, kurios neina priruoštu joms mag-

netinės grandinės keliu, vadinasi magnetiniais tos grandinės nuostoliais. Taip pav. dinamomašinoje iš visų indukcijos linijų, sudarytų induktoriais, tik apie 50-90 % pasiekia armatūra, o 50-10 % iš jų susijungia aplenkdamos armatūrą. Tų nuostolių dydis priklauso nuo induktorių ir polių galūnių formos ir kitų priežasčių. Tas nesunaudotas linijas vadinsime išsiskirstančiu lauku bei nuostolių sriautu. Jei, pav., išsiskirstantis laukas mūsų atsitikime sudaro 20 %, o žinome, kad indukcijos sriautas armatūroje turi būti Φ_a , tai apturėjimui armatūroje lauko Φ_a , privalome sudaryti induktoriuose lauką, didesnę ant 20 %, t.y. $-1,2\Phi_a$.

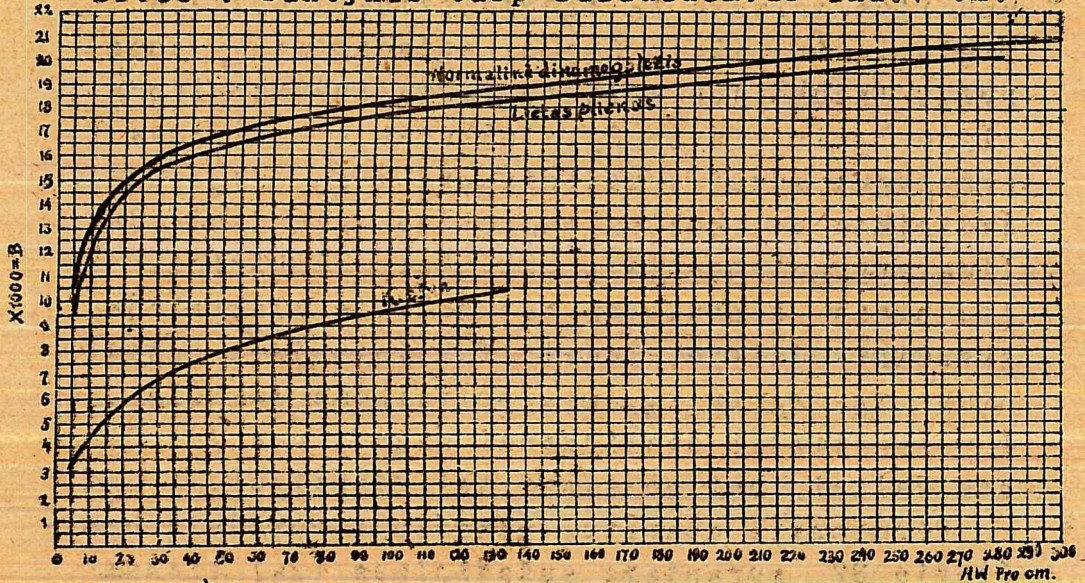
Kad suradus sužadinimą visai magnetinei grandinei, apskaitliuojama atskirai sužadinimus kiekvienai daliai tos grandinės, būtent: a) sužadinimą x_a (ampervijų kiekį), kursai reikalingas sudarymui indukcijos sriauto Φ_a armatūroje; b) sužadinimą x_o , sudarymui indukcijos sriauto Φ_o tarpgeležinėje erdveje ilgio l_o ir piūvio S_o ; c) sužadinimą x_m sudarymui indukcijos sriauto $1,2\Phi_a$ induktoriuose ilgio l_m ir piūvio S_m . Ieškomas sužadinimas x bus lygus sumai sužadinimų $x_a + x_o - x_m$. Sužadinimas bet kokios magnetinės grandinės dalies suprantamas taip pat, kaip elektrinis įtempimas, sunaudotas bet kokioje elektrinės grandinės dalyje. Todėl išskaičiuojant sužadinimus x_a , x_o ir x_m , mes pritaikome formulą $\Phi = X.M$ tiksliai atitinkamai magnetinės grandinės daliai, bet ne visai tai grandinei.

Pirmiausia aparatu, panašiu į nurodytą brėžinyje 32, surandama sužadinimus (x_h) vienam

centimetrui ilgio toms medžiagoms, iš kurių padaryta magnetinė grandinė. Tų tyrinėjimų rezultatus atvaizduoja stačiakampėse kordinato-
se, atidedant ant abscisų ašies sužadinius (X_h) vienam centimetrui ilgio, o ant ordinatų ašies atatinkamas indukcijas B. Tokiu būdu gaunamos kreivės, atvaizduotos braižiniuose 33^a ir 33^b .



Br. 33^a. Santykis tarp sužad. ir ind. 1 cm.



Br. 33^b. Santykis tarp sužad. ir ind. 1 cm ilgio.

Turint tokias kreivas, rodančias santykį tarp sužadavimo vienam centimetru ilgio ir indukcijos B , sužadavimas x_a daliai grandinės l_a cm ilgio ir kitoms grandinės dalims surandamas sekančiai: Kiekvienoje grandinės dalyje išskaičiuojama indukcija B . Iš kreivų (br. 33^{ab}) imamas sužadavimas x_h , atatinčas tai indukcijai, ir dauginamas iš ilgio l_a tos grandinės dalies. Tokiu būdu gaunamas sužadavimas tai grandinės daliai.

Grandinės dalims, kurių medžiaga yra oras (dinamomašinių tarpgeležinės erdvės) sužadavimas x_0 surandamas iš formulos:

$$X = 0,8H_{l_0} \cdot l_0 = 0,8B_{l_0} \cdot l_0,$$

kur H_{l_0} ir B_{l_0} yra lauko stiprumas ir indukcija, nes, kaip žinome, lauko stiprumas H ir indukcija B ore išsireiškia vienodais skaičiais.

Sekantį magnetinės grandinės apskaitliavimo pavyzdį su skaičiais imame iš Thomälėno. Daleiskime, kad (33 br.) inkaro diametras $d = 20$ cm, veleno diametras $d_v = 3$ cm, inkaro ilgis $b = 20$ cm, dvigubas tarpgeležinės erdvės ilgis $l_0 = 0,8$ cm; induktorių ilgis $l_m = 110$ cm, induktorių skersinis piūvis $S_m = 400$ cm.

Daleiskime, kad geležiniai inkaro lapai perdalyti popieriu, kuris sumažina inkaro piūvį 15 %, kad polio laukas lygus 120° , ir kad išsiskirstantis laukas sudaro 20 % inkaro lauko. Daleiskime dar, kad ieškomas magnetinės grandinės sužadavimas x , atatinčas indukcijos sriautui inkare $\Phi_a = 2,5 \cdot 10^6$ Maxwellių.

Inkaro piūvis iš priežasties popierio lapų mažėja 15 %, todėl $S_a = b(d-dv) \cdot 0,85 = 290 \text{ cm}^2$. Magnetinės grandinės ilgį inkare priimsime lygiu inkaro diametrui. Reiškia, $l_a = 20 \text{ cm}$. Tokiu būdu indukcija inkare bus:

$$B_a = 2,5 \cdot 10^6 : 290 = 8600 \text{ Gaussų.}$$

Prie tos indukcijos, sulig kreivąja (br. 33^a), inkaro geležies lapuose sužadindamas $x_h = 2$ ampervijams/cm. Todėl visam inkaro ilgiui reikalingas sužadindimas bus:

$$x_a = x_h l_a = 2 \cdot 20 = 40 \text{ ampervijams.}$$

Tarpgeležinės erdvės piūvis prie polio lanko 120° bus:

$$S_0 = (d \cdot \pi \cdot b \cdot 120) : 360 = 420 \text{ cm}^2.$$

Tuomet tarpgeležinėje erdvėje indukcija bus:

$$B_0 = \Phi_0 : S_0 = (2,5 \cdot 10^6) : 420 = 5960 \text{ Gaussų,}$$

o visam tarpgeležinės erdvės ilgiui sužadindimas bus:

$$X_0 = 0,8 \cdot B_0 \cdot l_0 = 0,8 \cdot 5960 \cdot 0,8 = 3820 \text{ Ampervijų.}$$

Kadangi magnetuose indukcijos sriautos 20% didesnis negu inkare, tai:

$$\Phi_m = 1,2 \cdot 2,5 \cdot 10^6 = 3 \cdot 10^6 \text{ Maxwellių,}$$

ir indukcija magnetuose

$$B_m = \Phi_m : S_m = 3 \cdot 10^6 : 400 = 7500 \text{ Gaussų.}$$

Ketaus kreiva (br. 33^b) prie indukcijos 7500 duoda vienam centimetrui ilgio sužadalinimą $x_h = 40$ ampervijų. Todėl visam magnetų ilgiui sužadalinimas bus:

$$x_m = x_h \cdot l_m = 40 \cdot 110 = 4400 \text{ Ampervijų.}$$

Visos magnetinės grandinės sužadalinimas bus:

$$X = x_a + x_o + x_m = 40 + 3820 + 4400 = 8260 \text{ Ampervijų.}$$

Tą sužadalinimą mes galime gauti arba uždėję ant induktorių daug vijų ir leidžiant per juos mažą srovę, arba prie mažo vijų skaičiaus paleisti jais stiprią srovę. Kiekviena atsitikime sandauga iš elektros srovės dydžio ir vijų skaičiaus turi būti lygi 8260.

Žinant sužadalinimą oro protarpjuose, formą ir visas išmieras magnetinės grandinės, išsiskirstantis laukas gali būti irgi išskaičiuotas, jei paimtam magnetinės grandinės kontūrai iš praktikos magnetiniai nuostoliai nežinomi. Ta skaičiuotė vedama sekančiai:

Pritaikinant formulą $M = \frac{0,4\pi \cdot I \cdot N^2}{l}$, surandamas pralaidumas M to išsiskirstančio lauko, vadovaujantis forma ir išmieromis induktorių polių galunių ir pačių induktorių. O kuomet to lauko pralaidumas bus surastas, tai pats išsiskirstantis sriautas surandamas iš formulos: $\Phi = X \cdot M$, kuriai bus jau žinomi x ir M .

Išskaičiavus tokiu būdu išsiskirstančio

lauko sriautą, sumuojama jį su sriautu armatūroje ir gautoji suma priimama už indukcijos sriautą Φ_m magnetuose.

Sužadadinimai x_h vienam centimetrui ilgio nurodytojo braižinyje 32-me aparato pagalba surandami sekančiais:

Ant tyrinėjamo geležies rąstelio, įtaisyto aparate 32 br. uždėtos dvi apskukos. Viena jų trumpai sujungta per galvanometrą, kuriuo matuojamas momentalis srovės padidėjimas toje apskukoje. Tas srovės pašokimas duoda indukciją B. Kita iš tų špulių sujungta su generatoriu, nuo kurio leidžiama tąja špulia tam tikro dydžio srovė. Žinant toje antroje špulioje srovės dydį ir tos špulios vijų skaičių, kaip sandaugą tų dviejų dydžių, gauna sužadininimą x . Padalinus tokiu būdu gautą skaičių iš rąstelio ilgio 1 centimetrų, gauna vienam centimetrui ilgio sužadininimą x_h .

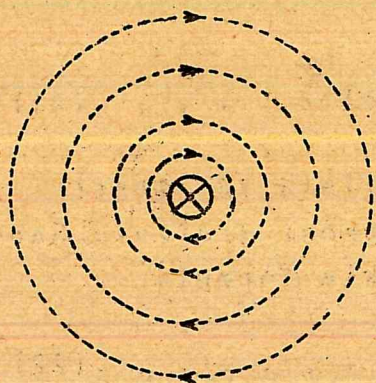
§ 18. Savoindukcija.

Jei laikotarpyje dt srovė laidininke mainosi, ant dl , tai aplink laidininką indukcijos sriautas mainosi ant $d\Phi$. Didėjant srovei laidininke, iš jo skrituliais išeina naujos indukcijos linijos, o mažėjant jame srovei, dalis indukcijos linijų grįžta į laidininką. Abiejuose atsitikimuose laidininkas perkerta indukcijos linijas. Sulig indukcijos dėsnio laidininke induktiruojas $e.v.$ jėga kiekvieną kartą, kai jis perkerta indukcijos linijas. Kadangi čia mes turime reikalą su $e.v.$ jėga, kuri induktiruojas tame pačiame laidininke, kuriuo eina srovė, tai toji $e.v.$ jėga vadinas *savoindukcijos $e.v.$ jėga*. Ją ženklinsime

raide e_s . Jos dydis išsireiškė pagrindine Faradayo indukcijos dėsnio formula:

$$e_s = - \frac{d\phi}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ Voltų.} \dots (20)$$

Jos kryptį galima surasti dešinės rankos dėsniu. Daleiskime, kad srovė eina į užpakalį popierio plokštumos (br.34). Tuomet indukcijos linijos kryptis aplink laidininką sutaps su laikrodžio rodyklės judėsio kryptimi. Jei



Br.34. Tiesaus laidininko su srove indukcijos linijos.

srovė padidės, tai iš laidininko išeis nauji skrituliai indukcijos linijų. Reiškia, kairiojo laidininko pusėje (br.34) indukcijos linijos judės iš dešinės į kairę. Todel reliatyvus laidininko judėsys bus iš kairės į dešinę. Pastatysime dešinę ranką taip, kad indukcijos linijos įeitų į delną, o nykštis rodytų laidininko judėsio kryptį, t.y. dešinės pusės. Aišku, jog turime dešinę ranką pastatyti taip, kad jos pirštų galai rodytų iš užpakalio popierio plokštumos į skaitytoją. Tai ir bus induktiruotos e.v. jėgos kryptis. Reiškia, priešinga elektros srovės kryptiai laidininke. Analoginiu būdu galima surasti, kad elektros srovei laidininke mažėjant, jame induktiruosis e.v. jėga tos pat krypties, kaip ir elektros srovė.

Mes matome, kad savaindukcijos e.v. jėga

priešinasi permainymui, kaip elektros srovės, taip ir sriauto dydžio. Todel dešiniojoje pusėje 20-tos lygties stovi ženklas minus.

Savoindukcijos e.v. jėga vienyje su srove susidaro kiekvieną kartą, kai einanti juo srovė ir perkertantis vijo plokštumą indukcijos sriautas mainosi. Tos e.v. jėgos kryptis gali būti surasta Maxwelllio dėsnio. (§ 12).

Špulioje, turinčioje W vijų, sriauto persimainymas ant $d\Phi$ induktiruoja e.v. jėgą, kuri lygi savoindukcijos e.v. jėgų sumai, induktiruotų visuose vijuose, t.y.:

$$e_s = -W \frac{d\Phi}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ Voltų} \dots (21)$$

Savoindukcijos e.v. jėga priimta išreikšti elektros srovės dydžio mainymosi greitumu. Santykis tarp e_s ir i išsireiškia formula:

$$e_s = -L \frac{di}{dt} \text{ Voltų} \dots (22)$$

Išrodysime tos formulos teisingumą. Daleiskime, kad turime magnetinę grandinę, kurią sudaro špulia, susidedanti iš W vijų ir prie to visas tos špulios vijų plokštumas perkerta vienas ir tas pat indukcijos sriautas Φ . Daleidžiame dar, kad tos magnetinės grandinės pralaidumas $M = \frac{0,4\pi MS}{l}$ pastovus. Tat gali būti tuomet, kai magnetinę grandinę sudaro oras, o jei ji sudaryta iš geležies, tai prie labai silpno įmagnetinimo ir dar tuomet, kai magnetinė grandinė susideda iš nuosekliai sujungtų oro ir geležies dalių; prie to pasipriešinimas oro dalies magnetinės grandinės žymiai didesnis už pasipriešinimą grandinės dalies,

sudarytos iš geležies.

Jei tokioje špulioje laikotarpį dt elektros srovė padidėtų ant di , tai indukcijos sriautas, perverias tos špulios vijus, padidėtų ant $d\Phi$:

$$d\Phi = W \cdot di \cdot M, \text{ kur } M = \frac{0,4\pi N^2 S}{L}$$

Tas sriauto padidėjimas sudarys špulioje įtempimą:

$$e_s = -W \frac{d\Phi}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ voltų} = -W \frac{W di M}{dt} \cdot 10^{-8} = -W^2 M \cdot 10^{-8} \cdot \frac{di}{dt} \text{ voltų.}$$

Dydį $W^2 \cdot M \cdot 10^{-8}$ ženklinsime raide L ir vadin-sime špulios induktiviškumu arba savoindukci-jos koeficientu. Tokiu būdu gauname lygtį:

$$e_s = -L \frac{di}{dt} \text{ voltų} \dots \dots \dots (23)$$

Už induktiviškumo vienetą priimtas indukti-viškumas tokios špulios, kurioje induktiruo-jasi įtempimas, lygus vienam voltui, jei, ei-nant ta špulia, srovė laikotarpį vienos se-kundos mainosi ant vieno ampero. Toks induk-tiviškumo vienetas vadinasi 1 Henry. Vienas Henry lygus 10^9 apsoliutinių induktiviškumo vienetų, t.y. 10^9 cm.

Kaip matome iš formulos $L = W^2 M \cdot 10^{-8}$, in-duktyviškumas priklauso tikslai nuo špulios ypatybių ir prie to jo dydis proporcingas vi-jų skaičiaus kvadratui.

Į induktiviškumą L galima žiūrėti ir se-kančiai:

Špulios induktiviškumas, išreikštas Henry, lygus sriauto perveriamybei $V\Phi$ prie srovės

vienas Amperas, padaugintai iš 10^{-8} . Tikrai, Ohmo dėsnis magnetinėje grandinėje išsireiškia:

$$\Phi = iW.M, \text{ is kur } M = \frac{\Phi}{iW} \dots (24)$$

Kadangi $L = W^2 M \cdot 10^{-8}$, tai pastatę į tą formulą vietoje M jo reiškinių iš formulos (24), gauname:

$$L = 10^{-8} \cdot W^2 \cdot \frac{\Phi}{iW} = 10^{-8} \cdot \frac{W\Phi}{i} \text{ Henry} \dots (25)$$

Iš viršnurodyto seka, kad induktiviškumas špulios su geležiniu širdes viduje, kaip tat nurodyta braižiniuose 31 ir 32, prie širdeso ilgio l cm ir jos skersinio piūvio S cm² išsireikš formula:

$$L = W^2 M \cdot 10^{-8} = \frac{W^2 \cdot 0,4\pi \mu S}{l} \cdot 10^{-8} \text{ Henry} \dots (26).$$

Jei, pav., špulios piūvis $S = 10$ cm², širdeso ilgis $l = 100$ cm, vijų skaičius $w = 100$ ir lyginamasai geležies pralaidumas $\mu = 4000$, tai iš 26-os lygties gausime:

$$L = \frac{100^2 \cdot 0,4 \cdot 3,14 \cdot 4000 \cdot 10}{100} \cdot 10^{-8} = 0,05 \text{ Henry}.$$

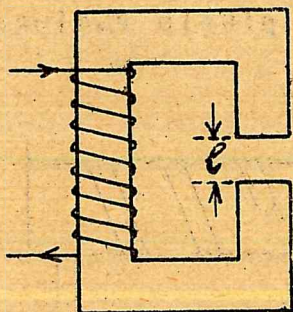
Jei geležinis špulios širdesas, kaip tat nurodyta 35-me braižinyje, turi oro protarpį, tai magnetinis geležies pasipriešinimas sulyginamai su oro protarpio pasipriešinimu bus labai mažas, todėl su juo galima nesiskaityti.

Tuomet 26-je lygtyje μ bus lygus vienetui ir išskaičiuojant sulig ta formula savoindukcijos koeficientą tokios špulios, galima pri-

imti domėn tiktai oro protarpio išmieras.

Išskaičiuosime dabar induktiškumą šleifo, kurį sudaro du ilgai apskritūs laidininkai, kiekvienas plūvyje radiuso r cm, ir kurių atstumas nuo vienas kito lygus d cm².

Pirm negu padarius tą išskaičiavimą surašime indukcijos sriautą, kuri sudaro labai



Br.35. Špulvia, kurios geležinis širdesas turi oro protarpį.

ilgas apskritas laidininkas su srove i (br.36). Išdalinsime lauką tokio laidininko su srove į cilindrinis vamzdžius taip, kad tų cilindrių ašis sutaptų su laidininko ašimi.

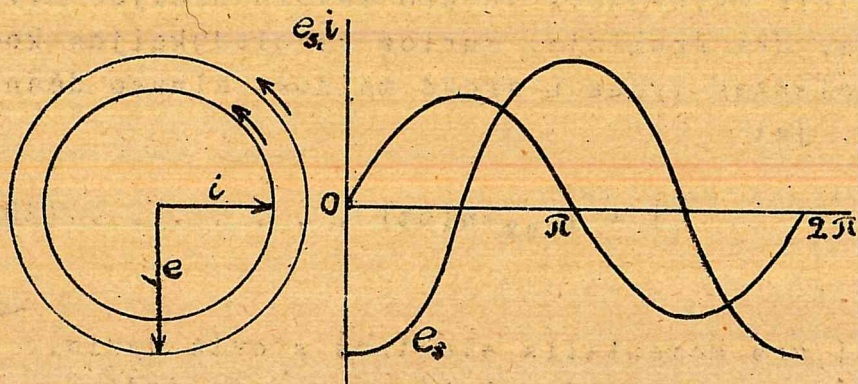
Daleiskime, kad r_1 yra vidujinis, o r_2 išorinis radiusas vieno tokio tuščiu viduriu cilindrinio vamzdžio, o l yra laidininko ilgis. Kadangi indukcija ir lauko stiprumas ore vienodi, tai indukcijos sriautas per be galo siaurą plokštumėlę l.dr bus: H.l.dr.

Turint omenyje, kad lauko stiprumas atstume r nuo tiesaus laidininko išsireiškia formula: $H = 0,2i:r$, prasmuosime elementarius sriautus H.l.dr nuo r_1 iki r_2 . Tuomet gauname:

$$\Phi = \int_{r_1}^{r_2} H.l.dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{0,2i}{r} \cdot l \cdot dr = 0,2i.l.\lg n \frac{r_2}{r_1} \dots (27)$$

Dabar grįžtame prie savoindukcijos koeficiento išskaičiavimo viršnurodyto šleifo. Priimkime dar, kad to šleifo ilgumas į vieną galą sudaro 1 kmtr = $1 \cdot 10^5$ cm. Jeigu vieno tiesaus

Reiškinys $L\omega = L \cdot 2\pi N$ turi tokias pat iš-
 mieras, kaip ohminis pasipriešinimas elektri-
 nėje grandinėje ir vadinasi induktyviniu arba
 aklu pasipriešinimu. (Reaktantz oder indukti-
 ver Widerstand). Išbrėšime elektros srovės ir
 savoindukcijos e.v. jėgos momentalius dydžius
 stačiakampėse koordinatose. Gausime braižinį
 Nr. 38. Elektros srovė i mainosi sinusoida-
 liai ir momente $t = 0$ yra lygi nuliui. Savo-
 indukcijos e.v. jėga e_s mainosi cosinusoida-
 liai ir momente $t = 0$ yra lygi neigiamam mak-
 simumui. Reiškia, kreiva e_s prasideda nuo sa-
 vo žemiausiojo neigiamojo taško. Kadangi
 $\cos(\omega t) = -\sin(\omega t - \frac{\pi}{2})$, tai kreiva e_s yra tai-



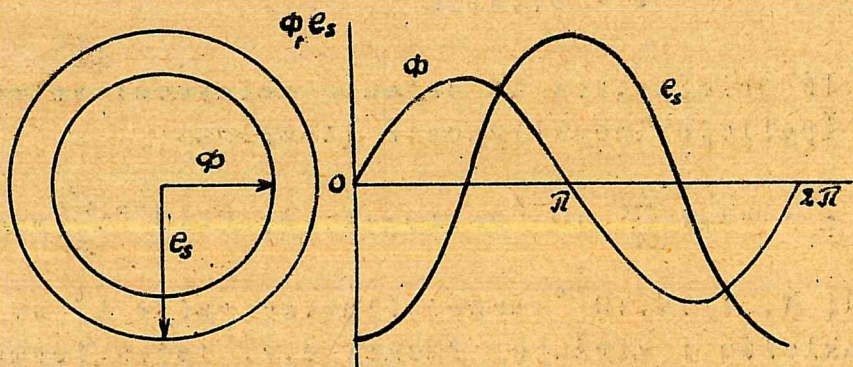
Br.38. Sinusoidale kintamoji srovė ir sa-
 voindukcijos e.v. jėga.

pogi sinusoidale, bet, kaip sakoma, atsiliku-
 si nuo srovės kreivosios i ant ketvirtadalio
 periodo, arba ant $\frac{\pi}{2}$, arba ant 90° . Dabar iš-
 reikšime savoindukcijos e.v. jėgą, kaipo pri-
 klausančią nuo keitimosi indukcijos sriauto.
 Jei sriautas, kursai perveria špulios viju
 plokštumas, mainosi sinuso dėsnio, t.y. jei:
 $\Phi = \Phi_{\max} \sin(\omega t)$, tai špulios vijuose indukti-

ruojasi savoindukcijos e.v. jėga, kurios dydis išsireiškia formula:

$$e_s = -W \frac{d\phi}{dt} 10^{-8} \text{ voltų} = -W \cdot \phi_{\max} \omega \cos(\omega t) 10^{-8} \text{ voltų} \quad (31)$$

Prigulmybės e_s nuo ϕ diagrama (br.39) yra visai analoginė diagramai br.38-to. Savoindukcijos e.v. jėga liekasi kampu 90° nuo sriauto



Br.39. Kintamasis magn. laukas ir savoindukcijos e.v. jėga.

taip pat, kaip ir nuo srovės.

§ 20. Tarpusavė indukcija.

Špulioje induktiruosis įtempimas, jei greta su ja stovinčioje kitoje špulioje srovė maino savo dydį. Daleiskime, kad mes turime 2 špulas. Srovė, einanti pirmos špulios vijais sudaro magnetinį lauką, kurio indukcijos linijų dalis perkerta ir antrosios špulios vijų plokštumas. Jei pirmoje špulioje srovė maino savo dydį, tai analoginiai mainosi ir tos srovės sudarytas indukcijos sriautas. Reiškia, mainosi ir indukcijos sriautas, kuris perker-ta antrosios špulios vijų plokštumas. Todel

antroje špulioje induktiruosis e.v. jėga.

Jei pirmosios špulios vijų skaičius W_1 , antrosios W_2 , grandinės dalies indukcijos sriauto, sudaryto pirmąja špulia ir perkertančio antrąją špulią pralaidumas M , momentalis elektros srovės dydis pirmoje špulioje i_1 , tai Ohmo dėsnis tai magnetinės grandinės daliai išsireikš formula:

$$\Phi = i_1 \cdot W_1 \cdot M$$

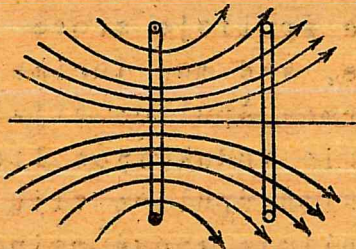
Iš priežasties to sriauto mainymosi antroje špulioje induktiruosis įtempimas:

$$e_{(1,2)} = -W_2 \cdot \frac{d\Phi}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ voltų} = -W_1 \cdot W_2 \cdot M \cdot 10^{-8} \cdot \frac{di_1}{dt} \text{ voltų}$$

Dydį $W_1 \cdot W_2 \cdot M \cdot 10^{-8}$ paženklinysime raide L^t su ženkliu t viršuje. Tuomet e.v. jėgos formula antroje špulioje išsireikš:

$$e_{(1,2)} = -L^t \frac{di_1}{dt} \text{ voltų} \dots \dots \dots (34)$$

ur $L^t = W_1 \cdot W_2 \cdot M \cdot 10^{-8}$. Dydį L^t vadinsime špulių tarpusaviu induktyviškumu arba tarpusavės indukcijos koeficientu.



Br.40. Dviejų špulių tarpusavė indukcija.

Tarpusavės indukcijos koeficientas nepersimainys, jei špulios permaintytu savo roles. Todėl tarpusavės indukcijos e.v. jėga pirmoje špulioje bus: $e_{(2,1)} = -L^t \cdot \frac{di_2}{dt}$ voltų.

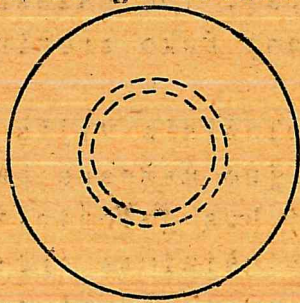
Tarpusavės indukcijos e.v. jėgos kryptis sutampa su savoindukcijos

e.v. jėgos kryptimi.

Ne tik tai srovei mainant savo dydį vienoje špulioje, antroje špulioje atsiranda tarpusavės indukcijos įtempimas; įtempimas tas gali atsirasti antroje špulioje dėl vienos tų špulių judėsio priežasties. Tarpusavės indukcijos įtempimo atsiradimui reikalinga, kad antroje špulioje mainytusi indukcijos sriautas, kursai perkerta tos špulios vijų plokštumas.

§ 21. Vėsulo srovės arba Fuko srovės.

Jei špulioje, kurios viduje randasi geležinis širdesas, dėl bet kokios priežasties mainosi indukcijos sriautas, kursai perkerta tos špulios vijų plokštumas, tai geležiniame špulios širdese induktiruoja e.v. jėga, kuri turi tą pat kryptį, kaip ir e.v. jėga, kuri induktiruoja špulios apsuokoje. Dydis jos bet kokiame įsivaizdintame išpiautu iš geležinio špulios širdeso cilinderyje (žk. br.4), kuriame dydysis skritulis sudaro skersinį geležinio špulios širdeso piūvį, o žiedas tarp dviejų taškuotų apskritimų – skersinį piūvį cilindrio, kurį mes sau įsivaizdiname išpiautu iš geležinio špulios širdeso) yra propor-



Br. 4 |. Skersinis
špulios širdeso
piūvis su išvair-
ciais išpiautu
cilindriu, kurio
širdeso sutampa su
širdeso ašimi.

cingas greitumui persimai-
nymo indukcijos sriauto,
kursai perveria skersinį
to cilindrio piūvį. Rei-
škia, tos e.v. jėgos dydis
ir kryptis surandama bend-
ru Faradažo indukcijos dė-
snio.

Atsiradus širdeso kor-
puse tai e.v. jėgai, jame

atsiranda ir atatinama elektros srovė. Kadan-
gi širdeso kūne galima įsivaizdinti daugelį
tokių el. srovės apvalių grandinių, tai tas
srovės vadina *vėsulo bei Fuko srovėmis*. Iš
priežasties vėsulo srovių širdese išsiskiria
Jouleio šilima, t.y. tos srovės šildo špulios
širdesą taip pat, kaip paprastoji el. srovė
šildo laidininką, kuriuo ji cirkuliuoja. Rei-
škia, špulios širdeso šildymui, aikvojama
elektrinė energija.

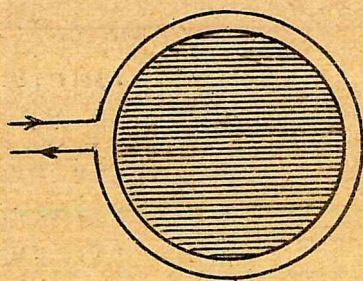
Toji energija turi būti papildyta elektros
srove, kuri leidžiama magnetinio lauko suda-
rymui. Kad sumažinti energijos kiekį, kursai
aikvojasi širdeso šildymui, stengiamasi kaip
galima sumažinti vėsulo srovių dydį. Tat pa-
siekama darant širdesą ne iš masyvos gele-
žies gabalo, bet gaminant ją iš plonų geleži-
nių lapų, izoliuotų viens nuo kito. Indukci-
jos linijų kryptimi paliekamas be pertraukos
geležinis kelias, o plokštumoje, statrenoje
lauko krypčiai, kelias elektros srovei per-
kertamas, įdedant tarp geležinių lapų izoliuo-
jančius sluoksnius iš popierio arba tam tikro
liako. Piūvis tokio širdeso su vienu apsukos
viju nurodytas 42-me braižinyje.

Kuo plonesni geležiniai lapai, juo mažesni
gaunami energijos nuostoliai ant Fuko srovių,
ir štai dėl ko:

Pirma kuo siauresnis bus geležinis vijis
(įsivaizdintas viename lape), juo mažesnė bus
e.v. jėga; antra, kuo plonesni bus geležiniai
lapai, juo didesnis bus pasipriešinimas sro-
vėms, kurios atsiranda tame lape. Bendrai ant
vėsulo srovių nuostoliai *proporcingi vėsulo
srovių grandinėse sudaryto įtempimo kvadratui*,

periodų skaičiaus kvadratumui ir indukcijos kvadratumui.

Visiems aparatams ir mašinoms, kuriuose veikia kintamoji srovė vartojama širdesės, sudarytus iš plonų geležinių lapų storumo nuo 0,3 mm iki 0,5 mm. Prie to abu greta stovin-



Br.42. Sudaryto iš geležinių lapų širdesės piūvis.

čiu lapu izoliuojama nuo viens kito popierio lapais arba liako sluoksnio. Fuko srovių nuostoliai geležyje lapais 0,5 mm storumo dinamo mašinose prie 50 periodų sudaro apie 1,3 watto vienam kilogramui svorio.

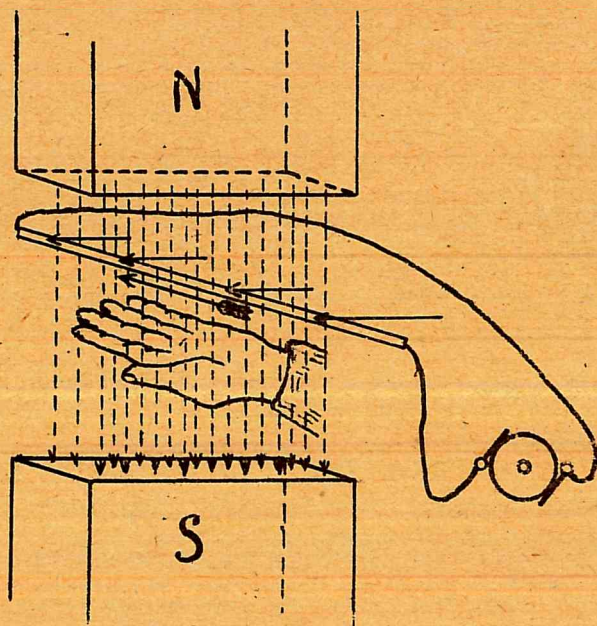
Transformatoriuose, dar didesniais tu nuostolių sumažinimui, vartojama geležis, suldyta su kitomis medžiagomis, kurios padidina tokio lydinio ohmini pasipriešinimą. Dažniausiai vartojami lydiniai su siliciuju. Tokią geležį vadinama legiruota (legierte Bleche). Fuko srovių nuostoliai legiruotoje geležyje lapais prie 50 periodų sudaro apie 0,4 watto vienam kilogramui.

§ 22. Laidininkas su srove magnetiniame lauke.

Jeigu lygiame magnetiniame lauke, statmenai indukcijos linijų kryptčiai pastatysime tiesų laidininką su srove, tai tas laidininkas pradės judėti kryptimi, statmena indukcijos linijų kryptčiai. Judėsi priežastį galima sau lengvai įsivaizdinti iš jėgų linijų for-

mos (čia vartosime terminą „jėgos linija“ vietoje „indukcijos linija“, nes čia kalbama apie lauko jėgų veikimus).

Braižinyje Nr. 44 linijos, einančios nuo N iki S žymi jėgų linijas, nejudančio lygaus



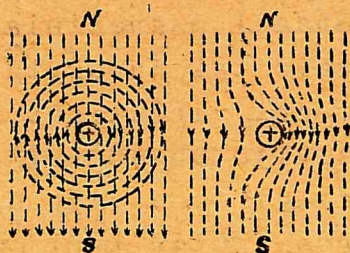
magnetinio lauko. Laidininkas, pažymėtas skrituliuku su kryžiuuku vaizduoja laidininką, kuriuo srovė eina į užpakalį popierio plokštumoms. Tos srovės sudarytos jėgų linijos turi laikrodžio rodyklės kry-

Br.43. Tiesus laidininkas su srove magnetiniame lauke.

ptį. Į kairę nuo laidininko tų jėgų linijų kryptis priešinga lauko kryptiai, todėl jos mažina lauką toje vietoje. Į dešinę nuo laidininko jos turi kryptį, sutampančią su magnetinio lauko kryptimi, todėl jos toje vietoje lauką sustiprina. Todėl magnetinis laukas pasidaro nebelygus ir gauna išvaizdą, nurodytą br.45-me. Kadangi jėgų linijos, arba, geriau sakant, jėgų vamzdžiai turi ypatybę išsitiesti, todėl jie stumia laidininką iš dešinės į kairę (br.45).

Santyki tarp srovės krypties, jėgų linijų

krypties ir judėsio krypties galima sau išivaizdinti taip vadinamu kairės rankos dėsniu



Br. 44. Br. 45.

Jėgų linijos laidininko su srove magnetiniame lauke.

br. 43: Ištiesti kairę ranką taip, kad į dešną stačiai eitų jėgų linijos, ištiestos rankos pirštai rodytų elektros srovės kryptį laidininke, tuomet atstatytas nykštis rodytų laidininko judėsio kryptį.

Apskaičiuosime dabar jėgą, kuri veikia į 1 cm. ilgio laidininką, kuriuo eina srovė 1 amperų, kuomet tas laidininkas randasi lygiame magnetiniame lauke indukcijos B Gaussų. Jeigu laidininkas 1 cm ilgio laikotarpyje dt sek. pajudėjo ant ds cm kryptimi statmena savo ašies ir indukcijos kryptčiai (br. 43), tai jame susidarys įtempimas:

$$e = B \cdot l \frac{ds}{dt} \cdot 10^{-8} \text{ voltų.}$$

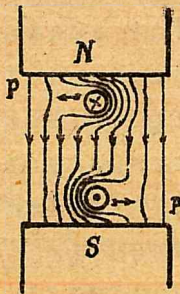
Darbas, kurį atliko laidininkas laikotarpyje dt sek, bus:

$$dA = e \cdot i \cdot dt = B \cdot l \cdot i \cdot ds \cdot 10^{-8} \text{ Jouleių.}$$

Padalinę tą darbą iš ilgio kelio ds, gausime Jouleiuose/cm jėgą. Kadangi 1 Jouleis/cm = 10^7 Ergų/cm = 10^7 dynų, tai jėga P , kuria magnetinis laukas stumia tiesų laidininką su srove išsireiškš formula

$$P = B \cdot l \cdot i \cdot 10^{-8} \text{ Joule/cm} = B \cdot l \cdot i \cdot 10^{-1} \text{ dynų (35)}$$

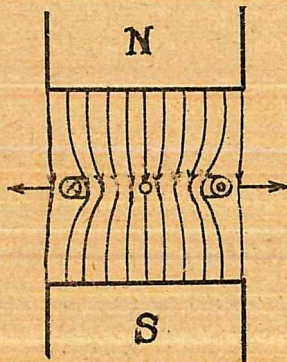
Paimsime dabar vietoje tiesaus laidininko su srove sujungtą kontūrą su srove, kursai randasi lygiame magnetiniame lauke br. 46. Elektros vadyklio principas. Jeigu konturas



Br. 46. Sujungtas konturas su srove magnetiniame lauke.

vijo konturo dalį kairėn, o apatinėje dešinėn rankon br. 46. Kitaip sakant, ant konturo veiks sukantis momentas.

Kuomet konturas pasisuks į padėtį, nurodytą br. 48, tai tolimesnis jo sukimas bus nebegalimas. Toje jo padėtyje įvyks veikian-



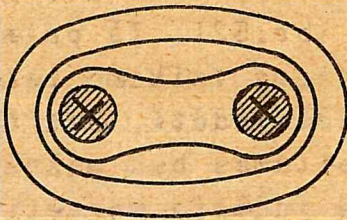
Br. 48. Konturas mirtinoje padėtyje.

su srove randasi magnetiniame lauke, kaip tai nurodyta br. 46, tai ant viršutinės ir apatinės vijo pusės veiks jėga P. Kadangi tose vijo dalyse elektros srovės turi priešingas kryptis, tai jėgos P veikimo kryptis ant viršutinės konturo pusės bus priešinga kryptčiai jos veikimo ant apatinės konturo pusės. Būtent, viršutinėje pusėje konturo, jėga P stums

ant konturo jėgų lygsvara. Sakoma, jog konturas esti mirtingoje padėtyje. Jei konturas ineroi jos deliai peržengtų mirtiną padėtį, tai susidarytų sukimo momentas, kursai vėl grąžintų jį mirtinon padėtin. Bet jei padaryti taip, kad srovė mainytų savo kryptį, tuojaus kaip tik konturas pasieks mir-

tiną padėti, tai ant konturo išėjusio iš mirtinos padėties vėl veiks pora jėgų, kuri suks jį toliau ta pačia kryptimi. Tokį srovės krypties permainymą daroma kolektoriūsus pagalba, su kurio konstrukcija susipažinsime tolimesniame kurse.

Dabar pažiūrėsime į tarpusavių dviejų lygiagrečių laidininkų su srove veikimą. Bandymas rodo, kad du lygiagrečių laidininkų, kuriais eina vienodos krypties srovė, viens kitą pritraukia, o laidininkai, kuriuose srovės turi priešingas kryptis, viens kitą atstumia. Tą tai galima sau įsivaizduoti ir be bandymo, patyrinėję magnetinio lauko jėgų linijas. Dviem lygiagrečiais laidininkais, kuriais eina vienodos krypties srovė (br.49), magnetinio lauko dalyje, gulinčioje tarp tų laidininkų, jėgų linijos, sudarytos kiekvieno laidininko, turi priešingas kryptis. Todel toje vietoje suma-



Br.49. Dviejų vienodos krypties srovių magnetinis laukas.

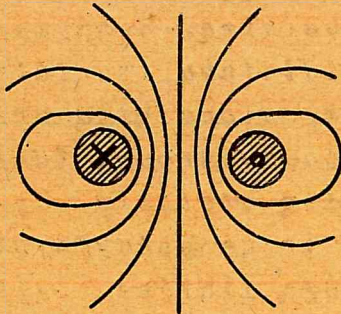
rinis laukas mažėja ir indukcijos linijos sumarinio lauko priima išvaizdą ištemptų aplink abu laidininkų elipsų, kurių didžiojo diametro galuose jėgų linijos tankiai guli viena prie kitos. Tose vietose jėgų linijos stengiasi išsitiesti ir stumia

laidininkus vieną prie kito.

Du lygiagrečių laidininkų, kuriais eina srovės priešingos krypties, sudaro erdvėje tarp laidininkų didžiausio stiprumo lauką (br. 50). Sumarinio magnetinio lauko linijos sten-

giasi išsitiesti ir atstumia laidininkus vieną nuo kito.

Dabar pažiūrėsime į santykį tarp judančio magnetinio lauko ir laidininko, kursai randasi tame lauke. Jeigu indukcijos linijos judančiojo magnetinio lauko perkerta laidininką,

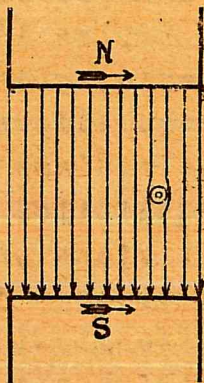


Br.50. Priesingos krypties srovių magnetinis laukas.

tai tame laidininke induktiruojasi e.v. jėga, kurios kryptį galima surasti dešinės rankos dėsniu br. 51. Prie to nykštis turi rodyti reliatyvą laidininko judesį.

Jei sujungti abu galų laidininko, tai jame atsiras srovė ir tuomet turėsime laidininką su srove magnetiniame lauke.

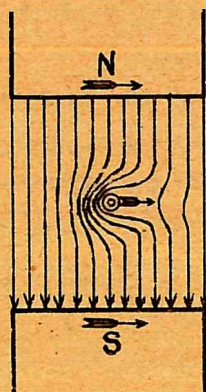
Ant tokio laidininko, kaip aukščiau buvo nurodyta veikia mechaninė jėga, kurios kryptį



Br.51. Judančiame magnetiniame lauke laidininkas.

galima surasti kairiosios rankos dėsniu (br.52). Iš priešasties tos jėgos veikimo laidininkas pradės judėti, bet to judėsio greitumas bus mažesnis už greitumą judėsio magnetinio lauko. Jei daleisti, kad laidininkas pradėtų judėti greičiu judėsio magnetinio lauko, tai laidininkas neperkirstų indukcijos linijų; todėl jame nesuinduktiruotų e.v. jėga, nebūtų jame srovės ir ant jo neveiktų mechaninė jėga. Reiškia, laidininkas privalo judėti ma-

žesniu greitumu, negu laukas. Sakoma, kad laidininkas savo judėsyje turi liktis nuo lauko.



Br.52. Judanciu magnetiniu lauku traukiamas laidininkas.

Tą atsilikimą vadinama *slirkinimu* (Schluepfung-skolženije) Tuo paremtas *astinchroninių varyklių principas*.

Bendrai imant laidininke, judančiame magnetiniame lauke, induktiruojas *e.v. jėga*, kurios kryptis gali būti surasta dešinės rankos dėsniu. Pritaikinę tą dėsnį, mes įsitikiname, kad toji *e.v. jėga* turi kryptį priešingą elektros srovės krypčiai judančiame su srove laidininke. Tokia *e.v. jėga* vadinama priešveikiančia *e.v. jėga* (*p.e.v.j.*). Jos dydis gali būti surastas iš formulos:

$$e = B.l.v.10^{-8} \text{ voltų.}$$

Priešveikiančios *e.v. jėgos* veikimas apsieiškia tame, kad elektros srovės jėga laidininke mažėja. Jei ramiai stovinčiame laidininke tarp jo galų įtempimas lygus e_k , o pasipriešinimas r , tai srovės jėga jame sulig ohmo dėsniu bus:

$$i = \frac{e_k}{r} \text{ Ampetų (36)}$$

Kaip tik laidininkas pradeda judėti magnetiniame lauke, tai jame atsiranda *p.e.v.j.* e_p ir elektros srovės jėgos dydis darosi lygus:

$$i = \frac{e_k - e_p}{r} \text{ Amperų (37)}$$

Reiškia, didėjant laidininko judėsio grei-
tumui, srovė ir, veikianti į laidininką, me-
chaninė jėga mažėja iš priežasties p.e.v. jė-
gos augimo.

Jei laidininko judėsio greitumas vis didė-
ja, tai p.e.v. jėga gali pasidaryti lygi pri-
dėtam įtempimui e_k . Tuomet elektros srovės jė-
ga ir veikianti į laidininką mechaninė jėga
pasidarys lygios nuliui. Prie tam tikro įtem-
pimo e_k didžiausias laidininko greitumas gali
būti surastas iš formulos:

$$e_k = e_p = B \cdot l v_{\max} 10^{-8} \text{ voltų}$$

iš kur:

$$v_{\max} = \frac{e_k}{B \cdot l \cdot 10^{-8}} \text{ cm/sek.} \dots \dots \dots (38)$$

To greitumo laidininkas niekumet negali pa-
siekti, nes jo judėsiui priešinasi dar trini-
masis. Jėgos trinimosi pergalejimui, taip pat
reikalinga mechaninė jėga, reiškia ir srovė.

Judęs magnetiniame lauke laidininkas su
srove atlieka darbą. Išskaičiuosime to darbo
kiekį. Jei veikianti ant laidininko jėga yra
lygi P dynų ir jo judėsio greitumas yra lygus
 v cm/sek. tai darbas, atliktas laidininko
laikui vienos sekundės, bus:

$$A_s = P \cdot v.$$

Pastačius į tą lygtį reiškinį P , paimtą iš
35-tos lygties, gauname:

$$A_s = B l i \cdot 10^{-8} \cdot v \text{ Dinocentimetrų/sek} = B l i v \cdot 10^{-8} \text{ wattų} \quad ((39))$$

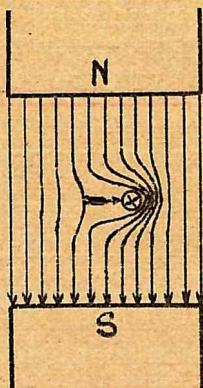
Kadangi $B \cdot l \cdot v \cdot 10^{-8}$ yra p.e.v. jėga, kuri induktiruoja laidininke, tai:

$$A_s = i \cdot e \text{ wattų} \dots (40) \text{ t.y.}$$

Judančio magnetiniame lauke laidininko su srove mechaninis darbas lygus sandaužai srovės jėgos iš induktiruotos laidininke p.e.v. jėgos.

§ 23. Mechaninis srovės sudarymo darbas.

Jei sujungtas laidininkas juda magnetiniame lauke, tai jame induktiruoja e.v. jėga ir atsiranda elektros srovė, kurios kryptis surandama dešinės rankos dėsniu (br.53). Į toki laidininką veikia mechaninė jėga, kuri



Br.53. Magnetiniame lauke judantis laidininkas su srove.

priešinasi laidininko judėjimui. Kryptis tos pasipriešinančios jėgos surandama kairiosios rankos dėsniu. Kad laidininkas judėtų, reikia, kad toji pasipriešinanti jėga būtų pergalėta jėgomis, kurios suteikia laidininkui judesį. Pasipriešinanti jėga surandama iš formulos 35-os.

$$P = B l i 10^{-1} \text{ dynų} = B l i 10^{-8} \text{ Joule/cm}$$

Kad laidininkas, pergalėdamas pasipriešinančią jėgą, judėtų pirmyn pastoviu greitumu v cm/sek, reikalinga kiekvienoje sekundoje aikvoti mechaninė galia:

$$A_s = P \cdot v = B l i \cdot 10^{-8} v = i B l v \cdot 10^{-8} = i e \text{ wattų, kur}$$

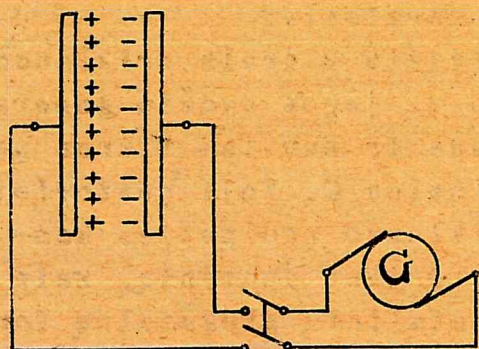
$e = Blv \cdot 10^{-8}$ yra e.v. jėga, kuri induktiruoja-
 si judančiame laidininke. Tokiu būdu matome,
 jog mechaninis darbas, kurį per sekundą su-
 vartoja generatorius perkeisdamas mechaninę
 energiją į elektrinę lygus sandaugai elektros
 srovės jėgos ir induktiruotos e.v. jėgos.

III. ELEKTRINIS LAUKAS.

§ 24. Elektrinė indukcija.

Nuolatinė e.v. jėga sujungtoje grandinėje sudaro nuolatinę elektros srovę, kuri egzistuoja taip ilgai, kol neišnyksta e.v. jėga. Jei grandinė nesujungta, tai prie nuolatinės e.v. jėgos nuolatinės srovės grandinėje nėra. Kintamoji gi e.v. jėga sudaro nuolat cirkuliuojančią kintamąją srovę net ir nesujungtoje grandinėje.

Daleiskime, kad mes turime vieną greta kitos dvi metalines plokšteles (br.54). Jos yra

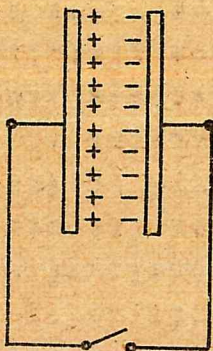


Br 54. Kondensatorio ilydinimas.

sujungtos vielomis su nuolatinės srovės generatoriu. Tarp plokštelių ir generatoriaus grandinė turi išjungiklį. Jei mes įjungsime išjungiklį, tai nuo teigiamojo generatoriaus polio bemaž momentaliai srovė bėgs į vieną plok-

štelę ir pereis srovės nepraleidžiančią erdvę tarp plokštelių. Ji eis toliau viela, kuri jungia antrą plokštelę su generatoriu. Tokiu būdu ji pasieks antrą generatoriaus polį. Kai po pasekmę tos momentinės srovės mes surasime,

kad plokštelė, kuri sujungta su teigiamuoju mašinos poliū, įgijo teigiamos elektros įlydį (zariad) o antroji - neigiamos elektros įlydį. Paženklinsimė elektros kiekį, kursai prie kiekvieno tokio įjungimo perbėga grandinė, raide Q . Viršnurodytas įtaisyimas, kursai susideda iš dviejų plokštelių, vadinasi kondensatoriau, nes jis turi ypatybę didinti elektros įlydį, arba, kitaip sakant, jį kondensuoti - tirštinti. Jei įlydintą kondensatorių atjungti nuo generatoriaus, tai ant jo bornų galima konstatuoti įtempimą, lygų generatoriaus įtempimui. Kryptis jo priešinga generatoriaus įtempimo kryptčiai. Jei įlydinto kondensatoriaus bornus sujungti vieta (br.55), tai toje vietoje atsiras taipogi bemaž momentalė elektros srovė, bet priešingos kryptties tai srovei, kuri buvo tose vietoose laike sujungimo kondensatorio su generatoriu.



Br.55. Kondensatorio išlydinimas.

Įlydžio Q dydis priklauso nuo e.v. jėgos dydžio generatoriaus ir nuo tam tikros pastoviosios C . Toji pastovioji C priklauso nuo paties kondensatoriaus ypatybių, kaip tai metalinių plokštelių formos ir išmierių, atstumo tų plokštelių nuo viena kitos ar nuo medžiagos skiriančios tas plokšteles. Pastovioji C vadinasi kondensatoriaus talpumu (Kapaciteta - elektrojomkost) ir matuojasi faradomis. Jei elektros įlydis (elektros kiekis) Q išreikstas Coulombais, įtempimas E tarp kondensatoriaus plokštelių

voltais ir kondensatoriaus talpumas C faradomis, tai:

$$Q = E.C \text{ Coulombų} \dots (41)$$

Lygtį 41-a vadinsime Ohmo dėsnio išreiškimu *elektrinio srauto*. Prie to talpuma C vadiname *elektrinio srauto dielektriniu pralaidumu*. To pralaidumo nereikia painioti su Ohmio pasipriešinimo atvirkščiu dydžiu elektros srovės grandinėje.

Kyla klausima, kas gi toks yra *elektrinis srautas* ir *dielektrinis pralaidumas*. Kad supratus tuos pavadinimus, susitarsime vadinti erdvę aplink įelektrintą kūną *elektriniu lauku*, panašiai į tai, kaip mes vadinome erdvę aplink magnetą magnetiniu lauku. Aplink kiekvieną laidininką, kuriuo eina elektros srovė, taipogi egzistuoja *elektrinis laukas*. Tas elektrinis laukas labai silpnas palyginamai su lauku, kurį sudaro įelektrizuotas elektrosstatinių mašinų pagalba kūnas. Elektriniame lauke, panašiai į tą, ką matėme magnetiniame lauke, apsireiškia dvejopos rūšies veikimai, būtent: *jėgų veikimai* ir *indukcijos veikimai*. Svarbiausieji yra indukcijos veikimai, juos mes matuojame per dielektriko ploto uienetą *elektros srovės momentaliu atsiradimu*. Tas momentalis per dielektriką srovės atsiradimas ištinka kiekvieną kartą, kuomet susidaro arba išnyksta elektrinis laukas. Tatai mes matėme aukščiau aprašytuose bandymuose su kondensatorium br. 54 ir 55.

Daleiskime, kad mes įlydiname (zariažajem) arba išlydiname plokštelinį kondensatorių.

Prie to momentaliu elektros srovės pašokimu matuojame išjudintą elektros kiekį. Tą elektros kiekį daliname iš skersinio piūvio ploto dielektriko sluoksnio, kursai skiria kondensatoriaus plokšteles. Tokiu būdu gauname taip vadinamą *elektrinę indukciją* D . Ją matuojame Coulombais/cm².

Aiškų indukcijos įsivaizdinimą galima gauti, jei mes tarp kondensatoriaus plokštelių (br.56) pravesime plokštumą ir kairiąją tos plokštumos pusę skaitysime nuklota neigiama, o dešiniąją teigiama elektra. *Plokštumos vienetui įlydis (arba kroviny) išreikštas Coulombais/cm² ir yra elektrinė indukcija.*

Elektrinė indukcija taip pat, kaip ir magnetinė turi tam tikrą kryptį erdvėje. Toji kryptis sutampa su jėgų linijų kryptimi. Kokiam nors taške suma įvairių indukcijų surandama, kaip geometrinė suma.

Kas link elektrinių indukcijos linijų, tai joms pritaikiamos tos pat taisyklės, kaip ir magnetinėms indukcijos linijoms. Skirtumas tarp elektrinių ir magnetinių indukcijos linijų tiksliai sekantis: elektrinės linijos taipogi ir vamzdžiai prasideda ant teigiamai įelektrintos plokštelės, o ant neigiamai įelektrintos plokštelės baigiasi, tuo tarpu, kai magnetinės indukcijos linijos yra linijos sujungtos.

Sandauga iš elektrinės indukcijos ir statmenos jai sudedamosios plokštumos vadinasi elektriniu indukcijos sriautu per tą plokštumą.

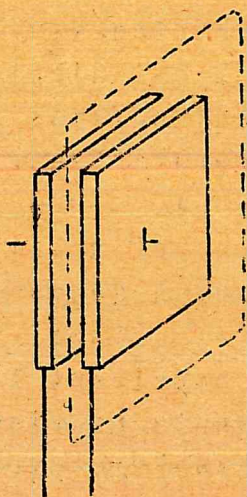
Dielektrikuose elektrinis indukcijos sriautas panašiai į magnetinį sriautą nesimaino,

t.y. kiekviename skersiniame vamzdžio piūvyje elektrinis indukcijos srautas pasilieka vienodas. Kadangi indukciją matuojama Coulombais/cm², tai indukcijos srautas turi matuoti Coulombais. Todel indukcijos srauto vienetą bus vienas Coulombas.

Jei D yra indukcija, o α yra kampas, kurį sudaro statmuo plokštumai ds su indukcijos kryptimi, tai srautas per plokštumą S bus:

$$Q = \int D \cdot ds \cdot \cos \alpha \text{ Coulombų.}$$

Magnetinės indukcijos srauto vienetą mes gavome kaip $4\pi^{12}$ dalį srauto, kurį sudaro magnetizmo vienetą. Už elektrinio indukcijos



Br.56. Prie įlydinimo ir išlydinimo per paškeliais pažymėtą plokštumą, perveriamybė.

srauto vienetą mes priėmė Coulombą. Todel mes galime matuoti elektrinį srautą tais pačiais vienetais, kuriais matuojame elektros kiekį. Ženklinsime elektrinį indukcijos srautą tomis pačiomis raidėmis, kaip ir elektros kiekį.

Taip darydami, mes turėsime tam tikrą pliusų, būtent. elektrinis srautas per tam tikrą plokštumą bus tas pats, kas mas turime elektrostatiškojo, kuomet kalbame apie elektros kiekį. Vietoje elektros kiekio, kursai surinktas ant tam tikro laidininko paviršiaus,

pasirodo dabar elektrinis srautas nepralei-

džiančiuose elektros srovės dielektrikuose.

Izoliruoti laidininkai sulig to supratimo įgyja tą ypatybę, jog nuo jų prasideda elektrinis srautas. Jie sudaro pradžia ir galą srautui, kuris eina per visą dielektriką. Tas srautas egzistuoja ir tuomet, kai mainosi izoliuotų laidininkų padėtis. Ta momentalė srovė, kuri atsiranda prie sujungimo kondensatoriaus su mašina, ir apie kurią mes kalbėjome šio paragrafo pradžioje, yra *elektrinio per dielektriką indukcijos srauto* versimainymas laiko vienetu, t.y.

$$i = \frac{dQ}{dt} \text{ Amperų.}$$

Tą srovę per dielektriką vokiečiai vadina „Verschiebungsstrom“, o rūsai „električeski sdvig v dielektrike“. Toji srovė labai aiškiai pasirodo, kuomet kondensatorius sujungiamas su bornais kintamosios srovės generatoriaus, pav., taip, kaip tat nurodyta br. 54.

Praktikoje dažnai tas įvykinama prijungimu kabelio prie bornų kintamosios srovės generatoriaus. Jeigu kabelio talpumas ir mašinos įtempimas pakankamai dideli, tai nepaisant to, kad prie generatoriaus nėra prijungta nė vieno elektros energijos priėmėjo, kabelyje cirkuliuoja gan didelė elektros srovės jėga.

Toji „Verschiebungs“ – srovė sudaro tokius pat magnetinius veikimus, kaip ir paprastoji einanti grandine srovė.

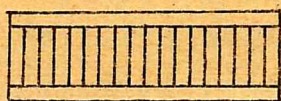
Įsivaizdinkime sau plokštumą, pravestą per dielektriką taip, kaip tat parodyta taškelių li ija 56-me braižinyje.

Sulig perverimo dėsniu magnetinis įtempis

mas $\int H_e dl$ išilgai sujungtos praves tos taške-
lių linijos proporcingas plokštumą perkertan-
čiai „Verschiebungs“ srovei, kuri egzistuoja
laike įlydimo arba išlydimo kondensatoriaus.

Reiškia, tas magnetinis įtempimas propor-
cingas elektrinio srauto persimainymui laiko
vieneto laikotarpyje. Prie to elektriniame ir
magnetiniame lauke apsireiškimai pilnai sutam-
pa. Išilgai sujungtos linijos elektrinis įtem-
pimas proporcingas grei tumui persimainymo ap-
siausto magnetinio srauto; taip pat išilgai
sujungtos linijos magnetinis įtempimas propor-
cingas grei tumui persimainymo apsiausto elek-
trinio srauto.

Paimsime kai kuriuos paprasčiausius elek-
trinio srauto pavyzdžius. Plokštelineame
kondensatoriuje, neskaitant plokštelių pakra-
ščių įtek mės, elektrinės lauko linijos, toly-
giai išsiskirsčiusios, eina nuo vienos plok-
štelės iki kitos (br.57). Indukcija D bus vi-



sur vienoda, o indukcijos
srautas arba įlydis (kro-
vinys) Q prie vienos pusės
plokštelių kondensatorių
išsireikš formula:

Br.57. Plokšteli-
nio kondensato-
rio lauko linijos.

$$Q = D.S \text{ Coulombų, kur}$$

$S \text{ cm}^2$ sudaro plotą vienos pusės vienos konden-
satoriaus plokštelės.

Ilgame vamzdžio pavidalo kondensatoriuje,
kaip tai koncentriniam kablyje (br.58), in-
dukcija, neskaitant kraštų įtek mės, galima
taip pat skaityti visur vienoda.

Jei cilindrinio kondensatoriaus ilgis ly-

gus l cm, o radiusas cilindrinio paviršiaus lygus r cm, tai cilindrinis paviršius bus:

$$2 \cdot \pi \cdot r \cdot l \text{ cm}^2.$$

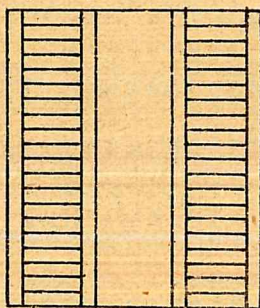
Jei indukcijos srautas arba įlydis lygus Q Coulombams, tai indukcija D atstume r cm nuo ašies bus:

$$D = \frac{Q}{2\pi r l} \text{ Coulombų/cm}^2.$$

Suprantama, kad tokia pat formula išsireikš ir indukcija atstume r cm nuo tiesaus labai ilgo laidininko. Taipogi aišku, jog indukcija atstume r cm nuo centro rutulio pavidalo kondensatoriaus bus:

$$D = \frac{Q}{4\pi r^2} \text{ Coulombų/cm}^2.$$

Tokia pat formula išsireikš ir indukcija įelektrinto taško pavidalo kūno bet kokiam atstume r cm nuo to taško.



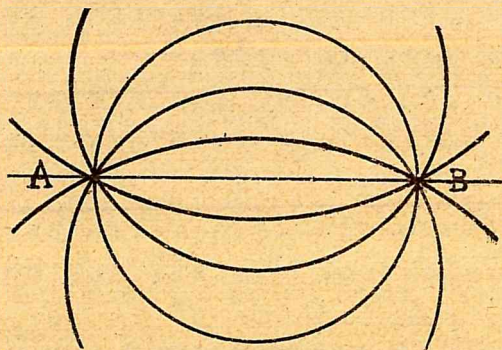
Br.58. Vamzdžio pavidalo kondensatorio lauko linijos.

indukcijos linijos eis tiesiais spinduliais iš to taško į begalinę.

Suprantama, jog indukcijos vamzdžiai dviejų taško pavidalo kūnų įvairiavardėmis elektromis lygiai įelektrizuotų, turės tokią pat formą, kaip ir indukcijos vamzdžiai dviejų tokių pat įvairiavardžių magnetinių polių.

Dviejų ilgų įvairiavar-

džiai įelektrizuotų laibų laidininkų indukcijos linijos turi



išvaizdą linijų, nurodytų 59-me braižinyje. Prie to lankai, kuriuos jungia chorda AB, jei A ir B yra su popierio plokštuma laidų skersiniai piūviai, yra apskritimų lankai. Tie apskritimai išbrėžti, kaip iš centrų, iš taškų, kurie randasi

Br.59. Dviejų tiesių ir laibų įvairiavardžiai įelektrizuotų vielų lauko linijos.

ant statmens tiesiai AB, pravesto per jos vidurį.

§ 25. Elektrinio lauko stiprumas ir potencialas.

Jei įelektrintas kūnas judės elektriniame lauke iš priežasties to lauko į kūną veikimo, tai laukas atliks darbą. Darbas tas esti teigiamas, jei kūno judėsio kryptis sutampa su veikiančios į tą kūną jėgos kryptimi, atvirkščiai – neigiamas. Taip pat, kaip ir prie polio judėsio magnetiniame lauke, tas darbas nepriklauso nuo kelio, bet tik nuo pirmutinės ir paskutinės to kūno padėties elektriniame lauke. Todėl ir elektriniam laukui priskirsime potencialą. Tą potencialą surasime, kaip darbą, kurį elektrinis laukas atlieka, jei jis teigiamos elektros vienetą perneša iš tam tikro taško į begalinę.

Darbas, kurį atlieka elektrinis laukas, perkeldamas teigiamos elektros vienetą iš vieno taško į kitą, vadinasi potencialų skirtumu arba elektriniu įtempimu tarp tų taškų.

Jei darbą matuosime Jouleiais, o elektros kiekį Coulombais, tai potencialų skirtumą gausime Voltais.

Jei darbą, kurį atlieka elektrinis laukas, perkeldamas teigiamos elektros vienetą ant be galo mažo ilgio kelio, padalinsime iš to kelio ilgio, tai gausime elektrinio lauko stiprumą. Reiškia, lauko stiprumas yra elektrinis įtempimas ilgio vienetui ir matuojasi Volt/cm. Jei $d\mathcal{E}$ yra įtempimas tarp be galo arti stovinčių dviejų taškų ir dl yra tų taškų viens nuo kito atstumas, išreikštas cm, tai lauko stiprumas \mathcal{E} išsireikš:

$$\mathcal{E} = \frac{d\mathcal{E}}{dl} \text{ Volt/cm} \dots (41^a)$$

Pav., surasime lauko stiprumą tarp dvilaidinio kabelio gyslų, jei to kabelio izoliacijos sluoksnio storumas lygus 0,1 cm ir jei įtempimas tarp kabelio gyslų lygus 1000 voltų.

Ieškomasis lauko stiprumas bus:

$$\mathcal{E} = \frac{1000}{0,1} = 10.000 \text{ volt/cm.}$$

41-a lygtis teisinga ne tik dielektrikams (nelaidininkams), bet ir laidininkams.

Paimkime, pav., grandinę, kurios įtempimas $\mathcal{E} = \int \mathcal{E} dl$ sudarytas iš dviejų įtempimų: vieno, kuris suvartojamas paties generatoriaus apsuokoje ir kito – tai įtempimo ant generatoriaus bornų. Kadangi pirmasis įtempimas veikia ant

labai ilgo kelio (išilgai ašies vielų, iš kurių sudaryta generatoriaus apsukos), tai lauko stiprumas išilgai apsukos vijų bus labai mažas.

Lauko stiprumą kitos dalies grandinės mes galime ieškoti tiesia linija tarp generatoriaus bornų arba išorinės grandinės srovės kryptimi, jei toji grandinė sujungta.

Kadangi lauko stiprumas yra įtempimas ilgio vienetui, tai aišku, kad taip vadinami pramušimo kraštutiniai įtempimai (predelnija napriazhenija na probivku) įvairių medžiagų priklauso tiksliai nuo lauko stiprumo.

Kadangi vienetui ilgio darbas (lauko stiprumas) lygus jėgai, tai lauko stiprumą galima suprasti dar kaip jėgą, kuria laukas veikia į elektros kiekio vienetą. Reiškia, lauko stiprumą galima matuoti kaip jėgą. Jei mes lauko stiprumą matuosime dynomis, o elektros kiekį Coulombais, tai rezultata gausime ne Volt/cm, bet dynas. Todėl reikia turėti omenyje, kad:

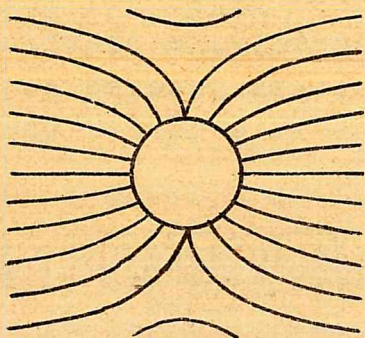
$$\left| \frac{\text{volt}}{\text{cm}} \right| = \left| \frac{\text{Ioule}}{\text{Coulomb} \times \text{cm}} \right| = \frac{10^7 \text{ dyno.cm}}{\text{Coulomb} \times \text{cm}} = \frac{10^7 \text{ dynų}}{\text{Coulomb}} \dots (42)$$

Lauko stiprumo kryptis gali būti surasta pabėrus elektriniame lauke ant plpkštumos lengvus miltelius panašiai, kaip daroma su geležinėmis piūvenomis magnetinio lauko krypties suradimui. Išskyrus kristalus lauko kryptis sutampa su indukcijos kryptimi.

Vienodo potencialo paviršiai elektrinio lauko turi tas pačias ypatybes, kaip ir magnetinio lauko vienodo potencialo paviršiai.

Vienodo potencialo paviršių pavyzdžiai: Plokšteliniuose kondensatoriuose vienodo potencialo paviršiai yra plokštumos. Tos plokštumos lygiagretės kondensatorių plokštelių plokštumoms. Cilindrinuose kondensatoriuose vienodo potencialo paviršiai yra cilindriniai paviršiai ir t.t.

Kadangi metaluose įtempimas tuojaus išsilygina, tai metalai elektriniame lauke visuose savo taškuose turi vienodą potencialą. Reikia, metalo paviršius yra vienodo potencialo paviršiumi. Todel jėgos kryptis visuose metalo paviršiaus taškuose statmena jo paviršiui. Jei mes cilindrinį laidininką įnešime į lygų elektrinį lauką, tai tas laukas nebus lygus. Jo jėgų linijos nukryps į laidininką, kaip tat parodyta 60-me br. Gauname tokį pat pie-



Br.60. Metalinis cilindris įnestas į lygų elektr. lauką.

taškų paviršiaus metalinio kūno įtempimas lygus nuliui, taipogi lygus nuliui ir lauko stiprumas metalinio kūno viduje, net tuomet, kai tas viduris tuščias.

šinį, kaip prie įnešimo geležies į lygų magnetinį lauką. Skirtumas tiksliai toks, kad elektrinės linijos įeina visai statmenai į metalą. Kadangi laidininko paviršius visuose savo taškuose turi vienodą potencialą, tai tas paviršius lauko linijoms duoda pilną trumpą sujungimą. Tarp bet kokių,

§ 26. Santykis tarp indukcijos,
lauko stiprumo ir talpumo.

Maġnetiniame lauke santykis tarp indukcijos B ir lauko stiprumo H išsireiškia formula: $B = \mu H$. Toj formuloj koeficientas pastovus tik orui ir lygus 1. Elektriniame lauke santykis tarp D ir ϵ pastovus kiekvienam izoliruojančiam kūnui, bet kiekvienas kūnas turi tam tikrą koeficientą (μ) dydį. Kadangi vienetai D ir ϵ paimti bet kaip, tai santykis tarp jų išsireiškia net ir ore ne taip paprastai, kaip tarp B ir H .

Tą santykį galima surasti pagalba statistinio ir apsoliutinio elektros kiekio vienetų ir jų santykio su Coulombu. Tikrai, už statistinį elektros kiekio vienetą paimtas toks elektros kiekis, kuris į kitą tokį pat elektros kiekį ore vieno cm atstume nuo pirmojo veikia jėga, lygia vienai dynai.

Už apsoliutinį elektros kiekio vienetą priimtas toks elektros kiekis, kuris su apsoliutiniu įtempimo vienetu duoda darbą, lygų vienam ergui. Maxwellis surado, kad apsoliutinis elektros kiekio vienetas $3 \cdot 10^{10}$ kartų didesnis už elektrostatinį. Kadangi $3 \cdot 10^{10}$ cm/sek. yra šviesos pletimosi greitumas, tai Maxwellis padarė išvadą, jog šviesa yra elektromagnetinės bangos.

Santykį tarp apsoliutinio ir elektrostatinio elektros kiekio vienetų paaiškina sekan-tis Rowlando bandymas. Apskritą žiedą, kurio kiekvienam centimetrui apskritimo ilgio buvo suteikta po vieną statinį elektros kiekio vie-

netą, Rowlandas suka greitumu $C = 3 \cdot 10^{10}$ cm/sek. Tasai besisukantis žiedas parodė tokius pat m magnetinius eikimus, kaip elektros srovės jėga, lygi apsoliutiniam srovės vienetui.

Kadangi 1 Coulombas su 1 voltu duoda darbą 10^7 ergų ir kadangi 1 voltas = 10^8 apsoliutinių įtempimo vienetų, tai: 1 Coulombas = $\frac{10^7}{10^8} = 10^{-1}$ apsoliutinių vienetų elektros kiekio.

Iš antros pusės, kadangi 1 apsoliutinis elektros kiekio vienetas = $3 \cdot 10^{10}$ elektrostatinių vienetų elektros kiekio ir kadangi $3 \cdot 10^{10}$ cm/sek yra šviesos pletimosi greitumas, kurį pažėnklinsime raide C, tai: 1 Coulombas = $10^{-1} \cdot C$ elektrostatinių elektros kiekio vienetų.

Suvarstosime tas išvadas apskaičiavimui lauko stiprumo ore vieno centimetro atstume nuo vieno Coulombo elektros kiekio ukoncentruoto viename taške ir taipogi surasime santykį tarp indukcijos ir lauko stiprumo.

Sulig Coulombo dėsnio jėga P, kuria veikia 1 Coulombas elektros į kitą elektros kiekio 1 Coulombą, viens nuo kito vieno centimetro atstume, išsireikš:

$$P = \frac{(10^{-1}C)(10^{-1}C)}{(1)^2} = 10^{-2}C^2 \text{ dynų.}$$

kas reiškia, jog lauko stiprumas bus:

$$\mathcal{E} = 10^{-2} \cdot C^2 \text{ dynu/Coulombo.}$$

Tas lauko stiprumas Volt/centimetrais sulig (42) lygties bus 10^7 kartų mažesnis ir išsireikš:

$$\mathcal{E} = 10^{-7} \cdot 10^{-2} \cdot C^2 \text{ volt/cm. . . (43)}$$

Iš kitos pusės sriautas Q, kurį leidžia erdvėn vienas Coulombas elektros, bus taipogi lygus vienam Coulombui. Indukcija D ant paviršiaus rutulio aprašyto iš taško, kuriame randasi 1 Coulombas elektros, kaip iš centro, radiusu lygiu vienam centimetrui, arba sriautas per 1 cm² ploto to rutulio paviršiaus bus:

$$D = \frac{1}{4\pi} \text{ Coulombų/cm}^2. \dots (44)$$

Iš 43-os ir 44-os formulų gauname:

$$D : \mathcal{E} = \frac{1}{4\pi} : 10^{-9} \cdot C^2 = \frac{1}{4\pi \cdot 10^9 C^2} = \frac{10^9}{4\pi \cdot C^2} \quad \text{iš kur}$$

$$D = \frac{10^9}{4\pi C^2} \cdot \mathcal{E} \dots (45)$$

Tai ir yra bendra ryšio formula tarp indukcijos ir lauko stiprumo ore.

Jei kondensatoriuje vietoje oro paimtumėm kokią kitą medžiagą kondensatoriaus plokštelių perskirimui, tai prie to pat lauko stiprumo \mathcal{E} gautumėm indukciją ϵ kartą didesnę, negu prie oro.

Tokiu būdu 45 formula sąryšio tarp indukcijos ir lauko stiprumo, imant kondensatoriaus dielektrikui bet kokią medžiagą, priims išvaidą:

$$D = \epsilon \frac{10^9}{4\pi C^2} \cdot \mathcal{E} \dots (46)$$

Koeficientas ϵ priklauso nuo medžiagos ir vadinasi dielektrinė pastovioji tos medžiagos. Taip, dielektrinė pastovioji popierio lygi 4,

farforo 5,5, stiklo nuo 6 iki 10, atsižvelgiant į stiklo rūšį, ebonito nuo 2 iki 3.

Pravedant analogiją su magnetinio srauto grandine, koeficientą $(\frac{\epsilon_{10^9}}{4\pi c^2})$ vadina dielektrinio pralaidumo galia (eine Dieelektrische Durchlaessigkeit).

Kaip jau buvo minėta § 22-me, Ohm'o dėsnis elektrinio srauto grandinei išsireiškia formula:

$$Q = C.E \text{ Coulombų,}$$

kur koeficientas C vadinasi kondensatoriaus talpumu arba dielektriniu pralaidumu (dielektrischer Leitwert).

Už talpumo vienetą priimtas talpumas tokio kondensatoriaus, kuriame prie įtempimo \mathcal{E} , lygus 1 voltui, sriautas lygus 1 Coulombui. Išrodysime ant paprasčiausio pavyzdžio, kad C galima skaityti dielektriniu pralaidumu. Paimsime plokštelinį kondensatorių, kurio plokštės plotas yra $S \text{ cm}^2$. Indukcijos sriautas tokiame kondensatoriui bus:

$$Q = D.S$$

Įtempimas tarp jo plokštelių bus:

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}.l$$

Sulig 41-ja lygtimi kondensatoriaus talpumas bus:

$$C = \frac{Q}{\mathcal{E}} = \frac{D.S}{\mathcal{E}.l} \text{ faradų}$$

Vietoje $D: \frac{S}{l}$ pastatysime dydį iš 46-os lygties, tuomet gausime:

$$C = \epsilon \frac{10^9}{4\pi c^2} \cdot \frac{S}{l} \text{ faradų} (47)$$

Toji formula rodo, kad dielektrinis pralaidumas panašus į magnetinės grandinės pralaidumą, būtent: jis tiesiai proporcingas sriauto grandinės skersiniam piūviui S ir atvirkščiai proporcingas jos ilgiui l ; be to jis dar priklauso nuo koeficiento $\epsilon \frac{10^9}{4\pi c^2}$, t.y. taip pat, kaip magnetinės grandinės pralaidumas priklauso nuo koeficiento μ .

§ 27. Elektrinio lauko energija.

Sujungsime kondensatorių talpumo C faradų su bornais nuolatinės srovės generatoriaus, kurio įtempimas yra e . Labai trumpame laikotarpyje T sek. kondensatorius igys Q Coulombų įlydį. Tas atsitinka dėl to, kad laikotarpyje T sek. laidomis, jungiančiomis kondensatoriaus plokšteles su generatorium eis srovė. Paženklimsime momentalią dydį tos srovės raide i . Tuomet visas įlydis Q , kuris susirenka ant kondensatoriaus plokštelių, išsireikš:

$$Q = \int_0^T i \cdot dt \text{ Coulombam} (48)$$

Iš antros pusės kondensatoriaus įlydis proporcingas generatoriaus e.v. jėgai e , todėl galima parašyti:

$$Q = C \cdot e \text{ Coulombų} (49)$$

Jei e.v. jėga padidėtų ant de, tai įlydis

kondensatoriaus padidėtų ant dQ , prie to:

$$dQ = C.de = idt \text{ Coulombų (50)}$$

Jei į kondensatorių, kurio įtempimas e , priplaukia įlydis $i.d.t$, tai prie to aikvojas energija:

$$dA = e.i.d.t \text{ Jouleių (51)}$$

Toji energija susirenka kondensatoriuje.

Lygtį 51-ą sulig viršnurodytu galima parašyti dar sekančiai:

$$dA = e.C.de \text{ Jouleių (52)}$$

Jei veikianti ant kondensatoriaus $e.v.$ jėga didėja nuo nuliaus iki e , tai energija, kuri susirenka kondensatoriuje, bus:

$$A = \int_0^e e idt = \int_0^e e.C.de = \frac{Ce^2}{2} \text{ Jouleių (53)}$$

Kadangi sulug 49-a lygtimi $C.e = Q$, tai

$$A = \frac{1}{2} Q.e \text{ Jouleių (54)}$$

o tai ir yra surinktoji elektriniame lauke energija. Prie kondensatoriaus išlydinimo toji energija vėl persikeičia į elektrinę energiją.

Jei, pav., kabelio talpumas lygus 10^{-6} faradoms, o įtempimas = 5000 voltų, tai suri - toji kabelyje energija bus:

$$A = \frac{C.e^2}{2} = \frac{10^{-6} . 25000000}{2} = 12,5 \text{ Jouleių.}$$

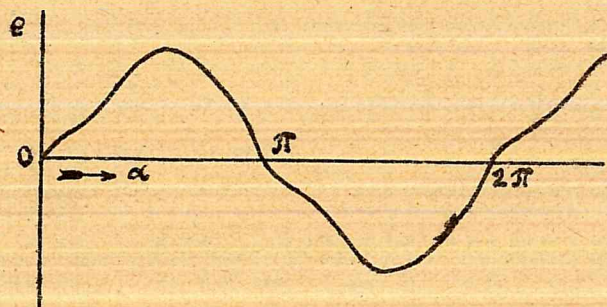
Elektrinio lauko palaikymui aikvoti energija nereikalinga. Gana, kad tiksliai egzistuotų esanti e.v. jėga e. Bet, kaip tik e.v. jėga žūsta, prapuola ir įlydis. Kondensatorius išsilydina ir atiduoda surinktąją savyje energiją grandinei.

Jei elektrinis laukas susidaro ore, tai surinktoji energija prie išsilydinimo pilnai gražinama. Kai kurie kūnai turi taip vadinamą ypatybę, *elektrinio histeresiso*, kuris panašiai į magnetinę histeresisą glūdi tame, kad dalis energijos pasilieka dielektrike ir, kondensatoriui išsilydinant, toji energija išsiskiria dielektrike šilimos pavidale. Todėl dielektrikas šyla.

IV. K I N T A M O S I O S S R O V Ė S G R A N D I N Ė.

§ 28. Kintamosios srovės įtempimas ir srovės jėga ir jų išreiškimas vektoriais.

Tryliktame paragrafe mes matėme, kad sukant tiesų laidininką lygiame magnetiniame lauke, tame laidininke induktiruojasi kintamoji e.v. jėga, kuri mainosi sinuso dėsnio. Suprantama, jog, jei mes sujungtoje grandinėje turėsime kintamąją e.v. jėgą, tai ji sudarys toje grandinėje ir kintamąją elektros srovę. Praktikoje ne visuomet gaunama e.v. jėga, kuri mainosi sinuso dėsnio. Tačiau, jei mes turime įtempimą, kuris nesinusoidaliai mainosi, bet kokią kitą periodinę kreivą, pav., kreivą br. 61-mo, tai sulig teoremos Fourier mes tą kreivą galime išreikšti keliomis sinusoidomis, iš kurių viena vadinasi pagrindinę

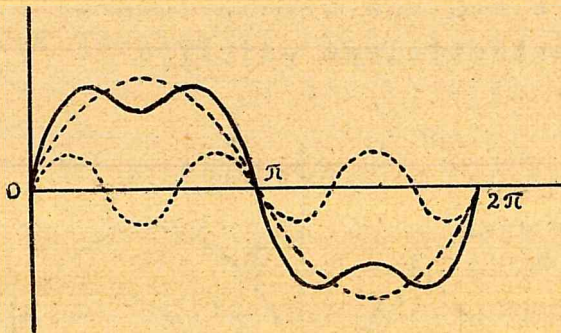


Br. 61. Periodinė kreiva.

kreivą (pagrindinę bangą) ir turi dažnumą, lygų duotos kreivos dažnumui, o kitų sinusoidų dažnumas kelis kartus didesnis už pagrindinės bangos dažnumą.

snis už pagrindinės bangos dažnumą.

Taip, pav., nurodytąją br. 62 kreivą galima sau išivaizdinti sulig Fourier, kaipo sudarytą iš dviejų sinusoidų: vienos jų dažnumas lygus pagrindinės kreivės dažnumui, o kitos 3 kartus didesnis už dažnumą pagrindinės kreivės.



Br. 62. Periodinė kreiva, kuri susideda iš pagrindinės sinusoidos ir 3-os eilės sinusoidos.

bet kokį periodinį mainymasi ištyrinėti, išreikškus jį atitinkamomis sinusoidomis. Todel pradedami tyrinėti kintamosios srovės dėsnius, mes užsiimsime tikrai tokia kintamąja srove, kuri mainosi sinuso dėsniu.

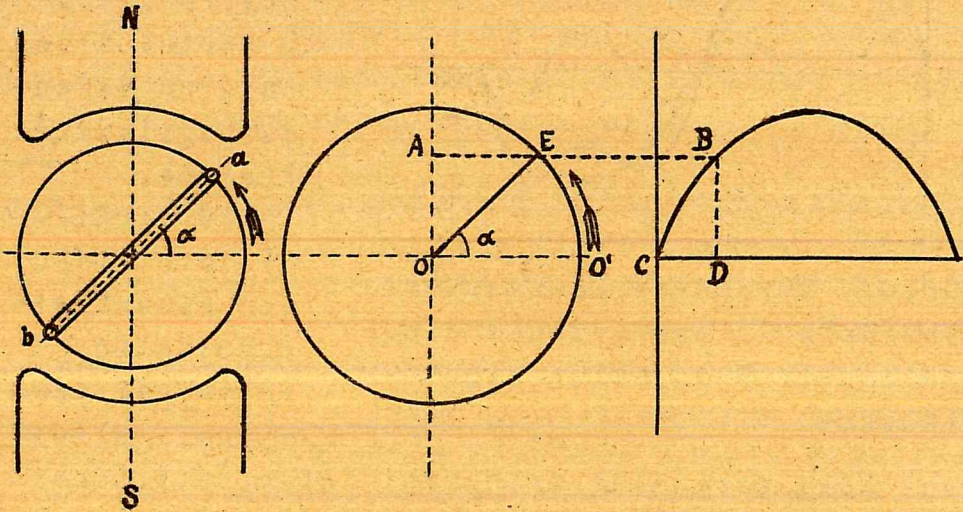
Daleiskime, kad tarp polių kintamosios sro-
dvi-
p-
v-
ip-
olinės mašinos (br. 63), strela nurodyta kryptimi ir greitumu $\omega = 2\pi N$ sukasi vienos vielos vijais ab. Jei laukas lygus, tai sulig § 13-to vijyje induktiruosis e.v. jėga, kurios momentaliai dydžiai išsireikš formula:

$$e = e_{\max} \sin(\omega t).$$

Išreikšime tą e.v. jėgą vektoriais. Pravesime vektorių OE (br. 64) lygų e_{\max} ir suksime tą vektorių aplink tašką O, kaipo centrą, greitumu $\omega = 2\pi N$, kryptimi atvirkščia laikrodžio ro-

dyklio kryptį. N bus skaičius apsisukimų per sekundą vektoriaus OE , taipogi ir dažnumas įtempimo, kursai induktiruosis vijyje ab .

Tikrai, momente $t = 0$ bus $\alpha = 0$. Tame momente vijis guli horizontalėje padėtyje ir



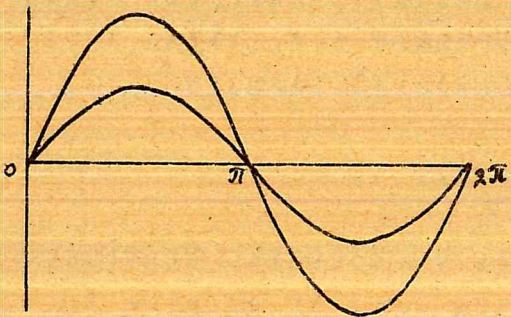
Br. 63.

Br. 64.

Sinusoidalis mainymasis.

kryptis vektoriaus įtempimo sutaps su ašies abscisų kryptimi. Bet kokiam momente t vektorius OE sudaro su abscisų ašimi kampą d , t.y.

tą pat kampą, kurį sudaro vijo ab plokštuma su neutrale zona dinamo mašinos.



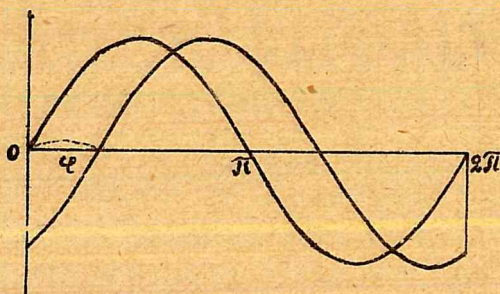
Br. 65. Vienodos fazies sinusoidos.

Kadangi momentaliai įtempimo dydžiai, kurie induktiruojasi vijyje ab , išsireiškia formula $e = e_{\max} \sin(\omega t)$,

tai jie lygūs projekcijoms OA vektoriaus OE ant vertikalės ašies. Sinuso kreivės maksimalis dydis dešinėje pusėje brailinio 64-to lygus e_{\max} , lankas CD lygus kampui α , o BD lygus momentaliai e.v. jėgos dydžiui OA.

Taip pat galima išreikšti ir sinusoidinę srovę.

Jei dvi sinusoidos padėtos taip, kad abi dvi



Br.66. Įvairių fazių sinusoidos.

nepereina per bendrą nulinį tašką ir kurios ne sykiu pasiekia savo maksimumą, sakoma, kad jos randasi įvairiose fazėse arba skiriasi viena nuo kitos fazėmis, kaip pav., sinusoidos brailinyje 66-tame.

pereina per vieną ir tą patį nulinį tašką, ir abi dvi vienu metu pasiekia savo maksimumą (br. 65), tai apie tokias sinusoidas sakoma, kad jos sutampa savo fazėmis, arba jos turi vienodas fazes. Apie sinusoidas, kurios

§ 29. Vidutinė ir veikiantioji (effective) srovės jėga.

Už vidutinę elektros srovės jėgą kintamosios srovės grandinėje priimama tokia kintamoji srovė, kuri, įėjusi į kolektoriaus pagalbą perkelsti į nuolatinę ir praleisti per voltmetrą, išskirtų voltmetre tiek pat metalo, kiek išskiria tokiame pat laikotarpyje tam tikra nuolatinė pastovi srovė.

Tikrai, jei mes momentalią elektros srovės dydį i padauginsime iš dt , tai gausime laiko-tarpyje dt išjudintą elektros kiekį. Prasu-muos me tuos elektros kiekius laike pusės pe-riodo ir gautąją sumą padalinsime iš laiko. Tatai atlikus, gausime vidutinį išjudintos elektros kiekį, arba vidutinę elektros srovės jėgą.

$$i_{\text{vid}} = \frac{1}{\frac{1}{2}T} \int_0^{\frac{1}{2}T} i dt.$$

Jei srovė mainosi sinusoidaliai, tai atidė-ję ant ašies abscisų lankus $\alpha = \omega t$, o ant sta-tatmenų abscisų ašiai momentalius srovės dy-džius $i = i_{\text{max}} \sin(\omega t) = i_{\text{max}} \sin \alpha$ gausime eilę be galo mažų trapecijų (br.67), kiekvienos kurių plotą galima skaityti lygiu elementariam stačiakampiui: $i \cdot d\alpha = i_{\text{max}} \cdot \sin \alpha \cdot d\alpha$. Riba sumos tų stačiakampių arba integralas bus: $\int i_{\text{max}} \sin \alpha d\alpha$.

Jei el. mentarių stačiakampių plotų sumą pa-dalinsime iš π , tai gausime aukštumą to sta-čiakampio, kuris sudaro ribą sumos plo o tų elementarių stačiakampių.

$$i_{\text{vid}} = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} i_{\text{max}} \sin \alpha \cdot d\alpha = \frac{1}{\pi} 2i_{\text{max}} = \frac{2}{\pi} i_{\text{max}}$$

Tokiu būdu turime, jog prie sinusoidinio srovės mainymosi vidutinis srovės dydis san-tykiuoja su maksimaliu taip, kaip 2 santykiuo-ja su π .

Veikiančiu kintamosios srovės dydžiu vadi-nasi tokia nuolatinė srovė, kuri tolygiai bėd-dama, sudaro tokius pat šiluminius srovės vei-kimus, kaip ir kintamoji srovė.

Daleiskime, kad kintamoji srovė i , idama

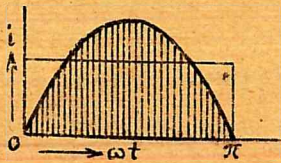
laidininku, kurio pasipriešinimas R laikotarpyje dt išskiria tamė laidininke $i^2 \cdot R \cdot dt$ šilimos. Tuomet veikiantis kintamosios srovės dydis I sulig viršnurodyto pavadinimo išsireikš lygtimi:

$$I^2 \cdot R \cdot T = \int_0^T i^2 R dt,$$

iš kur

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 R dt} \dots \dots \dots (55)$$

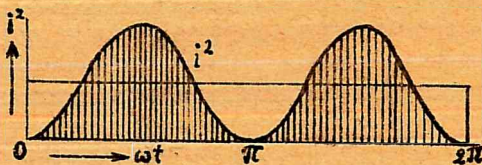
Reiškia, kintamosios srovės veikiantis dydis lygus kvadratinei šakniai iš vidutinio momentalių dydžių kvadrato.



Br.67. Vidutinė srovės jėga.

Apskaičiavimui veikiančiojo kintamosios srovės dydžio prė sinusoidalės srovės pasielgsime sekandčiai: Ant ašies abscisų (br.68) atidėsime lankus $\alpha = \omega t$, o ant statmenų ašiai abscisų srovės i kvadratus.

Plotas kiekvienos elementarės plokštumėlės bus $i^2 \cdot d\alpha$. Jei mes visą užštrichuotą plotą



Br.68. Veikiančio srovės dydžio apskaičiavimas.

pamainysime tokio pat ploto stačiakampiu, kurio pagrindas yra 2π , tai aukštumas jo bus vidutinis kvadratas. Kvadratinė šaknis

iš to vidutinio kvadrato ir duos veikiantį srovės dydį.

Paėmę lygtyje 55-je vieton T 2π ir turint

omenyje, kad srovė mainosi sinusoidaliai, t.y. kad $i = i_{\max} \sin \alpha$, gauname:

$$J = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} i_{\max}^2 \sin^2 \alpha \cdot d\alpha} = \frac{i_{\max}}{\sqrt{2}} = 0,707 i_{\max} \quad (56)$$

Veikiantis kintamosios srovės dydis lygus maksimaliam, padalintam iš šaknies iš dviejų.

Tatai tinka ir įtempimui.

Dinamometriniai ir šiluminiai aparatai graduiruoti ant nuolatinės srovės, tiesiog rodo veikiantį kintamosios srovės dydį. Taip vadinamuose minkštos geležies aparatuose, kuriuose srovė, cirkuliuojanti tam tikroje špulioje, veikia ant geležinio širdeso, tarpusavio veikimo špulios ir širdeso jėga, prie nedidelio įmagnetinimo, proporcinga momentalių elektros srovės dydžių kvadratams. Todel ir tie aparatai, pragraдуiruoti ant nuolatinės srovės, rodo tiesiog veikiantį kintamosios srovės dydį, jei nuostoliai ant hysteresiso jų geležiniuose širdesuose esti labai maži. Jei hysteresiso nuostoliai aparatų geležiniuose širdesuose dideli, tai kintamoje srovėje tie aparatai rodo mažiau, t.y. nepilną kintamosios srovės veikiantį dydį. Todel kintamosios srovės minkštos geležies aparatus reikia graduiruoti vadovaujantis šiluminiais arba dinamometriniais aparatais.

§ 30. Kintamosios srovės galinumas arba galia.

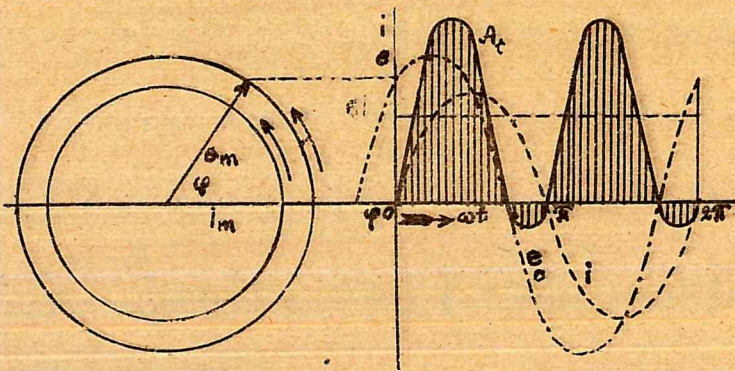
Jei e ir i yra momentaliai įtempimo ir srovės dydžiai, tai $e \cdot i$ bus momentalis galios dydis, o darbas laikotarpyje dt bus $e \cdot i \cdot dt$. Vidutinė gi galia bus:

$$A_s = \frac{1}{T} \int_0^T e i dt \quad \text{wattų} \dots \dots \dots (57)$$

kur e išreikšta voltais, i amperais ir T sekundomis. Toji vidutinė galia nepriklauso nuo kreivos formos.

Daleiskime dabar, kad srovė ir įtempimas sinusoidaliai mainosi ir kad srovė ir įtempimas skiriasi fazėmis. Daleiskime dar, kad momentaliai srovės dydžiai išsireiškia lygtimi $i = i_{\max} \sin(\omega t)$, o įtempimo – lygtimi $e = e_{\max} \sin(\omega t + \varphi)$, t.y. kad momente $t = 0$ srovė yra taipogi lygi nuliui, įtempimas gi nelygus nuliui, bet turi tam tikrą dydį $e_{\max} \sin \varphi$ (br. 69), t.y. įtempimas pralenkia srovę kampu φ .

Dabar surasime kiekvienam momentaliai dydžiui e ir i atitinkamus momentalius galios dydžius $A_t = ei$. Tuos A_t atidesime ant statmenų ašių abscisų stačiakampėse koordinatose,



Br. 69. Kintamosios srovės galingumo apskaičiavimas.

taip pat, kaip atidėti e ir i (br. 69) gausime momentalių galios dydžių kreivą A_t . Plotas $e.i.dt$ kiekvienos elementarės plokštelės už-

štrichuoto ploto lygus darbui srovės laikotarpyje dt, o visas užštrichuotas plotas lygus darbui, atliktam srovės laike pilno periodo. Užštrichuoti plotai, kurie guli apačioje abscisų ašies, sudaro neigiamą darbą.

Prasumuosime tuos elementarius plotus laikotarpyje pusės periodo ir gautąjį sumarinį plotą pamainysime stačiakampiu su pagrindu, lygiu pusei periodo. To stačiakampio aukštumas ir bus vidutinė galia A_s . Ji bus mažesnė negu galima tikėtis, išeinant iš srovės ir įtempimo momentalių dydžių.

Kad atlikus minėtą sumavimą, įvesime vieton laiko lankus ir tuomet gausime.

$$A_s = \frac{1}{\pi} \int e_{\max} \cdot i_{\max} \sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha \, d\alpha \dots (58)$$

Turint omenyje, kad

$$\cos \varphi = \cos(\alpha + \varphi - \alpha) = \cos(\alpha + \varphi) \cos \alpha + \sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha$$

$$\cos(2\alpha + \varphi) = \cos(\alpha + \varphi + \alpha) = \cos(\alpha + \varphi) \cos \alpha - \sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha$$

Atėmę tas lygtis vieną iš kitos, gauname:

$$\cos \varphi - \cos(2\alpha + \varphi) = 2 \sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha, \text{ arba}$$

$$\sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha = \frac{1}{2} [\cos \varphi - \cos(2\alpha + \varphi)]. \dots (59)$$

Tokiu būdu lygtyje 58-je reiškiny $\sin(\alpha + \varphi) \sin \alpha$ gali būti pamainytas reiškiniu $0,5 [\cos \varphi - \cos(2\alpha + \varphi)]$, o momentali galios dydį A_t galime parašyti sekančiai:

$$A_t = 0,5 e_{\max} \cdot i_{\max} [\cos \varphi - \cos(2\alpha + \varphi)]$$

Toji formula rodo, kad A_t yra kosinuso funkcija dvigubo dažnumo, nes mainosi nuo nulio iki 2π ir kad vidutinis A_t dydis yra

$$0,5 \cdot e_{\max} \cdot i_{\max} \cos \varphi$$

Priimant domën, kad

$$E_{ef} = \frac{e_{\max}}{\sqrt{2}} \quad \text{ir} \quad I_{ef} = \frac{i_{\max}}{\sqrt{2}}$$

gauname:

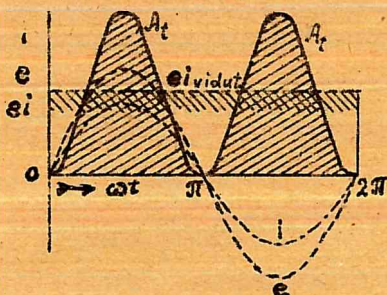
$$A_s = 0,5(E\sqrt{2} \cdot I\sqrt{2} \cos \varphi) = EI \cos \varphi \quad \dots (60)$$

Toji galia braižinyje 69-me parodyta vidutinių statmenų kreivosios A_t .

Sandauga EI vadinama *besirodančia galia* (kažuščajasia moščnost - Scheinleistug), o sandauga $EI \cos \varphi$ *tikra galia* (wirkliche Leistug). Santykis tarp tikros ir besirodančios galios vadinasi *galios koeficientu* (Leistungsfaktor-keefficient moščnosti) arba tiesiog $\cos \varphi$.

$$\cos \varphi = \frac{A_s}{EI} = \frac{EI \cos \varphi}{EI}$$

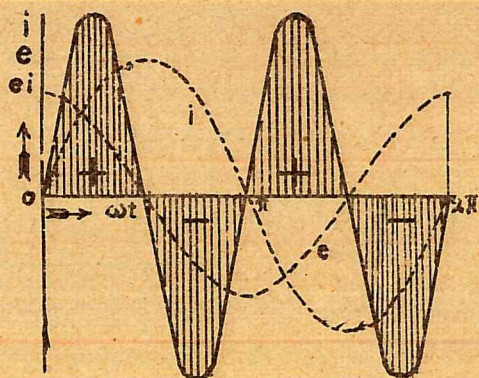
Jei srovė ir įtempimas sutampa fazėmis, tai $\cos \varphi = 1$; $\varphi = 0$. Tuomet srovės galia $A_s = EI$.



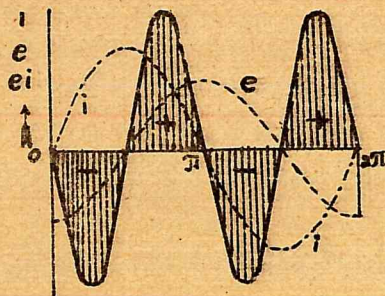
Grafiškai tat išsireikš taip, kaip tai nurodyta braižinyje 70-me. Jei skirtumas fazių tarp srovės ir įtempimo sudaro kampą, lygų 90° , tai galia $A_s = 0$. Kaip matome

Br. 70. Kintam. srovės iš br. 71-o, jei darbas, galia prie $\varphi = 0$.

atliktas srovės, laike pirmo ketvirčio periodo yra teigiamas, tai antrame periodo ketvirtyje tas darbas yra neigiamas. Todėl sumari-



Br. 71. Kintamosios srovės galia prie $\varphi = 90^\circ$.



Br. 72. Kintamosios srovės galingumas prie $-\varphi = 90^\circ$

nis laikotarpyje pilno periodo srovės darbas ir yra lygus nuliui. Br. 72-as rodo atsitikimą, kuomet srovė pralenkia įtempimą kampą 90° ir darbas laike pirmo periodo ketvirčio yra neigiamas.

§ 31. Talpumas kintamosios srovės grandinėje.

Jei įtempimas ant kondensatoriaus bornų mainosi sinuso dėsnio, t.y. jei:

$$e = e_{\max} \sin(\omega t) \text{ voltų,}$$

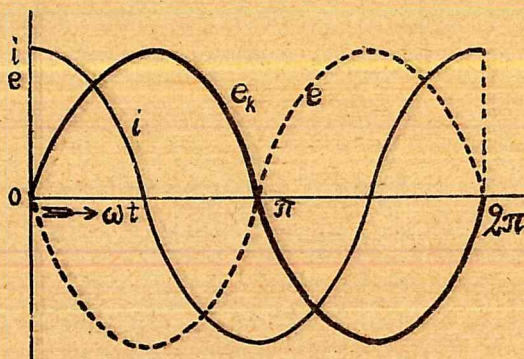
kur e_k yra momentalis, o e_{\max} maksimalis įtempimo dydžiai, tai kondensatoriaus įlydimas ir išlydimas je pertraukos seka viens paskui kitą. Tokiu būdu gauname srovę, kuri eina tai į kondensatorių, tai iš kondensatoriaus. Tos srovės dydį galime surasti iš 50-os lygties:

$$C \cdot d\phi = i \cdot dt, \text{ iš kur}$$

$$i = C \cdot \frac{de}{dt} = C\omega \cdot e_{\max} \cdot \cos(\omega t) \text{ Amperų.}$$

Išreikšime srovę i ir įtempimą e_k ant kondensatoriaus bornų grafiškai br. 72^a.

Iš to braižinio matome, kad srovė pralenkia įtempimą kampu 90° . Prie $\omega t = 0$ srovė $i = i_{\max} = C\omega \cdot e_{\max}$, o įtempimas $e_k = 0$. Kaip tik, ai



šinos į kondensatorių ir turi savo maksimalų dydį.

Prie $\omega t = \frac{\pi}{2}$ srovė $i = 0$, nes tame momente įtempimo mainymosi greitumas mažiausias.

Br. 72^a. Kondensatoriaus sinusoidalis įtempimas e_k ir sinusoidalė kintamoji srovė i .

Sekančiame periodo ketvirtadalyje įtempimas mažėja, kondensatorius

išsilydina, reiškia sudaro srovę priešingos krypties. Prie $\omega t = \pi$ įtempimo mainymosi greitumas vėl darosi didžiausias, todėl srovė i įgyja dydį lygų neigiamam maksimumui ir t.t.

Jei išeitumėm ne iš įtempimo, bet iš srovės br. 73, tai prieitumėm prie tos pačios išvados, būtent: kad paleidimui į kondensatorių kinta-

mos sinusoidalės srovės reikalingas kintamas sinusoidalis įtempimas, atsiliekęs nuo srovės kampu 90° .

Tikrai, iš 50-os lygties gauname:

$$de = \frac{1}{C} idt \dots \dots \dots$$

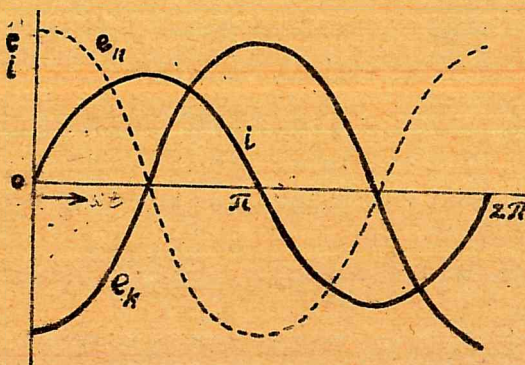
iš kur:

$$e_k = \frac{1}{C} \int idt \dots \dots \dots (61)$$

Jei srovė mainosi sinuso dėsnio, t.y. jei $i = i_{\max} \sin(\omega t)$, tai:

$$e_k = \frac{1}{C} \int i_{\max} \sin(\omega t) dt = -\frac{1}{C\omega} i_{\max} \cos(\omega t) = \frac{i_{\max}}{C\omega} \sin(\omega t - \frac{\pi}{2}) \dots (62)$$

Dydis $\frac{1}{C\omega}$ turi tokia pat reikšmę, kaip ir dydis $L\omega$ grandinėje su savindukcija.



Jis taipogi matuojasi Ohmais ir vadinasi talpiniu pasipriešinimu (Jomkostnoje soprotivlenije-kapazitiwer Widerstand).

Br.73. Pridėto ant kondensatorio bornų ir sudaryto įtempimo fazė.

Jei pridėtas prie kondensatoriaus bornų įtempimas išsireiškia formula $e_k =$

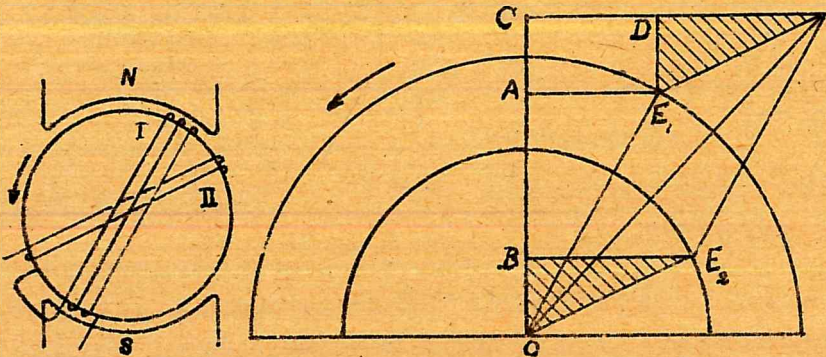
$= \frac{1}{C\omega} i_{\max} \sin(\omega t - \frac{\pi}{2})$, t.y. liekasi nuo srovės kampu 90° , tai sudarytas kondensatorium įtempimas išsireiškė ta pačia formula, tiksliai su ženklu minus:

$$e = -\frac{1}{C\omega} i_{\max} \sin(\omega t - \frac{\pi}{2}) \text{ voltų.}$$

Jei pridėtas prie kondensatoriaus bornų įtempimas liekasi nuo srovės kampų 90° , tai sudarytas kondensatoriu įtempimas e pralenkia srovę kampų 90° (žk: br.73).

§ 32. Sudėjimas įtempimų ir išsiskojusių srovių vektorių pagalba.

Įtempimus, kurių fazės ir dydžiai yra įvairūs, galima sudėti. Daleiskime, kad ant dvipolinės mašinos inkaro mes turime dvi špulas, kurios yra sujungtos nuosekliai ir kurios turi nevienodą vijų skaičių, kaip tai nurodyta br. 74-me. Špulcia I turi tris vijus, o špulcia



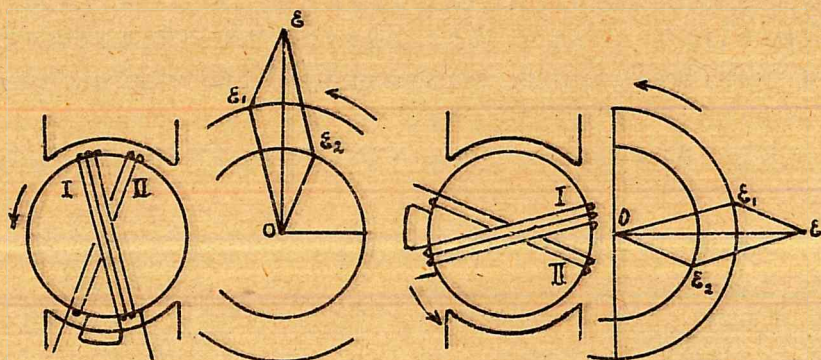
Br.74. Dvi nuosekliai sujungtos špulos d.mašinos inkaro.

Br.75. Sudėjimas įtempimų dviejų inkaro špulių.

II du vijus. Todėl pirmoje špulioje induktiruojasi didesnis įtempimas, kaip antroje. Vektorius OE_1 ir OE_2 , lygus maksimaliems špulių I ir II įtempimų dydžiams, pravesime lygiagrečiai plokštumoms špulių I ir II. Sudėsime vektorius OE_1 ir OE_2 taip, kaip tat daroma su jėgomis. Tuomet gausime vektorių OE , lygų sumai

OE_1 ir OE_2 . Ju projekcijos OC , OA ir OB ant vertikalės ašies vaizduoja momentalius įtempimų dydžius, atitinkančius maksimaliams įtempimams OE , OE_1 ir OE_2 . Prie to $OC = OB + OA$, kaip tat seka iš lygių trikampių OBE_2 ir E_1DE (br. 75).

Braižinys 76-as rodo momentą, kuomet abiejų špulių sumarinis įtempimas pasiekia savo



Br. 76. Įtempimų suma lygi maksimumui.

Br. 77. Įtempimų suma lygi nuliui.

maksimumą, o braižinys 77-as, kuomet jis yra lygus nuliui. Tokiu būdu matome, kad, bendrai imant, įtempimus galima sudėti.

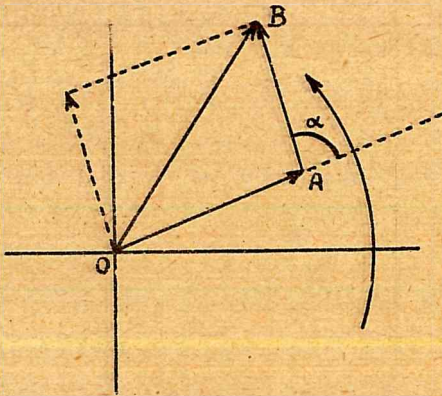
Jei inkaro sukimosi kryptis eina kryptimi, nurodyta ant braižinių 74 - 77, tai įtempimas E_1 savo faze pralenkia įtempimą E_2 , o sumarinio įtempimo fazė pralenkia įtempimą E_2 , bet atsilieka nuo įtempimo E_1 .

Maksimalių įtempimo dydžių vieton galima paimti veikiančius. Tuomet persimainytų tikslai mastabas ir vektorius OE braižiniuose 75-77 vaizduotų veikiantį įtempimo dydį.

Tokiu pat būdu galima sudėti ir išsišakojusius magnetinius laukus ir elektros sroves, kurios gali viena nuo kitos skirtis faze ir

dydžiu.

Jei pažymėti vektorių kryptį, tai, sumarinio vektoriaus suradimui, nereikalinga braižyti paralelogramo, bet būtinai reikalinga pažymėti vektorių pradžias ir galus. Jos (pradžios) duodamos vektoriaus kryptimi. Fazės suradimui,



Br. 78. Vektorių sudėjimas nebraižant paralelogramo.

mes paralelogramo pagalba norėtumėm surasti vektorių OA ir AB suma.

reikalinga dar žinoti vektorių sukimosi kryptį. Taip, pav., br. 78-me suma vektorių OA ir AB bus lygi OB.

Prie nurodytos br. 78-me vektorių sukimosi krypties vektoriaus AB pralenkia savo faze vektorių OA kampą α . Tame pačiame braižinyje taškuota linija nurodyta, kaip reikėtų pasielgti, jei

§ 33. Ohmo dėš is kintamosios srovės grandinėje, kuri sudaryta iš nuosekliai įjungtų ohminio ir induktyvinio pasipriešinimų.

Daleiskime, kad prie kintamosios srovės mašinos bornų prijungtas ohminis pasipriešinimas R nuosekliai su pastovaus induktyviškumo L špulia, kaip tat nurodyta br. 79^a. Ohminiai pasipriešinimai jungiančių vielų ir špulios labai maži, taip kad su tais pasipriešinimais galdma nesiska tyti.

Daleiskime dar, kad bet kokiame momente

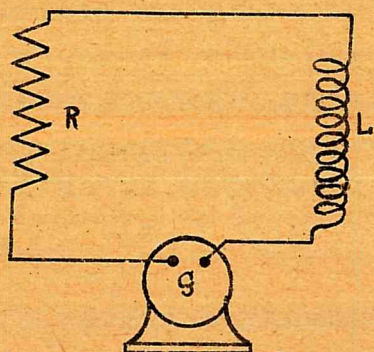
srovė toje grandinėje yra lygi i . Tuomet sudarytoji špulioje savoindukcijos e.v. jėga bus:

$$e_s = -L \frac{di}{dt} \text{ voltų.}$$

Jei įtempimas ant generatoriaus bornų yra e , tai išorinėje grandinėje sunaudotas įtempimas iR bus lygus $e + e_s$, t.y.

$$iR = e + e_s = e - L \frac{di}{dt} \dots \dots \dots (63)$$

Daleiskime, kad srovė i mainosi sinuso dėsnio. Ant abscisų ašies atidėsimė lankus $\alpha = \omega t$, o sunaudotą įtempimą iR , kuris sutampa



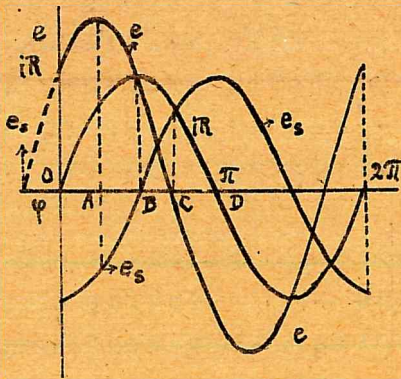
savo faze su srovės faze atidėsimė ant statmenų abscisų ašiai (br.79). Taipogi ant statmenų ašiai abscisų atidėsimė savoindukcijos e.v. jėga, kuri, kaip matėme § 19-e, atsilieka nuo srovės kam-
pu 90° .

Br.79^a. Nuosekliai sujungti Ohminis ir induktyvinis pasipriešinimai.

omente $\omega t = 0$ srovė i ir sunaudotas įtempimas iR lygus nuliui, o savoindukcijos e.v. jėga e_s turi savo neigiamą

maksimumą. Sulig Ohmo dėsnio sujungtoje grandinėje srovės jėga gali būti lygi nuliui tik tai tuomet, kuomet, veikiantis toje grandinėje, įtempimas lygus nuliui. Tokiu būdu savoindukcijos e.v. jėgos maksimalis dydis e_s turi būti panaikinamas momentaliu dydžiu pridė-

to įtempimo e . Momente A (br. 79) sunaudotas grandinėje įtempimas iR teigiamas, o savoi-
ndukcijos e.v. jėga neigiama. Reiškia, pridėto
įtempimo e dalis yra suvartojama grandinėje



Br. 79. Nuosekliai su-
jungti Ohminis ir in-
duktyvnis pasiprie-
šinimai.

taške B.

Momente C savoiindukcijos e.v. jėga yra ly-
gi sunaudotam įtempimui iR . Reiškia, tą su-
naudotą įtempimą iR sudaro savoiindukcijos e.v.
jėga. Todėl pridėtas ant grandinės bornų įtem-
pimas e lygus nuliui.

Jei mes voltmetro pagalba išmatuotumėm
įtempimą ant generatoriaus bornų ant pasi-
priešinimo R galų ir ant galų špulios L , tai
pamatytumėm, kad suma paskutinių dviejų įtem-
pimų nelygi įtempimui ant generatiriaus bornų.
Tai dėl to, kad įtempimas, sudarytas savoiin-
dukcijos e.v. jėgos, nesutampa savo faze su
srovės faze. Ohmo dėsnis, kaip mes jį žinome
nuolatinės srovės grandinėje čia teisingas
tiksliai momentaliams dydžiams, o veikiantiems

kaipo iR , o kita da-
lis eina ant savoiin-
dukcijos e.v. jėgos
pergalėjimo.

Momente B savoiin-
dukcijos e.v. jėga
yra lygi nuliui, to-
del įtempimas ant
bornų e turi būti
lygus iR , ka mes ir
matome br. 79-me, nes
abi kreivos kryžiuo-
jasi viename taške,
kuris guli ant stat-
mens abscisų ašiai

dydžiams jau nebetinka. Kad pritaikinus jį veikiantiems dydžiams, reikalinga priimti domėn fazių skirtumą tarp srovės ir įtempimų, kurie veikia grandinėje. Tikrai, kaip matome iš braižinio 79-to, įtempimas e ant generatoriaus bornų pralenkia fazę srovės lanku CD . Reiškia, įtempimas pasiekia savo maksimumą ankščiau negu srovė. Kampą fazių skirtumo tarp srovės ir įtempimo ant bornų vadina *fazių skirtumo kampu* ir skaito jį teigiamu, kuomet įtempimas pralenkia srovę.

Vietoje savoindukcijos e.v. jėgos, kuri nuo srovės atsilieka kampu 90° , įvesime jai lygų, bet priešingą įtempimą, taip vadinamą, *induktyvį įtempimo kritimą* arba *sunaudotą induktyvį įtempimą* (Induktiver Spannungsverlust). Tas induktyvis įtempimo kritimas savo faze pralenkia srovę 90° .

Lygtį 62-ą parašysime sekanciai:

$$e = iR + L \frac{di}{dt} \dots \dots \dots (64)$$

Iš tos lygties seka, jog įtempimas ant bornų generatoriaus kiekviename momente lygus sumai sekancių įtempimų: įtempimo iR ir sunaudoto induktyvio įtempimo $+L \frac{di}{dt}$. Įtempimą iR vadinsime *veikiančiu įtempimu* (Wirkspannung), o sunaudotą induktyvį įtempimą $+L \frac{di}{dt}$ vadinsime *žlibu įtempimu* (Blindspannung).

Iš 30 formulos § 19 seka, kad savoindukcijos e.v. jėgos maksimalis dydis išsireiškia formula: $e_{s.\max} = -L \omega i_{\max}$, o veikiantis $\mathcal{E}_s = \int L \omega$.

Kaip sunaudotas induktyvis įtempimas, taip ir savoindukcijos e.v. jėga gali būti išreik-

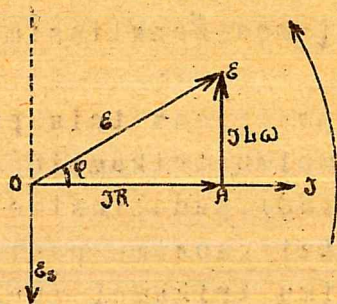
šti vektoriais. Tiksliai sunaudoto induktyvio įtempimo vektorius privalo turėti kryptį, priešingą savoindukcijos e.v. jėgos vektoriui kryptį. Veikiantį sunaudoto induktyvio įtempimo dydį ženkliname $J.L\omega$ panašiai į tą, kaip yra ženklinamas veikiantis sunaudoto įtempimo dydis ohminiame pasipriešinime JR .

Išreikšime vektoriais įtempimus, ryšis tarp kurių parodytas 63 lygtimi. Daleiskime, kad vektorius OJ (br.80), pravestas horizontaliai, vaizduoja srovę, kuri išsireiškia lygtimi:

$$i = i_{\max} \sin \omega t.$$

Reiškia, braižinys 80-as vaizduoja padėtį pradiniam momentu, t.y. kuomet $t = 0$.

Sunaudotas įtempimas JR (veikiantis to įtempimo dydis) sutampa savo faze su srovės faze. Savoindukcijos e.v. jėga turi būti iš-



Br.80. Nuosekliai sujungti Ohinis ir induktyvinis pasipriešinimai.

reikšta vektoriu, kuris nuo fazės srovės atsilieka kampu 90° , o sunaudotas induktyvis įtempimas $J.L\omega$ lygus savoindukcijos e.v. jėgai, bet turi priešingą kryptį. Reiškia, jis išsireiškia vektoriu lygiu savoindukcijos e.v. jėgos vektoriui, bet priešingos krypties. Kadangi įtempimas ant bornų lygus geometrinei

sumai sunaudoto įtempimo ohminiame pasiprieši-

nime ir sunaudoto induktyvio įtempimo, tai jis išsireikš vektoriu OE (br.80). Iš stačiakampio trikampio OAE turime:

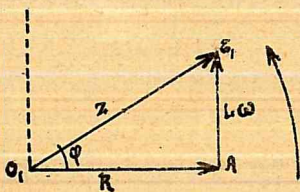
$$\mathcal{E}^2 = (IR)^2 + (I.L\omega)^2$$

iš kur

$$I = \mathcal{E} : \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} \dots \dots \dots (85)$$

Kaip jau § 19-me buvo minėta $L\omega$ vadinasi induktyviu pasipriešinimu. Jis turi tokias pat išmieras $1.t^{-1}$, kaip ir ominis pasipriešinimas R .

Jei L išreikštas Henry ir kadangi 1 Henry taip pat, kaip ir Ohmas lygus 10^9 apskritinių vienetų, tai induktyvinis pasipriešinimas $L\omega$ taipogi tiesiog išsireikš Ohmais. Pasipriešinimas R , kad atskyrus jį nuo $L\omega$, vadinamas ohminiu pasipriešiniu. (Wirkwiderstand). Reiškiny $\sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$ vadinasi *besirodantiu pasipriešiniu* (Scheinwiderstand-kažuščėjesia soprotivlenije). Jį mes ženklinsime raide Z .



Br.81. Pasipriešinimų trikampis.

pasipriešinimai. Kampas skirtumo fazių φ

Jei mes visas tris puses įtempimų trikampio OAE (br.80) padalinsime iš I , tai gausime pasipriešinimų trikampį (br.81). Tame stačiakampyje trikampyje besirodantis pasipriešinimas yra jo hypotenūza, o katetai ohminis ir induktyvinis

tarp įtempimo ir srovės lygus kampui, kurį sudaro besirodančio pasipriešinimo vektorius su ohminio pasipriešinimo vektoriu, skaitant tų sektorių judėsio kryptimi. Iš viršišdėstyto seka: $Z = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$.

$$\cos \varphi = \frac{R}{\sqrt{R^2 + (L\omega)^2}} = \frac{R}{Z}; \quad \sin \varphi = \frac{L\omega}{\sqrt{R^2 + (L\omega)^2}}; \quad \tan \varphi = \frac{L\omega}{R}.$$

§ 34. Ohmo dėsnis kintamosios srovės grandinėje, sudarytoje iš nuosekliai įjungtų ohminio ir talpinio pasipriešinimų.

Iš 62-os lygties § 31 seka, kad pridėto prie kondensatoriaus bornų sinusoidalio įtempimo maksimalis dydis išsireiškia formula:

$$e_{\max} = \frac{i_{\max}}{C\omega} \quad \dots \dots \dots (66)$$

(Nekreipiamo dėmesį į ženklą antroje tos lygties dalyje).

Veikiantį dydį E pridėto prie kondensatoriaus bornų įtempimo sulig § 28 gausime padalinus įtempimo dydį iš šaknies iš dviejų.

Todel veikiantis pridėtojo prie kondensatoriaus bornų įtempimo dydis išsireikš formula:

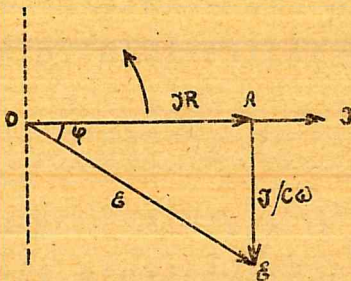
$$E = \frac{I}{C\omega} \quad \dots \dots \dots (67)$$

Jei nuosekliai su kondensatorium, talpumo C faradu, įjungtas ohminis pasipriešinimas R Ohmų, tai momentalis pridėto įtempimo dydis e išsireikš formula:

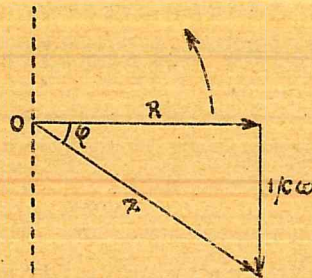
$$e = iR + \frac{1}{C} \int i dt \dots \dots \dots (68)$$

kur i yra momentalis srovės dydis.

Prie sinusoidalės srovės veikiantis įtempimas ant bornų grandinės lygus geometrinei sumai sekančių įtempimų: įtempimo IR , kuris savo fazę sutampa su srovės faze ir įtempimo $I/C\omega$, kuris atsilieka nuo srovės fazės kampu 90° . Įtempimas $I/C\omega$ taip pat kaip ir įtempimas $IL\omega$ yra žlibas įtempimas. Jis vadinasi talpiniu įtempimu (Kapazitive Spannung). Veikiančius talpinio $I/C\omega$ ir ohminio IR įtempimų dydžius



Br. 82. Nuosekliai sujungti Ohminis pasipriešinimas ir talpumas.



Br. 83. Pasipriešinimų trikampis.

sudėsimė tokiu pat būdu, kaip darėme § 33 su įtempimais $IL\omega$ ir IR . Rezultatai to parodyti br. 82-me.

Jei mes visus vektorius (br. 82) padalinsime iš I , tai gausime stačiakampį pasipriešinimų trikampį (br. 83). Tame trikampyje

$$Z = \sqrt{R^2 + (1/C\omega)^2} = \frac{E}{I}$$

ir vadinasi besirodantiu pasipriešinimu; R vadinasi ohminiu pasipriešinimu, o $1/\omega$ talpinio pasipriešinimu.

Skirtumas fazių srovės ir įtempimo išsireiškia formulėmis:

$$\tan \varphi = -\frac{1/\omega}{R}$$

$$\cos \varphi = \frac{R}{\sqrt{R^2 + (1/\omega)^2}} = \frac{R}{Z}$$

$$\sin \varphi = -\frac{1/\omega}{\sqrt{R^2 + (1/\omega)^2}} = -\frac{1/\omega}{Z}$$

§ 34. Bendra Ohmo dėsnio formula kintamosios srovės grandinei.

Jei kintamosios srovės grandinė sudaryta iš nuosekliai sujungtų ohminio, induktyvinio ir talpinio pasipriešinimų, tai sulig viršįdėstyto momentalis įtempimo dydis ant tos grandinės bornų išsireiškia formula:

$$e = iR + L \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} \int i dt \dots \dots \dots (70)$$

Jei srovė sinusoidinė, tai įtempimas iR savo faze sutampa su srovės faze, įtempimas $iL\omega$, priešveikiantis savo indukcijos e.v. jėgai, pralenkia fazę srovės kampu 90° , o įtempimas i/ω liekasi nuo srovės kampu 90° .

Geometrinė tų trijų įtempimų suma duoda veikiantį ant grandinės bornų įtempimą. Braižinys 84 duoda tų įtempimų kryptį ir dydžius.

Jei $AE = iL\omega - i/\omega$, tai geometrinė suma iš

§ 35. R e z o n a n s a s .

Jei špulcia eina kintamoji srovė, tai toje špulioje susidaro magnetinis laukas, kuris, pasiekęs tam tikrą maksimumą, pranyksta ir paskiau vėl susidaro, bet priešingos krypties; paskiau vėl pranyksta ir t.t.

Kad sudarius magnetinį lauką, generatorius turi išleisti tam tikrą energijos kiekį § 14 formula 0. Toji energija susirenka magnetiniame lauke ir, jam išnykus, grįžta atgal į generatorių, jei lauke nėra nuostolių. Tokiu būdu tarp generatoriaus ir špulių įvyksta, taip sa ant, be pertraukos energijos judėsys.

Br. 71-me kreiva i vaizduoja srovę, kuri eina špulcia. Laike pirmo periodo ketvirtadaliao generatorius atiduoda energiją magnetiniam laukui. Laike antro periodo ketvirtadaliao srovė mažėja, magnetinis laukas išnyksta ir jo energija grįžta atgal į generatorių. Laike antro ketvirtadaliao darbas, santyky su pirmo periodo ketvirtadaliao darbu, bus neigiamas. Trečiame ir ketvirtame periodo ketvirtadalyje kartojasi tas pat, ką matėme pirmuose dviejuose periodo ketvirtadaliuose. Grafiniai magnetinio lauko darbas vaizduojamas kreiva ei braižinio 71-mo.

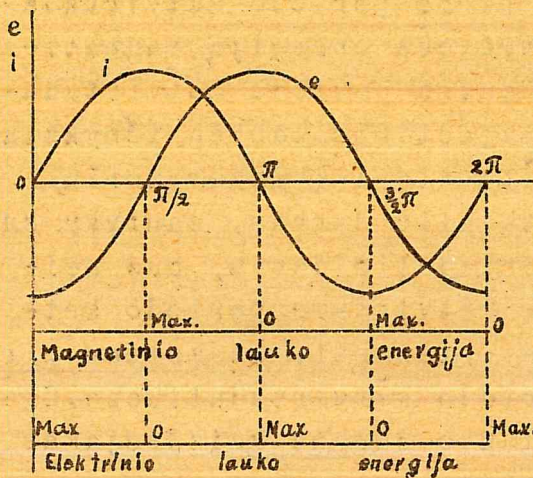
Tas pat įvyksta ir elektriniame lauke. Kondensatorius, įjungtas į kintamosios srovės grandinę, nuolat įsilydina ir išsilydina. Prie įlydinimo į kondensatorių eina energija, kuri, kondensatoriui išsilydinant, pilnai grįžta, jei nėra nuostolių. Čia taipogi turime, taip sakant, nuolatinį energijos judesį tarp kon-

densatoriaus ir generatoriaus. Br. 72-o kreiva e vaizduoja sudarytą kondensatorių įtempimą, o kreiva A_t darbą.

Jei kintamosios srovės grandinėje yra abudu (magnetinis ir elektrinis) laukai, tai energija tų laukų vaizduojasi sekančiai. Dėl to, kad kreiva i vaizduoja srovę br.86, o kreiva e sudaryta kondensatorių įtempimą. Surinktos magnetiniame lauke energijos maksimumas ištinka sykiu su srovės maksimumu, t.y. momentuose:

$$\frac{T}{4}, \frac{3}{4}T \text{ ir t.t.}$$

Surinktosios kondensatoriuje energijos maksimumas ištinka sykiu su maksimumu įtempimo



Br.86. Magnetinio ir elektrinio lauko energijos.

lauko energija neigiama. Tokiu būdu čia turime tokią atsitikimą, jog energija nuolat pereina iš magnetinio lauko į elektrinį ir atgal iš elektrinio į magnetinį. Jei magnetinio ir

ant kondensatoriaus bornų, reiškia, momente $0, \frac{T}{2}$ ir T . Br.86-as vaizduoja abiejų laukų energijas. Iš to braižinio matome, kad, kuomet magnetinio lauko energija teigiama, tuomet elektrinio

elektrinio lauko energijos lygios, tai ištinka nuolatinis magnetinės energijos perkeitimas į elektrinę. Tokiame atsitikime sakoma, kad įvyko rezonansas. Rezonanso ištikimui, reiškia, reikalingas magnetinio ir elektrinio laukų energijų lygumas, t.y.

$$1/2 Li^2_{\max} = 1/2 Ce^2_{\max} \dots (75)$$

Kaip seka iš formulos (10) § 14 magnetinio lauko energija išsireiškia: $A = -i.W.\Phi.10^{-8}$ Jouleių ir kadangi sulig 25 formula § 13 $L = \frac{10^{-9}W.\Phi}{i}$, tai magnetinio lauko energija bus:

$$A = 1/2.Li^2_{\max}.$$

Elektrinio lauko energija sulig § 26 išsireiškia formula $\frac{Ce^2_{\max}}{2}$.

Abiejų laukų energijų lygumas įvyksta tuomet, kai grandinėje su nuosekliai įjungtais savoindukcija ir talpumu:

$$L\omega = 1/C\omega \dots (76)$$

t.y., kai lygtyje $E = \sqrt{R^2 + (L\omega - 1/C\omega)^2}$ reiškiny $L\omega - 1/C\omega = 0$.

Iš 76-os lygties gauname:

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} \dots (77)$$

Priimant domėn, kad $\omega = 2\pi N$, kur N yra srovės dažnumas, gauname:

$$N = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \dots (78)$$

Prie to dažnumo Ohmo dėsnis išsireiškė:

$$\mathcal{E} = JR$$

Reiškia, toje grandinėje prie dažnumo $N = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$ srovės jėga priklauso tiksliai nuo Ohminio pasipriešinimo R ir mašinos įtempimo \mathcal{E} ; induktyvio ir talpinio pasipriešinimų vis tiek kaip ir nėra. Gauname maksimalią srovės jėgą. Elektrogamyklių eksploatacijoje rezonansas turi labai didelę reikšmę. Tas paaiškės iš sekancio pavyzdžio, kurį mes imame iš Thomaleno: Mašinos įtempimas $E = 10.000$ voltų, jos induktiviškumas $L = 0,4$ Henry, kabelio talpumas $C = 2,5 \cdot 10^{-6}$ faradų, pasipriešinimas abiejų vielų kabelio 5 Ohmai. Induktiviškumas kabelio nepriimamas dėmėn, nes jis labai mažas. Srovės dažnumas $N = 50$. Kabelį galima sau įsivaizdinti, kaipo kondensatorių, prijungtą vidury tarp mašinos ir kabelio galų. Ohmini kabelio pasipriešinimą tarp mašinos ir kondensatoriaus tuomet galime priimti lygiu 2,5 Ohmams. Prie nurodyto dažnumo $N = 50$ visas grandinės žlibas pasipriešinimas bus:

$$L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0,4 \cdot 6,28 \cdot 50 - \frac{10^6}{2,5 \cdot 50 \cdot 6,28} = 126 - 1275 = -1149.$$

Srovė, kuri eina kabeliu bus:

$$J = 10000 : \sqrt{2,5^2 + (-1149)^2} = 3,7 \text{ Amperų.}$$

Fazių skirtumas toje grandinėje sudaro kampą bemaž -90° , $\cos\varphi$ bemaž nuliui, todėl ir grandinės galia lygi bemaž nuliui. Klausimas, prie kokio dažnumo srovės jėga pasieks toje grandinėje maksimumą, jei paliks tie patys

įtempimo, induktyviškumo ir talpumo dydžiai?
Tą dažnumą N gauname iš formulos:

$$N = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} = \frac{1}{6,28\sqrt{2,5 \cdot 10^{-6} \cdot 0,4}} = 160.$$

Prie to dažnumo srovės jėga bus:

$$I = \frac{E}{R} = \frac{10.000}{2,5} = 4.000 \text{ Amperų.}$$

O kondensatoriaus ir savoi indukcijos sudaryti įtempimai bus:

$$J\% \omega = J.L\omega = 0,4 \cdot 2\pi \cdot 160 \cdot 4000 = 162 \cdot 10^6 \text{ voltų.}$$

Suprantama, jog tokio įtempimo ir srovės jėgos neišlaikys kabelis, apskaitliuotas 10.000 voltų ir nedidelei srovės jėgai. Tokiam aukštam įtempimui, bendrai imant, kabeliai ir negaminami. Elektros pramonėje vartojama dažniausiai srove dažnumo 50 periodų. Mūsų išskaitliuotas pavojaingas dažnumas, reiškia, randasi dar toli nuo vartojamųjų praktikoje srovės dažnumų. Tačiau, jei mašinų įtempimo kreivoji nesinusoidalė, pav., turi sudedamas trečios eilės sinusoidas, tai dažnumas 160 tokioms mašinoms jau tampa pavojaingas, nes trečios eilės sinusoida, prie pagrindinės sinusoidos dažnumo 50, turės dažnumą lygų 150.

V. MAGNETINIŲ IR ELEKTRINIŲ VIENETŲ APŽVALGA.

A. Magnetiniai dydžiai.

1. Magnetizmo vienetas arba polio stiprumas: ($m_0 = l^{3/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$). Tą reiškinį gauname iš lygties mechaninei jėgai, kuri veikia tarp dviejų taško pavidalo polių. Toji jėga sulig Coulombo dėsniu išsireiškia:

$$p = \frac{m_1 \cdot m_2}{l^2}$$

Prie $m_1 = m_2$ gauname:

$$p = \frac{m_0^2}{l^2}$$

Kadangi mechaninės jėgos išmieros išsireiškia $1.m.t^{-2}$, tai:

$$m_0^2 : l^2 = 1.m.t^{-2}, \text{ iš kur}$$

$$m_0 = l^{3/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$$

Už „magnetizmo vieneta“ priimtas toks taško pavidalo polis, kuris veikia į kitą toki pat polį vieno centimetro atstume jėga lygia vienai dynai. Jis vadinasi 1 Weberiu.

2. Magnetinio lauko stiprumas: ($H = l^{-1/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$)

Magnetinio lauko stiprumą H matuojama jėga,

kuria tas laukas veikia į polio vienetą. Reiškia, lauko stiprumo išmieros bus:

$$H = \frac{P}{m_0} = \frac{c \cdot m \cdot t^{-2}}{c^{1/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}} = c^{-1/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$$

Lauko stiprumas lygus vienetui, jei tas laukas į 1 Weberį veikia jėga, lygia vienai dynai.

Lauko stiprumo vienetas dažnai vadinamas vienu Gaussu taip pat, kaip indukcijos vienetas. Jei sakoma, kad lauko įtempimas lygus H Gaussų, tai jėga P , kuria tas laukas veikia į polį m , išsireiškia $P = mH$ dynų.

3. Magnetinė indukcija: ($B = c^{-1/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$)

Ji matuojama indukcijos veikimais, kuriuos sudaro magnetinio lauko ploto vienetas. Už magnetinės indukcijos vienetą priimta indukcija vieno centimetro atstume nuo polio vienetų. Indukcija ir lauko stiprumas turi vienodas išmieras. Indukcijos vienetas 1 Gaussas ore išsireiškia tokiais pat skaičiais, kaip ir lauko stiprumas.

4. Lyginamasis magnetinis laidumas (μ) yra atitrauktas skaičius, nes jis gaunamas, kaip santykis indukcijos ir lauko stiprumo.

5. Magnetinis įtempimas: ($Hc = c^{1/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$)

Magnetiniu įtempimu vadinasi darbas, kurį atlieka laukas polio vienetui judant. Todel jis gaunamas, kaip jėgos iš ilgio kelio sandauga ($P \cdot l$). Jis matuojamas Ergais/Weberio.

6. Indukcijos sriautas: ($\phi = c^{3/2} \cdot m^{1/2} \cdot t^{-1}$) yra sandauga indukcijos iš ploto ($B \cdot S$). Todel jo išmieras gausime padauginę indukcijos išmieras iš išmierų ploto..Indukcijos sriauto

vienetas 1 Maxwellis yra sriautas per vieną kvadratinį centimetrą ploto prie indukcijos, lygios vienam Gaussui. Indukcijos sriautas per paviršių, kuris apsiaučia polių m , lygus $4\pi m$ Maxwellių.

Už vamzdį-vienetą priimtas toks vamzdis, per skersinį piūvį kurio sriautas lygus 1 Maxwelliui. Polio vienetas (Weberis) leidžia erdvėn 4π vamzdžių vienetų (Maxwellių).

7. Magnetinis laidumas ($M = 1$) proporcingas santykiui tarp indukcijos sriauto ir magnetinio įtempimo. Todel jo išmieras sudaro ilgis (1). Magnetinis laidumas išsireiškia $M = \frac{0.4\pi \mu s}{l}$. Atvirkštinis dydis vadinamas magnetiniu pasipriešinimu.

E. E l e k t r i n i a i d y d ž i a i.

8. Elektrinis įtempimas ($e = l^{\frac{3}{2}} m^{\frac{1}{2}} t^{-2}$) yra darbas, kurį atlieka laukas elektros kiekio vienetui judant. Tasai darbas lygus indukcijos sriauto persimainymui vienos sekundos laikotarpy. Už absoliutinį įtempimo vienetą priimtas įtempimas, kuris induktiruoja si viename vijyje, kuomet magnetinis indukcijos sriautas, kuris tą vijį perveria, laikotarpyje vienos sekundos mainosi vienu Maxwelliu. Absoliutinį įtempimo vienetą galima dar gauti tuomet, kai vieno centimetro ilgio laidininkas greitumu vieno centimetro į sekundą juda statmenai lauko linijoms ir skersai tokio magnetinio lauko, kurio indukcija yra lygi 1 Gaussui. 10^8 absoliutinių įtempimo vienetų vadinama 1 voltu. Elektrinio įtempimo išmieras gausime padalinę sriauto išmieras iš laiko išmierų.

9. Elektros srovės jėga ($i = \text{C}^{\frac{1}{2}} \cdot \text{m}^{\frac{1}{2}} \cdot \text{t}^{-1}$) sulig perverimo dėsnio proporcinga magnetiniam įtempimui.

$$\int H_e \cdot dl = 4\pi \cdot i \cdot W \cdot 10^{-9} \text{ Joule/Weber'o, arba}$$

$$\int H_e \cdot dl = 0,4\pi \cdot i \cdot W \text{ Ergų/Weberio.}$$

Jei magnetinis įtempimas $\int H_e \cdot dl$ Ergais/Weberio lygus 4, tai srovės jėga vienyje lygi absoliutiniam vienetui. Toji srovės jėga su absoliutiniu įtempimo vienetu duoda galią 1 Ergo/s. Dešimtą absoliutinio srovės jėgos vieneto dalį priimta už vienetą praktikoje ir vadinama 1 Amperu. Srovės jėgos išmieros tokios pat, kaip ir magnetinio įtempimo.

10. Elektros kiekį gausime padauginę srovės jėgą iš laiko. Todėl elektros kiekio išmieros bus: ($Q = \text{C}^{\frac{1}{2}} \cdot \text{m}^{\frac{1}{2}}$). Absoliutinį elektros kiekio vienetą gausime, jei laike vienos sekundos eis srovė lygi absoliutiniam srovės vienetui (10 Amp.). Dešimtą absoliutinio elektros kiekio vieneto dalis vartojama praktikoje, kaip vienetas ir vadinasi 1 Coulombu, arba 1 amper sekunda.

Jei elektros kiekis Q išreikštas Coulombais, o įtempimas E voltais, tai darbas išsireiškia Jouleiais, būtent $A = EQ$ Jouleių. Absoliutinis elektros kiekio vienetas $3 \cdot 10^{10}$ kartų didesnis už statinį elektros kiekio vienetą.

Elektrostatiniu elektros kiekio vienetu vadinasi toks elektros kiekis kuris veikia į kitą tokį pat elektros kiekį vieno centimetro

atstume jėga, lygia vienai dynai. Todel elektrostatinio elektros kiekio vieneto išmėros bus tokios pat, kaip ir magnetizmo vieneto, t. y. $C^{3/2}, m^{1/2}, t^{-1}$.

Priimant dėmėn, kad $3 \cdot 10^{10}$ yra šviesos greitumas C , išreikštas centimetrais per sekundą, matome, jog absoliutinis elektros kiekio vienetas nuo elektrostatinio vieneto skiriasi greitumo išmėromis.

Iš statinio elektros kiekio vieneto galima surasti santykį tarp 1 volto ir statinio įtempimo vieneto. Statinis įtempimo vienetas su statiniu elektros kiekio vienetu duoda darbą, lygų 1 Ergui, t. y.

$10 \cdot C^{-1}$ Coulombų \times iš statinio įtemp. vieneto = 1 Ergui, arba

$10 \cdot C^{-1}$ Coulombų \times iš statinio įtemp. vieneto = 10^{-7} Jouleų, iš kur:

$$\begin{aligned} \text{Statinis įtempimo vienetas} &= \frac{10^{-7}}{C^{-1} \cdot 10} = \frac{C}{10^8} = \\ &= \frac{3 \cdot 10^{10}}{10^8} = 300 \text{ voltų.} \end{aligned}$$

11. Elektrinės grandinės pasipriešinimas ($r = 1 \cdot t^{-1}$) yra santykis tarp įtempimo ir srovės jėgos. Todel jo išmėras gausime padalinę įtempimo išmėras iš srovės jėgos išmėrų. Rezultate gauname tokias pat pasipriešinimo išmėras, kaip greitumo. Reiškia, absoliutinis pasipriešinimo vienetas yra 1 cm/sec.

Technikiniu pasipriešinimo vienetu vadinasi toks pasipriešinimas, kuriame 1 voltas sudaro srovę 1 Ampero. Toks vienetas vadinasi 1

Ohmu. Sulig valstybės įstatymu 1 Ohmą sudaro pasipriešinimas gyvojo sidabro siūl kurio skersinis piūvis lygus 1 mm^2 ir ilgis 106,3 cm. prie temperatūros 0°C .

Kadangi 1 voltas = 10^8 apsoliutinių įtempimo vienetų, o 1 Amperas = 10^{-1} apsoliutinių srovės jėgos vienetų, tai

$$1 \text{ Ohmas} = \frac{1 \text{ v}}{1 \text{ A}} = \frac{10^8 \text{ Aps. įtemp. vienetų}}{10^{-1} \text{ Aps. sr. jėgos vienetų}} = 10^9 \text{ Aps. pas. vienetų.}$$

12. Induktiviškumas ($L = 1$). Jo išmieras gausime iš formulos:

$$= -L \frac{di}{dt}$$

iš kur:

$$L = \frac{\phi \cdot dt}{di} = \frac{\left[l^{\frac{3}{2}} \cdot m^{\frac{1}{2}} \cdot t^{-2} \cdot t \right]}{\left[l^{\frac{1}{2}} \cdot m^{\frac{1}{2}} \cdot t^{-1} \right]} = l$$

Reiškia, apsoliutinis savoindukcijos vienetą yra 1 centimetras. Už techninį induktiviškumo vienetą priimtas induktiviškumas tokios špulios, kurioje induktiruoja įtempimas lygus 1 voltui, jei toje špulioje laike 1 sekundos srovės jėga tolygiai mainosi vienu amperu. Tas vienetą vadinasi 1 Henry. Kadangi 1 voltas = 10^8 apsoliutinių įtempimo vienetų ir 1 Amp = 10^{-1} apsoliutinių srovės jėgos vienetų, tai 1 Henry = $10^8 : 10^{-1} = 10^9$ apsoliutinių induktiviškumo vienetų, reiškia lygus 10^9 cm.

13. Elektrinė indukcija dielektrike

($D = \ell^{-\frac{3}{2}} \cdot m^{\frac{1}{2}}$) yra įlydis ploto vienei. Todėl elektrinės indukcijos išmėras gauname padalinę elektros kiekio išmėras iš ploto išmėrų. Elektrinė indukcija matuojama Coulombais ant vieno kvadratinio centimetro.

14. Elektrinis srautas ($Q = \ell^{\frac{1}{2}} \cdot m^{\frac{1}{2}}$) yra sandauga elektrinės indukcijos iš ploto. Todėl elektrinio srauto išmėros tokios pat, kaip ir elektros kiekio išmėros.

15. Elektrinio lauko stiprumas ($\mathcal{E} = \ell^{\frac{1}{2}} \cdot m^{\frac{1}{2}} \cdot t^{-2}$) yra elektrinis įtempimas ilgio vienetui. Reikia, lauko stiprumas yra darbas, kurį atlieka elektrinis laukas, kuomet elektros kiekio vienetas tame lauke juda ant ilgio kelio, lygaus vienam centimetrui. Elektrinio lauko stiprumas matuojamas jėga, kuria tas laukas veikia į elektros kiekio vienetą. Jo išmėras gausime padalinę įtempimo išmėras iš ilgio išmėrų. Praktikoje vartojamą vienetą:

$$1 \frac{\text{volt}}{\text{cm}} = 1 \frac{\text{Joule}}{\text{Culomb} \times \text{cm}} = \frac{10^7 \text{ Ergs}}{\text{Culomb} \times \text{cm}} = \frac{10^7 \text{ dynes}}{\text{Culomb}}$$

Jei įtempimas e išreikštas voltais, o ilgis l centimetrais, tai lauko stiprumas $\mathcal{E} = \frac{e}{l}$ volt/cm.

16. Lyginamasis elektrinis laidumas arba elektrinio laidumo galia ($\mathcal{E} = \frac{10^9}{4\pi c^2} = \ell^{-2} \cdot t^2$) yra santykis tarp elektrinės indukcijos ir lauko stiprumo. Jo išmėras absoliutinėje matų sistemoje gausime padalinę indukcijos išmėras iš lauko stiprumo išmėrų. Kaip matome, elektrinio laidumo galia neatitrauktinis skaičius, tuo tarpu, kai lyginamasis magnetinis laidumas yra atitrauktinis skaičius.

17. Talpumas ($C = l^{-1} \cdot t^2$) yra santykis tarp

elektros kiekio ir įtempimo. Jo išmieras gauname padalinę elektros kiekio išmieras iš įtempimo išmierų. Priimtas praktikoje talpumo vienetas vadinasi viena Farada. Farada yra tokio kondensatoriaus talpumas, kuris įgyja įlydį, lygų vienam Coulombui prie įtempimo, lygaus vienam voltui. Jei C yra talpumas, išreikštas faradomis, E - įtempimas - voltais, tai elektros kiekis $Q = CE$ Coulombų.

Kadangi 1 Coulombas = 10^{-1} apsolitinių elektros kiekio vienetų ir 1 voltas = 10^8 apsolitinių įtempimo vienetų, tai

$$1 \text{ Farada} = \frac{1 \text{ Coulomb}}{1 \text{ Volt}} = \frac{10^{-1}}{10^8} = 10^{-9} \text{ apsolitinių}$$

nių talpumo vienetų. Į talpumą galima žiūrėti, kaip į elektrinės grandinės dielektrike pralaidumą. Tame atsitikime talpumas C išsireikš formula:

$$C = \epsilon \cdot \frac{10^9}{4\pi c^2} \cdot \frac{S}{l} \text{ faradų}$$

kur S ir l piūvis ir ilgis kondensatoriaus dielektriko, o $\epsilon \frac{10^9}{4\pi c^2}$ koeficientas.

VI. NUOLATINĖS SROVĖS GENERATORIAI.

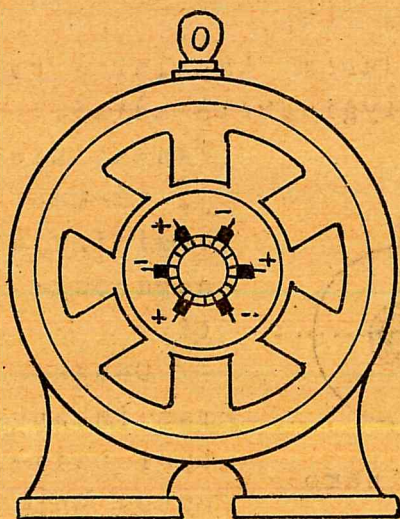
§ 37. Nuolatinės srovės generatorio konstrukcija.

Bemaž išimtinai nuolatinės srovės generatoriai darosi tokio būdu, kad vielos, kuriose induktiruoja e. v. jėga, juda prieš ramiai stovinčius šiaurės ir pietų magneto polius. Tose vielose atsiranda kintamoji srovė. Pagalba tam tikro komutatorio, vadinamo kolektoriu, kintamoji srovė, išeinant iš mašinos, perkeičiama į nuolatinę srovę.

Mašinos dalis, kurios vielose susidaro e. v. jėga, vadinama inkaru arba armatura. Ji susideda iš geležinio cilindro-pavidalo bubno, kurį galima sukuti apie ašį. Ant to cilindro užviniotos izoliuotos nuo jo korpuso vielos, taip vadinama apsuka (obmotka). Ap link imkarą simetriniai stovi nejudamieji magnetų poliai. Jie turi radialią kryptį į vidų. Ant tų polių uždėtos špulios, kuriomis leidžiama nuolatinė srovė, kuri sudaro pačiuose poliuose magnetinį lauką. Ta nejudamoji dalis mašinos vadinasi induktoriais, arba magnetine mašinos stanina. Srovė kuri eina induktorių apsuka vadinasi sužadinto srove, nes ji sužadina induktoriuose magnetizmą. Braižinys 87 rodo schemą panašios mašinos.

Tarp inkaro ir magnetų yra labai siauras oro protarpis. Jis vadinasi tarpgeležine erd-

ve (mežduželieznoje prostranstvo). Magneto poliai galuose atkreiptuose į inkarą turi pritaisytas taip vadinamas *polių galūnes*. Jos duoda galimybę tam tikrai paskirstyti induk-



Br. 87. Dinamo mašinos nuolatinės srovės schema.

cijos linijas, kuomet jos pereina iš polio į inkarą.

Sykiu su karu sukasi kolektorius pritaisytas ant inkaro ašies. Kolektoriaus paviršių liečia nejudomieji šepečiai. Jie pagalba lankščių izoliuotų vielų sujungti su mašinos bornais ir sudaro kelią srovei nuo kolektoriaus iki mašinos bornų.

Bendrai imant, nuolatinės srovės mašina turi tiek šepečių, kiek yra mašinoje magnetinių laukų. Kaip vienas paskui kitą eina šiaurės ir pietų poliai mašinoje, taip paskui kiekvieną teigiamą šepetį seka neigiamas.

Inkaras. Dinamo mašinos inkaras darosi ne iš vieno geležies gabalo, bet sudėtas iš plonų (0,3 mm iki 0,5 mm storio) geležinių skrituliukų, kurių centrai sutampa su inkaro sukimosi ašies centru.

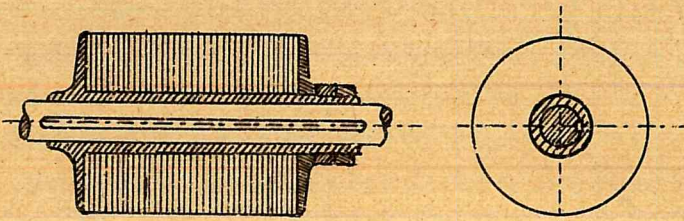
Tie geležiniai skrituliukai izoliuoti viens nuo kito plono popierio bei liako sluoksniu. Juos surenka ant tam tikrų įkamšų (vtulku), kurios pristiprintos ant inkaro ašies ir turi viename savo gale aukštus kraštus, o iš kitos pusės įkamšos tuos skrituliukus.

kus suspaudžia veržekliu, kaip tas parodyta 88-me ir 89-me braižiniuose.

Tokia inkaro konstrukcija duoda galimybę indukcijos linijoms geležį pereiti nuo vieno polio iki kito, bet neleidžia inkaro geležyje susidaryti didelėms srovėms Fuko.

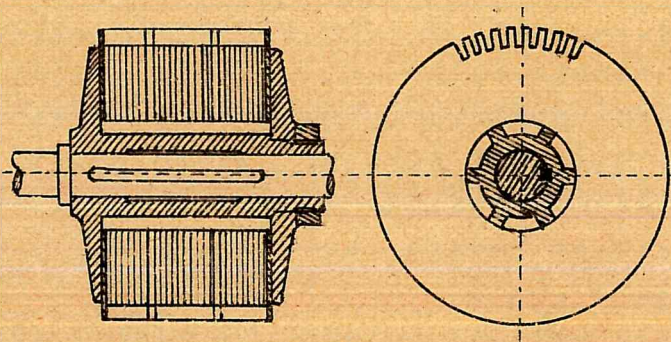
Atšaldymui inkaro jame daromi kanalai - radialė, kaip ant br. 89 ir lygiagretė ašiai.

Paskutiniai 89-me braižinyje neparodyti.



Br. 88. Nuolatinės srovės dinamo mašinos inkaras.

viršiaus ravelius bei kanalus, lygiagrečius inkaro ašiai. Į juos dedama inkaro apsuka. Tų



Br. 89. Nuolatinės srovės dinamo mašinos inkaras.

kanalų ypatybė, kad jie neduoda apsukai išsijudinti apskritimo kryptimi. Magnetiniu atžvilgi

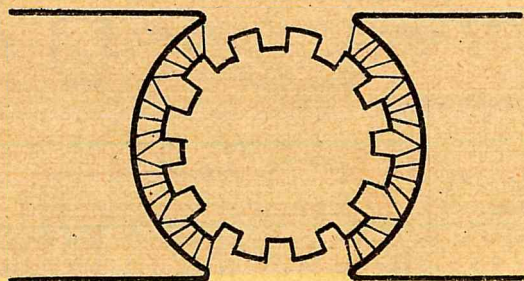
jie lošia tą rolę, kad iš jų priežasties susitrumpina kelias indukcijo linijoms oru, nes tarpugeležinė erdvė tokių mašinų susimažina.

Indukcijos linijos, tokiose mašinose trum-

plausiu keliu iš polio galūnės pereina į inkaro dančius (br.90).

Apsaugojimui nuo iššokimo inkaro apskukas vielių iš ravelių, inkaras suveržiamas bandžais iš plieninių arba bronzinių vielių.

Kolektorius. Kolektorių surenka iš atskirų varinių lamelių ant tam tikros įkamšos, kurią



užtvirtinta ant inkaro veleno br. 91. Tos lamelės viena nuo kitos izoliuotos sliuodos sluoksniu storumo nuo 0,6 iki 1 mm. Jas gerai izoliuoja taipogi ir nuo įkamšos korpuso. Sujungimą kolekatoriaus lamelių

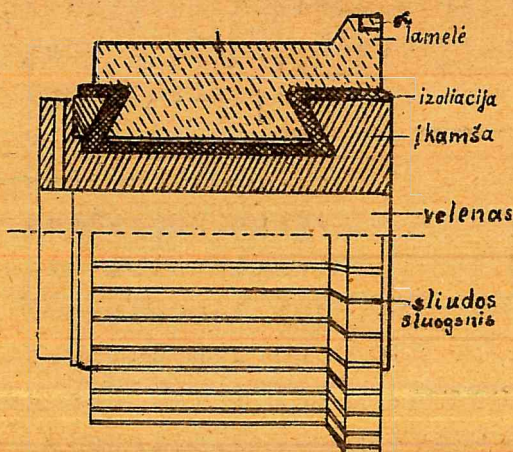
Br.90. Ind. linijų kryptis tarpgeležinėje erdvėje prie inkarų su atidengtais kanalais.

su apskukos vijokliais ^{atlieka} arba sraigtais arba su lydinimu vijų galų su kolekatoriaus lamelėmis. Tam reikalui kiekvienoje lamelėje daro ravelį α . Dažniausiai kolekatoriaus lameles ne tiesiog sulydina su vijų galais, bet pagalba tam tikrų varinių ruoželių, kuriuos vadina gaidžiukais.

Šepečiai. Šepečiai įtaisomi į tam tikrus prietaisus vadinamus sepečiųturėtojais (br.92). Šepečiai prispaudžiami prie kolekatoriaus spiruokliais, įtaisytais šepečiųturėtuose (br.92). Šepečiai būna: metaliniai ir angliniai. Metalinius šepėčius daro iš varinių ruoželių arba iš varinio audeklo. Metalinius šepėčius visuomet stato pasvirusiai kolekatoriaus radiusui, pravestam iš kolekatoriaus

centro liečiamajam šepėčio taškan. Anglinius šepėčius stato radiuso kryptimi, ir prispaudžia tam tikru spiruokliu.

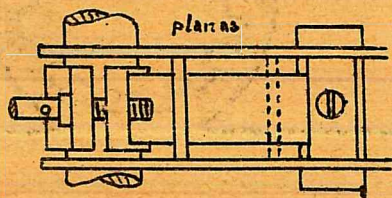
Šepėčio kontakto su kolektoriu plotas turi būti taip išskaičiuotas, kad ant kiekvieno



Br.91. Kolektorius.



Br.92 Šepėčioturėtojas su angliniu šepėčiu.

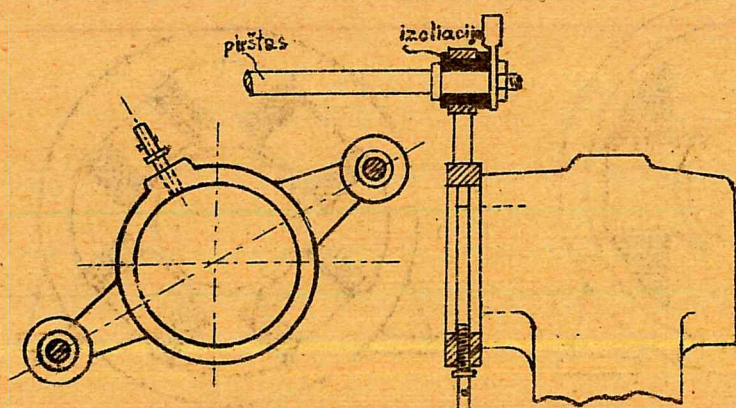


kvadratinio centimetro ploto kontakto tektų, nedaugiau 25 amperų prie metalinių šepėčių, ir 8 - 10 amperų prie anglinių.

Šepėčių turėtojus uždeda ant šepėčių turėtojų piršto. Prie to greta (ant vieno piršto) pritaishoma tiek šepėčių turėtojų, kiek reikalinga atvedimui tam tikros srovės.

Traversai. Idant būtų galima pastatyti šepėčius neitralėje zonoje, ir imti nuo kolektoriaus srovę be kibirkščių, šepėčių turėtojų pirštus talpina (pritaisho) ant, taip vadinamų, traversų, pagalba kurių šepėčiai ant kolektoriaus paviršiaus gali būti pasukami kolektoriaus apskritimo kryptimi tai į vieną, tai į kitą pusę. Traversus pritaisho ant mašinos pa-

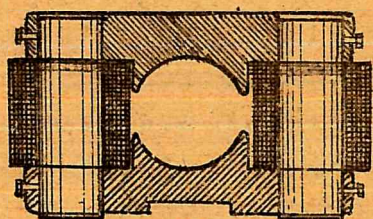
kaklēs. Traversai taip pritaaisomi, kad juos lengvai galima būtų pasukti apie mašinos ašį. Br. 93 rodo pritaistytą traversą ant mašinos pakaklės su 2 šepetėliuotėtojų pirštais. Kaip matoma iš to braižinio šepetėliuotėtojų pirštai izoliuoti nuo traverso. Todel, srovė at-



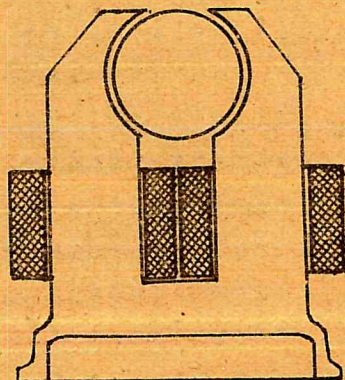
Br. 93. Traversas su 2 šepetėliuotėtojų pirštais.

vedama nuo kolektoriaus pirmiausia į šepetį, paskiau į šepetėliuotėtoją, iš jo į šepetėliuotėtojų pirštą ir iš piršto į lankstą vielą, kuri eina iki mašinos bornų. Reikia, srovė į traversą nepatenka.

Induktoriai. Dinamo mašinų magnetus pirm-



Br. 94. Mančestero tipo magnetai.

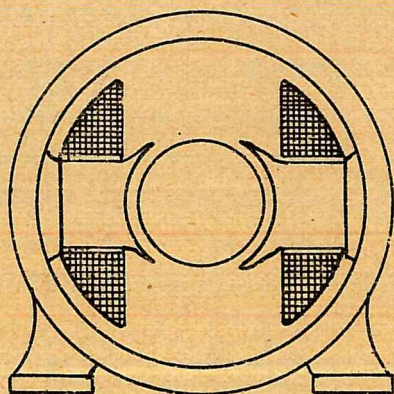


Br. 95. Pasagos tipo magnetai.

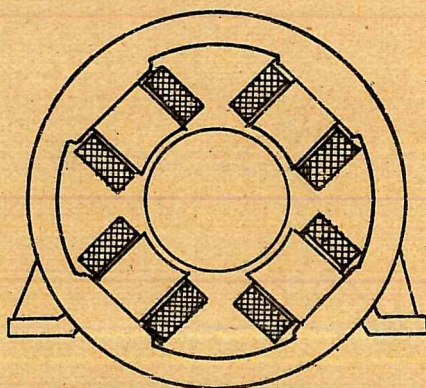
iaus darydavo įvairių formų. Svarbesniosios

tarp jų, tai mančesterio ir pasagos tipo mašinos (br. 94 ir 95).

Labar magnetinės staninas dinamo mašinų nuolatinės srovės bemaž išimtinai daro apskrites-sujungtos formos su išleistomis apačioje kojomis (br. 96 ir 97).



Br. 96. Dvipolinė apvalo tipo stanina.

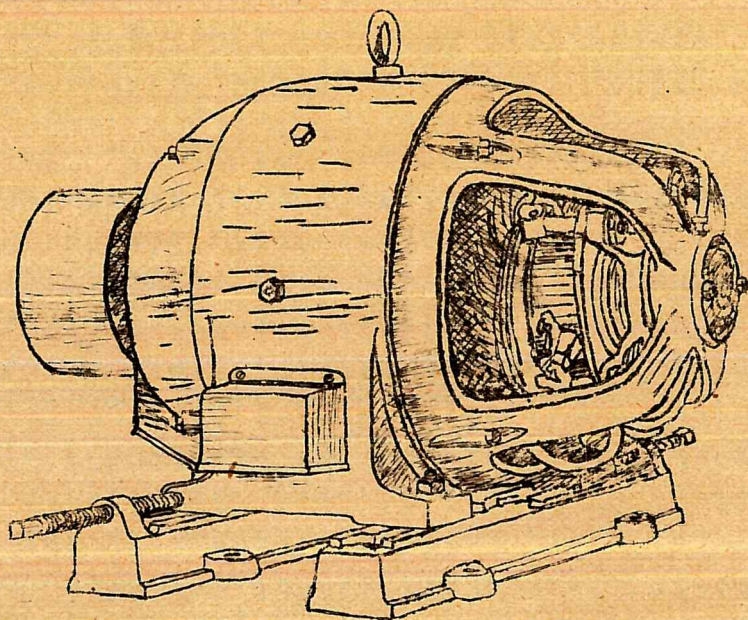


Br. 97. Keturpolinė apvalo tipo stanina.

Magnetai arba induktoriai pritaikomi iš vi-
daus radialiai ir simetriniai, atsižvelgiant
į inkarą. Mažų mašinų staninos daromos iš ke-
taus (špižio) o didelių iš specialaus lieto
plieno. Induktorių poliai mažų mašinų taipogi
daromi iš špižio, bet didelių mašinų iš lieto
plieno, arba iš minkštos geležies plonų lapų
tokių pat, kaip inkaras. Kiekvienas indukto-
rius susideda iš širdesio ir polio galūnės.
Paskutiniai turi tikslą tam tikrai nukreipti
ir paskirstyti indukcijos linijas. Ant širdesų
viniojamos magnetizmo sužadavimo apsukos. Ap-
sukoms vartojamos išimtinai varinės vielos,
izolijuotos popieriu, liaku bei bovelniniais
siūlais. Apsukos viela viniojama arba tiesiog
ant širdesų arba, dažniau, ant tam tikrų rėmų,
kuriuos paskiau su užviniota apsuka uždeda

ant širdesų. Jei apsuka viniojama tiesiog ant induktorių širdesų, tai tie širdesai pirmiaus apklojami asbestiniu kartonu, mikritu ir t. p. Padarytas (apviniotas) špulias apsukęs uždeda ant širdesų taip, kad šiaurės ir pietų magneto poliai paeiliui eitų viens paskui kitą. Širdesius ir polių galūnes nevisados daro iš tos pat medžiagos. Staniną ir induktorių širdesius dažniausiai daro iš vienodos medžiagos ir paskiau juos suvirina. Jei induktorių stanina, širdesai ir polių galūnės padaryti ne iš vienos medžiagos ir tarpusavy sujungti pagalba sraigės prisukimo, tai reikia kreipti dėmesį, kad varžtai būtų gerai prisukti ir, kad tarp atskirų dalių staninos pasidarytų geras kontaktas.

Inkaro veleno pakaklės daro arba skydų pavidalo, kuriuos paskiau sraige prisuka prie staninos (br. 98), arba atskirai. Tas atskiras

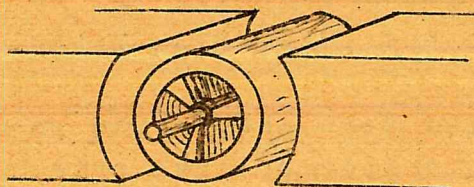


Br. 98. Su skydo pavidalo pakaklėmis
mašina.

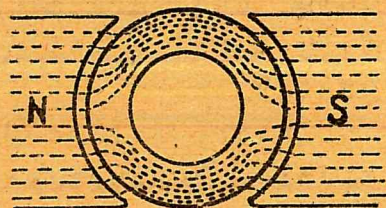
pakaklės paskiau sraige prisuka prie pagrindinės lentos, prie kurios prisukama ir magnetų stanina. Dažniausiai vartojamos pakaklės, kurios tepimas atliekamas pagalba žiedų, rečiau pakaklės su rutuliukais.

§ 38. *Dinamo mašinos elektrovarančioji jėga.*

Daleiskime, kad mes turime dvipolinę dinamo mašiną. Tarp induktorių polių galūnių (br. 99) ant ašies sukasi cilindrinis inkaras padarytas iš plonų geležinių lapų.



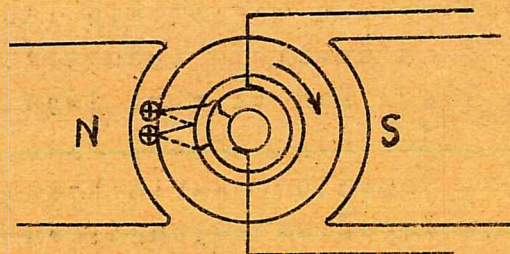
Br. 99 Inkaras tarp polių galūnių.



Br. 100 Indukcijos linijos einančios inkaru.

Indukcijos linijos išeina iš šiaurės polio (br. 100) pereina inkaro kairėje pusėje tarpgeležinę erdvę ir toliau eina inkaru. Išėidamos iš inkaro dešinėje jo pusėje vėl perveria tarpgeležinę erdvę ir įeina į pietų polių. Labai mažas kiekis indukcijos linijų atsišakoja iš inkaro širdesio į veleną, nes magnetinis pasipriešinimas inkaro širdesiu daug mažesnis, kaip tiesi linija skersai įkamšos ir veleno. Jei mes ant inkaro širdesio apviniosime špulią, kaip tai nurodyta br. 101, galus tos špulios sujungsime su 2 žiedais pristiprintais ant inkaro veleno, bet izoliuotais nuo jo, ir

suksime visą sistemą (inkarą ir špulį), tai špulios vielos, kurios guli ant išorinio inkaro širdeso paviršiaus, perplius ramiai stovinčias indukcijos linijas magnetinio lauko. Iš tos priežasties tose vielose induktiruosis el. var. jėga. Dydis ir kryptis tos e.v. jėgos įvairiose špulios padėtyse bus nevienoda.



Br. 101 Inkaro špulia sujungta su 2 žiedais.

Momentalis e.v. jėgos dydis įvairiose špulios padėtyse priklauso nuo kiekio perpliautų tomis vielomis indukcijos linijų tose inkaro paviršiaus vietose.

Laike vieno pilno apsisukimo inkaro špulia du kartu pereina tokias vietas, kur ji indukcijos linijų visai neperkerta. Aišku, jo tose vietose induktiruota špulioje e.v.j. lygi nuliui. Tas vietas vadina *neitrals zona*.

Jei špulia sykiu su inkaru sukasi laikrodžio rodyklės kryptimi, tai kuomet ji eina prieš šiautės polių, jo vielose induktiruojasi e.v.j., kuri turi kryptį į užpakalį braižinio br. 101. Tą galima patikrinti dešinės rankos dėsniu. Padėtyje špulios prieš pietų polių kryptis induktiruotos e.v.j. špulioje bus atvirkščia, t.y. iš užpakalio braižinio į skaitytoją.

Del to, kad būtų galima aiškiau parodyti induktiruotos e.v. jėgos kryptį, braižinyje 101-me padidinti vielų piūviai ant išorinio inkaro paviršiaus. Piūviai vielų, gulinčių

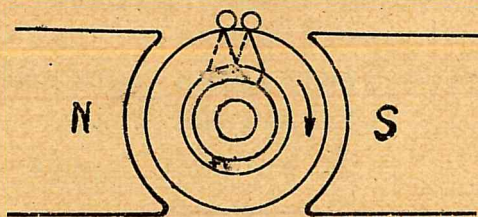
ant vidurinio inkaro paviršiaus, br. 101 nepadidinti, nes juose nesiinduktiruoja e.v.j. Tos vielos neperkerta indukcijos linijų. Jos gali perkirsti tiksliai tas ind. linijas, kuriuos atsišakoja į veleną, bet tokių linijų labai mažai, todėl mes ir skaitome, kad laidose ant vidurinio inkaro paviršiaus visai nesiinduktiruoja e.v. jėga.

Jei sudarytas induktorais magnetinis laukas lygus, tai sulig § 13 špulioje induktiruosius sinusoidalė e.v. jėga. Kad ta e.v. jėga galima būtų suduoti išorinėje grandinėje, ganėtina pritaisyti du šepetčius, kurie nestų žiedus br. 101 ir tuos šepetčius sujungti su išorine grandine. Tokiu būdu išorinėje grandinėje gautume kintamąją srovę.

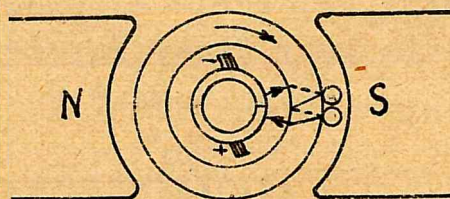
Perkeisti išorinėje grandinėje kintamąją srovę į nuolatinę galima pagalba labai paprastu įtaisymo. Pritaisytime ant inkaro veleno, vietoje dviejų izoliuotų žiedų, tiksliai vieną (br. 102). Šį žiedą perplausime pusiau (br. 102) ir izoliuosime abi puses to žiedo vieną nuo kitos ir nuo veleno. Vieną špulios galą sujungsime su viena puse to žiedo, o kitą su kita puse, o šepetčius, kurie liečia tą žiedą, pastatysime priešingose pusėse to diametro, kur špulioje nesiinduktiruoja jokia el. variančioji jėga (br. 102), t.y. neitralėje zonoje.

Prie tokios konstrukcijos, kaip tiksliai špulnia išeis iš neitralės zonos, kiekvienas šepetis lies tiksliai vieną pusę žiedo ^{arba b} ir srovę, kuri išsina iš mašinos, turės vieną kryptį, t.y. iš tam tikro šepetio į išorinę grandinę, ir perėjus priėmėjus grįž į kitą šepetį, kaip tas ir nurodyta br. 102, 103, 104 ir 105 įvairiose špulios padėtyse.

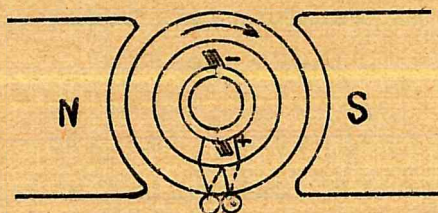
Ištiesios srovės jėga visgi nebus dar pastovi, ji mainys savo dydį br. 106 nuo nulio



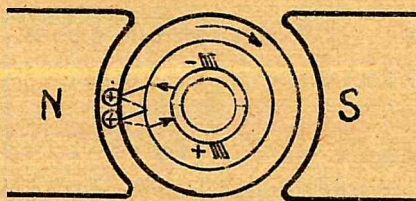
Br. 102 Špulvia neitralėje zonoje.



Br. 103 Špulvia prieš pietų polių.

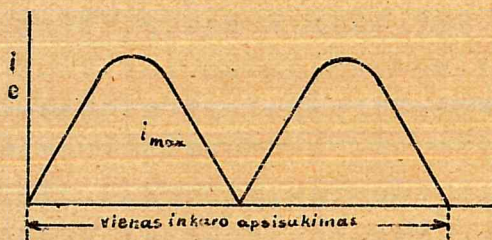


Br. 104 Špulvia neitralėje zonoje.



Br. 105 Špulvia prieš šiaurės polių.

iki maksimumo, pereidama du kartu per nulį ir du kartu per maksimumą laike vieno pilno inkaro apsisukimo.

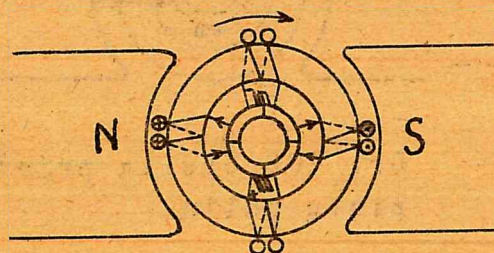


Br. 106 Srovės jėga išorinėje grandinėje.

Tokių srovės šokinėjimą galima sumažinti. Reikalinga tikrai vietoje vienos špulios paimti daugiau. Vietoje vienos špulios, pavyzdžiui, apviniosime ant inkaro tokias pat keturias špulas, br. 107; še-

kiosime ant inkaro tokias pat keturias špulas, br. 107; še-

pečiais liečiamąjį žiedą perdalysime į keturius viens nuo kito izoliuotus segmentus; špulias sujungsime taip, kad kiekvienas segmentas būtų sujungtas su galu vienos špulios ir pradžia sekancios; šepečius pritaisymsime neitra-



Br. 107 Inkaras su 4 špuliomis.

lių induktiruojas e.v.j. krypties į braižinio užpakalį, o špuliose gulinčiose prieš pietų polių induktiruojas e.v.j. krypties iš užpakalio braižinio į skaitytoją.

Apatinis šepetis randasi ant to segmento, į kurį susieina e.v. jėgos iš abiejų inkaro pusių; viršutinis gi šepetis stovi toje vietoje, kur e.v. jėgos turi kryptį nuo šepečio į inkaro špulias. Jei šepečius sujungsime viela, tai srovė eis nuo apatinio šepečio į viršutinį.

Tame momente, kuomet šepečiai pereina nuo vieno segmento ant kito, t.y. kuomet kiekvienas šepetis vienkart liečia du segmentu, įvyksta per šepetį vienos špulios trumpas sujungimas ir kiekvienoje inkaro pusėje palieka tiksliai po vieną špulią. Trumpai sujungtose špuliose, kurios guli neitralėje zonoje, tame momente nesiinduktiruoja nė kokia e.v. jėga. Iš kitos pusės, kuomet šepečiai liečia vidu-

lėje zonoje ir laikrodžio rodyklės kryptimi tolygiai suksime inkarą.

Jungiančioji šepečius tiesioji linija dalina inkarą į dvi dali; inkaro pusėje

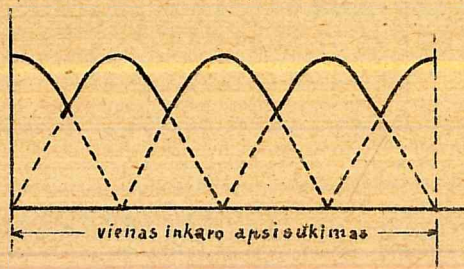
prieš šiaurės po-

ri segmentų, tai kiekvienoje inkaro pusėje randasi po dvi nuosekliai sujungtos špulios. Todel, inkarui sukantis, įtempimas ant šepečių nuolat mainosi tarp maksimumo ir minimumo, prie to tie įtempimo šokinėjimai, ištinka keturius kartus laikotarpį vieno inkaro apsisukimo.

Atsakančioji e.v. jėgos diagrama nurodyta br. 108.

Jei ant inkaro apvinioti daugiau špulių, tai mainimosi dydis sumažės ir prie ganetinao didelio skaičiaus špulių gauname bemaž visai

pastovią e.v. jėgą.



Br. 108^a E.v. jėgos diagrama prie keturių špulių.

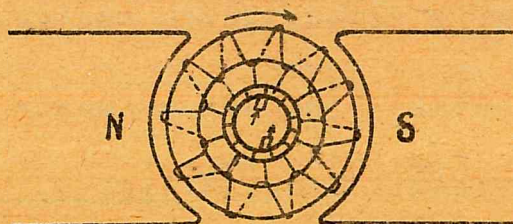
Kiekvienai špuliai atsako atskiras segmentas kontaktinio žiedo. Toksai žiedas vadinasi kolektoriu; jo konstrukcija aprašyta § 36-me.

Dvi vielos, kurios (br. 107) jungia komutatoriaus segmentą su špuliomis gali būti pamainytos viena viela, jei gretimosios inkaro špulios sujungtos nuosekliai. Tokiu būdu mes gausime t. vadinamą žiedo apsuoką (br. 109). Tos apsuokos špulios nesiskiria viena nuo kitos, bet sudaro vieną be pertraukos špulią, kurioje vijai seka vienas paskui kitą. Nuo tokios špulios, vienodame vieno nuo kito atstume, padaryti atsišakojimai iki kolektoriaus segmentų (lamelių).

Patys sujungimai su kolektoriaus lamelėmis, kaip jau § 36 buvo nurodyta, daromi ne viela,

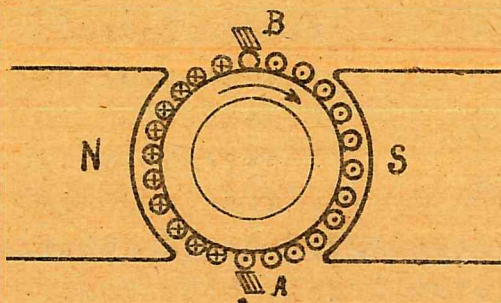
bet taip vadinamais gaidžiukais.

Dvipolinės dinamomašinos e.v. jėga. Jei dvipolinės nuolatinės srovės dinamomašinos inkaras sukasi, tai tarp tos mašinos šepečių egzistuoja e.v. jėga, kuri turi pastovią kryptį;



Br. 109 Žiedo apsuka.

indukcijos linijos iš tarpgeležinės erdvės įeina į inkarą statmenai jo paviršiui. Todel inkaro apskros vielos, kurios guli ant jo paviršiaus, perpiauna indukcijos linijas statmenai jų kryptčiai. Sulig § 11 induktiruotas



Br. 110 Inkaro schema.

judančiame laidininke įtempimas lygus perpiautų per sekundą indukcijos linijų kiekiui. Todel, jei sriautas, kursai išeina iš šiaurės polio ir įeina į inkarą yra Φ , tai viela, kuri guli ant išorinio inkaro paviršiaus, pereidama iš padėties A į padėtį B br. 110 perkerta visą sriautą Φ . Laike vieno pilno inkaro apsisukimo viela perkerta sriautą Φ du kartu: vieną kartą – prieš šiaurės polį, o antrą kartą – prieš pietų polį. Jei inkaras daro $\frac{n}{60}$ apsisukimų per sekundą, tai sekundos laikotarpyje viela (bei vijis žiedo apsukoje) perpiauna $2 \cdot \frac{n}{60} \cdot \Phi$ in-

dydis jos labai nedidelėse ribose nuolat mainosi. Vidutinių tos e.v. jėgos dydį galima surasti sekančiai. (br. 110). Sulig § 9

judančiame laidininke įtempimas lygus perpiautų per sekundą indukcijos linijų kiekiui. Todel, jei sriautas, kursai išeina iš šiaurės polio ir

dukcijos linijų. Reiškia, vidutinis indukti-
ruotas vieloje e.v. jėgos dydis bus:

$$e_{\text{vid}} = 2 \cdot \frac{n}{60} \cdot \Phi \cdot 10^{-8} \text{ voltų. (79)}$$

Daleiskime, kad ant inkaro tolygiai užvi-
niota Z vijų ir visi jie sujungti nuosekliai.
Toku būdu kiekvienoje inkaro pusėje yra po
 $\frac{1}{2} Z$ vijų. E.v. jėgos visų $\frac{1}{2} Z$ vijų tarp
abiejų šepėčių sumuojasi. Todel e.v. jėga
tarp šepėčių bus:

$$e_{\text{vid}} = \frac{1}{2} Z \cdot 2 \cdot \frac{n}{60} \cdot \Phi \cdot 10^{-8} \text{ voltų} =$$

$$= \Phi \cdot Z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} \text{ voltų. (80)}$$

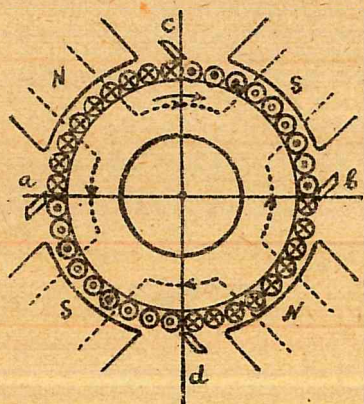
Jei šepėčiai sujungti su el. energijos pri-
ėmėju, tai srovė išorinėje grandinėje eina
nuo teigiamo šepėčio per priėmėją į neigiamą
šepetį. Inkaro apsukoje srovė eina iš abiejų
pusių inkaro apsukos kryptimi nuo neigiamo į
teigiamą šepetį.

Daugpolinės dinamo mašinos e.v. jėga.

Daugpolinėje dinamomašinoje indukcijos li-
nijos įėję į inkaro širdesą persiskiria į dvi
dali, kaip tai nurodyta br. III. Tokiu būdu
kiekviename protarpyje tarp gretimųjų mašinos
polių yra ant inkaro paviršiaus vieta (nei-
trale zona), kurioje inkaro apsukos vielos ne-
perkerta indukcijos linijų. Todel laike vieno
pilno inkaro apsisukimo, vieno atskiro vijo
e.v. jėgos kreiva pereina $2p$ kartų per nulį,
jei p yra kiekis porų polių mašinoje. Kolekto-
riaus konstrukcija tokia pat, kaip ir dvipoli-

nėje mašinoje. Šepečiai pastatyti taipogi neitralėje zonoje (br. III).

Daleiskime, kad indukcijos sriautas, kursai išeina iš vieno šiaurės polio ir įeina į inkara yra Φ . Tuomet, viena viela, savo kelyje



Br. III Keturpolinio generatorio m.lauko schema.

lygiai užviniota z vijų, tai tarp gretimųjų šepėčių bus $z:2p$ vijų (bei vielų ant armatūros paviršiaus). Todel e.v. jėga tarp šepėčių bus:

$$e = \frac{n}{60} \cdot 2p \cdot \Phi \cdot \frac{Z}{2p} \cdot 10^{-8} = \Phi \cdot Z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10 \text{ voltų (81)}$$

Inkaro apsuka, kurioje tarp gretimųjų įvairiavardžių šepėčių yra kelias srovei nuosekliai sujungtais inkaro apsukos vijais, vadinasi lygiagrete apsuka. Tokia mašina turi tiek šepėčių, kiek polių mašinoje.

81-ma formula rodo, kad prie lygiagretės apsukos e.v. jėga daugpolinės mašinos lygi e.v. jėgai dvipolinės, jei $Z \cdot \frac{n}{60}$ ir Φ abiejose mašinose lygūs. Prie to Z suprantamas, kaip nuosekliai sujungtų vielų kiekis ant armatu-

ros paviršiaus.

Jei daugpolinė mašina turi tiksliai du šepečius, o vijai inkaro apsukos taip tarpusavy sujungti, kad tarp šepečių randasi $1/2$ ž nuo-
sekliai sujungtų vielų (vijų), kurių e.v. jėgos sumuojasi, tai e.v. jėga tokios mašinos išsireiškia:

$$e_{\text{vid}} = \frac{n}{60} \cdot 2p \cdot \Phi \cdot \frac{Z}{2} \cdot 10^{-8} \text{ voltų} =$$

$$= p \cdot \Phi \cdot Z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} \text{ voltų} \dots \dots \dots (82)$$

L.v. jėga tokios mašinos, reiškia, lygi sumai e.v. jėgų p dvipolinių mašinų su tokiais pat $\frac{n}{60} \cdot Z$ ir Φ , arba, kitaip sakant, lygi e.v. jėgai p nuosekliai sujungtų dvipolinių mašinų, kurios turi tokius pat $\frac{n}{60}$, Z ir Φ .

Mašina, kurios e.v. jėga išsireiškia formula 82-ra vadinasi mašina su nuoseklia inkaro apsuka.

Dar daro, taip vadinamas, nuosekliai - lygiagrečios inkaro apsukas. Prie tokių apsukų šepečius stato taip, kad ant $\frac{Z}{2a}$ vielų prisina vienas šepetis. Tòkiu būdu mašina turi $2a$ šepečių, prie to a esti didesnis už 1 ir mažesnis už p (mašinos porų polių skaičių). Tòkioje mašinoje įtempimas tarp šepečių bus:

$$e_{\text{vid}} = \frac{p}{a} \cdot \Phi \cdot Z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} \text{ voltų} \dots \dots \dots (83)$$

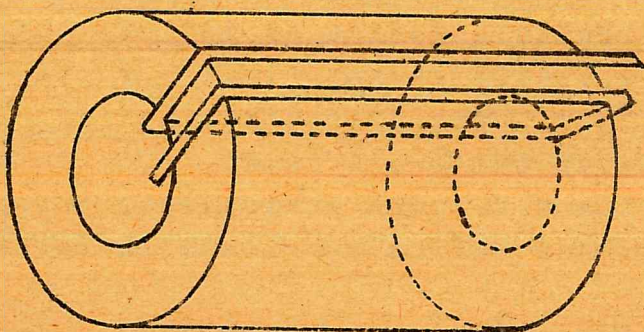
Tai endra e.v. jėgos formula nuolatinės srovės dinamomašinų. Prie $a = p$ turime lygiagrečią apsuką o prie $a = 1$ nuosekliają apsuką.

§ 39. Inkaro apsuka.

Paprasčiausia inkaro apsuka yra žiedo apsuka br. 109. Ją išrado Pacinotti 1860 metais, o 1869 m. Grammas įvedė praktikon.

1872 metais Hefner Alterekas išrado, taip vadinamą, bubninę apsuką (borabannaja abmotka, Trommelwicklung).

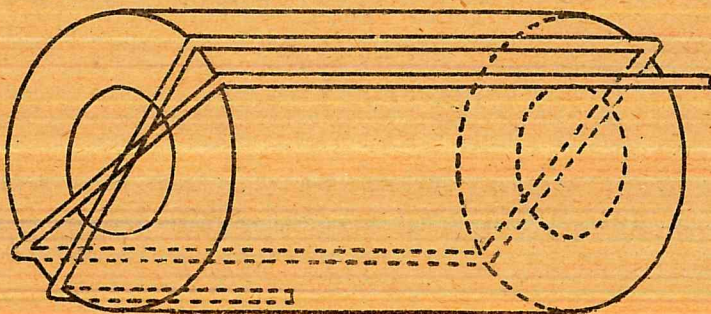
Bubninė apsuka skiriasi nuo žiedo apsukos tuo, kad joje vielos dedamos tiksliai ant išorinio inkaro paviršiaus. Skirtumą tarp žiedo ir bubninės apsukos vaizduoja braižiniai 113 ir 114.



Br. 113 Žiedo apsukos viniojimas.

turi keletą vijų, iš kurių mes braižome tiksliai vieną.

Didelėse
mašinose
kiekvieną
špulią su-
daro iš vie-
nui vieno
vijo storos
vielos. Ma-
žose maši-
nose kiek-
viena špulia



Br. 114 Bubninės apsukos viniojimas.

Kiek-
viena
špulia
turi du
šonu,
kurie
guli iš-
ilgai
inkaro

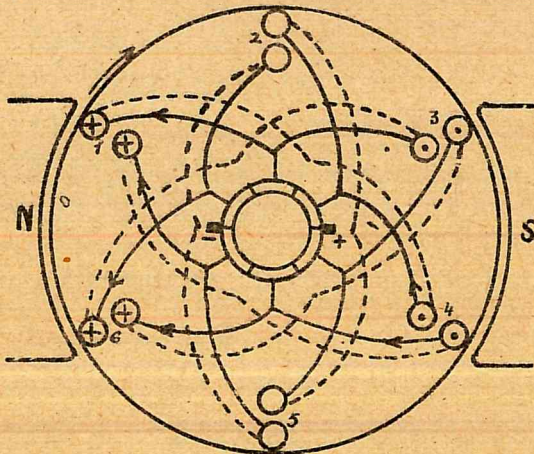
arba tiesiog ant jo paviršiaus, arba tam tikruose raveliuose. Jei špulios šonai guli vienas prieš kitą priešingose inkaro diametro pusėse arba daugpolinėse mašinose atstumas jų lygus, taip vadinamai, *polio daliai*, tai tokia inkaro apsuka vadinasi *diametrinė apsuka*. Jei plotumas špulios mažesnis arba didesnis už polio dalį, tai tokia apsuka vadinasi *chordinė*. Špulios plotumas turi būti paimtas tokio didumo, kad špulia galėtų apsiausti visą ind. sriautą, kursai išeina iš polio ir eina į inkarą.

Bemaž išimtinai dabar inkaro apskukas deda į tam tikrus ravelius padarytus išilgai cilindrinio inkaro paviršiaus. Prie to ant tam tikrų šablonų pirmiau padirba špulas, o paskiau įdeda jas į ravelius padarytus inkaro geležyje. Toks dirbimas inkaro apskukų netikėtai palengvina jos padirbimą, bet ir duoda galimybę tvirčiau pritaisyti apskuką prie inkaro korpuso.

Bendrai imant, kiekviename inkaro ravelyje būna du sluoksniai – du špulių šonai. Kiekviena špulia turi du šonu ir kiekviename ravelyje guli vienas viršum kito dviejų špulių šonai; viršui gulintį šoną mes vadinsime *špulios pradžia*, o apačioje *špulios galas*. Daugelyje konstrukcijų špulių šonai guli raveliuose ne viens viršum kito, bet viens greta kito, bet tas nemaino esmės, nes mes tiksliai susitarėme vadinti mūsų braižiniuose viršum gulintį šoną *špulios pradžia*, o apačioje *špulios galas*. 117-as braižinys rodo dvipolinę apskuką iš šešių špulių; jos įdėtos į šešius ravelius. Tame braižinyje špulios šonai, kurie sudaro vieną špulią guli priešingose in-

karo diametro pusėse; pavyzdžiui šonai 1 kairėje, o šonas 4 dešinėje inkaro pusėje; reiškia, br. 117-as vaizduoja diametrinę apsu-
ka.

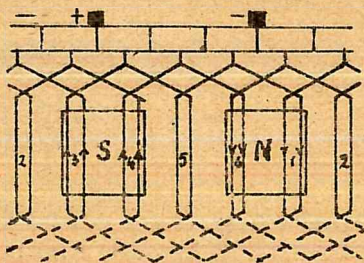
Špulia 1,4 priešakinėje inkaro pusėje sujungta su gretimosiomis kolektoriaus lamelėmis.



Br. 117 Dvipolinė diametrinė seto špulių skaičiaus apsu-
ka.

kuota linija.

Dar aiškiau vaizduojasi apsuokos schema, jei mes inkaro paviršių išviniosime (išvoliosime)



Br. 118 Išviniota šleifo pavidalo bubninė apsuoka.

vienkartinio trumpo sujungimo dviejuose špulio-
se, kiekį ravelių ant inkaro paviršiaus daro

Kolektoriaus lame-
lė, prie kurios
prijungtas galas
špulios 1,4, pri-
jungta pradžia
špulios 2,5 ir t.
t. Užpakaliniai
sujungimai špulių
(2,5) ir (5,2),
kurios padėtyje
nurodytoje br.

117-me per šepe-
čius trumpai su-
jungtos, parody-
ta storesne taš-

ant plokštumos momente
nurodytame br. 117-me.

Gausime piešinį nurody-
tą br. 118 c Apsukoje
nurodytoje br. 117 ir

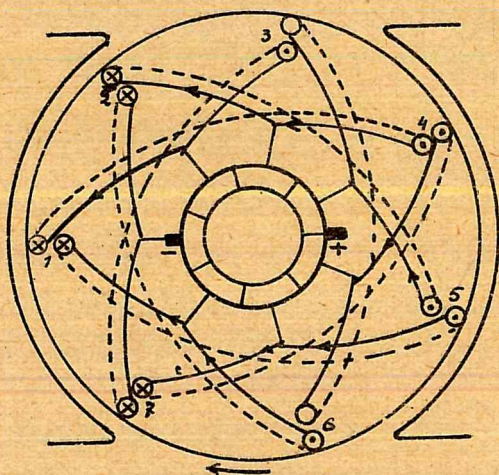
118 dvi viename ravely-
je gulinčios špulios

vienkart trumpai susi-

jungia, kaip tas aišku

iš tikrą paminėtų brai-
žinių. Norint išvengti

ne setu, o daugpolinėse mašinose daro nesetu skaičių ravelių vienai polių porai. Tokiu būdu gauna neseto skaičiaus špulių chordialę apsuką. Br. 119 rodo apsuką neseto skaičiaus špulių. Ant to braižinio matome, kad trumpas sujungimas įvyksta tiksliai vienoje špulioje. Tame momente, kuomet vienas šepetis liečia dvi kolektoriaus lamelės, antras šepetis liečia tiksliai vieną lamelę. Aprašyto tipo apsuka



Br. 119 Neseto špulių skaičiaus apsuka.

Daugpolinė bubninė šleifo pavidalo apsuka nurodyta br. 120. Jei špulios plotumas apsiaučia inkaro paviršiaus dalį lygiai polio daliai, tai bus apsuka diametralė, jei ne, tai – chordialė. Špulių kiekį ima tokį, kad skaitmuo špulių kiekio dalintusi iš porų polių kiekio. Br. 120 rodo keturpolinę šleifo pavidalo bubno apsuką iš 12 špulių, kurios įtaisytos į 12 ravelių. Nurodytas taškuota linija špulios plotumas pilnai apsiaučia polio dalį; todėl čia turime diametralę apsuką.

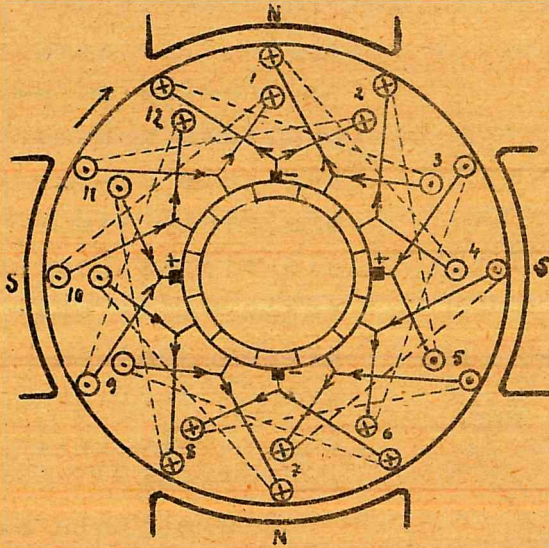
Prisižiūrėję kryptiai induktiruojamos e.v.

vadinasi šleifo-pavidalo apsuka, nes kaip matome iš braižinio 118, kiekvienas tos apsukos vijis apibrėžia kontūrą, kursai turi ašos bei šleifo (kilpos) formą.

Daugpilinių mašinų šleifopavidalo bubninės apsukos panašios į žiedo apsukas.

jėgos, randame, kad toje apsukoje, padėtyje, nurodytoje br. 120-me, turime keturius srovės išsišakojimus. Kuomet inkaras pasisuks $1/24$ apsisukimo (apskritimo) vienkart trumpai susijungs špulios 11, 2, 5 ir 8.

Prie šleifopavidalo apsukos, kiekviena srovės grandinė (išsišakojimas) inkaro apsukoje,



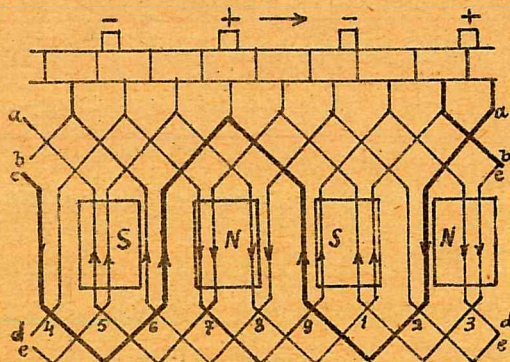
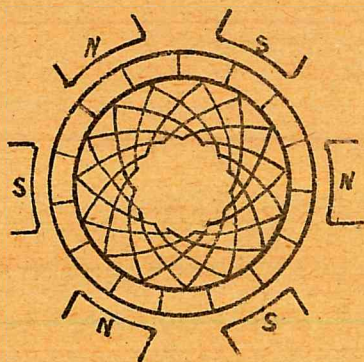
panašiai kaip ir žiedo apsukoje, susidaro išelių, kurios guli prieš vieną tam tikrą polių porą. Tokiame atvejuje, jei nevisai vienodi mašinos poliai, tai gali ištikti dideli srovės nevienodumai atskiruose išsišakojimuose. Išvengi-

Br. 120 Keturpolinė šleifopavidalo apsuka:.

mui to daro, taip vadinamus, išlyginančius sujungimus, t.y. špulių šonus, kurie viens nuo kito atstume dviejų polio dalių stovi, sujungiama taip, kaip tai nurodyta br. 121.

e šleifopavidalo apsukos egzistuoja dar taip vadinama bangų pavidalo apsuka (Wellenwicklung - Volnoobrancja obmotka). Prie bangų pavidalo apsukos jungia į vieną grandinę (išsišakojimą) tokius špulių šonus, kurie guli gretimuose polių porų rajonuose, bet ne vienos polių poros rajone, kaip tas daroma šleifopavidalo apsukoje. Jei išvinioti ant plokštumos tokią apsuką, tai apsukos vielos vaiz-

duojasi tokiomis kreivomis, kurios savo išvaizda primena bangas, br. 122. Todėl ir apsuksa pavadinta bangų pavidalo.



Br. 121 Kolektorius su išlyginančiais sujungimais.

Br. 122 Bangų pavidalo apsuksa.

Kiekis vielų (sekcijų prie žiedo apsuksos, šonų prie bubno apsuksos), kurių privalome praleisti eidami inkaro apskritimu, kad pereiti nuo vienos vielos prie sekantios, priskaitant į tą skaičių ir paskutinę vielą, vadinasi žingsniu.

Jei S inkaro špulių bei šonų skaičius, $2a$ srovės išsišakojimų inkare skaičius, ir $2p$ polių skaičius, tai žingsnis, kurių žiedo apsuksoje skaito vijais, o bubno apsuksoje špulių šonais, išsireiškia formula:

$$pp = S + a \dots \dots \dots (84)$$

Taip, pavyzdžiui, apsuksoje braižinio 117, skaitant špulių šonais, gauname žingsnius:

a) užpakalinį: $y = \frac{S+a}{p} = \frac{6+1}{1} = 7$

b) priešakinį: $y = \frac{S-a}{p} = \frac{6-1}{1} = 5$

o apskaičiuojame braižinio 120-to turėsime žingsnius:

$$a) \text{ užpakalinį: } y = \frac{s+a}{p} = \frac{12+2}{2} = \frac{14}{2} = 7$$

$$b) \text{ priešakinį: } y = \frac{s-a}{p} = \frac{12-2}{2} = \frac{10}{2} = 5$$

§ 40. Magnetizmo sužadavimo būdai.

Kaip vadinamose magneto elektrinėse mašinose magnetinį lauką, kuriame sukasi inkaras, sudaro pagalba nuolatinųjų pasagos formos magnetų. Prie galų tokių magnetų pritaikoma polių galūnės, kurioms savo cilindriniais paviršiais atkreiptos viena į kitą. Tarp tokių polių galūnių sukamas inkaras įtaisytas ant ašies. Tokios magneto elektrinės mašinos daromos labai nedidelio galingumo ir tiksliai specialiams tikslams, kaip tai uždegantiems aparatams ir t. p.

Bendrai imant magnetinį lauką nuolatinės srovės dinamo mašinose sudaro pagalba el. srovės; ją leidžia špulėmis uždėtomis ant geležinių širdesų, ant taip vadinamų induktorių.

Kaip mes 17-me paragrafe matėme magnetinio lauko dydis (sriautas Φ) priklauso nuo sužadavimo (amper-vijų kiekio induktorių apsuokoje) ir nuo magnetinės grandinės pralaidumo $\frac{0,9 \text{ mms}}{l}$; todėl mainant srovės jėgą induktorių apsuokoje galima mainyti ir indukcijos sriauto Φ dydį.

Sulig § 38 nuolatinės srovės generatorio e.v. jėga priklauso nuo inkaro per sekundą apsisukimų $\frac{n}{60}$ skaičiaus, ir nuo dydžio indukcijos sriauto Φ , kurį inkaro apsuka apsiaučia. Todėl, jei mes dinamo mašinos inkarą tolygiai suksime, neimdami iš jo srovės, tai e.v. jėga

mašinos bus proporcinga sriautui Φ . Padalinę ind. sriautą Φ padalinsime ir e.v. jėgą mašinos. Tokiu būdu e.v. jėgos dydžiu galėsime matuoti esančio mašinoje indukcijos sriauto dydį. Srovė magnetizmo sužadinimui galima imti iš pašalinio šaltinio, arba iš tos pačios mašinos.

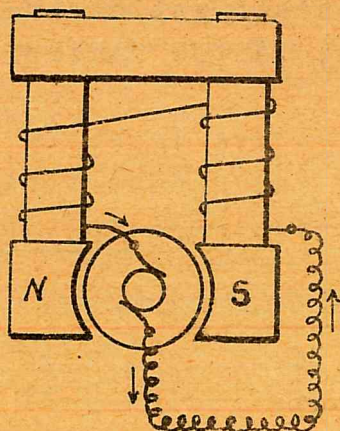
Jei magnetizmo sužadinimui srovė imama iš pašalinio šaltinio, tai sako, kad mašina turi *neprigulmingą sužadinimą* (nezavisimoje возбужденіе).

Dažniausiai magnetizmo sužadinimui ima srovę iš tos pačios mašinos. Werne is Siemensas 1866 metais surado, kad pati mašina gali sužadinti magnetizmą savo magnetinėje grandinėje. Reikia tiktai vieną kartą sužadinti mašinoje magnetizmą, būtent pirmą kartą ją leidžiant. Nuo to sužadinimo induktorių geležyje liekasi, taip vadinamos, magnetizmo liekanos. Sukant inkarą, iš priežasties magnetizmo liekanų, pradžioje inkaro apsukoje induktiruojasi silpna e.v. jėga. Toji e.v. jėga sudaro silpną srovę induktorių apsukoje. Iš tos priežasties m. laukas didėja, o deliai lauko sustiprėjimo didėja e.v. jėga armatūros apsukoje. Ta padidinta e.v. jėga sudaro didesnę srovę induktorių apsukoje ir m. laukas darosi dar stipresnis ir t.t. Tokiu būdu trumpame laike mašina įgyja normalio dydžio e.v. jėgą.

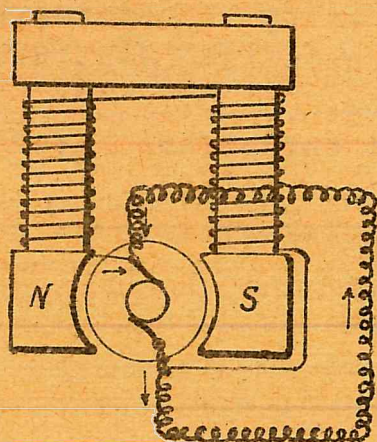
Atsižvelgiant į inkaro apsukos su induktorių apsuka sujungimo būdą, išskiriamos trys mašinų rūšys: *series*, *šunt* ir *compound* mašinos.

Series mašinos. Jei visa srovė, kuri išeina iš inkaro apsukos nuo teigiamojo šepetio eina į induktorių apsuką, o toliau į išorinę

grandinę, iš kurios srovė grįžša atgal per neigiamą šepetį į mašiną, tai turime *series* arba nuoseklaus sužadinimo mašiną br. 123. Toje mašinoje sužadinimo srovė ir srovė išo-



Br. 123 Series mašinos schema.



Br. 124 Šunt mašinos schema.

rinėje grandinėje ta pati.

Šunt mašinos. Jei inkaro srovė, nuo šepėčių išsišakoja į dvi grandines, iš kurių viena udaro induktorių apsuką, o kita išorinės grandinės energijos priėmėjai, tai turime šunt arba lygiagretaus sužadinimo mašiną Br. 124. Toje mašinoje induktorių apsuka santykyje su išorine grandine yra šuntas.

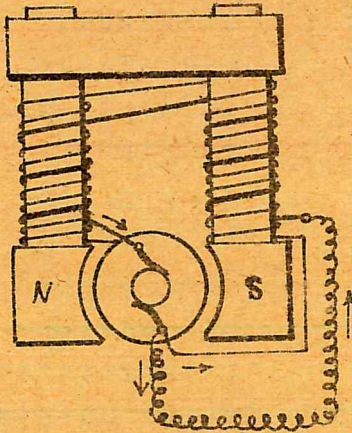
Ekzistuoja dar, taip adinamos, maišyto sužadinimo mašinos, arba *compound* mašinos br. 125.

Compound mašinos, turi dvi induktorių apsukas: viena sudaryta iš storų vielų su nedideliu vijų skaičiumi, o kita turi daugelį vijų ir padaryta iš plonos vielos. Pirmąją apsuką eina visa srovė kaip *series* mašinose, o antra nuo mašinos šepėčių atsišakoja nedidelė srovės jėga, panašiai kaip šunt mašinose.

Compound mašinose inkaro su induktorio ap-

sukomis sujungimas būna dvejopas: br. 126 ir 127.

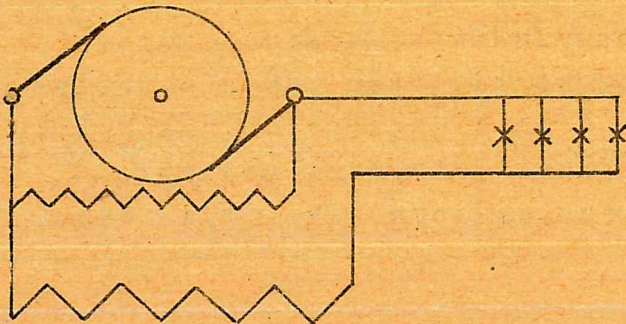
Induktorių apsukos turi būti taip įjungtos, kad sudaryta jose srovė stiprintų magnetizmą



Br. 125 Compound mašinos schema.

mašinoje. Kadangi kryptis srovės, kurią sudaro liekanos magnetizmo, priklauso nuo inkaro sukimosi krypties, tai suprantama, jog sujungimai mašinos apsukų turi būti suderinti su inkaro sukimo kryptimi. Prie tam tikro apsukos sujungimo mašina neduoda įtempimo, jei inkaro sukimo kryptis neatsakanti. Tokiame atvejuje permainymas sukimosi krypties iššaukia mašinos įmagnetinimą. Taipogi neduoda įtempimo mašina, jei, prie tam tikros inkaro sukimosi krypties, neat-

sakančiai prijungta induktorių apsuka. Perjungimas apsukos sužadavimo tokiam atsitikime gautina, idant



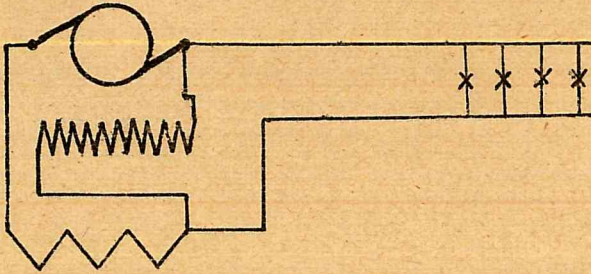
Br. 126 Compound mašina, kurios šunt apsuka prijungta prie šepėčių.

mašina duotų įtempimą.

Šunt mašina reikia leisti be apkrovimo. Liekanomis magnetizmo sudaryta nedidelė srovė tiksliai tuomet visa eis į induktorių apsuką,

mosi krypties, neat-sakančiai prijungta induktorių apsuka. Perjungimas apsukos sužadavimo tokiam atsitikime gautina, idant

jei mašiną leisime be apkrovimo. Jei, leidžiant šunt mašiną, prijungsime prie jos apkrovimą, tai



bemaž visa liekanomis ma magnetizmo sudaryta srovė eis į išorinę grandinę ir nebus galima ganetiškai mašiną įmagnetinti.

Br. 127 Compound mašina, kurios šunt apsuksa prijungta prie mašinos bornų.

Series mašinas atvirkščiai, galima paleisti tiksliai įjungus ją į grandinę, prie to grandinės pasipriešinimą reikia taip išsirinkti, kad srovė būtų nelabai didelė.

§ 41. Mašinų ypatybės atsižvelgiant į sužadinimo būdą.

Nepriegulmingo sužadinimo mašina. Peržiūrėsime nepriegulmingo sužadinimo mašinos ypatybes. Paleisime mašiną be apkrovimo. Magnetizmo sužadinimą mašinos laikysime pastovų.

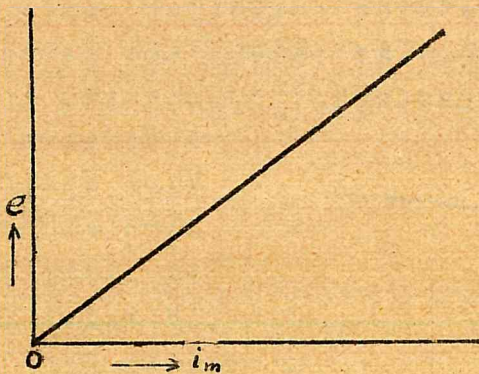
Sulig 83 lygties mašinos e.v. jėga išsireikš:

$$e = \frac{p}{a} \Phi \cdot Z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} \text{ voltų}$$

t.y. prie pastovaus sužadinimo proporcinga sukimosi grei'tumui, reiškia stačiakampėse koordinatose vaizduojasi tiesia linija, kaip tas nurodyta braižinyje 128-me.

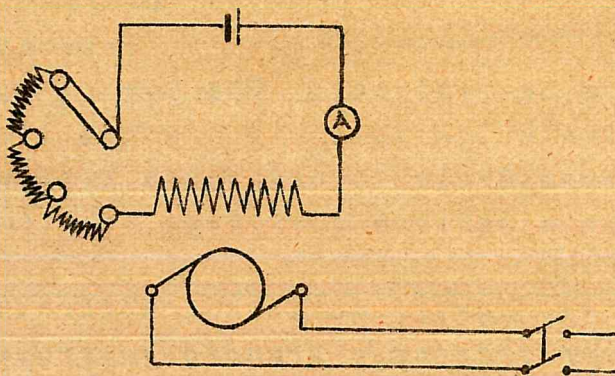
Dabar leisime mašiną vienodų skaičių apsukimų, o mainysime magnetizmo sužadinimą: del to į induktorių grandinę įjungsime reostatą,

br. 129. Ant abscisų ašies atidėliosime sužadavimo srovę i_m , o įtempimus ant ordinatų ašies. Gausime kreivą braižinio 130. Ta kreiv-



Br. 128 Įtempimo prigulmė nuo apsisukimų skaičiaus prie pastovaus sužadavimo.

vius. Kuomet mašina dirbo be apkrovimo, tai jos e.v. jėga ir įtempimas ant bornų buvo vie-



Br. 129 Neprigulmingo sužadininė mašina be apkrovimo ir su reostatu sužadavimo grandinėje.

e.v. jėga, i_a srovės jėga armatūroje, ir r_a armatūros apsukos pasipriešinimas, tai įtem-

va tokia pat, kaip geležies įmagnetinimo kreiva, t. y. tokia pat kreivą išsireiškia santykis tarp sužadavimo ir indukcijos.

Dabar duosime mašinai apkrovimą ir matnysime jį; mašinos sužadimą ir inkaro apsisukimų skaičių paliksime pasto-

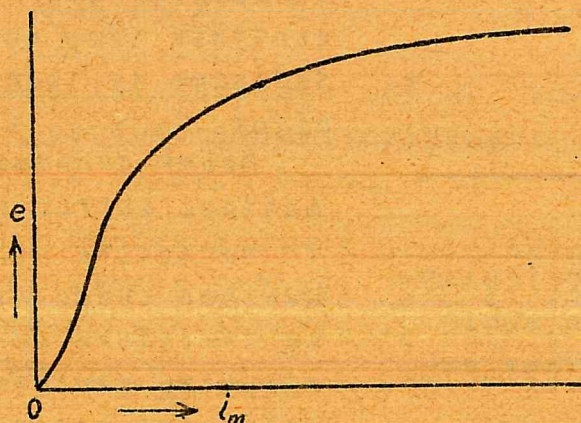
vius. Kuomet mašina dirbo be apkrovimo, tai jos e.v. jėga ir įtempimas ant bornų buvo vienodi. Prie apkrovimo įtempimas ant bornų bus mažesnis už mašinos e.v. jėgą dydžiu įtempimo kritimo armatūros apsukoje.

Jei e_a yra mašinos

pimas e ant mašinos bornų (šepėčių) išsireikš:

$$e = e_a - i_a r_a$$

Nepriimant domėn armatūros reakcijos (apie armatūros reakciją kalbėsime sekančiame paragrafe), prie tam tikro pastovaus sužadavimo ir



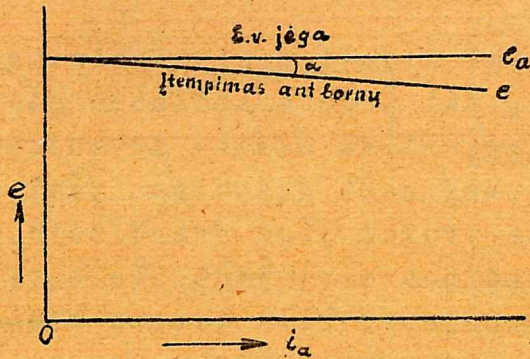
Br. 130 Neprigulmingo sužadavimo mašinos be apkrovimo įtempimo kreiva prie įvairių sužadavimo.

skaičiaus inkaro apsisukimų sudarytą įtempimą (e.v.j.) galima skaityti pastoviu. Tokiu būdu gauname, kad įtempimo kritimas ant mašinos bornų proporcingas srovės jėgai
br. 131.

Praveaime tiesią liniją e br. 131 taip, kad $tga = \frac{r_a}{I_a}$. Skirtumas ordinatų linijų e_a ir e duoda įtempimo kritimą armatūroje o ordinatės linijų e_a ir e vaizduoja mašinos e.v. jėgą ir įtempimą ant jos bornų.

Series mašina. Series mašinos armatūroje. inductorituose ir išorinėje grandinėje srovės jėgos dydis vienodas. Suktime mašiną vienodu greitumu ir mainysime srovės jėgos dydį i. Tą galime padaryti įjungę į grandinę reostatą. Ant abscisų ašies atidėsime srovės jėgos dydžius, o ant ordinatų ašies įtempimus e ant mašinos bornų br. 132.

Gausime kreivą e. Įtempimas ant bornų (e) mažesnis už e.v. jėgą įtempimo kritimo dydžiu armatūroje ir magnetuose. Jei r_a ir r_m yra

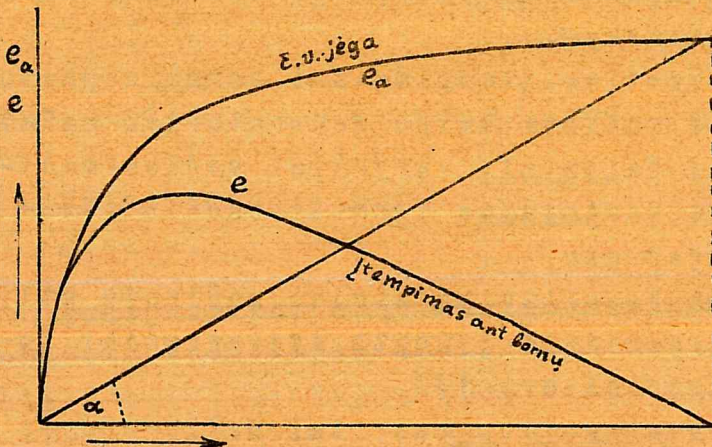


armatūros ir induktorių apsukų pasipriešinimais, o e_a mašinos e.v. jėga, tai įtempimas ant bornų išsireikš:

$$e = e_a - i(r_a + r_m).$$

Br.131 Prie pastovaus sužadavimo įtempimo ant mašinos bornų nuo srovės jėgos armatūroje prigulmybė.

Pravesime per kordinatų pradžios tašką tiesią liniją, kuri sudaro su abscisų ašimi kampą α , kurio tangensas lygus pasipriešinimams $r_a + r_m$, t.y. $\text{tga} = (r_a + r_m)$. Tuomet



tos linijos ordina-
tos vaiz-
duos įtempimo kritimus mašinoje, t.y.

$i(r_a + r_m)$.
Jei mes
tas ordina-
natas
pridėsime prie

įtempimo ant mašinos bornų, tai gausime maši-

nos e.v. jėgą, t.y. gausime kreivą e_a . Jei grandinė nesujungta, tai sudarytas įtempimas lygus nuliui, nes jei magnetizmo sužadavimo srovė lygi nuliui, tai ir indukcijos sriautos lygus nuliui.

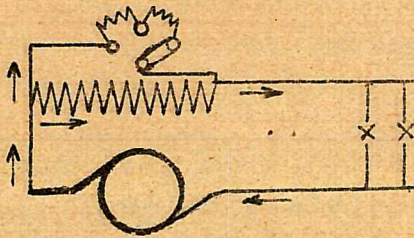
Jei mes per nelabai didelį pasipriešinimą grandinę sujungsime, tai toje grandinėje atsiras srovė, kuri įmagnetins mašiną ir sudarys joje e.v. jėgą. Mažinant grandinės pasipriešinimą didinsime srovės jėgą grandinėje, reiškia didinsime mašinos e.v. jėgą. Ta e.v. jėga pasieks savo maksimumo prie trumpo mašinos bornų sujungimo. Įtempimas ant mašinos bornų didėja sykiu su apkrovimu, bet tiksliai iki tam tikro maksimumo. Nuo tam tikro srovės jėgos dydžio įtempimas ant bornų pradeda mažėti, taip, kad, prie trumpo mašinos bornų sujungimo, jis turėtų pasidaryti lygus nuliui. Reiškia, visa mašinos e.v. jėga prie trumpo sujungimo, turi būti suvartota armatūros ir induktorių apsukoje. Tokio apkrovimo, žinoma, mašina neišlaikys.

Iš priežasties įtempimo ant bornų nepastovumo series mašinos kaipo generatoriai mažai vartojamos. Kaip el. varykliai series mašinos plačiai vartojamos tramvajuose ir pakečiamuose kranuose.

Įtempimo reguliavimą series mašinoje atlieka pagalba reostato įjungto lygiagrečiai induktorių apsukai br. 133.

Jei reostatas įjungtas, tai dalis srovės atsišakoja į reostatą; reiškia, nevisa srovė eina sužadavimo apsukon, todėl mašina sudaro mažesnę e.v. jėgą. Mainant reostato pasipriešinimą galima didelėse ribose mainyti srovės

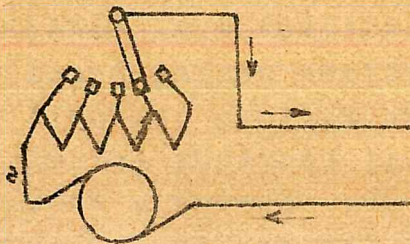
jėgą sužadavimo apsukoje, o sykiu su tuo ir mašinos e.v. jėgą. Prie tam tikro dydžio srovės jėgos išorinėje grandinėje didžiausias



Br. 133 Reostatas įjungtas lygiagrečiai series mašinos sužadavimo apskakai.

tais, ant kiekvieno iš kurių galima pastatyti rankeną sujungtą su išorine grandine br. 134.

Priklausant nuo rankenos padėties, srovė



Br. 134 Dalis vijų sužadavimo apskukos perjungiamas.

įtempimas bus tuomet, kuomet reostatas išjungtas, nes tuomet visa srovė eis per sužadavimo apskuką.

Series mašinos sužadavinimą galima reguliuoti dar sekančiai: išdalysime induktorių apskuką į gruper ir sujungsime jas su kontak-

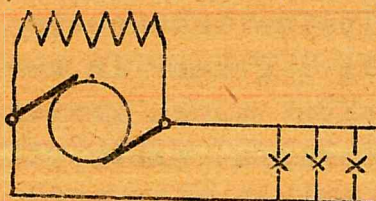
eina tikrai per tam tikrą sužadavimo apskukos vijų skaičių. Prie tam tikro srovės jėgos dydžio išorinėje grandinėje, kuo mažiau vijų sužadavimo apskukos įjungta į grandinę, tuo mažesnę įtempimą duoda mašina.

Šunt mašina. Šunt mašinoje abudu galai magnetizmo sužadavimo apskukos sujungti su šepečiais br. 135. Tokiu būdu viena dalis inkaro srovės i_a atsisakoja nuo šepečių į induktorių apskuką, o antra didesne dalis eina į išorinę grandinę. Jei sužadavimo srovė yra i_m , o išorinės grandinės $-i$, tai srovė armatūroje išsireikš: $i_a = i + i_m$.

Srovė i_m priklauso tiksliai nuo įtempimo e ant mašinos bornų ir nuo pasipriešinimo r_m sužadavimo grandinėje, t.y.

$$i_m = \frac{e}{r_m}$$

Jeigu įtempimas ant mašinos bornų būtų pastovus, tai, prie pastovaus inkaro apsisukimų skaičiaus, sužadavimo srovė i_m ir mašinos e.v. jėga būtų pastovūs. Įtempimas ant mašinos bornų



Br. 135 Šunt mašinos schema.

mažesnis už e.v. jėga dydžiu įtempimo kritimo mašinos armatūroje, t.y. dydžiu $i_a r_a$. Reiškia, juo didesnė srovė i_a , juo mažesnis darosi įtempimas ant mašinos bornų, taipogi ir mašinos e.v. jėga.

Suksime mašiną vienodu greittumu palikę magnetizmo sužadavimo grandinėje pastovų pasipriešinimą r_m pasipriešinimą, gi išorinės grandinės mainysime taip, kad srovė išorinėje grandinėje mainytusi nuo nulio iki tam tikro maksimumo i . Davinius to mūsų bandymo išbresime stačiakampėse koordinatose sekanciai: srovė i atidėsime ant abscisų ašies, o atsakančius ant mašinos bornų įtempimus ant ordinatų ašies br. 136.

Prie srovės $i = 0$, įtempimas ant bornų e lygus mašinos e.v. jėgai e_a , neskaitant nedidelio kritimo įtempimo armatūroje, kursai ištinka iš priežasties nedidelės srovės magnetizmo sužadavimo grandinėje.

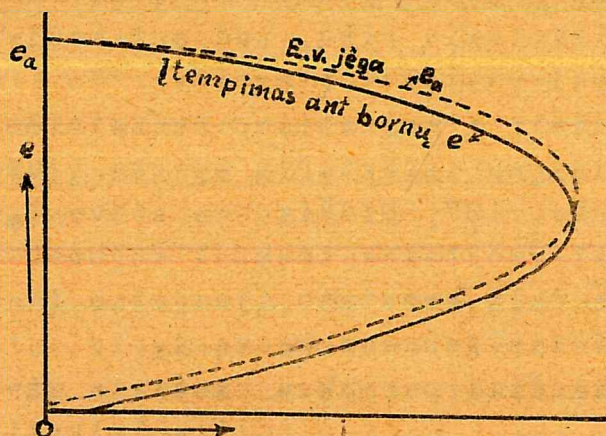
Padidėjimas srovės išorinėje grandinėje iš-

šaukia srovės augimą armatūroje sulig lygties:

$$i_a = i + i_m.$$

Todel įtempimo kritimas armatūroje didėja. Įtempimas ant bornų mainosi sulig lygties $e = e_a - i_a r_a$. Jis didžiausias, kuomet mašina eina be apkrovimo, ir apkrovimui mašinos didėjant mažėja.

Kadangi sužadinimo srovės dydis priklauso nuo įtempimo ant bornų $i_m = \frac{e}{r_m}$, tai įtempimui ant bornų sumažėjus, sumažės ir sužadinimo



Br. 136 Prie pastovaus pasipriešinimo sužadinimo grandinėje ant sunt mašinos bornų įtempimas.

lis br. 136).

Įtempimo ant bornų mainymasis, kuomet mainosi mašinos apkrovimas, šunt mašinose, bendrai imant, nedidelis, vienok didesnis kaip mašinose pėalinio magnetizmo sužalinimo

Jei mes viršnurodytame bandyme labai sumažinsime išorinės grandinės pasipriešinimą, tai pama-

srovė i_m . Del to susilpnės magnetinis laukas ir sumažės mašinos e.v. jėga. Iš priežasties e.v. jėgos sumažėjimo įtempimas ant bornų dar labiau sumažės. (Viršutinė kreivės da-

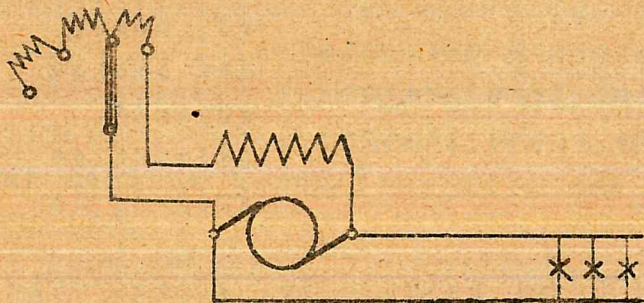
tysinė,

kad srovės jėga nebedidės, bet pradės mažėti. Prie to ir įtempimas ant bornų vis labyn ir labyn mažės. (Žemutinė kreivos dalis br. 136). Ant galo, kuomet mes mašinos bornus trumpai sujungsime, pasidarys įtempimas ir srovės jėga bemaž lygūs nuliui. Prie to sužadavimo srovė im bus lygi nuliui. Jei mašinoje nebūtų magnetizmo liekanų, tai magnetinis laukas ir mašinos e.v. jėga būtų lygūs nuliui. Taipogi būtų lygi nuliui ir srovės jėga i_a armatūroje.

Iš pasakyto aišku, jog šunt mašinoje, augant apkrovimui, įtempimas ant bornų krinta. Tačiau tą įtempimo kritimą galima lengvai sumažinti, ir net iki tokių ribų, kad ant mašinos bornų laikytusi pastovus įtempimas. To pasiekama sekandčiai: į magnetizmo sužadavimo grandinę nuosekliai su induktorių apsuka įjungiamas reostatas br. 137. Didžiausia srovė im čius tuomet, kuomet reostatas trumpai sujungtas. Juo didesnę dalį reostato įjungsime į grandinę, juo mažesnę gausime srovę im ir įtempimą e. Atsakandčiai parinkus reostatą, ga-

lima laikyti ant mašinos bornų visai pastovų įtempimą.

Skersinių vielų piūvį induktorių apsukos ir kiekį tos apsukos vijo apskaitliuo-



Br. 137 Su reostatu įjungtu į sužadavimo grandinę šunt generatorio schema.

ja vadovaujantis supratimu, jog tos apsukos

viela reikalinga praleisti tokia srovė, kuri duotų reikalingą magnetizmo sužadšinimą. Be to piūvis vielų turi būti taip išrinktas, kad paskirtoje ant induktorių vietoje sutilptų reikalingas vijų skaičius ir kad mašinai dirbant, tos apšukos temperatūra nepakiltų virš daleidžiamos temperatūros. Šunt apšukoje sužadšinimo srovę daleidžia iki 8 % maksimalės srovės armatūroje.

Compound mašina. Įtempimas series mašinos auga sykiu su srove, o įtempimas šunt mašinų, augant apkrovimui, mažėja. Reiškia, jei ant induktorių uždėti nuoseklia ir lygiagrete sužadšinimo apšuką, tai, atsakančiai parinkus vijų skaičius abiem špuliom, galima pasiekti tokio stovio, prie kurio įtempimas mašinos bus pastovus prie įvairių jos apkrovimų. Galima, žinoma, net taip parinkti špulias, kad prie didelio apkrovimo įtempimas bus d desnis, kaip prie mažo. Jei tas dydis bus lygus ohmianiam įtempimo kritimui išorinėje grandinėje, prie maksimalės joje srovės jėgos, tai įtempimą, gale magistralės (-ant priėmėjų bornų-) galima bus laikyti pastovų prie bet kokio apkrovimo.

Paturejimas pastovaus įtempimo ant bornų energijos priėmėjų yra viena svarbiausių el. gamyklų užduočių. Todėl galima manyti, kad compound masina labai plačiai yra vartojama el. gamyklose, kuriose reikalaujamas pastovus įtempimo laikymas ant priėmėjų bornų. Tačiau to nėra. Tai dėl to, kad compound mašina mažai tinka akumuliatorių prikrovimui.

Kadangi nuolatinės srovės akumulatoriai

elektro gamybklose lošia labai svarbią rolę, tai pris ina atsisakyti nuo compound mašinų.

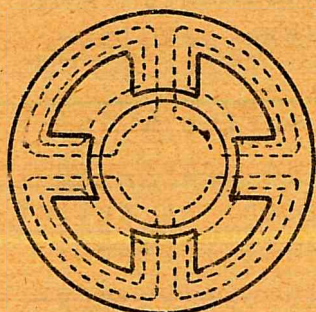
Series apsuks compound mašinos sudaryta iš nedidelio vijų skaičiaus storų vielų, o šunt apsuks, iš plonų vielų ir didelio vijų skaičiaus.

§ 42. Nuolatinės srovės dinamo mašinose magnetiniai santykiai.

Dinamo mašinos magnetinė grandinė sudaroma iš įvairių medžiagų. Inkaras visuomet daromas iš taip vadinamų dinamo geležinių lapų, (Dynamo blech). Mažų mašinų induktoriai ir stanina daromi (iš ketaus), o didelių - iš lieto plieno. Tai dėl to, kad plienas (Dynamo-gusstahl) turi didelį magnetinį pralaidumą. Tas pralaidumas mažai tesiskiria nuo pralaidumo dinamo lapų. Kaip matėme 17-me paragrafe prie tam tikro sužadavimo geležyje ir pliene gaunama daug didesnė induk ija, kaip ketauje. Todėl vartojant plieną bei geležį, vietoje ketaus gavimui tam tikro sriauto reikalinga mažiau medžiagos - mažiau plieno ir vario. Tokiu būdu iš plieno masina bus lengvesnė, kaip iš ketaus. Tačiau jos kaina ne būtina mažes, nes plieno kaina didesnė ir jo apdirbimas taipogi sunkesnis.

Sužadavimo špulios dedamos vienoje magnetinės grandinės dalyje - ant polių širdesų. Sudarytas tomis špuliomis laukas, kaip jau buvo 17-me paragrafe nurodyta, nevisas pereina į armatūrą, bet dalis indukcijos linijų susijongia oru nepasiekdamos armatūros. Br, 33 ir 138. Ta indukcijos linija dūli, kuri nepatenka į armatūrą vadinama nuostoliu sriauto, bet iš

siskirstančių lauku. Nuostolių sriautas įvairiose mašinose nevienodas. Jis sudaro nuo 10 iki 40 nuošimčių sriauto armatūroje. Naujuose mašinų tipuose nuostolių sriautas mažesnis, o senuose - didesnis. Kaip matėme 17-me paragrafe daugiausia ampervijų reikalinga palaikymui sriauto tarpgeležinėje erdvėje - tarp inkaro ir polių galūnių. Todel tarpgeležinė



Br. 138 Indukcijos linijų paskirstymas keturpolinėje mašinoje.

erdvė stengiamasi daryti kaip galima mažesnė. Juo didesnę išrenka indukcija B , juo mažesnius piūvius gauna dalims magnetinės grandinės mašinos. Tačiau B negalima imti labai didelės: iš vienos pusės, prie labai didelės B reikalinga labai daug ampervijų; todel reikia daryti didelės špuilis magnetizmo sužadinimui; iš kitos pusės, prie didelės B bus dideli nuostoliai

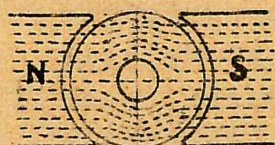
ant hysteresio ir srovių Fuko. Dydis B taipogi turi įtakmę į mašinos darbą. Jei įmagnetinimas mašinos taip didelis, kad jos normale e.v. jėga guli virš persilaužimo įmagnetinimo kreivos (br. 130), tai žymiai permaintyti mašinos e.v. jėgos dydį bus galima tikrai žymiai permainingius sužadinimo srovės dydį.

Daleidžia sekančias indukcijas:

Staninoje ir induktoriuose iš ketaus $B = 5000 - 8000$; plieno bei geležies induktoriuose $B = 12000 - 15000$; inkaro geležyje $B = 5000 - 10000$, prie to inkaro dantyse daleidžiama B iki 22000. Tarpgeležinėje erdvėje daleidžia-

mos tokios pat indukcijos kaip inkare.

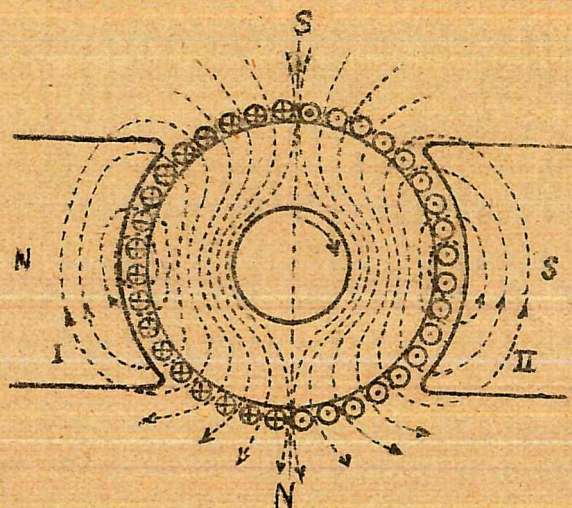
Sužadintoje ir neapkrautoje dvipolinėje mašinoje neitrālė zona statmena magnetiniam laukui ir randasi viduje tarp abiejų polių. Reiškia, inkaro ašis guli neitrālės zonos vertikalėje plokštumoje (br. 139). Šepečiai



turi būt pastatyti ant tų kolektorio lamelių, kurios sujungtos su neitrālėje zonoje stovinčiomis sekcijomis.

Br. 139 Dvipolinės mašinos magn. laukas.

Apkrautoje mašinoje inkaro apsuka eina srovė, kuri, taipogi sudaro magnetinį lauką. Jei šepečiai stovi neitrālėje zonoje, tai inkaro apsuka sudarytas laukas turės išvaizdą, kaip tai nurodyta br. 140. Jei mes šepečius pasuksime, tai inkaro laukas pa-



sisuks taip, kad plokštuma praveda per šepečius ir inkaro ašį perkirstų tą lauką pusiau.

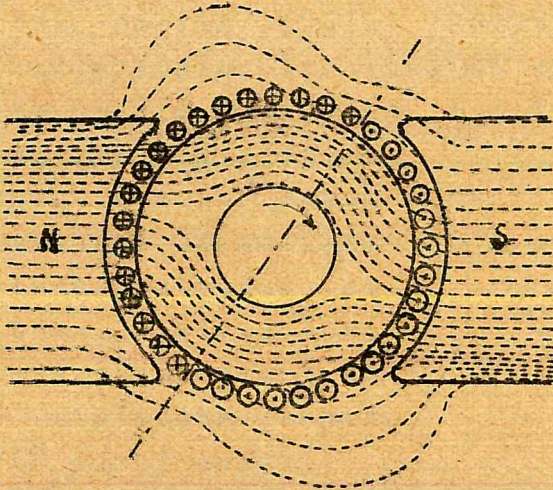
Inkaro laukas sykiu su lauku sudarytu induktoriais duoda atstojamąjį lauką,

Br. 140 Inkaro laukas.

taip vadinamą darbo lauką (br. 141), kursai vienas de fakto ir teekzistuoja. Darbo laukas ir sudaro e.v. jėgą inkaro apsukoje. Kryptis

to darbo lauko nesutampa su lauko sudaryto induktoriais kryptimi. Todėl neutralė zona nebestovi viduje tarp polių.

Sudarymui apkrautai mašinai sąlygų, kuriose ji dirbtų be kibirkščių, kaip tą paragrafe 44-me mes pamatysime, reikalinga pasukti šepečius pirmyn kryptimi armatūros sukimosi. Toks



Br. 141. Darbo laukas.

šepečių pasukimas išvidurinės tarp polių padėties iššauks dar didesnę darbo lauko pasisukimą, nes iš priežasties šepečių pasukimo ir inkaro laukas pasisuks iš padėties nurodytos br. 140.

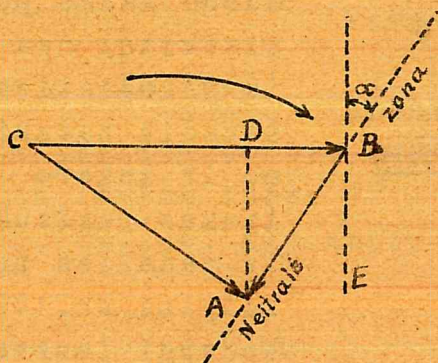
Kadangi laukas

sudarytas induktoriais stipresnis už lauką sudarytą inkaru, tai pasukimu nedideliu kampu iš vidurinės tarp polių padėties galima šepečius pastatyti darbo lauko neutralėje zonoje.

Kad aiškiau sau išivaizdinti santykį tarp tų trijų laukų, parodysime tuos laukus vektoriškai, turėdami omenyje, kad neutralė zona, taipogi ir inkaro laukas visados turi atstojamajam laukui statmeną kryptį. Br. 142 vaizduoja dirbančio generatorio laukų diagramą. Dėl leiskime, kad BA vaizduoja sudarytą inkaro apsuksa lauko stiprumą ir kryptį, o CA atstojamojo lauko stiprumą ir kryptį. Jei šepečiai pastatyti neutralėje zonoje, tai BA statmenas

CA. CB yra laukas sudarytas induktorių ampervijais. Geometrinė suma laukų CB ir BA duoda atstojamąjį lauką CA. Iš tos diagramos matome, kad laukas sudarytas induktoriais sudaro su inkaro lauku kampą didesnę už 90° . Todėl idant šepėčius pastatyti neitralėje zonoje reikia juos pasukti iš pirmutinės (darbo mašinos be apkrovimo) padėties tam tikru kampu α .

Iš diagramos (br. 142) taipogi matome, kad atstojamas laukas mažesnis už sudarytą induktoriais lauką. Todėl, apkrautos dinamo ma-



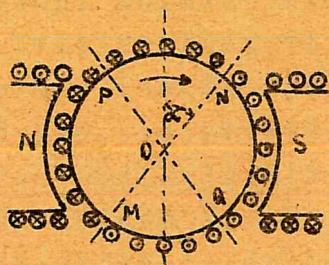
Br. 142 Dinamo mašinos laukų diagrama.

šinos e.v. jėga mažesnė, už e.v. jėgą mašinos be apkrovimo. Šepėčių pasukimo kryptis sutampa su generatorio sukimosi kryptimi.

Inkaro lauką BA (diagrama br. 142) galima išskirstyti į du laukus BD ir BE. Laukas BD turi kryptį priešingą sudarytam induktoriais laukui, o lauko BE kryptis statmena induktorių lauko kryptims. Sako, jog lauką BD sudaro priešveikiantieji inkaro ampervijai, o lauką BE – skersai veikiantieji ampervijai (poperečnėje ampervitki). Iš braižinio 143 aišku, kurie vijai vadinasi priešveikiančiais ir kurie skersaveikiančiais. Šepėčiai pasukti kampu α inkaro sukimosi kryptimi ir randa si padėtyje MN.

Jei su linija MN simetriniai MN pravesti

liniją PQ, tai inkaras bus išdalytas į 4 da-



Br 143 Inkaro di-
namo mašinos prieš-
veikiantieji ir
skersaiveikiantie-
ji vijai.

lis. Inkaro apsukos vie-
los, kurios guli kampuose
MOQ ir NOP vaizduoja vi-
jus, kurie sudaro prieš-
veikianti lauką, o vielos
kurios guli kampuose M.P
ir NOQ vaizduoja vijus,
kurie sudaro lauką stat-
meną induktorių laukui.

Aprašytą inkaro veiki-
mą į induktoriais sudary-
tą lauką vadina inkaro

arba armatūros reakcija.

§ 43. Dinamo mašinų charakteristikos.

Kreivos rodančios santykių tarp e.v. jėgos, įtempimo ant mašinos bornų ir srovės jėgos vadinasi mašinų charakteristikomis. Taip, kreiva br. 130 vadinasi mašinos charakteristika prie nesujungtos išorinės grandinės, bei mašinos e apkrovimo charakteristika.

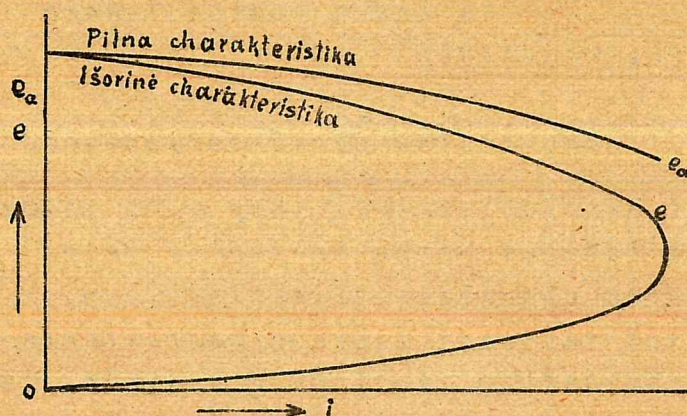
Kreivosios br. 131 duoda santykių tarp e.v. j., įtempimo ant bornų ir srovės jėgos armatūroje neprigulmingo sužadinimo mašinoje, nepriimant dėmės armatūros reakcijos.

Jei mes priimsime dėmės armatūros reakcijos veikimą ir išbrėšime e.v. jėgos dydžius tokiu pat būdu, kaip tą daryme braižinyje 131-me, tai neprigulmingo sužadinimo mašinos e.v. jėga išsireikš kreiva e_a (br. 144). Toji kreiva jau nebebus lygiagrete absčių ašiai, bet jos ordinatos mažės einant nuo kordinatų pradžios.

Kadangi inkaro priešveikiantieji ampervi-

jai, augant mašinos apkrovimui, mažina induk-
toriais sudarytą lauką, tai ir mašinos e.v.
jėga, augant apkrovimui, mažėja. Todel e.v.
jėga mašinos ir išsireiškia kreiva e_a , bet ne-
lygiagrete abscisų ašiai tiesia linija.

Įtempimas ant bornų mažesnis už mašinos e.
v. jėgą dydžiu $i a_a$, t.y. dydžiu įtempimo kri-
timo armatūroje. Reiškia, įtempimas ant bornų
išsireiškia kreiva e ; jos ordinatas mažesnis už
kreivos e_a ordinatus dydžiu $i a_a$. Tokiu būdu
matome, kad įtempimas ant bornų skiriasi nuo



Br. 144 Išorinė ir pilna charakte-
ristika neprigulmingo sužadavimo
mašinos.

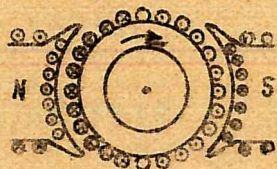
nimo, bet ir tais įtempimo nuostoliais, ku-
riuos iššaukia armatūros reakcija. Didžiausi
skirtumą tarp e ir $e.v.$ jėgos neapkrautos ma-
šinos iššaukė ne ohminis įtempimo kritimas
armatūroje, nes tas įtempimas labai mažas iš
priežasties labai mažo ohminio armatūros pa-
sipriešinimo, bet inkaro priešveikiantieji am-
perai

Priešveikiančių ampervijų bledingą veikimą

neapkrau-
tos maši-
nos įtem-
pimo ne-
tiksliai
kritimu
įtempimo
armatūro-
je iš
priežas-
ties ohmi-
nio arma-
tūros ap-
sukos pa-
siprieši-

galima panaikinti pagalba, taip vadinamos, kompensacinės apskukos. Kompensacinę apskuką deda į kanalus padarytus induktorių polių galūnėse, kaip tas schematiniai nurodyta brėžinyje 145. Ją įjungia nuosekliai su armatūros apskuka. Ji tiesiog veikia į skersai veikiantčius ampervijus.

Jei skersaiveikiantčių vijų veikimas bus panaikintas, tai išnyks darbo lauko pakripi-mas. Todėl nereikės perstatinėti šepėčių. Jie galės prie bet kokio apkrovimo pasilikti pirmutinėje neitralėje zonoje. Jei šepėčiai pasiliks pirmutinėje neitralėje zonoje, tai visai nebus ir prieš veikiantčių ampervijų. Tokiu būdu kompensacinę apskuką naikindama skersai veikiantčius ampervijus panaikina ir priešveikiantčius.

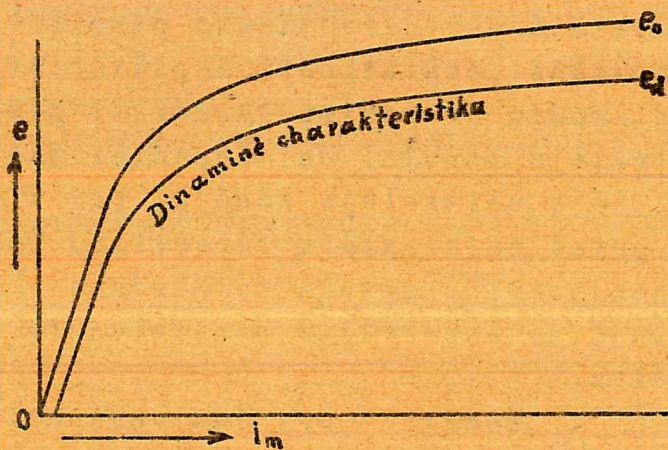


Br. 145 Kompen-sacijinės ap-sukos schema.

Kreiva e br. 144 vadinasi išorine mašinos charakteris-tika, o kreiva e_a pilna cha-rakteristika. Nuemimas tų kreivų, kaip neprigulmingo su-žadinimo mašinoms, taip ir šunt mašinoms daromas sekan-čiai: įjungia į sužadinimo grandinę tokį pasipriešinimą, kad mašina prie pilno apkrovimo ir normalaus apsisukimų skaičiaus duotų normalų įtempimą. Laikant mašinos apsisukimų skaičių pastovų maino srovės jėgą išorinėje grandinėje. Prie įvairių mašinos apkrovimų užrašo įtempimus ant mašinos bornų ir srovės jėgos dydžius su-žadinimo apskukoje. Tokiu būdu gauna kreivą e. Gavimui kreivos e_a reikalinga tiksliai ordina-tas kreivos e padidinti atsakanšiais i_{a2} .

Charakteristika šunt mašinos be apkrovimo galima surasti įjungus į sužadavimo apskaitą atsakantį pasipriešinimą ir mainant jį.

Jei mes, prie tam tikro amperažo dirbančiai mašinai duosime įvairius sužadavimus, tai gausime įtempimų kreivą, santykyje su sužadavimo srove i_m . Ji bus visai panaši mašinos charakteristikai be apkrovimo, tiksliai gulės



Br. 146 Charakteristika be apkrovimo ir dinaminė mašinos charakteristika.

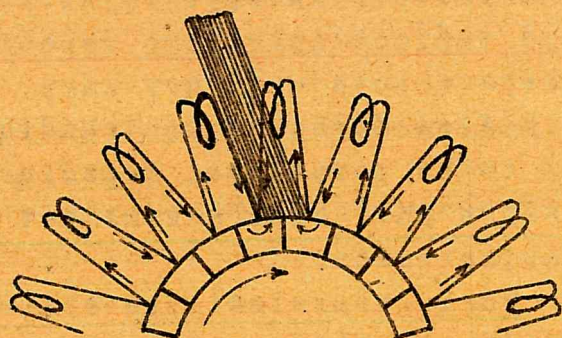
žemiau charakteristikos be apkrovimo (br. 146). Tokia kreivą vadinasi dinaminė mašinos charakteristika.

§ 44. Dinamo mašinos be kibirkščių darbo sąlygos.

Da eiskime, kad šepečiai liečia kolektoriaus lamineles ant diametro statmeno, jungiančiai induktorių polius tiesiajai; kitaip sakant, šepečiai liečia kolektoriaus lamineles neitralėje zonoje, .y. vidurį tarp abiejų polių. Armatūros vijuose, kurie guli iš abiejų to diametro pusių, induktiruojasi e.v. jėgos, kurios turi viena kitai priešingas kryptis (br. 147).

Išorinėje grandinėje tos e.v. jėgos sudaro

srovę i, o kiekvienoje armatūros pusėje – srovės $\frac{1}{2}i$. Labai mažame laikotarpyje, kol šepečis pereina nuo vienos kolektoriaus lamelės ant gretimosios, el. srovės kryptis vijyje mainosi iš $(+\frac{1}{2}i)$ į $(-\frac{1}{2}i)$. Iš priežasties



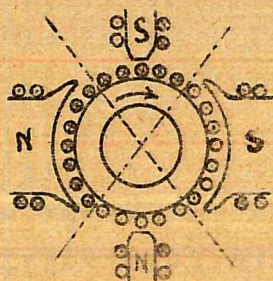
Br. 47 Šepečio dasilietimas ir srovės kryptis armatūroje.

srovė iš gretimųjų armatūros sekcijų neina tuo viju į šepetį, bet eina oru, kas ir apsi-reiškia kibirkščių pavidale ant kolektorio paviršiaus. Tų kibirkščių sumažinimui reikalinga palengvinti srovei ke mainyti savo kryptį toje sekcijoje, kuri ką tik išėjo iš po šepečio. Kad tą atlikti reikalinga, idant tame momente, kuriame šepečio pagalba sekcija yra trumpai sujungta, joje induktiruot si e.v. jėga, sudaranti srovę naujos krypties. Tą galima atsiekti pasukus šepečius pirmyn armatūros sukimosi kryptimi. Taip ir daroma visose sen-ojo tipo mašinose, kurios neturi kitokių prie-taisų savoindukcijos e.v. jėgos sumažinimui sekcijoje tik ką išėjusioje iš po šepečio.

Naujo tipo mašinose, pergalejimui savoindukcijos e.v. jėgos stovinčiose neitralėje

tokio staigaus srovės persimai-nymo vijyje at-siranda savoindukcijos e.v. jėga, kuri tą persimainymą sulai-ko, t.y. atsi-randa e.v. jėga tos pat krypties, kuri buvo vijyje pirm trumpo jo sujungimo. Todel

zonoje sekcijose, įtaiso, taip vadinamus, papildančius polius br. 148. Jie sudaro tokį m. lauką, kursai stovinčiose neitralėje zonoje sekcijose induktiruoja e.v. jėgą krypties priešingos savoindukcijos e.v. jėgos kryptiai. Tie papildantieji poliai panaikina ir tą lauką, kurį sudaro skersaiveikiantieji vijai. Todėl, prie bet kokio mašinos apkrovimo šepetiai gali likti neitralėje zonoje - vidury tarp abiejų polių - ir mašina dirba be kibirkščių.



Br. 148 Su papildančiais poliais mašina.

Be to be perstatymo šepetčių mašina gali būti sukama bet kokion pusėn.

Turbogeneratoriuose stato ir papildančius polius ir kompensacijinę apsuką. Tokia konstrukcija pilnai neitralizuoja kaip prieš, taip ir skersaiveikiančių ampervijų veikimą.

§ 45. Naudingo darbo koeficientas arba atidavimas.

Paragrafe 22-me mes matėme, kad judančiame laidininke srovės sudarymo mechaninis darbas išsireiškia formula: $A_s = e \cdot i$ Wattų, kur e ir i sudaryti tame laidininke srovė ir įtempimas. Reiškia sukimui dinamo mašinos, kuri išdirba srovę i amperų prie e voltų, reikalinga aikvoti darbą lygų sandaugai iš i ir e .

Tokia išvada būtų visai teisinga, jei mašinoje nebūtų nuostolių. Tačiau perdirbimas mechaninės energijos į elektrinę surištas su

tam tikrais energijos nuostoliais. Tų nuostolių priežastys sekančios: Pirmiausia, reikia pergalėti pasipriešinimus, kurie įvyksta iš priežasčių trinimosi veleno pakaklėse, šepėčių ir kolektorių ir oro pasipriešinimą. Tie trinimosi nuostoliai geroje mašinos nedideli. Paskiau, sužadinimo srovė i_m iššaukia šilimos išsiskirimą induktorių apsukoje. Išsiskiriančios per sekundą induktorių apsukoje šiluminės energijos kiekis lygus $i_m^2 r_m$, kur i_m srovės jėgos dydis induktorių apsukoje, o r_m ohminis tos apsukos pasipriešinimas. Taip pat šilimos pavidale aikvojama energija ir inkaro apsukoje. Tos energijos kiekis lygus $i_a^2 r_a$, kur i_a srovės jėgos dydis armatūroje, o r_a ohminis armatūros pasipriešinimas. Tie apsukų šildymui nuostoliai vadinasi *vario nuostoliais*.

Magnetinis laukas per inkaro geležį turi pastovią kryptį, t.y. indukcijos linijos eina tam tikra pastovia kryptimi, iš šiaurės polio į pietų polį. Todel bet kokia sukančiojo inkaro geležies ašalė santykiyje su indukcijos linių kryptimi maino savo padėtį. Iš tos priežasties geležies įmagnetinimas mainos. Dvipolinėje mašinoje pilnas inkaro geležies permagnetinimas įvyksta laike vieno pilno inkaro apsisukimo; daugpolinėje mašinoje, kuri turi $2p$ polių, ta permagnetinimas ištinka p kartų dažniau.

Iš Hysteresiso priežasties, laike kiekvieno permagnetinimo atliekamas darbas, kurio dydis prie f periodų per sekundą gali būti apskaičiuotas. Steinmetzo formula nurodyta paragrafe 10-me. Kaip iš tos formulos matome Hysteresiso nuostoliai priklauso nuo geležies

kiekio permagnetinių skaičiaus ir nuo indukcijos dydžio. Be Hysteresiso nuostolių inkaro geležyje ištinka dar nuostoliai iš priežasties srovių Fuko. Kaip 21-me paragrafe nurodyta sumažinti srovių Fuko nuostolius galima padarius mašinos inkarą iš geležinių lapų. Hysteresiso ir srovių Fuko nuostoliai turi bendrą pavadinimą *nuostolių geležyje*. Braižinyje 149-me kreivomis nurodyti tie nuostoliai geležyje lapais 0,5 mm storumo vienam kilogramui svorio prie įvairių indukcijų B prie 100 ir 50 permagnetinių per sekunda.

Be išvardintų svarbesnųjų nuostolių ekzistuoja dinamo mašinoje antraeiliai nuostoliai, kaip tai: nuostoliai ant srovių F ko inkaro apsuokoje ir induktorių polių galūnėse; nuostoliai prie perėjimo srovės iš kolektorio į šepečius ir kiti.

Nuostolių dydis randasi tam tikrame santykiyje su mašinos galingumu. Sekančioji lentelė nuošimčiais duoda, maždaug, vidutinį dydį nuostolių įvairaus mašinų galingumo:

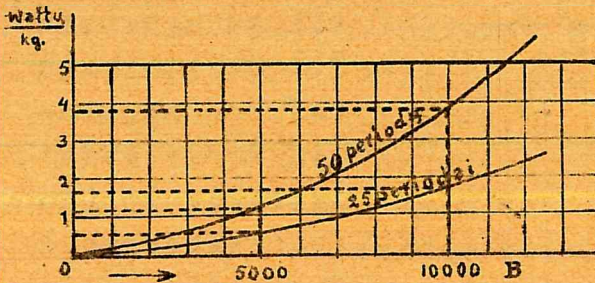
| | Mašinos galingumas KW | | |
|-------------------------------|-----------------------|---------|----------|
| | 10 KW. | 100 KW. | 1000 KW. |
| Trinimosi nuostoliai. | 3% | 2% | 1,5% |
| Vario nuostoliai. | 3% | 4% | 3% |
| Nuostoliai geležyje. | 5% | 3% | 2% |
| Viso. | 16% | 9% | 6,5% |

Ta lentelė rodo, kad mažose mašinose nuostoliai sudaro apie 15% mašinos galingumo, tuo tarpu, kaip didelėse mašinose tie nuostoliai siekia vos 6,5%. Labai mažose mašinose galingumo 1 KW ir mažiau nuostoliai siekia 30% ir

net daugiau.

Naudingo darbo koeficientu mašinos vadina-
si santykis tarp naudingos galios, kurią ati-
duoda mašina ir visos galios, kuri yra duoda-
ma mašinai. Mašinos naudinga galia išsirei-
kia sandauga ei, kur e yra įtempimas ant jos
bornų, o i srovės jėga išorinėje grandinėje.

Galios, kuri suteikiama mašinai sulig virš-
išdėstyto susideda: iš mašinos naudingos ga-



Br. 149 Nuostoliai geležyje
lapais storumo 0,5 mm prie
50 ir 25 periodų i sekunda.

lios ei, nuo-
stoliu jos va-
ryje $i_m^2 r_m +$
 $+ i_a^2 r_a$, nuosto-
liu geležyje
ir visų kitų
nuostolių. To-
del naudingo
darbo koefici-
entas išsirei-
škia:

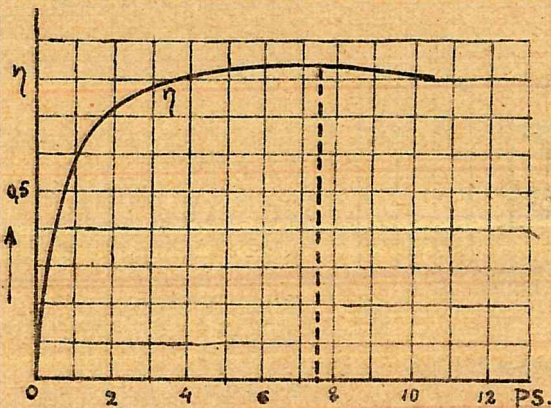
$$\eta = \frac{ei}{ei + i_m^2 r_m + i_a^2 r_a + A} \dots \dots \dots (85)$$

kur A sudaro nuostolius geležyje ir visus ki-
tus nuostolius. Tokiu būdu, matome, kad nau-
go darbo koeficientas mažų mašinų sudaro
70% i mažiau, tuo tarpu kaip tas koeficientas
didelių mašinų siekia 95%.

Mašinos atidavimas priklauso dar nuo jos
apkrovimo; jei mašinos apkrovimas mažas, tai
mažas bus ir jos atidavimas. Taip, prie apkro-
vimo lygaus nuliui atidavimas mašinos taipogi
bus nulis, nes mašina neatlieka naudingo dar-

bo; jos sukimui energija yra aikvojama, bet visa ta energija liekà pačioje mašinoje nuostolių pavidale. Naudingo darbo koeficientas pasiekia savo maksimumo ptie normalio mašinos apkrovimo.

Jei ant abscisų ašies atidėsime mašinos apkrovimus, o ant ordinatų ašies mašinos naudingo darbo koeficientus, tai gausime kreivą br. 150. Iš tos kreivos matome, kad mašinos ati-



Br. 150 75 KW masinos atidavimo kreiva.

Didėjant apkrovimui auga nuostoliai tikrai varėje.

Kaip matome visi energijos nuostoliai išsiskiria pačioje mašinoje šilimos pavidale. Todel mašinos temperatūra darbe auga. Tas mašinos dalyse temperatūros augimas, eina taip ilgai, kol išsiskiriančios mašinoje šilimos kiekis pasidaro lygus šilimos kiekiui, kurį mašina atiduoda į orą, tai yra iki to laiko, kol įvyksta lygsvara tarp gaunamos ir atiduodamos mašina šilimos. Išvengimui per daug didelio mašinos sušilimo, prie kurio gali sugesti izoliacija, maksimali mašinos temperatūros

davimas auga sykiu su apkrovimu. Tai del to, kad mašinos nuostolių dydis mažai tepriklauso nuo jos apkrovimo. Nuostoliai geležyje ir trinimo si nuostiliai nuo apkrovimo mašinos visai nepriklauso.

pakilimą daleidžia tikrai iki 60°C virš aplink esančios oro temperatūros, jei ji nedidesnė, 35°C .

Iš pasakyto seka, kad mašinos galingumas labai priklauso nuo jos sušilimo. Todel reikalinga stengtis netikėtai mašinos nuostolius sumažinti, bet ir pasirūpinti apie geresnę mašinos ventileciją. Kad tą pasiekti mašinų inkare daro radialius ir ašimi lygiagrečius kanalus bei plyšius; ant ašies pritaisto ventiliatorio tipo sparnus, o mašinos korpuse daro speciales skyles, per kurias oras liuosai gali pasiekti inkarą.

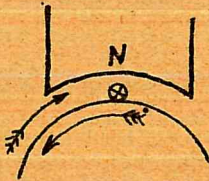
Visai uždengtos mašinos, kurias daro specialiams tikslams, kaip tai apsaugojimui mašinos dalių nuo vandens bei dulkių, šyla, žinoma, labiau, kaip atidengto tipo mašinos. Todel uždengto tipo mašina turi didesnes išmėras už mašiną tokio pat galingumo atidengto tipo.

VII. NUOLATINĖS SROVĖS ELEKTRO VARYKLIAI.

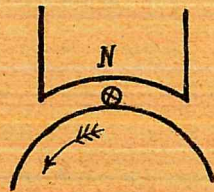
§ 46. Varyklio sukimosi kryptis.

Nuolatinės srovės varykliai savo konstrukcija ne kiek nesiskiria nuo nuolatinės srovės dinamo mašinų. Kiekviena dinamo mašina gali dirbti tai kaip mašina, tai kaip varyklis. Jei mes dinamo mašiną varome, kaip el. energijos generatorių, tai ji stengiasi pasidaryti varykliu (motoru), nes ji sudaro sukimo momentą, kursai priešinasi ją sukančiai jėgai. Taipogi dirbantis, kaip motoras el. varykli stengiasi pasidaryti dinamo mašina, nes jame induktiruoja e.v. jėga, kurios kryptis priešinga srovės krypties.

Dinamo mašinos inkaro judėsių sudaryta srovė priešinasi tam judėsiui, nes tarpusavio magnetinio lauko ir srovės veikimas išsireiškia jėga, kuri turi krypti priešingą armatū-



Br. 151 Generatorius, kursai priešinasi jo inkaro sukimui.

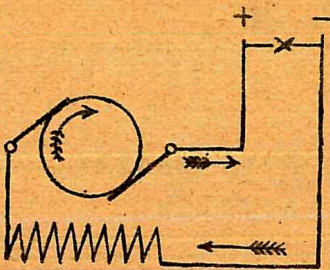


Br. 152 Pats pradėdas sukintis varyklis iš priešasties tarpusavio lauko ir srovės veikimo.

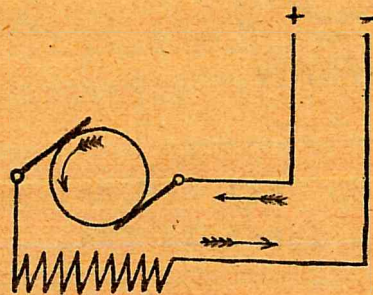
ros judėsio kryptį. Jei, pavyzdžiui, dinamo mašinos inkaras sukasi laikrodžio rodyklės kryptimi, tai tarpusavio magnetinio lauko ir srovės inkare veikimas išsireiškia jėga, kurios kryptis priešinga laikrodžio rodyklės judėsio kryptiai br. 151.

Įsivaizduokime dabar, kad į ramiai stovinčią mašiną paleista srovė tos pačios krypties, kokią ji turėjo generatoriuje br. 152. Lauko ir srovės tarpusavio veikimo jėgos kryptis liko tokia pat, kaip nurodyta br. 151. Todel mašina suksis priešinga kryptimi. Reiškia, jei inkare ir magnetuose srovės kryptis nesimaino, tai mašinos, kaipo varyklės, sukimosi kryptis priešinga sukimosi kryptiai mašinos kaipo generatorio. Tačiau iš to dar negalima padaryti išvados, kad kiekviena dinamo mašina paleista kaipo varyklis, suksis priešingon pusėn.

Tikrai, jei mes series mašiną paleisime motoru, tai sukimosi kryptis persimainys br. 153 ir 154.



Br. 153 Series mašina,
kaipo generatorius.

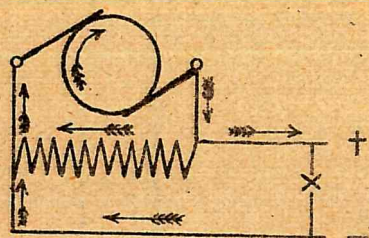


Br. 154 Series mašina,
kaipo varyklis.

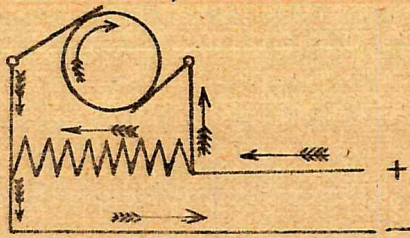
Leidžiant series mašiną motoru srovės kryptį mainome, kaip induktoriuose, taip ir armaturoje. Tas, atžvilgiu tarpusavio lauko

ir srovės veikimo, yra visvien, kaip ir nepermainyti srovės krypties. Todel series motoras ir sukasi priešingon dinamo mašinos sukimosi pusėn. Jei reikalinga, kad series motoras sukusi tokion pat pusėn, kaip dinamo, tai reikia perjungti laidos prie šepečiu, arba prie induktorių apsukos. Taipogi, jei series varyklis turi sukstis ta pačia kryptimi, kuomet jį įjungia, kaipo dinamo, reikalinga perjungti sužadavimo apsuką santykyje su inka u. Kitokiu būdu nebus galima sužadinti magnetizmo mašinoje, nes sudaroma liekanomis magnetizmo e.v. jėga, turi tą pačią kryptį, kaip ir priešveikiantčioji e.v.jėga varyklio, tai yra sudaro tokią srovę, kuri mažina magnetizmo liekanas.

Pažiūrėsime dabar, kaip galima, nemainant perjungimo, šunt mašiną suvartoti kaipo varyklį. Br. 155 ir 156.



Br.155 Šunt mašina,
kaipo generatorius.



Br.156 Šunt mašina,
kaipo varyklis.

Kaip nurodyta br. 155 ir 156 kryptis srovės sužadavimo apsukoje liks ta pati, bet srovės kryptis armatūroje persimainys. Todel mašina, kaipo motoras turės tą pačią sukimosi kryptį, kokią turėjo dirbdama, kaipo generatorius, nes jei srovės kryptis nebūtų persimainius nei magnetuose, nei inkare, tai maši-

na kaip motoras suktusi priešingon generato-
rio sukimosi pusėn.

§ 47. Sukimo momentas, apsisukimų
skaičius ir galia.

Sulig § 22 magnetinio lauko ir laidininko
su srove tarpusavio veikimo jėga išsireiškia
formula:

$$P = B.l.i.10^{-1} \text{ dynų} = \frac{B.l.i.10^{-1}}{981000} \text{ kgr}$$

Jei armatūros apsuksa sudaryta iš Z vielų, ku-
rios guli ant inkaro paviršiaus, o kiekvienos
jų ilgis lygus l' cm, ir jei mašina turi $2p$
polių ir β yra kampas sulig kurio iš armatū-
ros centro matomas polio galūnės paviršius,
tai inkaro apsuksos vielų ilgis, kurios guli
po visais $2p$ mašinos poliais bus:

$$l = \frac{2p.z.\beta.l'}{360} \text{ centimetrų}$$

Todel jėga P , kuri suka armatūrą išsireikš:

$$P = B. \frac{2p.z.\beta.l'}{360} \cdot \frac{i.10^{-1}}{981000} \text{ kgr.}$$

Turint omenyje, kad kiekviename armatūros ap-
suksos išsišakojime srovė i lygi srovei $\frac{I_a}{2p}$, kur
 I_a yra visa išeinanti iš vienvardžių šepėčių
srovė, o $2p$ polių kiekis mašinoje, galima pa-
rašyti:

$$P = B. \frac{2p.z.\beta.l'}{360.2p} \cdot \frac{I_a.10^{-1}}{98100} \text{ kgr.}$$

Jėga P pridėta ant armatūros paviršiaus, Jei armatūros diametras lygus d centimetrams, tai sukimo momentas M bus:

$$M = \frac{P \cdot 0,01 \cdot d}{2} = B \cdot \frac{2p \cdot z \cdot \beta \cdot l' \cdot 10^{-8}}{360 \cdot 2p \cdot 9,81} \cdot i_a \cdot \frac{d}{2} =$$

$$= \frac{2p \cdot z \cdot 10^{-8}}{2 \cdot 9,81 \cdot 2p \cdot \pi} \cdot \frac{\pi \cdot d \cdot \beta \cdot l'}{360} \cdot B \cdot i_a \text{ kgm}$$

Kadangi $\frac{\pi \cdot d \cdot \beta \cdot l'}{360}$ yra paviršius, kursai guli prieš armatūros polių, tai $\frac{\pi \cdot d \cdot \beta \cdot l'}{360} \cdot B$ bus įeinąs į armatūrą iš vienos polio galūnės indukcijos sriautos. Todel formula inkaro sukimo momento priims išvaizdą:

$$M = \frac{z \cdot 10^{-8}}{9,81 \cdot 2\pi} \cdot \varphi \cdot i_a = K \cdot \varphi \cdot i_a \text{ kgm.} \quad (86)$$

Kur koeficientas K išsireiškia:

$$K = \frac{z \cdot 10^{-8}}{9,81 \cdot 2\pi}$$

Iš tos formulos seka, kad prie pastovaus lauko Φ varyklio armatūroje srovė i_a priklauso tiksliai nuo sukimo momento, t.y. varyklio armatūroje srovės jėga i_a įgyja tokį dydį, kursai atsako varyklio sukamam momentui, sudarytam varyklio apkrovimu.

Dabar surasime santykį tarp srovės jėgos i_a varyklio armatūroje, pridėto ant varyklio bornų įtempimo e , priešveikiančios varyklio e.v. jėgos e_a , skaičiaus inkaro apsisukimų per sekundą $N = \frac{n}{60}$ ir armatūros apsukos pa-

sipriešinimo r_a .

Ijungus varyklį į grandinę pastovaus įtempimo e , varyklio armatūroje gausime srovės jėgą:

$$i_a = \frac{e}{r_a} \text{ Amperų. (87)}$$

Iš priežasties tarpusavio srovės i_a veikimo ir sudaryto induktoriaus magnetinio lauko Φ armatūra pradės suktis. Kadangi armatūros apsukos vielos perpiešus indukcijos linijas lauko Φ , tai armatūros apsukoje induktiruosis $e.v.$ jėga. Kryptį jos surasime dešinės rankos dėsnio, o dydis jos išsireiškia:

$$e_a = \varphi \cdot z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} \text{ voltų. . . (88)}$$

Kadangi $e.v.$ jėgos e_a kryptis priešinga prieto įtempimo e kryptčiai, tai srovės jėga armatūroje sumažės iki:

$$i_a = \frac{e - e_a}{r_a} \text{ Amperų. . . . (89)}$$

Iš 89 lygties gauname:

$$e_a = e - i_a r_a \text{ (90)}$$

Iš 90 ir 88 lygčių, gauname:

$$\begin{aligned} \varphi \cdot z \cdot \frac{n}{60} \cdot 10^{-8} &= e - i_a r_a, \text{ iš kur} \\ n &= \frac{(e - i_a r_a) \cdot 60 \cdot 10^{+8}}{\varphi \cdot z} \text{ (91)} \end{aligned}$$

Devyniasdešimt pirma (91) formula rodo, kad varyklio apsisukimų skaičius priklauso nuo

pridėto ant varyklio bornų įtempimo e , srovės jėgos armatūroje i_a ir - indukcijos sriauto Φ .

Kuomet Φ pastovus, tuomet inkaro apsisukimų skaičius n priklauso tiksliai nuo pridėto įtempimo e , ir nuo srovės jėgos armatūroje i_a .

Įtekmė srovės jėgos armatūroje i_a ant skaičiaus inkaro apsisukimų n nedidelė, nes armatūros pasipriešinimas r_a , bendrai imant, labai mažas; todėl ir sandauga $i_a \cdot r_a$ maža. Tokiu būdu prie pastovaus Φ , augant pridėtam įtempimui e , inkaro apsisukimų skaičius didėja.

Varyklio apsisukimų skaičiaus prielaidybė nuo lauko Φ . Daleiskime, kad pridėtas ant varyklio bornų įtempimas pastovus, o mainosi sužadavimo srovė, reiškia, ir laukas Φ .

Sulig 91 lygties, mažėjant laukui, varyklio apsisukimų skaičius didėja. Kadangi nuo lauko priklauso varyklio sukimo momentas (lygtis 86-a), tai reikėtų laukti, jog mažėjant laukui, mažės ir sukimo momentas. Bet to neatsitinka, ir štai dėl ko: kadangi sulig 88 lygties nuo lauko priklauso ir priešveikiančioji e.v. jėga, tai mažėjant laukui, mažėja e_a , o sumažėjus priešveikiančiai e.v. jėgai, pakyla srovės jėga i_a armatūroje, kaip tas seka iš 89-os lygties. Todėl rezultate sumažėjimo lauko Φ gauname nesumažintą sukimo momentą, bet padidintą, t.y. tokį sukimo momentą, kursai padidina varyklio apsisukimų skaičius. Todėl varyklio apsisukimų skaičius augs tol, kol priešveikiančioji e.v. jėga nepasidarys lygi tai, kuri buvo pirm sumažinimo lauko Φ . Kol priešveikiančioji e.v. jėga nesusilygins su pirm buvusia, įtempimas ant bornų e , sulig 89 lygties sudarys srovę i_a didesnę pirm buvusios.

Jei visai išjungti magnetizmo sužadavimo grandinę, tai liks tiksliai magnetizmo liekanos. (mašinos remanentinis laukas). Kad tos magnetizmo liekanos galėtų sudaryti ganetiną priešveikiančią e.v. jėgą (lygtis 89-ta), inkaro apsisukimų skaičius turi pasidaryti pavojingai didelis, prie kurių varykliis gali sulūžti - (išlakstyti į visas puses). Čia gali būti klausimas tiksliai tame, ar varyklio magnetizmo liekanos sykiu su srove i_a , išgalės sudaryti reikalingo dydžio sukimo momentą. Jei magnetizmo liekanos labai mažos, tai srovė armatūroje pasidarys labai didelė ir sudegs apsaugotojai. Todel dirbant su varykliu reikia kreipti dėmesį į tai, kad pirm išjungimo inkaro iš grandinės nebūtų pertraukta srovė sužadavimo apsuchoje, ir kad varykliis būtų apsaugotas normaliais apsaugotojais.

Mechaninė varyklio galia sulig § 22 išsireiškia:

$$A_s = e_a i_a \text{ Wattų. (92)}$$

Kur e_a priešveikiančioji varyklio e.v. jėga, ir i_a srovės jėga jo armatūroje.

Suteikiama (duodama) varykliui galia yra:

$$A_s = e i \text{ Wattų. (93)}$$

kur e pridėtas prie varyklio bornų įtempimas ir i srovės jėga penenčioje varykli grandinėje.

Jei nebūtų pačiame varyklyje nuostolių, tai suteikiama varykliui elektrinė galia būtų lygi varykliu sudaromai mechaninei galiai.

Varyklio mechaninę galią mes galime dar išreikšti, kaip sandaugą veikiančios ant inkaro paviršiaus jėgos ir judėsio greitumo. Jei veikianti ant inkaro paviršiaus jėga yra P , o inkaro sukimosi greitumas yra v , tai mechaninė varyklio galia bus:

$$A_s = P \cdot v \dots \dots \dots (94)$$

Kadangi varyklio sukimo momentas išsireiškia:

$$M = P \cdot \frac{0,01d}{2} \text{ kgr.},$$

tai jėga P išsireiškia:

$$P = \frac{2M}{0,01d} \text{ kgr.}$$

Armatūros sukimosi greitumas bus:

$$v = \frac{\pi \cdot 0,01 \cdot d \cdot n}{60} \text{ mtr/sek.},$$

kur d yra inkaro diametras išreikštas centimetrais ir n jo apsisukimų į minutę skaičius.

Dabar 94 formula galima parašyti sekančiai:

$$A_s = \frac{2M}{0,01d} \cdot \frac{\pi \cdot 0,01d \cdot n}{60} = \frac{2\pi}{60} \cdot M \cdot n \text{ kgr/mtr.} \dots (95)$$

$$\text{arba: } A_s = \frac{2\pi}{60} \cdot M \cdot n \cdot 9,81 \text{ Wattų} \dots \dots \dots (96)$$

$$\text{arba } A_s = K' \cdot M \cdot n = 1,03M \cdot n \text{ Wattų} \dots \dots (97)$$

$$\text{kur } K' = \frac{2\pi}{60} \cdot 9,81 = 1,03$$

Paskutinės trys formulos rodo, kad *varyklio galia proporcinga sukimo momentui ir inkaro apsisukimų skaičiui.*

Iš 96-os lygties sukimo momentui gauname sekantį reiškinių:

$$M = \frac{60}{2\pi \cdot 9,81} \cdot \frac{A_s}{n} = K' \cdot \frac{A_s}{n} = 0,973 \frac{A_s}{n} \text{ kgr/mtr. (98)}$$

Iš tos formulos seka, kad jei prie tam tikro sukimo momento M , varyklio apsisukimų skaičius padidėtų, tai proporcingai padidės ir varyklio galia.

Dabar pažiūrėsime, kuomet varyklis įgyja didžiausią galią? Iš 92 ir 90 lygčių seka, jog mechaninė varyklio galia gali būti išreikšta:

$$A_s = e a i_a = (e - i_a r_a) i_a \text{ wattų (99)}$$

Sulyginę antrą (99) ir (96) lygčių dalis, gauname:

$$\frac{2\pi \cdot 9,81}{60} \cdot M \cdot n = e i_a - i_a^2 r_a \text{ (100)}$$

Toji lygtis rodo, jo mechaninė varyklio galia prie tam tikro i_a turi maksimumą.

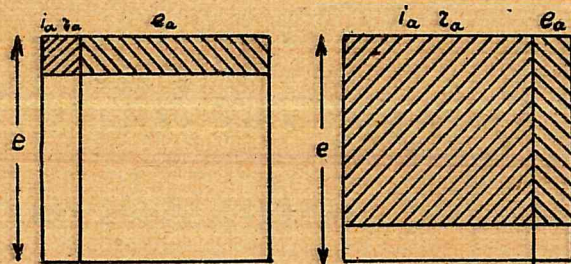
Tikrai nekreipiant dėmesį į įvairius energijos nuostolius varyklyje, išskyrus nuostolius inkaro varyje, reiškinyje $e i_a - i_a^2 r_a$ nari $e i_a$ galima priimti už energiją, kuri suteikiama varykliui, o nari $i_a^2 r_a$ - kaip nuostolius, nes ta energija suvartojama pačiame varyklyje inkaro apsukos šildymui. Jei mes surasim reiškinio $e i_a - i_a^2 r_a$ maksimumą, tai tas maksimumas

ir bus maksimalė varyklio mechaninė galia.

Reiškinys $e i_a - i_a^2 r_a$ pasiekia maksimumą prie $i_a r_a = \frac{e}{2}$. Tą galima paaiškinti sekančiais: br. 157.

Išbrėšime kvadrata, kurio pusė lygi pridėtam įtempimui e . Tas įtempimas varyklyje suvartojamas dalinai ohminiame inkaro apsukos pasipriešinime $i_a r_a$ ir dalinai pergalejimui varyklio priešveikiančios e.v. jėgos e_a .

Reiškia, užštrichuoti stačiakampiai vaizduoja mechaninę varyklio galia, o užštrichuoti kvadratai galia, kuri yra suvartojama pačiame



Br. 157 Pilna galia, mechaninė galia, ir nuostoliai inkaro varyje.

varyklyje kaip po nuostoliai. Visas užštrichuotas plotas vaizduoja suteiktą varykliui galia. Iš tų braižinių matome, jog stačiakampis, kaip prie di-

delės, taip ir prie mažos srovės jėgos i_a bus mažas. Didžiausias jo plotas bus tuomet, kuomet $i_a r_a = \frac{e}{2}$. Tokiu būdu, didžiausią galia įgyja varyklis tuomet, kuomet nuostoliai jame lygūs mechaninei jo galiai. Iki tokio didelio apkrovimo eksploatacijoje varyklis nekuomet neapkraunamas, nes jo apsukos sudegtų. To mažai, varyklio atidavimas prie to apkrovimo lygus 50%, tuo tarpu kaip atidavimas varyklio normalėse darbo sąlygose toks pat, kaip ir dinamo mašinos, tai yra apie 70% mažiems agregatams iki 1 KW ir apie 95% dideliems varyk-

liams.

§ 48. Series varykliai.

Naudojantis išvestomis § 47-me formulomis, išaiškinsime varyklių ypatybes. Armatūroje, induktoriuose ir išorinėje grandinėje srovės jėga series varykliuose turi vienodą dydį, tai yra

$$i_a = i_m = i.$$

Daleiskime, kad ant varyklio bornų laikomas pastovus įtempimas e . Pradžioje, tik ką įjungus varyklį, srovės jėga armatūroje bus labai didelė, nes priešveikiančioji e.v. jėga $e_a = 0$, o srovės jėgos dydis išsireiškia formula: $i_a = (e - e_a) : (r_a + r_m)$, kur r_a ir r_m armatūros ir induktorių apsukų pasipriešinimai. Jei srovės jėga $i_a = i$ bus maksimalė, tai ir sriautas Φ bus taipogi maksimalis, nes Φ priklauso nuo ampervijų kiekio induktoriuose.

Prie didžiausio i_a turėsime didžiausią sriautą Φ ir sukimo momentą M , nes $M = K \cdot \Phi \cdot i_a$.

Reiškia, series varykliai charakterizuoja-
si tuo, kad pradžioje turi maksimalų sukimo momentą ir maksimalę srovės jėgą.

Augant sukimosi grei tumui, priešveikiančioji e.v. jėga varyklio taipogi auga. Todel srovės jėga i_a mažėja, kaip tas seka iš formulos:

$$i_a = \frac{e - e_a}{r_a + r_m}$$

Mažėjant i_a indukcijos sriautas Φ ir sukimo

momentas M taipogi mažėja, nes Φ priklauso nuo ampervijų skaičiaus, o M nuo Φ ir i_a .

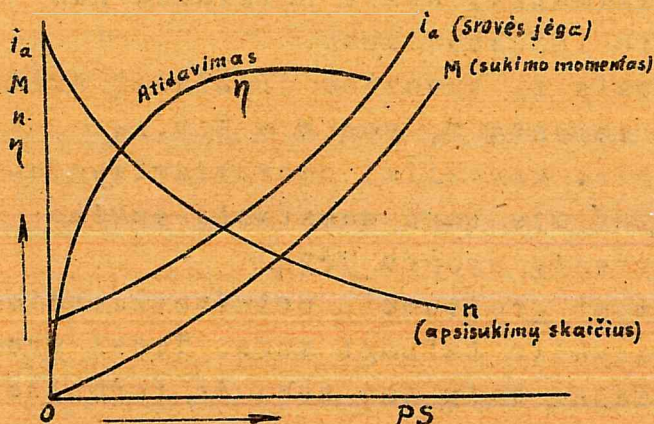
Pažiūrėsime dabar, kaip mainysis varyklio sukimosi greitumas santykyje su jo apkrovimu.

Sukimosi greitumas ir mechaninė varyklio galia išsireiškia formulomis:

$$n = \frac{(e - i_a r_a) 60 \cdot 10^8}{\Phi \cdot z}$$

$$A_s = \frac{2\pi \cdot 9,81}{60} \cdot M \cdot n = e_a i_a \text{ wattų.}$$

Paskutinė formula rodo, kad prie didelio varyklio apkrovimo bus didelė srovės jėga i_a . Jei i_a bus didelė, tai ir Φ bus didelis. Todėl, prie didelio varyklio apkrovimo formulose, išreiškiančioje varyklio apsisukimų skaičių, vardiklis $\Phi \cdot z$ didės, o skaitiklis mažės.



Br. 158 Series varyklio charakteristikos.

pimo charakterizuojaosi sekančiomis ypatybėmis:

Pradžioje sukimo momentas didžiausias, pas-

Rezultate gausime sumažėjimą visos trupmenos. Reiškia, didėjant apkrovimui, sukimosi greitumas series varyklio mažėja.

Tokiu būdu series varykliui prie pastovaus įtem-

kiau jis greitai mažėja. Didėjant varyklio apkrovimui, jo sukimosi greittumas mažėja.

Santykis tarp M , n , i ir Φ gali būti išreikštas kreivomis, kurios vadinasi varyklio charakteristikomis.

Br. 158-me ant abscisų ašies atidėti varyklio apkrovimai arklio jėgomis PS o ant ordinatų ašies visi kiti dydžiai.

Tos kreivos rodo, jog, augant apkrovimui, sukimo momentas ir srovės jėga varyklio didėja, o sukimosi greittumas mažėja. Kaslink naudingo darbo koeficiento, tai matoma, kad toji kreiva turi maksimumą.

Permainymui series varyklio sukimosi krypties reikia permainyti srovės kryptį, arba armatūroje, arba induktoriuose, tai yra išjungti grandinę toje vietoje, kur inkaras nuosekliai sujungiamas su induktoriais ir inkarą sujungti su kitu galu induktorių apsukos.

§ 49. Šunt varykliai.

Šunt varykliuose inkaro ir sužadavimo apsukos įjungtos į tinklą lygiagrečiai.

Daleiskime, kad ant varyklio bornų laikomas pastovus įtė pimas e . Kadangi sužadavimo apsuka įjungta lygiagrečiai su inkaro apsuka, tai srovės jėga sužadavimo apsukoje bus pastovi $i_m = \frac{e}{r_m}$. Taipogi bus pastovus ir sriautas Φ , n s jiš priklausos nuo ampervijų skaičiaus sužadavimo apsukoje.

Pradžioje, tik ką įjungus varyklį, srovės jėga armatūroje bus labai didelė, nes priešveikiančioji e.v. jėga $e_a = 0$, o srovės jėgos dydis armatūroje išsireiškia:

$$i_a = \frac{e - e_a}{r_a},$$

kur r_a armatūros apšukos pasipriešinimas.

Sukimo momentą M pradžioje taipogi turėsime maksimali, nors netoki dideli, kaip series varykliuose, nes čia sriautas pastovus; todėl ant sukimo momento persimainymo veiks tiksliai srovės jėga armatūroje.

Kadangi prie pastovaus ant varyklių bornų įtempimo sriautas visą laiką lieka pastovus, tai sukimo momentas bus tiesiai proporcingas srovės jėgai armatūroje, kaip tas seka iš formulos:

$$M = K \cdot \Phi \cdot i_a$$

Pažiūrėsime dabar, kaip mainysis varyklio sukimosi greitumas santykyje su jo apkrovimu?

Sukimosi greitumas ir mechaninė varyklio galia išsireiškia formulomis:

$$n = \frac{(e - i_a r_a) \cdot 60 \cdot 10^8}{\Phi \cdot z}$$

$$A_s = \frac{2\pi \cdot 9,81}{60} \cdot M \cdot n = e_a \cdot i_a \text{ Wattų}$$

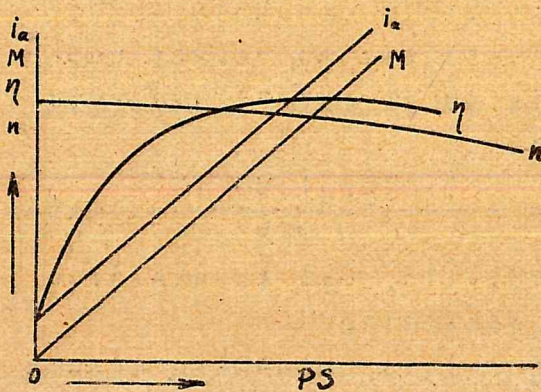
Paskutinė formula rodo, kad prie didelio varyklio apkrovimo bus didelė ir srovės jėga armatūroje.

Kaslink sukimosi greitumo, tai augant i_a , sukimosi greitumas turės mažėti. Tačiau tas mažėjimas eis daug lėčiau, kaip series varyk-

liuose, nes čia Φ turėtų būti pastovus. Kadangi Φ iš priešasties armatūros reakcijos nelieka pastovus, bet mažėja, ir kadangi mažėjant Φ , sukimosi greitumas turėtų didėti, tai rezultate gauname labai nedidelį sumažėjimą sukimosi greitumo šunt varyklio. Todėl šunt a-rykliai vartojami visur, kur prie įvairių apkrovimų reikalingas pastovus sukimosi greitumas.

Br. 159 vaizduoja šunt varyklio charakteristikas:

Sulyginus kreivas br. 159 su kreivomis br. 158 aiškiai matosi skirtumas tarp šunt ir ser-ries varyklių.



Br. 159 Šunt varyklio charakteristika.

rių eina atsisąsako imai į induktorius ir armatūros apsakas.

Pamainymui šunt varyklio sukimosi krypties reikalinga permainyti srovės kryptį arba armatūroje, arba induktoriuose, t.y. perjungti abi vielas arba induktorių, arba armatūros tose vietose, iš ku-

§ 50. Compound varykliai.

Compound varykliai vartojami ten, kur prie įvairių apkrovimų reikalinga turėti pastovų sukimosi greitumą, arba labai didelį pradinį

sukimo momentą.

Pažiūrėsime ką reikia daryti, kad prie pastovaus įtempimo e ir įvairaus srovės jėgos dydžio, turėti pastovų sukimosi greitumą n ?

Tokiuose atsitikimuose vartojama, taip vadinama, diferencialė apsuka. Principas jos sekantis: ant induktorių įtaiso nuoseklia ir lygiagrete apsukas.

Nuoseklia apsuka leidžia srovę tokios krypties, kad toji srovė mažintų magnetinį lauką, kurį sudaro lygiagrete apsuka. Tokiu būdu susidaro defferencialė magnetizmo sužadavimo sistema.

Lygiagrete apsuka sudaro am tikro dydžio lauką Φ . Kuomet nuoseklioje apsukoje srovė pasididina, pradeda intensiviau veikti nuoseklioji apsuka, prie to ji mažina sudarytą lygiagrete apsuka lauką.

$$\text{Todel formuloje } n = \frac{(e - i_a r_a) \cdot 60 \cdot 10^8}{\Phi \cdot z} \quad \text{mažė--}$$

ja skaitiklis ir vardiklis, del to skaičius varyklio apsisukimų *nesimaino*.

Leidžiant varyklį reikia nuoseklia apsuka išjungti; jei to nedaryti, tai reikia mainyti joje srovės kryptį. Nuoseklioji apsuka su permaintyta srovės kryptimi sudarys magnetinį lauką tokios pat krypties, kaip ir lygiagrete apsuka. Todel gausime labai stiprų magnetinį lauką ir labai didelį pradinį sukimo momentą.

Jei vartoja apsuka be srovės krypties permainymo, tai tą apsuka prijungia tuomet, kuomet varyklis įgyja normalį sukimosi greitumą.

Diferencialė sistema netinka tuomet, kuomet pasipriešinandčios jėgos dažnai ir didelėse ribose mainosi. Tokiuose atsitikimuose

srovė nuoseklioje apsukoje gali ant tiek padidėti, kad persimainys induktorių įmagnetinimo kryptis.

Kuomet reikalingas labai didelis pradinis momentas, kaip pavyzdžiui, kalnų pramonėje, tai vartojami varykliai su tokia compound apsuka, kuri sudaro vienodos krypties magnetinį lauką su lygiagrete apsuka.

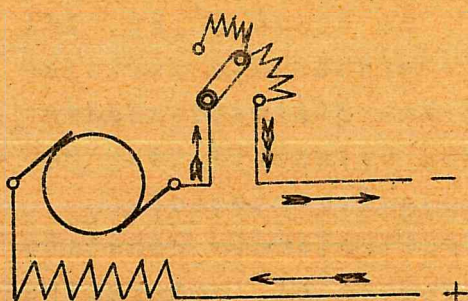
§ 51. Elektro varyklių reguliavimas.

Kaip matome iš formulos
$$n = \frac{(e - i_a r_a) \cdot 60 \cdot 10^8}{\Phi \cdot z}$$

varyklio sukimosi greitumą galima mainyti dvejopai: arba mainyti įtempimą e , arba sriautą Φ .

Pirmas ir antras būdai vartojami praktikoje. Mainymui pridėto įtempimo e galima nuosekliai su varykliu įjungti pasipriešinimą – reostatą.

Mainymui Φ į sužadino magnetizmo grandinę įjungia reostatą br. 160 ir 161, arba mag-



Br. 160 Series varyklis su nuosekliai įjungtu reostatu.

netizmo sužadino apsuką dalina į dalis ir tokiu būdu maino sužadino apsukoje ampervijų kiekį br. 134.

Mažinant sužadino didinsime inkaro apsiskimų skaičių. Nuosekliai įjungiamieji reostatai vartojami netik-

tai inkaro sukimosi reguliavimui, bet ir va-

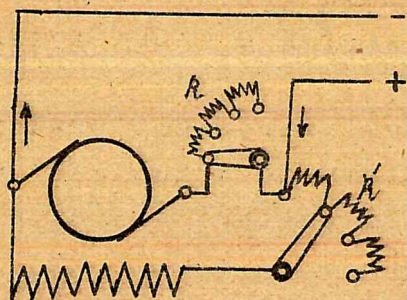
ryklio paleidimui. Todėl jie ir vadinasi *leidžiamais reostatais*.

Iš formulos $i_a = \frac{e - e_a}{r_a}$ matome, kad pradžio-

je srovės jėgos dydis priklauso tiksliai nuo pridėto įtempimo e ir varyklio pasipriešinimo.

Jei nuosekliai su varykliu įjungsime pasipriešinimą R , tai prie tokio pat tinklo įtempimo e , srovės jėga varyklyje bus mažesnė, kaip tas ir seka iš formulos: $i_a = e : (r_a + R)$

Augant varyklio sukimosi grei'tumui, auga ir priešveikiančioji e.v. jėga e_a . Todėl pasipriešinimą R galima mažinti. Kuomet varyklis įgys normalų apsisukimų skaičių, reostatą R galima visai išjungti. Vietoje dviejų reostatų, leidžiamojo R ir, reguliuojančio sužadavimo magnetizmo srovė R' , br. 161 praktikoje vartojamas toks reostatas, kuriame įtaisyti abu reostatai R ir R' , br. 162 vaizduoja tokį reostatą vadinamą *reguliuojančiu reostatu*.

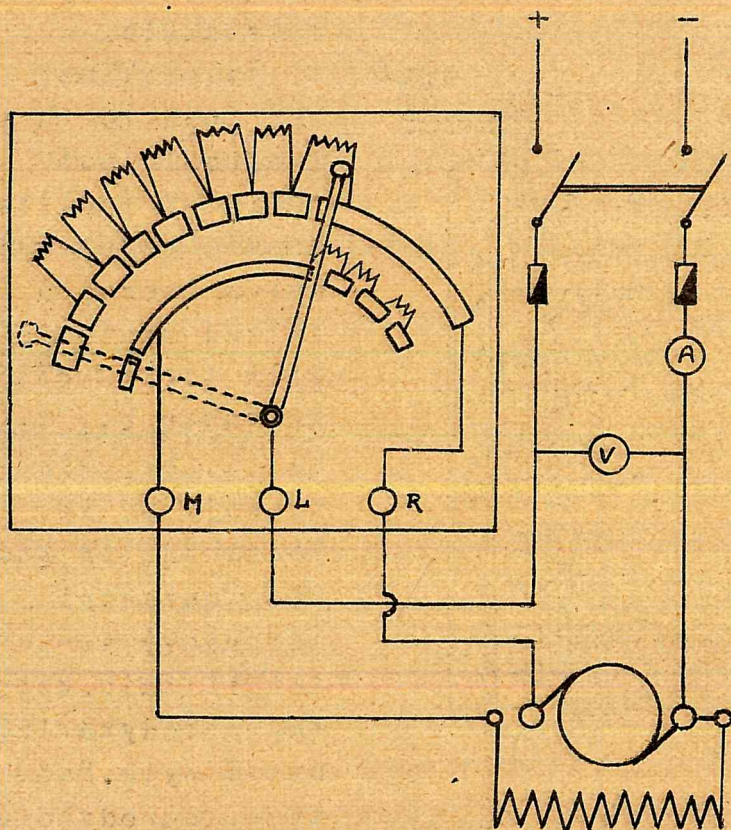


Br. 161 Šunt varyklis su dviem reostatais mainymui e ir ϕ .

162-me braižinyje be reguliuojančio reostato parodyti išjungiklis, apsaugotai, ampermetras ir voltmetras, kaip tai visados daroma statant maždaug didesnius varyklus.

Komutatoriai, pagalba kurių maino įjungtų magnetizmo sužadavimo apsukos vijų skaičių, vadinasi *kontroleriais*. Tokiuose atsitikimuose vartoja tokius varyklus, kurių sužadavimo

apsukos padalytos į sekcijas. Pagalba kontrolierio galima netikėtai didesni bei mažesnių sekcijų kieki sujungti nuosekliai, arba jas



visai išjungti, bet daryti ir kitokias kombinacijas, kaip, pavyzdžiui, mainyti srovės kryptį induktorių bei armatūros apsukoje ir t.p. Kontrolerio principas sekantis:

Br. 162 Pagalba reguliuojancio reostato prijungimo prie tinklo sunt varyklio schema.

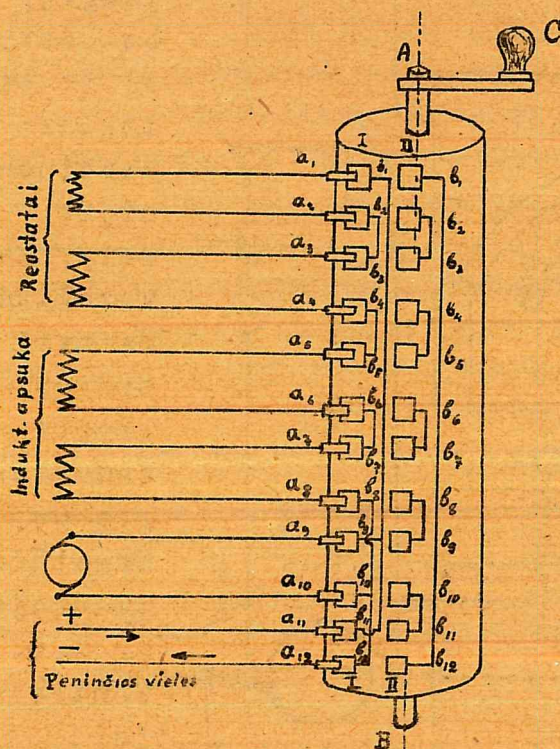
Įsi-
vaizdin-

kime sau iš izoliuojančios medžiagos cilindre į, kursai pagalba rankenos C br. 163 gali būti sukamas apie ašį AB.

Ant to cilindro paviršiaus pritaisyti variniai kontaktai $b_1, b_2, b_3 \dots b_{12}$. Cilindris su kontaktais įtaisytas į tam tikrą dėžę. Ant tos dėžės vidujinių sienų pritaisyti šepčiai $a_1, a_2, a_3 \dots a_{12}$; kurie liečia kon-

taktus $b_1, b_2, b_3 \dots b_{12}$.

Tie šepėčiai sujungti su penejančiomis laidomis tinklų, varyklio armatūra, atskiromis sekcijomis (špuliomis) induktorių apskos, ir reostatais.



Br. 163 Paprasciausio kontrolerio schema.

$a_3 \dots a_{12}$ liečia pirmos eilės kontaktus.

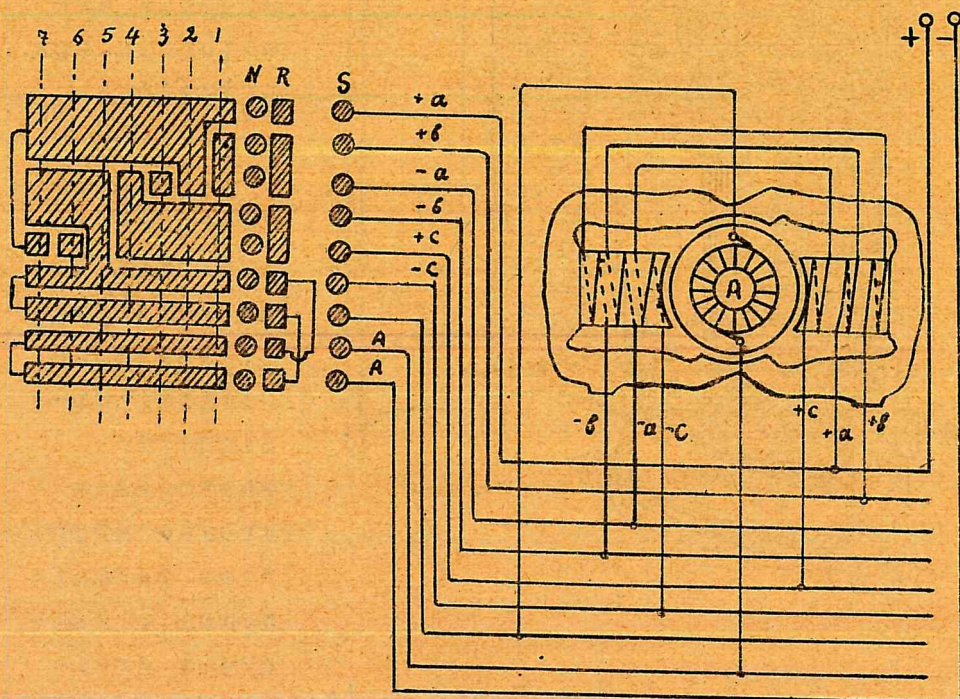
Srovė iš peninčių vielų eis per kontrolerį į varyklį ir įeidama į varyklį išsišakos į dvi grandini, būtent: vienas atsišakojimas į armatūrą, o kitas į induktorius su reostatais, nes induktorių apskos ir abudu reostatai sujungti nuosekliai. Pasukę rankeną C taip, kad šepėčiai $a_1, a_2, a_3 \dots a_{12}$ leistų antros eilės kontaktus, gausime tikrai vieną grandinę. Tose amžioje padėtyje armatūra, induktoriai ir

Daleiskime, kad induktorių įmagnetinimui turime 2 špulas, srovės reguliavimui 2 reostatu ir kad kontrolerius turi 2 eili kontaktų $b_1, b_2, b_3 \dots b_{12}$, kiekvienoje po 12 kontaktų, ir kad tie kontaktai tarpusavy sujungti taip, kaip tas parodyta 163 braižinyje. Padėtyje, nurodytoje ant to braižinio šepėčiai $a_1, a_2,$

reostatai sujungti nuosekliai; prie to srovė armatūroje ir kitose varyklio dalyse eis kryptimi priešinga tai, kuri buvo pirmutinėje kontrolerio šepėčių padėtyje.

Kontaktų eilių kiekis gali būti kaip norint didelis, todėl, sukant cilinderį apie ašį AB, bus galima varyklį labai gerai reguliuoti ir mainyti jo sukimosi kryptį.

Br. 164 vaizduoja varyklio sujungimo schemą pagalba kontrolerio. Cilinderis su kontak-



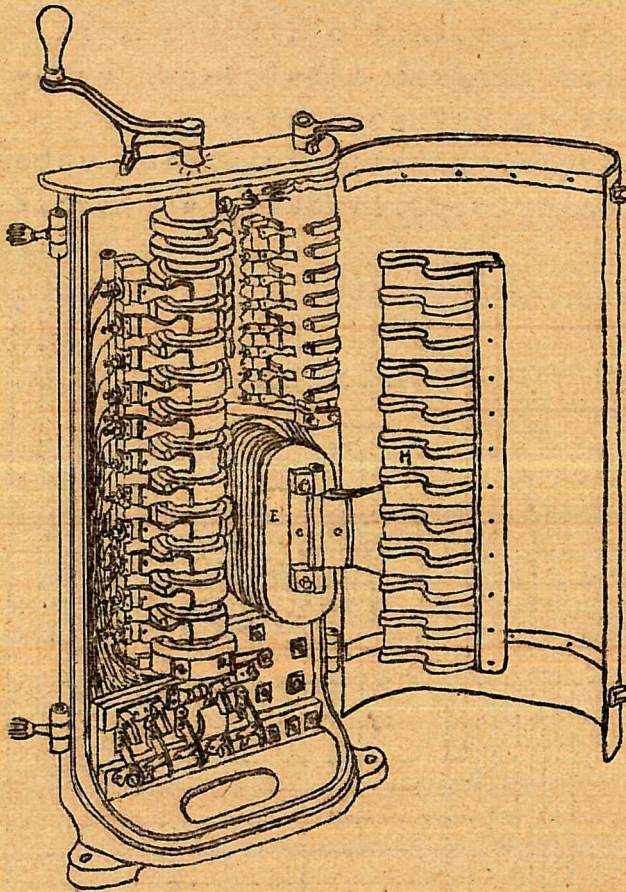
Br. 164 Varyklio sujungimo schema pagalba kontrolerio.

tais išviniotas ant plokštumos. Šepėčiai, su kuriais sujungtos apsukos paženklinėti raide S. Pasukdami cilinderį taip, kad tie šepėčiai leistų kontaktus 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7

eilės, gausime įvairius apskukų sujungimus.

Jei šepečiai lies kontaktus eilės N, tai visos apskukos bus išjungtos.

Padėtyje gi šepečių ant kontaktų eilės R



visos apskukos bus sujungtos nuosekliai, taip pat, kaip ir padėtyje I-je, bet srovės kryptis armatūroje bus priešinga.

Br. 165

rodo natūralią kontrolerio išvaizdą tipo vartojamo tramvajuose. Dešinysis cilindris vartojamas srovės krypties permainymui, o kairysis greičio reguliavimui.

Br. 165 K o n t r o l e r i u s .

Tramvajuose kontrolerius stato ant vagonų stabdžių.

Elektro varyklio be kibirkščių darbo sąlygos Paragrafe 44-me mes matėme, kad mašinos, kurios neturi kompensacinės apskukos ir papildančių polių, gali dirbti be kibirkščių

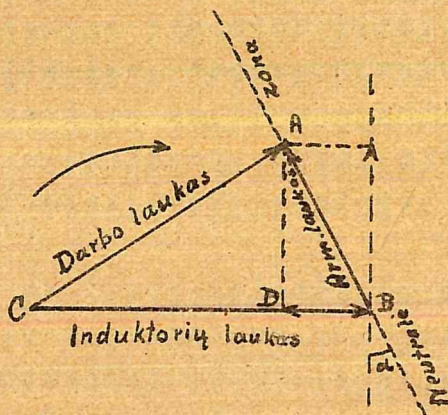
tiktai pasukus šepečius pirmyn kryptimi mašinos sukimosi.

Jei varyklio magnetinio lauko kryptis ir jo sukimosi kryptis tokia pat, kaip generatorio, tai varyklio armatūros apsukoje srovė ir jo armatūra sudarytas magnetinis laukas turi kryptį priešingą srovės kryptčiai ir armatūros laukui generatorio. Tas parodyta braižinyje 166.

Santykiyje su neitrале zona, kaip matoma iš 166 br., dirbančio varyklio šepečiai turi bū-

ti pasukti atgal, tai yra kryptimi priešingą varyklio sukimosi kryptčiai.

Varykliuose, kurie turi kompensacijinę apsuką, bei papildančius polius nereikalinga mainyti šepečių padeties. Prie įvairių varyklio apkrovių šepečiai liekasi simetrinėje tarp polių



Br. 166 Magnetinių laukų varyklio diagrama.

plokštumoje.

VIII. AKUMULIATORIAI.

§ 52. Akumulatorio principas.

Perkeitus elektrinę energiją į cheminę galima ją sukaupti ir laikyti atsargoje.

Aparatai, kurie priima savin elektrinę energiją, perkeisdami ją į cheminę ir užlaiko savyje tą energiją pavidale cheminės energijos, kurią paskiau, reikalui esant, vėl atiduoda pavidale elektrinės energijos, vadinasi akumulatoriais. Iki šio laiko, praktikoje, labiausiai vartojamas švininis akumulatorius. Jo principas sekantis:

Išleiskime dvi švino plokšteles į silpną sieros rūkšties skiedinį ir, sujungę jas viename su bornais nuolatinės srovės generatorio, praleisime per visą sistemą srovę. Toji srovė, eidama plokštelėmis ir elektrolitu, permainys paviršių tos plokštelės, kuri sujungta su teigiamu mašinos polių. Nekuriam laikui praslinkus ant paviršiaus tos plokštelės atsiras tamsus sluogsnis junginio PbO_2 , o ant paviršiaus plokštelės sujungtos su neigiamu generatorio polių atsiras burbuliukai vandenilio (H).

Jei atjungti tą įtaisymą (švino plokštelės sieros rūkštyje) nuo generatorio, ir švino plokšteles sujungti tarpusavy viela, tai sudarytoje grandinėje atsiras el. srovė, kuri tu-

rės kryptį priešingą srovės kryptiai, kuri ėjo iš generatorio per plokšteles. Ta atvirkščios krypties srovė vadinasi *potiarizacijnė*, *bet išlydinančioji srovė*.

Išlydinančioji srovė egzistuos tol, kol akumuliatorius neperkeis į elektrinę energiją visos tos energijos, kuri buvo jam suteikta generatoriu laike jo įlydinimo. Išlydinus akumuliatorių galima jį vėl įlydyti, o paskiau vėl išlydyti ir t.t. Prie kiekvieno išlydinimo PbO_2 , kurį susidaro prie įlydinimo, persikeičia į $PbSO_4$; ant antros plokštelės prie išlydinimo taipogi išsiskiria $PbSO_4$. Prie akumuliatorio įlydinimo ir išlydinimo įvyksta sekančios svarbiosios reakcijos:

Pirmas įlydinimas. Iš priežasties srovės veikimo sieros rūkštis išsiskaido:



Prie to ant teigiamos plokštelės išsiskiria deguonis O, o ant neigiamos vandenilis H. Išsiskirias ant teigiamos plokštelės deguonis su švinu duoda junginį PbO_2 , o ant neigiamos plokštelės susirenka vand. nilis (H).

Visas deguonis laike įlydinimo nespėja susijungti su Pb; todėl, įlydinant akumuliatorių, dalis deguonio iškyla oran pavidale burbuliukų, ir prie to tuo daugiau deguonio tokiu būdu iškyla oran, kuo storesnis sluoksnis PbO_2 susidaro. Nuo neigiamos plokštelės taipogi pavidala burbuliukų iškyla oran dalis vandenilio.

Sieros rūkšties išsiskaidymo produktas SO_3 jungiasi su vandeniu ir vėl duoda sieros rūk-

stį.



Pirmas išlydinimas. Kuomet akumuliatorių išlydina įvyksta tos pačios reakcijos, būtent:



Prie išlydinimo ant teigiamos akumuliatorio plokštelės išsiskiria vandenilis H , kursai su esamu ant tos plokštelės PbO_2 ir sieros rūkšties skiediniu duoda PbSO_4 :



I neigiamą akumuliatorio plokštelę veikia SO_4 , kursai su švinu duoda junginį PbSO_4 :



Tokiu būdu ant abiejų plokštelių paviršių atsiranda PbSO_4 . Abi plokštelės pasidaro vienos ir akumuliatorius nebeleidžia srovės. Kaip matoma iš paskutinių reakcijų, kad sudarymui PbSO_4 suvartojama sieros rūkštis, todėl prie išlydinimo skiedinio sieros rūkšties tirštumas mažėja.

Antras išlydinimas. Laike antro ir sekančių išlydinimų įvyksta reakcijos:

Ant teigiamos plokštelės:



Ant neigiamos plokštelės:



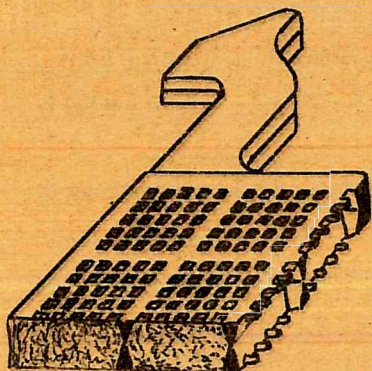
Reiškia, laike antro įlydinimo ant paviršiaus neigiamos plokštelės susidaro plonas sluogsnis gubkos pavidalo švino, o ant paviršiaus teigiamos plokštelės – plonas sluogsnis PbO_2 . Tame procese yra aikvojamas vanduo ir gaunama sieros rūkšti todėl prie akumuliatoriaus įlydinimo elektrolito (H_2SO_4) tirštumas didėja.

Kadangi laike antro įlydinimo ant akumuliatoriaus plokštelių paviršių susidaro tiksliai plonučiai sluogsniai PbO_2 ir gubkos pavidalo švino, tai prie išlydinimo akumuliatorius negali ilgai veikti. Idant gauti storesnius PbO_2 ir Pb sluogsnius reikalinga akumuliatorių daug kartų įlydyti ir išlydyti.

Taprocesa vadina akumuliatoriaus formavimu. Padarytus tokiu būdu akumuliatorius vadina plokšteliniais akumuliatoriais, bei akumuliatoriais sistemos Plantè, t.y. vardu švininio akumuliatoriaus išradėjo. Francūzas Plantè 1859 m. išrado plokštelinį akumuliatorių. Iki 1881 metų gamino akumuliatorius tiksliai sistemos Plantè. Jų formavimas tęsėsi ilgą laiką – kelius mėnesius. Kai gauna ant akumuliatoriaus plokštelių paviršių veikiančios masės sluogsnis 1–no milimetro storumo, tai skaito formavimą užbaigtu. Gavimui tokio plono veikiančios masės sluogsnio reikalinga daug kartų įlydyti ir išlydyti akumuliatorių. Todėl toks formavimas brangiai kainuoja. Kad papiginti formavimo kainą Faureas 1881 metais pasiūlė

akumuliatorio plokšteles, nukloti švino druskomis, būtent: - teigiamos plokštelės paviršių nukloti suriku Pb_3O_4 , o neigiamos - gliotu PbO .

Kad geriau laikytusi tų druskų masės ant plokštelių paviršių jas daro rečio pavidalo, kaip, pavyzdžiui, parodyta 166-me braižinyje.



Br. 166^a Neigiamoji plokštelė.

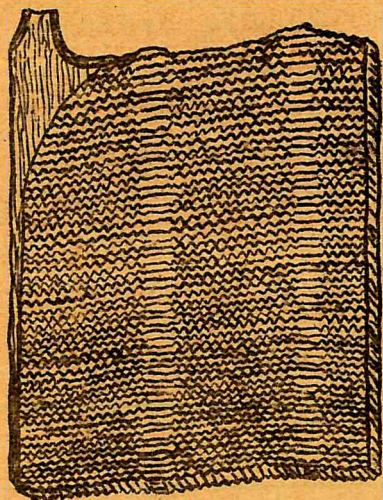
Į padarytas švininėje plokštelėje skylėles įtrina tėsle glioto bei suriko. Tą tėsle padaro pagalba silpno sieros rūkšties skiedinio.

Padarytose tokiu būdu plokštelėse laike pirmutinio formavimo Pb_3O_4 teigiamos plokštelės persikeičia į PbO_2 , o neigiamos plokštelės PbO į gryną šviną. Toks formavimo būdas lengvas ir pigus, tačiau plokštelės nestipros. Reikia labai atsargiai apseiti su jomis, kad neiškristų įtrinta masė.

Dabar fabrikai gamina plokšteles sekančiu būdu. Teigiamas plokšteles daro iš gyno švino, su daugeliu ravelių ant jų paviršiaus, arba iš švino gofriruotais lapais, kaip tai nurodyta braižinyje 167-me. Tokios plokštelės turi didelį paviršių, kuriuomi jos susiliečia su sieros rūkštimi akumuliatorio. Formuoja jas Plantė būdu.

Neigiamas plokšteles daro Faureo būdu, bet formavimą atlieka ne fabrikoje, bet po pastatymu akumuliatorio pas pirkėją. Perkeitimui PbO į gryną šviną laike pirmo formavimo reikia

be pertraukos laike 30 valandų akumuliatorių įlydyti.



Br. 167 Teigiamoji
plokšt. B-vės Societé
Anonyme pour le Tra-
vail électrique des
metaux.

Neigiamų plokštelių formavimą po pastatymo akumulatorio vietoje pas pirkėją daro dėl to, kad įtrinta masė PbO geriau laikosi neformuotose plokštelėse, kaip formuotose.

Pagalba tam tikrų cheminių preparatų fabrikai dabar atlieka greitai ir formavimą plokštelių sistemos Planté.

§ 53. Akumulatorio konstrukcija ir sujungimas elementų į baterijas

Kiekvienas akumulatorius susideda iš viršurodytu būdu padarytų švininių plokštelių, kurias įstato į pripildytą sieros rūkšties skiediniu indą, taip, kad tos plokštelės neliestų viena kitos.

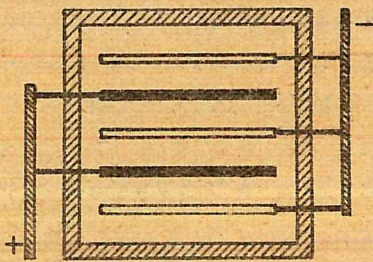
Indai būna stikliniai, gutaperčiniai ir mediniai. Paskutiniai vaizduoja medines keturkampes dėžes, kurios viduje išklotos švinu.

Plokštelės kabina ant indo kraštų, taip, kad tarp indo dugno ir apačios plokštelės pasiliktų protarpis. Jį palieka dėl to, idant neįvyktų trumpo metalinio sujungimo tarp gretimųjų plokštelių inde, jei iškristų iš

plokštelės veikiančioji masė.

Mediniuose induose plokštelių nekabina ant indo krašto, bet stato ant stiklinių padėklų, kuriuos įtaiso ant indo dugno. Kiekviena teigiama plokštelė statoma greta neigiamos, prie to taip, kad abi kraštutinės plokštelės būtų neigiamos, kaip tai nurodyta 168 braižinyje.

Tokiu būdu kiekviename elemente gali būti mažiausiai 3 plokštelės, iš kurių 2 neigiamos ir 1 teigiama.



Br. 168 Plokštelių sujungimas.

Kad įvairiavardės plokštelės neliestų viena kitos, tarp jų įstato stiklinius vamzdžius. Prie kraštutinių neigiamų plokštelių pritaisto švininius spiruoklius, kurie laiko tas plokšteles tam tikra e atstu-

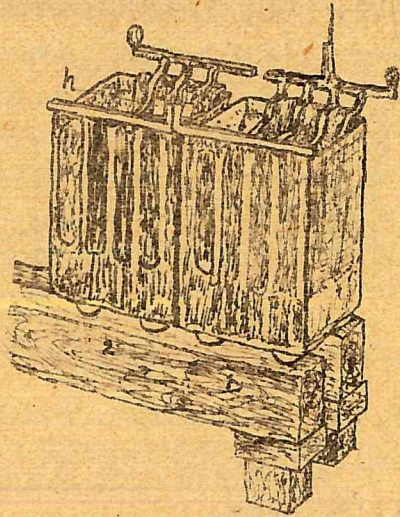
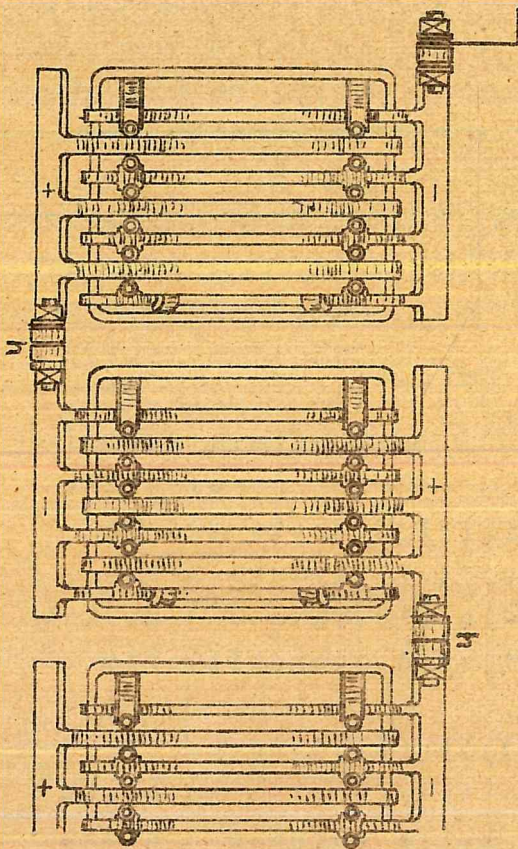
me nuo indo sienų.

Vienoje indo pusėje visų teigiamų plokštelių galus tarpusavy sujungia švininiais ruožtais, o kitoje indo pusėje taip pat sujungia galus visų neigiamų plokštelių. Atskirus elementus sujungia į baterėjas, kaip tai nurodyta 169 ir 170 braižiniuose. Sujungimui akumuliatorių į baterėjas, atskirus elementus stato viens greta kito ant medinių padėklų; prie to indus atsakančiai izoliuoja kaip tai, pavyzdžiui, nurodyta 170 braižinyje.

Ruožtai, kurie eina nuo teigiamų ir neigiamų plokštelių akumuliatorių tarpusavy sujungia sraige h, kaip tai parodyta 169 ir 170 braižiniuose.

§ 54. Išlydinimas ir įlydinimas akumuliatoria ir batarėjos akumuliatorių.

Įlydyto akumuliatorio e.v. jėga sudaro apie du voltu. Ta e.v. jėga laike išlydinimo sudaro srovę i. Jei r_v yra vidujinis akumuliatorio



Br. 170 Du nuosekliai sujungti akumuliatoriai.

pasipriešinimas, tai įtempimas e_k ant jo bornų išsireiškia:

$$e_k = e - ir_v,$$

Br. 169 Trys nuosekliai sujungti akumuliatoriai (planas).

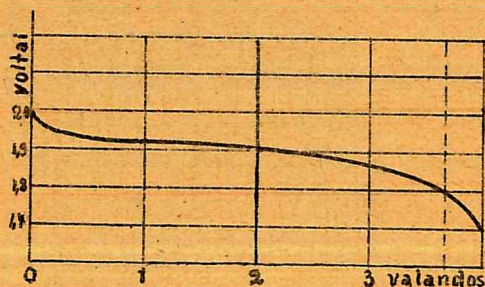
kad laike akumuliatorio išlydinimo įtempimas ant jo bornų mažesnis kaip du voltai ir prie

kur e yra akumuliatorio e.v. jėga.

Toji lygtis rodo,

to tas įtempimas darosi tuo mažesnis, kuo didesnė eina iš akumuliatorio srovė. Br. 171 rodo įtempimo kritimą laike akumuliatorio išlydinimo. Ant tos kreivės matome, jog pradžioje įtempimas krinta iš lėto, o paskiau jis mažėja greičiau ir gali pasidaryti lygus nuliui.

Tačiau įtempimo kritimo iki nuliui ne aleidžia, nes akumuliatorius sugestų. Kuomet jo



Br. 171 Įtempimo kreiva ant akumuliatorio bornų prie išlydinimo.

prie įtempimo kritimo iki 1,8 voltų sudaro apie 2° 3° Beaume. Taip, jei įlydyto akumuliatorio skiedinis turėjo tirštumą 22° B, tai tirštumas skiedinio išlydyto akumuliatorio iki 1,8 voltų bus 20° B.

Įlydinimas. Kad įlydyti išlydytą iki 1,8 voltų akumuliatorių reikalinga prie jo bornų pridėti tokį įtempimą, kuris pergalėtų akumuliatorio e.v. jėgą ir padengtų įtempimo kritimą ir v. viduje akumuliatorio. Todel pridėtas prie akumuliatorio bornų įtempimas išsireikš:

$$e_k = e_{tirv},$$

kur e akumuliatorio e.v. jėga, o irv įtempimo

įtempimas sumažėja iki 1,8 - 1,83 voltų reikia akumuliatorių vėl įlydyti.

Mažėjant įtempimui, mažėja ir skiedinio sieros rūkšties lyginamas svoris. Tas tirštumo skiedinio sumažėjimas

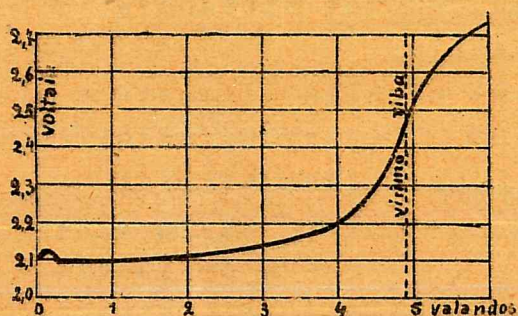
kritimas pačiam akumuliatoriy prie srovės jėgos dydžio i .

Laike akumuliatorio įlydinimo jo e.v. jėga e auga. Todel laike įlydinimo reikia didinti ir pridėtą įtempimą e_k .

Tas įtempimas e_k laike akumuliatorio įlydinimo mainosi kreiva 172-ro braižinio. Ta kreiva rodo, jog pradžioje įtempimas didėja iš lėto, o paskiau, gale įlydinimo, jis greitai pakyla iki 2,2 voltų, o dar paskiau iki 2,75 voltų.

Prie e_k lygaus 2,5 voltams akumuliatorius pradeda „virti“. Tas „virimas“ rodo, kad plokštelių masė jau atsakančiai persikeitė; todel išsiskiriantis H_2 ir SO_4 nebesuranda tinkamos susijungimui medžiagos, ir pavidale burbuliukų H ir O išeina iš skiedinio.

Prie įlydinimo ir išlydinimo reikia žiūrėti, kad nebūtų per didelis srovės tirštumas ant 1 dm^2 ploto teigiamos plokštelės.



Br. 172 Įtempimo kreiva ant akumuliatorio bornų laike įlydinimo.

maksimaliai įlydinančiai srovei. Tirštumas srovės ant 1 dm^2 ploto teigiamos plokštelės retai daleidžiamas didesnis už 1,3 Amperų.

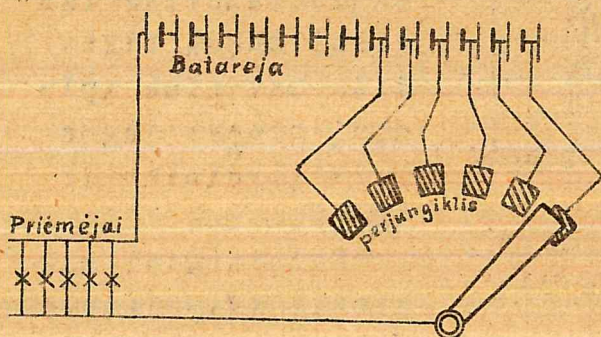
Pristatydami akumuliatorius fabrikai duoda tikslus davinius apie dydį srovės jėgos prie įlydinimo ir išlydinimo.

Dažniausiai maksimalė išlydinančioji srovė lygi

Kadangi, kaip matome, įtempimas ant akumuliatoriaus bornų laike jo išlydinimo vis mažėja, o priėmėjams praktikoje reikalingas pastovus įtempimas, tai, leidžiant tokiems priėmėjams iš akumuliatorių srovę, reikalinga turėti tam tikri įtaisymai, pagalba kurių būtų galima laikyti ant priėmėjų bornų visą laiką pastovų įtempimą. To pasiekama pagalba elementų perjungiklio.

Daleiskime, pavyzdžiui, kad priėmėjams reikalingas pastovus įtempimas 110 voltų. Kadangi kiekvienas akumuliatorius pradžioje jo išlydinimo duoda 2 voltu, tai gavimui 110 voltų reikia nuosekliai įjungti 55 elementus. Kiekvieno elemento įtempimas gale jo išlydinimo sudaro tiksliai 1,8 voltų. Todėl, leidžiant priėmėjams srovę iš 55 nuosekliai sujungtų akumuliatorių, gale jų išlydinimo gausime tiksliai $55 \times 1,8 = 99$ voltus. Aišku, jog norint visą laiką turėti įtempimą 110 voltų, reikia prijungti daugiau elementų, kuomet dirbančių elementų įtempimas sumažėja.

Tą prijungimą atlieka pagalba elementų



perjungiklio; schematiniai toks naujų elementų prijungimas bei išjungimas parodytas 173-mc braižinyje.

Br. 173 Schema akumuliatorinės baterijos su elementų perjungikliu.

Iš to braižinio aišku, kad pervedant rankeną perjungiklio

iš vieno kontakto ant gretimo o, būna toks momentas, kuomet kontaktas rankenos vienkart liečia du kontaktų komutatorio, nes jei tokio momento nebūtų, tai laike pervedimo rankenos komutatorio iš vieno kontakto ant gretimą ant momento būtų pertraukiamas srovės leidimas į priėmėjus.

Kuomet perjungiklio rankeną liečia du perjungiklio kontaktų, kaip tas matoma 174 braižinyje, akumuliatorius, kurio poliai prijungti prie tų kontaktų, trumpai susijungia. To negalima daleisti, nes nuo trumpų sujungimų akumuliatorius genda.

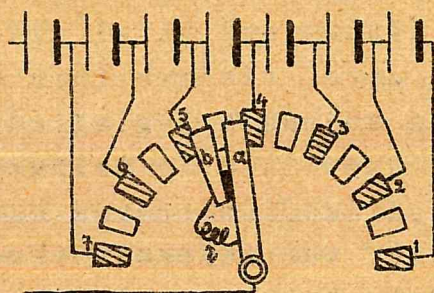
Išvengimui trumpų elementų sujungimų, kontaktų rankenos perjungiklio daro iš dviejų lamelių a ir b br. 175. Kiekviena iš jų siauresnė už protarpį tarp gretimųjų perjungiklio kontaktų.

Todel nei lamelė a, nei b negali elementų trumpai sujungti.

Tarp a ir b įjungtas pasipriešinimas r, kursai taip apskaičiuotas, kad prie trumpo



Br. 174 Trumpai susijungtas elementas.



Br. 175 Elementų perjungiklis.

elemento sujungimo per tą pasipriešinimą, sro-

vės jėga tame elemente nepasiekia pavojingo akumuliatoriui dydžio.

Užštrichuotos lamelės br. 175 paženklintos skaičiais 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7 vaizduoja perjungiklio lameles, kurios sujungtos su poliais atskirų elementų baterijos. Neužštrichuotos lamelės statomos dėl to, kad, sukant rankeną, kontaktai a ir b nenukristų į proterpius tarp užštrichuotų kontaktų.

§ 55. Akumuliatorio talpumas ir nau- dingo darbo koeficientas.

Akumuliatorio talpumu vadina tą elektros kiekį amper valandomis, kurį gali pilnai išlydytas akumulatorius duoti, jei jį iki minimalio (1,8 voltų) fabriko nurodyto įtempimo išlydyti. (1 Amper-valanda = 60.60 Amper-sekundom = 3600 Coulombam).

Talpumas priklauso nuo plokštelių ploto ir kiekybės veikiančios masės. Todėl, didinant plokštelių paviršių, didinam akumuliatorio talpumą.

Išvengimui labai didelių ir sunkių plokštelių daro, viename inde kelias plokšteles, kurias sujungia lygiagrečiai.

Akumuliatorio talpumas priklauso dar nuo išlydinančios srovės dydžio. Kuo didesnė toji srovė, tuo mažesnis akumuliatorio talpumas. Todėl, kalbant apie akumuliatorio talpumą, reikalinga nurodyti išlydinančios srovės jėgos dydį, bei išlydinimo akumuliatorio laikotarpį. Akumuliatorio talpumą priimta skaityti laike 3,5, 7,5 ir 10 valandų jo išlydinimo.

Taip firma Accumulatoren-Fabrik Aktienge-

sellshaft AF į savo akumulatoriams J12 duoda sekančius davinius:

| Išlydinimo laikas valandomis. | Garantuotas talpumas amper valandomis. | Maksimalė srovės jėga amperais prie | |
|-------------------------------|--|-------------------------------------|------------|
| | | ilydinimo | išlydinimo |
| 3 | 324 | 108 | 108 |
| 5 | 360 | 108 | 72 |
| 7,5 | 398 | 108 | 53 |
| 10 | 435 | 108 | 43,5 |

Toje lentelėje ilydinamoji srovė visur vienoda, nes daleidžiama, jog ilydinimas atliekamas vienodame laikotarpyje.

Jei ilydinimą daryti prie mažesnės srovės jėgos, tai akumulatorio ilydinimui būtų reikalingas ilgesnis laikas.

Visados reikia dvesti baterijos ilydinimą iki galui, t.y. ją reikalinga ilydyti iki to laiko, kol įtempimas ant baterijos bornų ir skiedinio lyginamas svoris nustoja didėti.

Santykis tarp energijos, kurią akumulatorius atiduoda laike išlydinimo iki minimalio įtempimo, ir energijos, kuri suteikiama jam laike jo pilno ilydinimo, vadinasi pramonės naudingo darbo koeficientu akumulatorio, bei pramonės atidavimu:

$$\eta = \frac{A_1}{A} = \frac{e_1 i_1 t_1 \text{ watt valandų}}{e i t \text{ watt valandų}}$$

kur A_1 yra energija, kurią akumulatorius atiduoda prie išlydinimo, o A energija, kuri jam suteikiama prie ilydinimo; e_1 ir e yra viduti-

niai įtempimai ant akumuliatorio bornų laike jo išlydinimo ir įlydinimo, o i_1 ir i tokie pat srovės dydžiai.

Geriausiose sąlygose akumuliatorio atidavimas lygus 82 - 84 %. Normalėse gi darbo sąlygose pramonės atidavimas sudaro vos 80 - 75 %.

Be pramonės atidavimo išskiria dar kiekybinį akumuliatorio atidavimą. Jis yra santykis tarp talpumų prie išlydinimo ir įlydinimo, t.y.

$$\eta = \frac{i_1 t_1 \text{ amper-valandų}}{i t \text{ amper-valandų}}$$

Kiekybinis atidavimas visados mažesnis už vieneta. Jis sudaro nuo 90 % iki 95 %. Reiškia, dalis įlydinamo talpumo aikvojama ant pašalinių reakcijų pačiame akumuliatoriuje.

Jei sulyginamai su laiku akumuliatorio įlydinimo jį greitai išlydina, tai jo kiekybinis atidavimas gali būti ir mažesnis už 90%, kaip tas seka iš viršnurodytos lentelės.

Jei įlydytas akumuliatorius ilgai stovi neišlydytas, tai dalinai jis savaime išsilydina. Iš priežasties tarpusavio plokštelių masės ir sieros rūkšties veikimo, laikui bėgant, dalis įlydžio susivartoja pačiame akumuliatoriuje. Jo naudingo darbo koeficientas mažėja. Tačiau, ilgas stovėjimas įlydyto akumuliatoriaus be išlydinimo pačiam akumuliatoriui nekenkia, tuo tarpu, kaip prie ilgo stovėjimo išlydyto akumuliatorio pats akumuliatorius genda. Paskutiniame atsitikime ant jo plokštelių išsiskiria kietas $PbSO_4$. Jį galima pažinti šviesiomis dėmėmis, kurios atsiranda ant plokštelių. Panaikimui atsiradusių ant plokštelių $PbSO_4$ reikia

linga kelius kartus paeiliui pilnai įlydyti ir išlydyti akumuliatorių.

Edisono geležiniai akumuliatoriai. Be švininių akumuliatorių egzistuoja dar geležiniai akumuliatoriai.

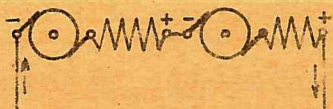
Kaipo elektrolitas paimtas juose kalio šarmas ($\text{KOH} + \text{H}_2\text{O}$), o elektrodams geležies ir nikelio deguonio junginiai. Naudingo darbo koeficientas Edisono akumuliatorio sudaro vos 52 %, o įtempimas prie įlydinimo ir išlydinimo bemaž du kartu mažesnis už įtempimą švininio akumuliatorio. Jis geresnis už švininį akumuliatorių tuo, kad nebijo nei perdidelio išlydinimo, nei permažo įlydinimo, o išsiskiriančios iš jo dujos nekenksmingos.

IV. NUOLATINĖS SROVĖS ELEKTROGAMYKLOS.

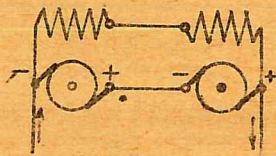
§ 56. Dinamo mašinų sujungimas bendram darui.

Dinamo mašinos taip pat, kaip ir elementai gali būti sujungtos nuosekliai ir lygiagrečiai.

Nuoseklus dinamo mašinų sujungimas praktikoje retai vartojamas. Nuosekliai sujungtų mašinų įtempimai gali būti įvairūs, bet visos jos turi būti apskaitliuotos dėl vienodos el. srovės jėgos. Įtempimas nuosekliai sujungtų mašinų lygus sumai įtempimų visų sujungtų mašinų. 176-as braižinys rodo schemą dviejų nuosekliai sujungtų series mašinų.



Br. 176 Schema 2-ją nuosekliai sujungtų series dinamo mašinų.



Br. 177 Schema 2-ją nuosekliai sujungtų šunt mašinų.

Nuosekliam sujungimui šunt mašinų reikalinga atskirai nuosekliai sujungti armatūras ir magnetizmo sužadavimo apsukas. Braižinys 177 vaizduoja dvi nuosekliai sujungtas šunt mašinas. Kaip iš to braižinio matoma, sužadavimo apsukos abiejų mašinų sudaro vieną grandinę.

Todel įtempimo reguliavimui abiem mašinom reikalingas tiksliai vienas reostatas.

Lygiagrečių mašinų sujungimas.

Dažniausiai praktikoje dinamo mašinos sujungiamos lygiagrečiai.

Bemaž išimtinai praktikoje vartoja tokius elektroenergijos priėmėjus, kuriems reikalingas pastovus ant jų bornų įtempimas. Todel elektro gamyklose stato tokias mašinas, kurios visados duoda vienodą įtempimą, o sujungia jas lygiagrečiai.

Dvi vienodo įtempimo ^{ir galingumo} lygiagrečiai sujungtos dinamo mašinos duoda tokį pat įtempimą, kaip ir viena mašina; tiksliai srovės jėga, kuri gali būti paimta iš dviejų lygaus galingumo lygiagrečiai sujungtų d. mašinų bus du kartu didesnė.

Iš el. gamyklos nevisados reikalaujamas vienodas el. energijos kiekis. Pavyzdžiui, vakarais el. energijos reikalavimas iš elektro gamyklos didžiausias, nes vakare el. energija reikalinga ne tik šviesai, bet dar ir staklių varymui įvairių dirbtuvių ir fabriku. Nakties metu, kuomet visi sugula, labai mažai tebeikalaujama elektroenergijos iš el. gamyklos. Dienos metu energija reikalaujama tiksliai dirbtuvių bei fabriku staklių varymui.

Tokiu būdu matome, jog elektro gamyklos mašina turi duoti mažiausią energijos kiekį nakties metu, daugiau dienos laike, o daugiausia vakarais. Kitaip sakant, elektro gamyklos galia nakties metu gali būti nedidelė, dieną turi būti didesnė, o vakare didžiausia.

Kad gamykla galėtų visados leisti tiek el. energijos, kiek iš jos ėmėjai reikalauja, ga-

lingumas jos mašinų turi būti ne mažesnis didžiausio užreikalavimo.

Jei, pavyzdžiui, gamykloje pastatysime tokią galingą mašiną, kad ji viena galėtų atleisti ganėtinai energijos vakare, laike didžiausio užreikalavimo, tai nakties metu, kuomet užreikalavimas labai mažas, toji mašina bus labai mažai apkrauta.

Kaip § 45 matėme atidavimas mašinos priklauso nuo jos apkrovimo. Todel naudingo darbo koeficientas mūsų mašinos nakties metu būtų labai mažas. Išvengimui tokių atsitikimų, elektro gamyklose nekuomet nestato vienos mašinos, bet kelias. Jų galingumą taip parenka, kad jos dirbtų prie tokio apkrovimo, prie kurio jų naudingo darbo koeficientas didžiausias. Taip pat tikslą turint omenyje, vietoje mašinos, dažniausia (vietoje antros bei trečios mašinos) stato akumuliatorinę batareją.

Pavyzdžiui, akumuliatorinė batareja gali būti pastatyta tokio talpumo, kad nakties metu elektro gamyklos mašinos galėtų būti sustabdytos, o pasiliktu dirbti tikslai viena akumuliatorinė batareja. Ilydinimą tokios batarėjos atlieka dienos metu, kuomet elektroenergijos reikalavimas iš gamyklos mažesnis, kaip vakarais. Todel elektro gamyklos mašinos dieną, varydamos dirbtuvių stakles ir sykiu ilydydamos akumuliatorinę batarėją dirbtų taip pat prie pilno apkrovimo, kaip ir vakare, t.y. sąlygose, kuomet jų naudingo darbo koeficientas didžiausias. Nurodysime dar vieną priežastį, kurios deliai negalima apseiti gamykloje su viena mašina, tai atsargos atžvilgiu. Tikslai mažo galingumo elektro gamyklos statomos

su viena mašina ir tai tikrai tuomet, kuomet nėra būtino reikalo leisti energiją be pertaukos.

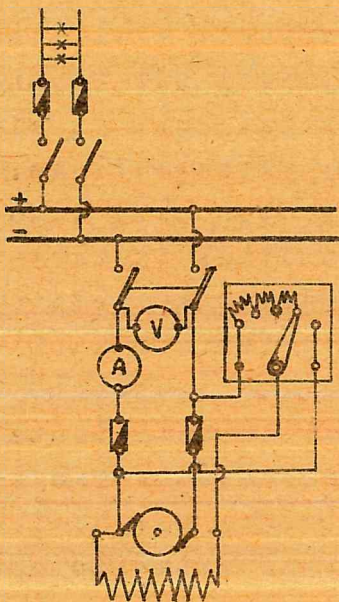
Nurodę bendrais bruožais svarbiausias priežastis, kurių deliai elektro gamykloje negalima apseiti su viena mašina, bet būtinai reikia turėti kelias mašinas, kurias galima sujungti lygiagrečiai bendram darbui, pereiname prie išaiškinimo klausimo kokių būdu daromas tas mašinų lygiagretus sujungimas?

Kiekvienos el. gamyklos įtaisymai susideda iš sekančių dalių: A) Vieno bei kelių varyklių, kurie suka tam tikras dinamo mašinas. Tie varykliai būna arba gariniai, arba vidujinio degimo, arba vandens turbinos. B) Vienos bei kelių dinamo mašinų, kurios gali būti sukamos viršnurodytais varykliais ir C) Skirstomosios lentos su tam tikrais aparatais.

Ant skirstomosios lentos surinkti visi įtaisymai, pagalba kurių galima įjungti bei išjungti kiekvieną dinamo mašiną, reguliuoti jų eigą ir bendrai valdyti visas gamyklos mašinas.

Svarbiausią skirstomosios lentos dalį sudaro, taip vadinamos, surenkamos šinos (soberatelnyje šyny). Jos sudarytos iš storų varinių ruožų, kurie pritaisyti prie geležinio karkaso užpakalyje pačios lentos ir izoliuoti nuo to karkaso. Ant karkaso laikosi ir pati lenta, kuri dažniausiai būna marmorinė. Mažose gamyklose pačioms lentoms vartoja šiferį bei medį. Ant skirstamos lentos stato visus matavimo aparatus, išjungiklius ir apsaugotojus mašinoms ir išeinančioms tinklan magistralėms, taipogi ir reostatus mašinų įtempimo reguliavimui ir t.t.

Nuo mašinos bornų iki skirstamos lentos surenkamų šinių tam tikruose kanaluose po mašinos salės grindimis praliesia izoliuotus kabelius ir sujungia juos su surenkamomis šinomis, bet taip, kad srovė į šinas patektų tikrai tuomet, kuomet pereis per ampermetrą (dažnai ir skaitiklį) dvipolinį išjungiklį ir apsaugotojus. Be to vienas kiekvienos mašinos polius atskirai laiba izoliuota viela sujungiamas per reguliuojamą reostatą su induktorių magnetizmo sužadavimo apsuka. Tokiu būdu mašinos su skirstamąja lenta sujungimai atliekami dviem storais izoliuotais kabeliais ir vienu plovu. Reguliuojamą reostatą pritaisto prie geležinio skirstamos lentos karkaso užpakalyje pačios lentos. 178 braižinys vaizduoja elektro gamyklos



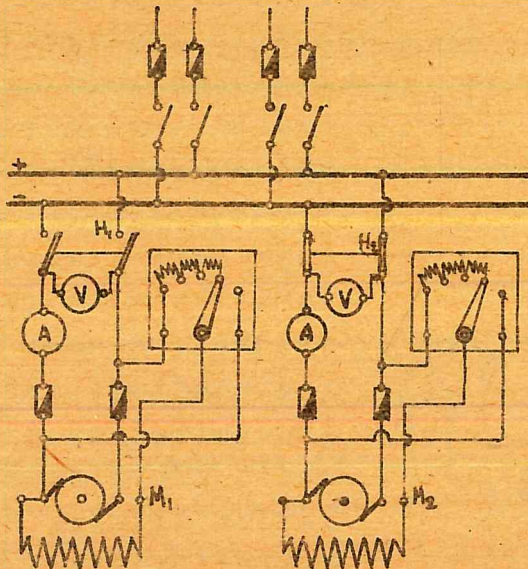
Br. 178 Schema elektro gamyklos su viena dinamo mašina.

los schemą su viena šunt dinamo mašina, o 179 braižinys tokia pat schema su dviem šunt dinamo mašinom.

Paskutinis braižinys rodo stovį, kada mašina M_2 įjungta į šinas, o M_1 išjungta. Jei įjungsiame išjungiklį H_1 , tai bus abi mašinos įjungtos lygiagrečiai. Jei dirba viena M_2 mašina ir iš priežasties padidėjimo apkrovimo reikalinga prijungti antra mašiną, tai daro sekančiai:

Palikdami išjungiklį H_1 išjungta, pradeda sukti mašiną M_1 . Kada ji turės normalų apsisukimų skaičių,

reostato rankeną perveda ant dirbančių kontaktų, t.y. tą rankeną pastato tokion padėtin, kad sužadavimo magnetizmo apsukoje srovė eitų ne tik apsukos viela, bet ir reostato viela. Prie to reostato rankeną perveda nuo vieno kontakto ant kito, kol mašinos M_1 voltmetras neparodys tokio pat įtempimo, kokiį rodo voltmetras mašinos M_2 . Kuomet gauna vienodą abiejų mašinų



Br. 179 Schema elektros gamyklos su dviem dinamo mašinom.

tįtempimą, tai įjungia išjungiklį H_1 . Tokiu būdu lygiagretis įjungimas mašinos M_1 atliktas. (Bendrai imant, įtempimą į įjungiamos mašinos prieš įjungimą pakelia 1 - 2% aukščiau įtempimo dirbančių mašinų). Įjungta mašina M_1 kol kas eis be apkrovimo. Tinkamai pakėlus įtempimą mašinos M_1 , arba

kitaip sakant, at-

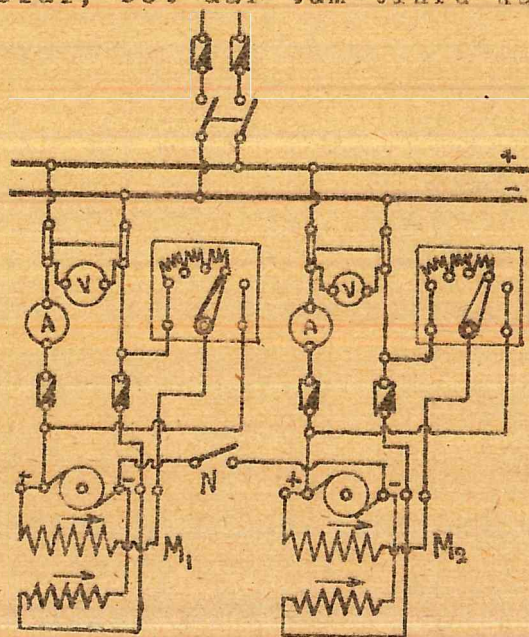
tinkamai perstatant reostatų rankenas vienos ir kitos mašinos, galima apkrovimą paskirstyti tarp mašinų atitinkamai jų galingumui. Išjungiant mašiną pirmiausia reikia nuimti nuo jos apkrovimą. Tas atsiekama sukanč reostato rankeną pusėn sumažinimo srovės magnetizmo sužadavimo apsukoje. Kitoje gi mašinoje pagalba jos šunt reostato palaikomas normalus įtempimas. Kada išjungiamos mašinos apkrovimas

prisiartins prie nulio, ji išjungžiama savo išjungikliu H.

Apsuka magnetizmo sužadavimo tos mašinos išjungžiama pastatymu reostato rankenos ant atitinkamo kontakto.

Braižinys 180-as vaizduoja lygiagrečio sujungimo schemą dviejų Compound mašinų.

Lygiagretis compound mašinų sujungimas skiriasi nuo tokio pat šunt mašinų sujungimo tuo, kad ne tik mašinų polius pagalba kabelių ir skirstamosios lentos šinų sujungia lygiagrečiai, bet dar tam tikru kabeliu tarpusavy su-



jungia tuos abiejų mašinų šepetčius, nuo kurių atsišakoja series apsuks. Tasai kabelis (bei laida) vadinasi išlydinančioji laida (Urovnitelnyj provod). Išlyginančios laidos tikslas su-
laikyti mašinos išmagnetinimą, jos įtempimui sumažėjus.

Br. 180 Dviejų compound mašinų lygiagrečio sujungimo schema.

Tikrai, daleiskime, kad mašinos M_1 ir M_2 br. 190 dirba lygiagrečiai

įjungtos į šinas ir išlyginančios laidos išjungiklis N išjungtas. Daleiskime dar, kad bet kokios priežasties deliai įtempimas mašinos M_2 sumažėjo sulyginamai su įtempimu mašinos M_1 . Kadangi įtempimas mašinos M_1 didesnis

už įtempimą mašinos M_2 , tai iš teigiamo mašinos M_1 polio srovė eis į teigiamą šiną, o iš šinos į teigiamą mašinos M_2 polių, armatūrą mašinos M_2 , neigiamą mašinos M_2 šepetį, induktorių series apsuką ir grįž į mašiną M_1 per neigiamą skirstamos lentos šiną ir laidą jungiančias neigiamus mašinų polius su šina. Kryptis tos srovės series apsukoje mašinos M_2 priešinga kryptčiai tos srovės, kuri sudaro mašinoje M_2 įtempimą.

Todel magnetizmo sužadininimą mašinos M_2 dar labiau sumažės ir galu gale mašina M_2 išsimagnetins. Kad to neatsitiktų, reikalinga priruošti srovei kelią nuo mašinos M_2 neigiamo polio į neigiamą mašinos M_1 polių per išlyginančią laidą.

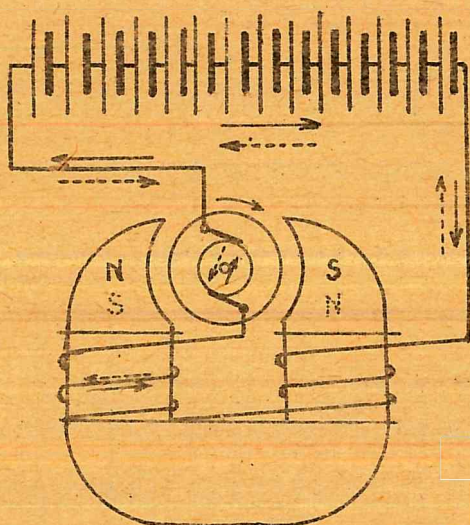
§ 57. Elektrošamyklų su akumulatorinėmis batarėjomis schemas.

Elektrošamyklose, kurios projektuojamos su akumulatorinėmis batarėjomis, bemaž išimtinai statosi šunt – dinamomašinos. Taip daroma dėl to, kad nei series, nei compound mašina netinka akumulatorių įlydinimui. Paaškinsime tą pa pavyzdžiu su series mašina.

Daleiskime, kad mes pagalba series mašinos įlydiname akumulatorinę batarėją, ir kad series mašiną, įlydinant batarėją, leidžia srovę kryptimi, kaip tas nurodyta 181-me braižinyje.

Jei bet kokios priežasties deliai varyklio apsisukimų skaičius ant tiek sumažėtų, kad mašinos įtempimas pasidarytų žemesnis už batarėjos įtempimą, tai srovė permainytų savo kryptį.

ir eiti iš batarėjos į mašiną, kaip tas parodyta taškuotomis strėlėmis 181-me braižinyje. Iš tos priežasties mašinos induktoriai persimagnetintų. Vietoje ilydinimo batarėja greitai išsilydytų, nes permagnetintos mašinos e.v. jėgos kryptis sutampa su akumulatorinės batarėjos e.v. jėgos kryptimi. Vėl permagnetinti ma-



Br. 181 Series mašina ilydina akumulatorinę batarėją.

šiną galima tikrai ją sustabdžius ir atatinkamai perjungus sužadavimo apsuką.

Nieko panašaus neatseitiks, jei, batarėjos ilydinimui, vietoje series mašinos, mes paimsime šunt mašiną. Daleiskime, kad mes pagalba šunt mašinos ilydiname akumulatorinę batarėją, kaip tas nurodyta 182 braižinyje. Sumažėjus mašinos įtempimui, srovės kryptis suža-

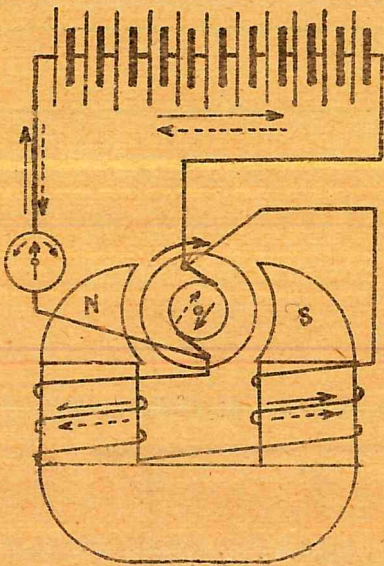
dinimo apsukoje nepersimaino. Mainosi tikrai srovės kryptis armatūroje. Todėl abiejuose atsitikimuose mašinos e.v. jėga turi kryptį priešingą akumulatorinės batarėjos e.v. jėgos kryptiai.

Kaip tikrai bus užtėnyta srovės krypties permanė, lengvai gali būti pakeltas mašinos įtempimas iki tokių ribų, kad batarėja būtų ilydinama, o ne išlydinama.

Mašinos compound taipogi netinka akumulatorių ilydinimui, nes, sumažėjus mašinos įtempi-

mui, nuosekli sužadindimo magnetizmo apsuka, vietoje įmagnetinimo, išmagnetins mašiną. Elektrogamyklose, kurios turi compound mašinos, akumulatorines baterėjas prijungia tiesiog prie mašinos šepėčių.

Srovės krypties suradimui grandinėje tarp mašinos ir akumulatorinės baterėjos statomi tam tikri aparatai, taip vadinami, srovės krypties rodykliai. Jų veikimas remiasi srovės



Br. 182. Šunt mašina įlydina akumulatorinę baterėją.

Tokia schema nurodyta 183-me braižinyje.

Išskirsime sekancias keturias padėtis, kurias duoda ta sujungimo schema:

- 1) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 1 prie išjungto išjungiklio B, dinamo mašina per surenkamas šinas leidžia srovę tinklan.
- 2) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 2 prie

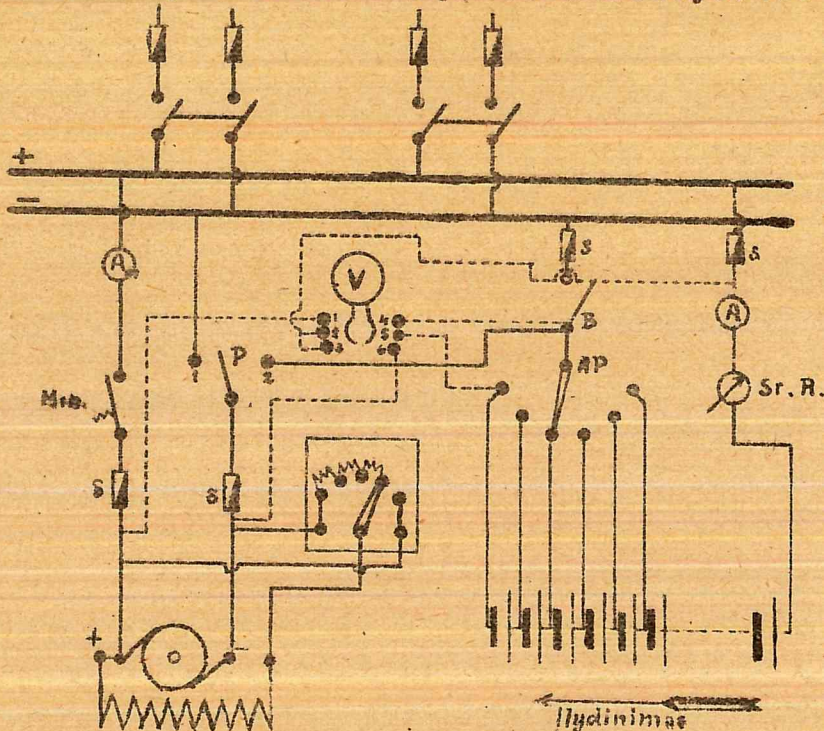
jėgos ir magneto rodyklio tarpusavio veikimo principu. Dažniausiai, tačiau, statomi ampermetrai, kurių rodyklis rodo į abi puses nuo nulio. Be srovės krypties rodyklio akumulatorinės baterėjos grandinėje stato dar sekancius aparatus: ampermetrą, elementų perjungiklį ir raksimą ir minimalų automatinį išjungiklius.

Paprasciausia elektrogamyklos sujungimo schema yra schema elektrogamyklos su viena dinamo mašina ir su viena akumulatorine

išjungto išjungiklio B, dinamo mašina įlydina akumulatorinę bateriją.

- 3) Prie išjungto perjungiklio P ir įjungto išjungiklio B akumulatorinė baterėja leidžia srovę tinklan.
- 4) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 2 ir prie įjungto išjungiklio B, dinamo mašina įlydina akumulatorinę bateriją ir sykiu leidžia srovę tinklan. Reiškia, mašina ir akumulatorinė baterėja įjungtos lygiagrečiai ir gali leisti srovę tinklan mašina bei baterėja, priklausant nuo to, kuri iš jų turės aukštesnį įtempimą.

Kuomet mašina ir baterėja dirba ant tinklo lygiagrečiai sujungtos, reikalinga būdėti, kad nepersimainynų srovės kryptis mašinoje. Jei ko-



Br. 183 Schema elektrogamyklos su viena dinamo mašina ir akumulatorine baterėja.

kios nors priežasties deliai, įtempimas mašinos pasidarytų mažesnis už baterėjos įtempimą, tai minimalis išjungiklis išjungtų mašiną. Jei tas atsitiktų, tai reikalinga pakelti mašinos įtempimą padidinus jos apsisukimų skaičių arba sužadininimą, arba abu sykiu. Srovės jėgą mašinoje ir baterėjoje matuoja tam tikrais ampermetrais A ir A, o įtempimą galima matuoti vienu voltmetru V, kurį galima įjungti tai tarp mašinos bornų (kontaktai 1-6), tai tarp baterėjos bornų (kontaktai 5-2 visa baterėja, o kontaktai 3-4 dirbantieji baterėjos elementai). Dinamo ir baterėja su surenkamomis šinomis sujungti per apsaugotojus S. Minimali išjungiklį ant mašinos stato tik tai tuomet, kuomet normalė išlydinančioji baterėjos srovė nemažesnė už $\frac{1}{3}$ normalės dinamo mašinos srovės; atvirkščiai t.y. jei baterėja maža, minimalio išjungiklio nestato, bet stato tarp baterėjos ir vienos iš šinių maksimali išjungiklį, idant apsaugoti baterėją nuo perdaug didelės išlydinančios srovės į tinklą.

Skaičių baterėjos elementų apskaičiuoja vadoaujantis įtempimu akumulatorio gale jo išsilydinimo.

Jei baterėjos elementų skaičių paženklinsi-me raide n, įtempimą, kurį reikalinga laikyti ant skirstamosios lentos - ek, tai baterėjos elementų skaičių surasime iš formulos:

$$ek = 1,8n. \dots \dots \dots (101)$$

Prie baterėjos išlydinimo visus n elementus reikalinga įjungti tik tai gale baterėjos išlydinimo, pradžioje gi baterėjos išlydinimo pa-

stovų įtempimą e_k galima palaikyti mažesniu skaičių įjungtų elementų, nes išlydinimo pradžioje kiekvienas elementas duoda įtempimą 2,1 volto.

Jei batarėjos išlydinimo pradžioje z yra neįjungtų elementų skaičius, tai skaičių z galima surasti iš formulos:

$$e_k = 2,1(n-z) \dots \dots \dots (102)$$

Iš 101 ir 102 lygčių turime:

$$1,8n = 2,1(n-z)$$

iš kur

$$z = 0,15n \dots \dots \dots (103)$$

Ta lygtis rodo, jog palaikymui pasibovaus įtempimo ant skirstamos lentos laike akumuliatorių išsilydinimo reikalinga 15% batarėjos elementų sujungti su perjungikliu elementams.

Žemiau mes pamatysime, kad, vartojant dviejopą perjungiklį elementams, galima vienkart ir batarėją akumuliatorių įlydyti ir leisti srovę tinklan, nemainant įtempimo ant priėmėjų bornų.

Schema 183 braižinio to padaryti neduoda, nes, jei mes, vartodami tą schemą, norėtume pilnai įlydyti batarėją, tai turėtume pakelti įtempimą ant skirstamosios lentos viršnustatytos priėmėjams normos ir štai dėl ko. Akumulatorio įtempimas gale jo įlydinimo pakyla iki 2,7 voltų. Reiškia, prie n nuosekliai sujungtų elementų reikalinga būtų pakelti mašinos įtem-

pimą iki $(2,7n)$ voltų.

Kaip matoma iš 183 braižinio, tą įtempimą mrs turėtų ir tarp skirstamosios lentos šinų; reiškia ir ant bornų el. energijos priėmėjų. To daleisti negalima, nes energijos priėmėjai sugestų (lentos perdėtų ir t.t.).

Kadangi, kaip aukščiau buvo nurodyta, įtempimas ant skirstamos lentos visuomet turi būti lygus $(1,8n)$ voltų, tai įlydinant baterėja, kuomet kiekvieno elemento įtempimas pakyla iki 2,7 voltų, reikalinga dalį elementų išjungti. Tą dalį elementų surasime iš lygčių:

$$e_k = 1,8n \text{ voltų}$$

$$e_k = 2,7(n-z_1) \text{ voltų}$$

Iš tų lygčių gauname:

$$1,8n = 2,7(n-z_1)$$

iš kur

$$z_1 = 0,33n \dots \dots \dots (104)$$

Reiškia, 33% bendro baterėjos elementų skaičiaus turi būti sujungti su perjungikliu elementams, ir įlydinimui baterėjos mašina turi duoti įtempimą ant 50% didesnę už normalų elektrogamyklos įtempimą. Paaškinsime tą pavyzdžiu. Daleiskime, kad normalus tarp gamyklos skirstamosios lentos šinų įtempimas yra 110 voltų. Tokios elektrogamyklos ak. baterėja bus sudaryta iš

$$n = \frac{e_k}{1,8} = \frac{110}{1,8} = 61 \text{ elementų.}$$

Ilydinimui batarėjos sudarytos iš 61 nuosekčiai sujungto elemento, gale ilydinimo, mašina turi duoti įtempimą:

$$e = 2,7 \cdot n = 2,7 \cdot 61 = 165 \text{ voltus, t.y.}$$

ant 50% didesnę už normalų įtempimą gamyklos (110 v).

Jei statant elektro gamyklą, nebuvo manyta statyti akumulatorinę batarėją ir mašina tapo paimta tokio įtempimo, kursai reikalingas priėmėjams, tai sumanius paskiau pastatyti akum. batarėją, paskutiniosios nebus galima ilydyti, sujungus ją su mašina schema 183 braižinio. Tokiuose atsitikimuose batarėją dalina į dvi dalis ir kiekvieną batarėjos dalį akumulatorių ilydinimui sujungia su mašina schema braižinio 183-čio. Tačiau dažniausiai vietoje dalinimo batarėjos pusiau stato voltus pakeliančią mašiną. Ją apskaičiuoja ant maksimalės ilydinančios srovės ir papildančio įtempimo reikalingo batarėjos ilydinimui. Tokiu būdu galingumas voltus pakeliančios mašinos bus nedidelis.

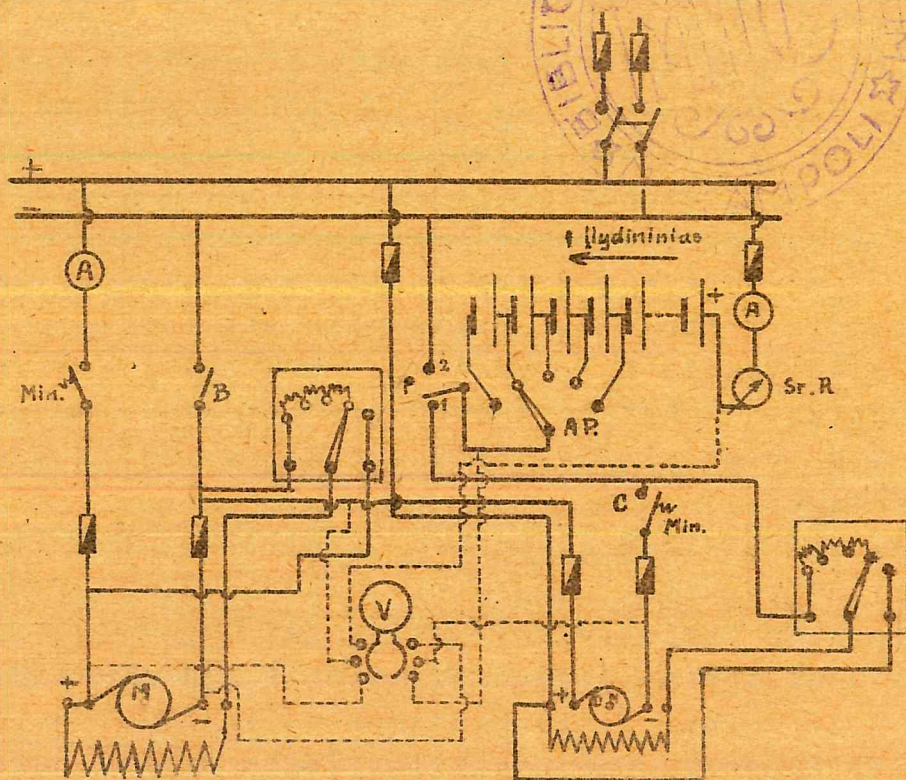
Ji turės dirbti tiksliai laike akumulatorių ilydinimo. Sujungimo schema elektro gamyklos turinčios voltus pakeliančią mašiną nurodyta 184 braižinyje.

Voltus pakeliančią mašiną įjungia nuosekčiai su svarbjąja gamyklos mašina. Tokiu būdu abiejų mašinų įtempimai sumuojasi.

Suka voltus pakeliančią mašiną arba pagalba

tam tikro elektro varyklio, arba mufta sujungia ją su svarbiaja gamyklos mašina. Sužadinimui magnetizmo voltus pakeliantioje mašinoje ima srovę iš svarbiosios mašinos.

Paaškinsime 184-to braižinio sujungimus: Svarbioji mašina M pagalba ruftos sukabinta su voltus pakeliantia mašina DM. Jei dirba viena



Br. 184 Schema elektrogamyklos, kuri turi voltus pakeliantią mašiną.

mašina M, tai perjungiklis P išjungtas ir įjungiklis B įjungtas. Tame laike nors mašina DM ir sukasi, bet sužadinimo magnetizmo grandinė mašinos DM išjungta; todėl mašinos DM sukimui bemaž visai neaikvojama energija.

Jei svarbioji mašina dirba ant tinklo ir sy-

kiu įlydina akumulatorius, tai išjungiklis B turi būti įjungtas ir perjungiklis P pastatytas ant kontakto 1. Akumulatorius įlydinančioji srovė iš teigiamos šinos per bateriją, kontaktą 1 perjungiklio P, minimalią išjungiklį C ir inkarą mašinos DM grįžta į neigiamą mašinos M polių.

Srovė gi, kuri mašinoje DM sužadina magnetizmą, eina iš teigiamos šinos per mašinos DM induktorių apsuką, reostatą, minimalią išjungiklį C, inkarą mašinos DM į neigiamą mašinos M polių. Minimalis išjungiklis C taip atreguliuotas, kad jis išsijungia kuomet įlydinančioji akumulatoriaus srovė lygi nuliui.

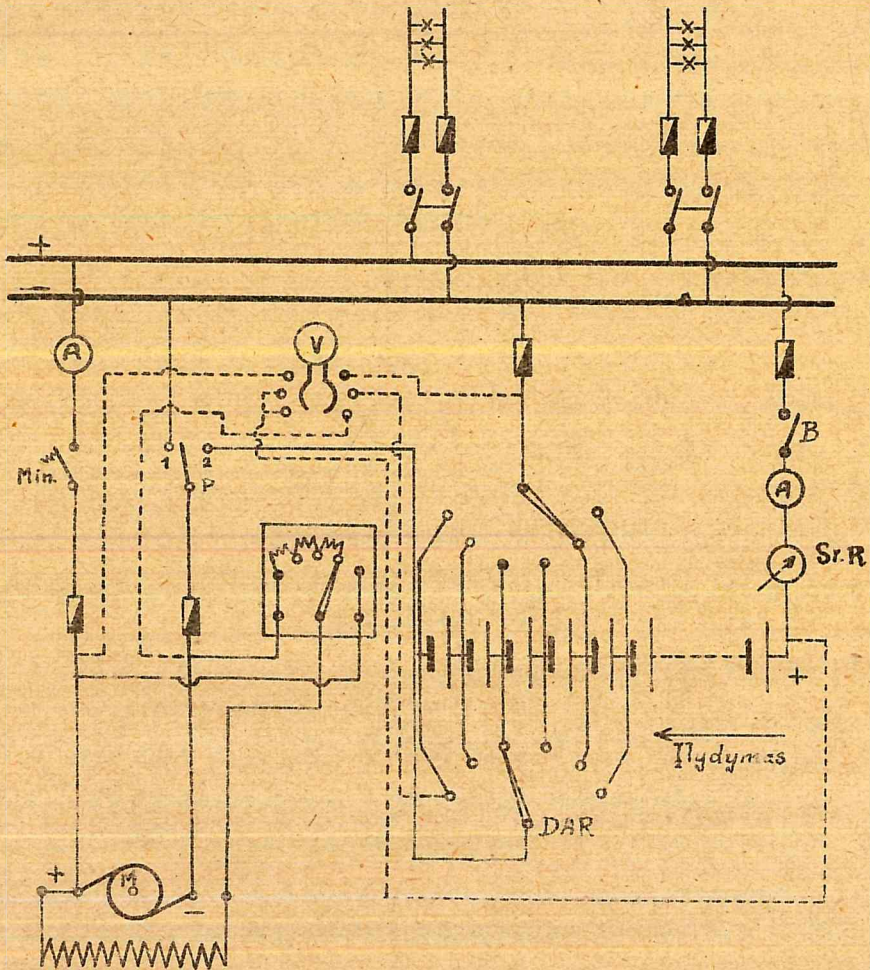
Jei baterija dirba ant tinklo, tai perjungiklis P turi būti pastatytas ant kontakto 2. Prie įjungto B ir padėtyje perjungiklio P ant kontakto baterija dirba lygiagrečiai su mašina M o prie B išjungto ant tinklo dirba viena baterija.

Jei mašinos įtempimas ganėtinai akumulatorius įlydyti, tai galima sudaryti tokią schemą, pagalba kurios viena mašina gali vienkartinį akumulatorius įlydyti ir dirbti ant tinklo.

Suadimui tokios schemos reikalingas dvejetainis elementų perjungiklis. Tokia schema parodyta 185-me braižinyje. Išskirsime toje schemoje penkias padėtis:

- 1) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 1 prie įjungto viršutinio akumulatorių perjungiklio dinamo mašina D leidžia srovę tinklan.
- 2) Taip pat prie išjungto viršutinio akumulatorių perjungiklio ir įjungto B, padėtyje perjungiklio P ant kontakto 2 dinamo mašina įlydina akumulatorinę bateriją.

- 3) Prie įjungto viršutinio perjungiklio DAP ir įjungiklio B, o išjungto perjungiklio P dinamо grandinėje, baterėja leidžia srovę tinklan.
- 4) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 2 ir prie įjungtų abiejų akumuliatorių perjungik-



Br. 185 Schema elektrogamyklos su dvejopu elementų perjungikliu.

lių ir įjungiklio B, prie to padėtyje rankenų tų perjungiklių nurodytų 185-me braižinyje, dinamo mašina įlydina akumulatorinę ba-

tarėją ir vienkart leidžia srovę tinklan.

Per elementus, kurie guli tarp rankenų viršutinio ir apatinio akumulatorių perjungiklio eina srovė ne tiktai ta kuri reikalinga akumulatorių įlydinimui, bet ir toji srovė, kuri eina tinklan. Todel reikalinga budėti, kad iš-einanti iš dinamo mašinos srovė nepakiltų virš daleidžiamos maksimalės įlydinančios akumulatorius srovės, nes, stovinčius tarp rankenų akumulatorių perjungiklių elementus, įlydina visa išeinanti iš dinamo mašinos srovė.

Aišku, jog toji schema duoda galia įlydinti akumulatorius tiktai prie nedidelio gamyklos apkrovimo, t.y. prie apkrovimo nedidesnio maksimalis daleidžiamos įlydinimui akumulatorių srovės.

Per elementus gulinčius tarp rankenų abiejų akumulatorių perjungiklių daleidžiama, kaipo maksimumas tokia srovė, kuri perviršija maksimalę įlydinančią baterėją srovę dvidešimčia nuošimčių.

5) Padėtyje perjungiklio P ant kontakto 2 ir padėtyje rankenų abiejų akumulatorių perjungiklių ant kontaktų to pat elemento akumulatorinė baterėja lygiagrečiai (kaipo buferinė) su dinamo dirba ant tinklo.

Kadangi 185-to braižinio schema nedaleidžia, prie bet kokio gamyklos apkrovimo įlydinti baterėją, tai praktikoje dažniausiai vartoja schemas su vienu akumulatorių perjungikliu ir su völtus pakeliančia mašina.

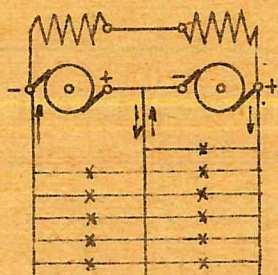
§ 58. Įtempimo dalinimas.

Tam tikruose atsitikimuose, kuriuos mes pas-

kiau nurodysime, vietoje dviejų vielų vartoja tris, t.y. srovė, išėjimui iš generatorio ir sugrižimui atgal į generatorių, turi 3 vielas.

Kad tas galima būtų įvykdyti, eikalinga generatorio įtempimą padalyti į dvi dalis. Paprasčiausiai galima tą padaryti dviem nuosekliai sujungtais generatoriais, kaip tai nurodyta 186-me braižinyje.

Toks įtempimo dalinimas retai vartojamas, nes vietoje vieno generatorio reikalinga turėti du pusiau mažesnius generatorius. Jų nau-



Br. 186 Du nuosekliai sujungti generatoriai.

dingo darbo koeficientas, kaip tas buvo § 45 nurodyta, mažesnis; be to jų įrengimas brangesnis, kaip įrengimas vieno generatorio.

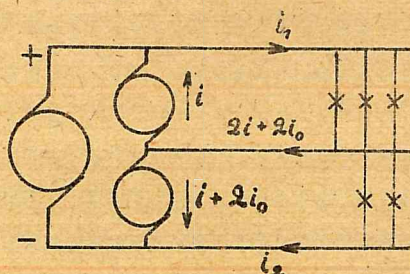
Įtempimo padalinimą galima dar atlikti pagalba dviejų nedidelių nuosekliai sujungtų dinamomašinų sukabintų ant vieno veleno.

Įtempimas kiekvienos iš tų mašinų du kartu mažesnis už generatorio įtempimą, kurį reikia padalyti. Įtempimo padalinimas ištinka sekanti:

Jei tarp vidurinės laidos ir kiekvienos iš kraštutinių įjungtas vienodas apkrovimas, tai tos mašinos srovės tinklan neleidžia; reiškia jų sukimui reikalinga aikvoti nedidelį energijos kiekį, nes jos eina be apkrovimo ir jų galingumas mažas suly inamai su galingumu svarbiosios gamyklas mašinos.

Jei apkrovimas abiejų tinklo pečių nelygus, tai mašina, kuri įjungta į labiau apkrautą pečių, dirba kaip generatorius, ir leidžia srovę

(1) tinklan, kaip tai nurodyta 187-me braižinyje. Antroji mašina dirba, kaip el. varyklis; ji suka pirmąją mašiną. Jei i_0 yra srovė, kuri reikalinga sukimui be apkrovimo kiekvienos mašinos, tai mašina, kuri dirba kaip varyklis,



ima srovę lygią $i + 2i_0$.

Skirtumas abiejose mašinose cirkuliuojančių srovių lygus srovei vidurinėje laidoje ir išsireikš:

$$i + 2i_0 - (-i) = 2i + 2i_0.$$

Br. 187 Įtempimo dalinimas pagalba dviejų ant vieno veleno sukabintų nedidelių generatorių.

Mašinos įtempimą galima dar padaryti pagalba reaktyvinės špulios. Tačiau įtempimo dalinimo būdą išrado Dolivo Dobrovolskis.

Kad tuo būdu padalyti mašinos įtempimą, mašina privalo turėti, be normalaus kolektorio, dar du žiedus pritaisytus ant mašinos veleno ir izoliuotus nuo jo. Tuos žiedus sujungia su armatūros apsuka, taip kad sujungimo taškai būtų viens nuo kito atstume vienos polio dalies, kaip tai nurodyta 188-me braižinyje.

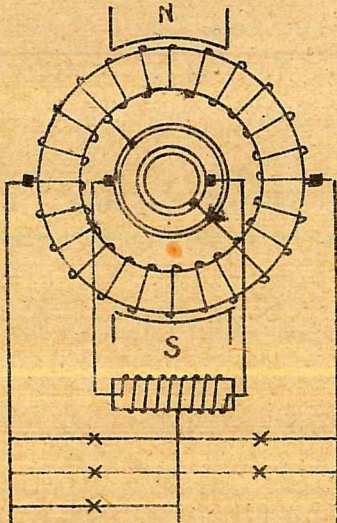
Žiedus liečia šepečiai; juos sujungia su galais reaktyvinės špulios, prie kurios vidurio prijungta nulinė laida. Kraštutines laidas prijungia normaliai prie mašinos bornų.

Braižinyje 188-me, kad nepadaryti piešinio painiu, (komplikuotu) kolektorius neparodytas.

Reaktyvinę špulią ima tokia, kuri turi didelį savoindukcijos koeficientą. Todėl jos vijais eina labai maža kintamoji srovė. Nuolatinė gi srovė lengvai grįžta mašinon vijais reak-

tivinės spulios, jei apkrovimai tinklo pečių nelygūs. Įtempimo dalytojus apskaičiuoja ant 5 - 10% mašinos galingumo.

Dettmaras siūlo daryti įtempimo dalinimą pagalba pridėdamųjų šepečių, kuriuos reikia pastatyti viduje tarp teigiamo ir neigiamo mašinos šepečio.



Br. 188 Įtempimo dalinimas pagalba re-
aktivinės špulios.

Kadangi skirtumas potencialų, einant armatūros vijais, nuo neigiamo iki teigiamo šepečio, simetriniai vis auga, tai suprantama, jog, pastačius vidury tarp dviejų šepečių trečią, gausime ant jo įtempimą lygų pusei mašinos įtempimo.

§ 59. Elektrogamyklų sujungimo schemos trilaidinėje sistemoje ir akumulatorinės baterijos apskaičiuotė.

jungimo schemos trilaidinėje sistemoje daromos tokiais pat dėsniais, kaip ir dvilaidinėje. Skirtumas tik tai toks, kad ant nulinės laidos nestato nė kokių aparatų. Nulinį tašką mašinos be jokių apsaugotojų ir išjungiklių sujungia su nuline šina. Taip pat tiesiog be jokių apsaugotojų ir išjungiklių prijungia prie nulinės šinos ir nulinę laidą magistralių. Išjungiklius apsaugotojus ir kitus aparatus stato ant kiekvienos kraštutinės laidos. Tri-

laidinės sistemos elektrogamyklose, kurios turi akumulatorines baterijas dažniausiai vartojama schema su voltus pakeliančia mašina. Baterėja dalinama į dvi dalis, prie to baterijos viduris sujungiamas su nuline šina el. gamyklos. Kiekvienai baterijos pusei reikalingas akumuliatorių perjungiklis. Įlydina tą baterijos pusę, kuri įjungta į dalį tinklo su mažesniu apkrovimu.

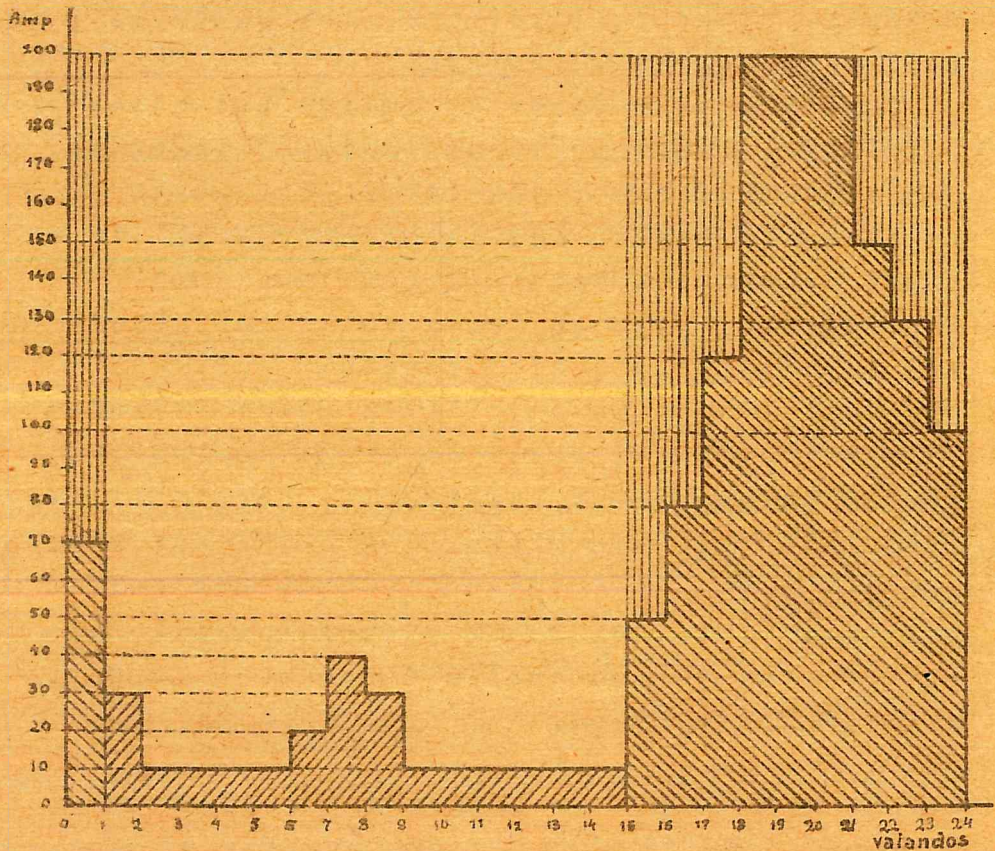
Pažiūrėsime dabar, kaip surasti, kokio didumo reikia statyti bateriją? Š 56-me buvo nurodyta, kad el. gamyklos apkrovimas laike paros mainosi. Todėl el. gamyklos apkrovimas gali būti išreikštas grafiškai, kaipo laiko funkcija. Jei ant abscisų ašies atidėsime laiką, o ant ordinatų ašies atsakančius apkrovimus, tai gamyklos apkrovimas išsireikš kreiva linija.

Daleiskime, kad, projektuojant elektrogamyklą, sužinota, kad jos apkrovimas mainysis taip, kaip tai nurodyta braižinyje 189. Daleiskime dar, kad nuspręsta paimiti tokio galingumo dinamo mašiną, kad ji viena galėtų pakelti maksimalią gamyklos apkrovimą, t.y. 200 amp.

Leidžiant tokia mašiną dieną, kuomet apkrovimas tesiekia vos 10 amperų, ji dirbtų prie labai mažo naudingo darbo koeficiento. Daug geriau būtų nuo 1 iki 15-ai valandai sustabdyti mašiną ir leisti srovę iš akumulatorinės baterijos. Talpuma, reikalingos baterijos surandame iš dydžio užstrichuoto ploto tarp 1 ir 15 valandų. Jis lygus 220 Amp.valandų. Priimant kiekybinį baterijos atidavimą lygų 90%, surandame įlydinantį baterijos talpumą:

$$\frac{220}{0,9} = 245 \text{ Amp.valand.}$$

Dabar pažiūrėsime, kuomet bus galima bateriją įlydyti? Jei mašina dirbs nuo 15-os valandos iki 1 valandai nakties, tai dirbdama iša tą laiką prie pilno apkrovimo ji galėtų tleisti į bateriją 770 Amp.valandų, kaip tai



Br. 189 Apkrovimo grafikas.

matoma iš išilgai užstrichuotō ploto. Mums reikalinga baterėjos įlydinimui paimti tiktai 245 Amp.valandos.

Didžiausia išlydinančioji srovė mūsų baterėjos, kaip tai matoma iš grafiko, turi būti 40 Amperų, nes 7-oje valandoje rytą apkrovimas pakyla iki 40 Amp.

Sulig katalogu išrenkame atsakančią baterė-

ją ir daleiskime, kad kataloge suradome artimiausią paeinančią mums batarėją, talpumo 250 Amp. valandų prie išlydinančios srovės 40 Amp. ir kad maksimalė išlydinančioji srovė tokiai batarėjai kataloge nurodyta lygiai 70 Amperų. Reiškia, batarėją ilydinant, mes galėsime į ją leisti nedaugiau 70 Amperų.

Pertikrinsime dabar ar galima bus batarėją ilydinti laikotarpyje nuo 15 iki 1 valandai? Braižinys 189 rodo, jog leidžiant į batarėją maksimum 70 Amperų mes laikotarpyje 15, 16 ir 17-os valandos į batarėją galetume duoti 210 Amp.valandų, paskiau trims valandoms praslinkus ilydinimą batarėjos turėtume pertraukti ir pabaigti ilydinimą baigiantis 22-ai valandai. Taip pat pilnai ilydyti batarėją mes galime pradėdant nuo 21-os valandos ir baigiant 1 valanda. Iš pasakyto aišku, jog leidžiant mašiną nuo 15-os iki 1-ai valandai, batarėja galima pilnai ilydyti. Batarėjos elementų kiekis apskaičiuojamas naudojantis formulomis nurodytomis pažagrafe 57-me.

TOLIMESNIO KURSO PROGRAMA.

X. Elektroenergijos kanalizacija.

Kanalizacija laidomis ore: Stulpai, izoliatoriai, kriukai ir vielos. Svarbieji normalūs vielų piūviai. Nuogos ir izoliuotos vielos vartojamos kanalizacijai ore. Vielos su gupero bei NGA izoliacija. Gumos apdirbimo būdas vieloms su gupero izoliacija. Vielos su paprasta izoliacija. Kokiose i stoliacijose galima vartoti vielas su paprasta ir kokiose - su gupero izoliacija.

Kanalizacija rūmuose: Instaliacijos ant izoliatorių (rolikų) vielomis ir sniūru; instaliacijos Bergmano, Pešelio bei kitokiuose vamzdžiuose. Instaliacijos šlapinuose rūmuose bei pirtyse. Kaip reikia daryti instaliacijas pirtyse, bei voniose, kad elektros srovė (įtempi-mas) instaliacijos nebūtų pavojinga žmonių veikatai (gyvybei).

Kanalizacija kabeliais: Kabeliai pratiesimui ore ant stulpų; požeminiai ir povandeniniai kabeliai. Stipros srovės kanalizacijai kabelių tipai - jų konstrukcija ir gaminimo būdas. Telefono ir telegrafo kabeliai.

XI. Elektroenergijos perdarymas ir paskirstymas.

Nuoseklus, lygiagretus ir maišytas elektroenergijos priėmėjų sujungimas. Tiesioginė ir netiesioginė elektroenergijos paskirstymo sistemos.

Įtempimo kritimas. Įtempimo kritimo bei vielų piūvio apskaičiavimas. Formulos:

$$e = \frac{2.1.i}{K.S} \text{ voltų}$$

$$e = \frac{2.1.W}{K.S.\xi} \text{ voltų}$$

$$e = \frac{2(i_1l_1+i_2l_2+i_3l_3+\dots)}{K.S} \text{ voltų}$$

Vielų piūvio sujungto konturo (žiedo) penemo viename taške apskaičiavimas.

$$X_2 = \frac{l_1i_1+l_2i_2+l_3i_3+\dots+l_ni_n}{L} \text{ Amperų}$$

$$S = \frac{2[l_1i_1+l_2i_2+l_3i_3+\dots+l_k(i_k-i_n)]}{K.e} \text{ mm}.$$

Vielų piūvio konturo penemo iš abiejų galų apskaičiavimo būdas.

Suradimui nuošimčių energijos nuostolių vietoje, bei piūvio vielos, jei žinomi nuostoliai joje formulos:

$$S = \frac{200.1.W}{K.P.\xi^2} \text{ mm}^2, \quad P = \frac{200.1.W}{K.S.\xi^2} \%$$

Tinklai: fiderai ir paskirstomos laidos. Tinklų apskaičiavimo principas.

Apsaugotojai: principai, kuriais reikia vadovautis juos statant. Minimalio ir maksimalio išjungiklių principas.

Vielų apskaičiavimas trilaidinėje sistemoje.

Vielų apskaičiavimas prie triphazinės sro-

vės:

$$S = \frac{1,73.1.1.\cos\varphi}{K.e} \text{ mm}^2$$

$$S = \frac{1.W}{K.e.\varepsilon} \text{ mm}^2$$

$$P = \frac{100.1.W}{K.S.\varepsilon^2.\cos^2\varphi} \%$$

Apsaugotojai nuo perdidelių įtempimų, bei perkunsargiai. Aukšto įtempimo įtaisymai prie elektroenergijos perdavimo tolumon.

XII. Š v i e s a .

Šviesa kaip etero bangos. Saulės šviesos spektras. Pritaikinimas žydų tautos ženklo sužinojimui iš kokių svarbiųjų šešių saulės spektro spalvų galima gauti baltą šviesą. Spalvų filtrai. Baltos šviesos gaminimo būdai. Optinis bei fotometrinis ir fiziologinis šviesos šaltinio veikimas. Šviesos jėgos vienetai: Violius, Karsel, Anglų spermacetine žvakė, vokiečių parašinė žvakė ir Hefner Altereko lenputė. Pyras (3)

Šviesos sriautas (Φ). Šviesos sriauto vienetas - lumenas. Apšvietimas (e), Apšvietimo vienetas - liuksas. Šviesos veikimo vienetas - liuks-sekunda. Šviesos kiekio vienetas - liumen-sekunda. Šviesos skaistumas.

Apšvietimas kaip funkcija atstumo nuo šviesos šaltinio ir krypties, kuria krinta spinduliai ant apšviečiamo paviršiaus. Kokį apšvietimą duoda dienos šviesa. Koks minimalis ap-

švietimas reikalingas, kad galima būtų skaityti? Rolė atspindinčių šviesą paviršių apšvietime tam tikros erdvės, kuri apsiausta tais paviršiais. Formula:

$$\Phi + K\Phi + K^2\Phi + \dots = \Phi \cdot \frac{1}{1-K}$$

Anglinės ir metalinės įkaitinimo lempos. Jų konstrukcija ir gaminimo būdai. Bankinių lempų principas. Įvairiose kryptyse lankinių ir įkaitinimo lempų šviesos jėga. Vidutinė sferinė ir pusiau sferinė šviesos jėga. Reflektoriai. Nernsto lempa. Gyvojo sidabro lempa. Mūro šviesa.

Naudingo darbo koeficientas įvairių lempų, arba santykis tarp energijos, kuri lemposse persikeičia į šviesos energiją ir energijos, kuri suteikiama lempai. Santykis tarp pridėto ant lempos bornų įtempimo ir šviesos jėgos anglinėse ir metalinėse įkaitinimo lemposse.

Apskaičiavimo būdai kiekio ir galingumo šviesos šaltinių projektuojant apšvietimo įstaigas. Suradimui kiekio, bei šviesos jėgos šviesos šaltinių formulos.

$$Z = \frac{8 \cdot e \cdot S}{\eta \cdot J}; \quad J = \frac{8 \cdot e \cdot S}{\eta \cdot Z}$$

Šviesos šaltinių pakabinimo aukštumas rūmuose ir gatvių apšvietimui.

Formula:

$$h = 3,5 + \frac{\sqrt{J}}{10}$$

XIII. Daugphazinės srovės.

Dviphazinė srovė. Srovės jėga vidurinėje laidoje. Triphazinė srovė. Triphazinės srovės gavimo būdas. Sujungimai žvaigždė ir trikampiui. Triphazinės srovės galia. Sukantis magnetinis laukas dviphazinės ir triphazinės srovės. Sukančiojo magnetinio lauko sudarymas vienphazinėje srovėje. Elektromagnetiniai, šiliminiai ir elektrodinaminiai ampermetrai ir voltmetrai kintamojoje srovėje. Induktiviniai aparatai. Elektrostatiški voltmetrai. Wattmetrai kintamojoje srovėje. Įjungimo būdai ampermetrų, voltmetrų ir Wattmetrų triphazinėje srovėje. Skaitikliai, fazometrai ir dažnumo matuotojai.

XIV. Alternatoriai.

Alternatoriai su sukamuoju inkaru ir alternatoriai, kuriuose sukasi inductoriai. ^{Alternatorio inductorius} Virjų apsukos. Žadintojas. Surenkami žiedai, Statorius (inkaras). Vienphazinių ir daugphazinių alternatorių statorių apsukos. Turboalternatorių inductorių ypatybės. Alternatorio elektrovandens jėgos dydis. Inkaro reakcija priebeinduktivinio, induktivinio ir talpinio apkrovimų. Apkrauto alternatorio magnetinių laukų diagrama. Įtempimo reguliavimas. Alternatorio charakteristikos. Lygiagretus alternatorių sujungimas. Automatinis sinchronizmo paturėjimas ir alternatorių supimasis. Lygiagrečiai dirbančių alternatorių reguliavimas. Galia ir naudingo darbo koeficientas alternatorio.

XV. Kintamosios srovės elektrovarkliai.

Sinchroninio varyklio principas. Paleidimas sinchroninio varyklio, jo sukimosi greitumas, ir sukimosi kryptis. Magnetizmo sužadavimo srovės įtėkmė į penėnčią varyklį srovę. Magnetinių laukų sinchroninio varyklio diagrama. Triphazinės srovės asinchroniniai varykliai. Trumpai sujungta ir phazinis rotoras. Statorius. Asinchroninio varyklio veikimo principas. Rotoro sukimosi greitumas. Slinkimas. Asinchroninio varyklio laukų diagrama. Sukantis momentas ir apsisukimų skaičius asinchroninio varyklio; jo paleidimas (schemos su leidžiamu reostatu ir reguliuojančiu transformatoriumi) ir reguliavimas. Kolektoriniai kintamosios srovės varykliai.

XVI. Transformatoriai.

Paprasčiausias transformatorius, bei transformatorio principas. Vienphazinių ir daugphazinių transformatorių typai. Triphazinio transformatorio apsukų sujungimo būdai. Pridėtas prie bornų transformatorio įtempimas ir priešveikiančioji e.v. jėga transformatorio apsukose. Transformacijos koeficientas. Magnetinių laukų transformatorio diagrama. Trumpo sujungimo diagrama. Kappo diagrama. Nuostoliai transformatoriuje. Galingumas ir naudingo darbo koeficientas transformatorio. Nuostolių geležyje įtėkmė į metinį naudingo darbo koeficientą transformatorio. Autotransformatorius. Regu-

liuojamas transformatorius. Reaktivinė špulia.
Srovės ransformatorius (strommandleris).

*XVII. Elektros trauka ir elektroener-
gijos pritaikinimas kitiems tikslams*

Elektros srovės pravedimas nuo generatorio iki varyklio vagono. Bėgių sujungimai. Darba, kurį privalo atlikti varyklis, kad tam tikru greitumu judėtų vagonas, apskaičiavimas. Elektros srovės pritaikinimas pakeliamoms mašinoms ir metalurgijoje. Telefonijos pagrindai. Radiotelefonijos ir radiotelegrafijos pagrindai.

-***-